⚠ 使用注意事项

●本产品以及搭载了本产品的机器出口时的注意事项
本产品的最终使用者，最终用途涉及到军事或武器等领域时，属于《外汇及国际贸易管理法》，请办理相关审查和必要的出口手续。
●本产品是以一般工业产品等为对象而制作的，其设计和制造的目的不用于涉及人身安全的机器以及系统。
●请由具有专业知识的人员进行产品的安装、接线、运转、维护、检查等作业。
●请根据安装螺丝的强度和安装部位的材质，正确选择产品安装螺丝的紧固转矩，以免造成松动或损坏。
例）用钢制螺丝（M5）紧固钢材时的转矩为2.7～3.3N·m。
●用于有可能引发本产品故障造成严重故障或损失的设备时，请安装安全装置。
●探讨将本产品用于原子能控制、宇航设备、交通工具、医疗器械、各种安全装置和有洁净度要求的装置等特殊环境时，请与本公司联系。
●虽然本产品采取了一切可以保证本产品质量的措施，但是，仍然有可能发生意想不到的因噪音、施加静电和输入电源、配线、零件等异常造成的事故，所以，客户应当考虑故障保护设计以及在工作场所等可运转本设备的工作范围内采取安全性保障措施。
●电机轴在未进行电气接地的状态下运转时，可能会因实际设备以及安装环境的不同而导致发电机轴承产生电蚀，从而引发轴承声响变大等不良现象，请客户对此进行确认和验证。
●本产品发生故障时，有可能会产生相当于点燃1支香烟的烟量。在无尘室等场所使用时，敬请注意。
●在硫磺和硫化气体（H_2S,SO_2,NO_2,CL_2等）浓度较高的环境下使用时，可能会因硫化作用而发生芯片电阻断线和接点接触不良等故障，敬请注意。
●在本产品的电源上输入超出额定范围较大的电压时，可能会使内部零件受损，导致冒烟或着火等现象，因此，输入电压时应注意。
●关于机器安装以及零件的构造、尺寸、寿命、特性、法令等之间的匹配性，以及机器安装规格发生变动时的匹配性，由客户做最终决定。
●在超出本产品的规格范围使用时，本公司不承担任何保修责任，请使用时充分注意。
●为使性能得到提高，有可能更换部分零部件。
●使用前请务必仔细阅读“使用说明书”，充分确认注意事项后正确使用。

修　　理	·请向购入产品的经销商咨询。当产品需在购入设备上进行组装时，请向设备厂商或其经销商咨询。
网络获取电机技术信息	·可下载操作说明书、CAD数据等。 ·http://industrial.panasonic.com/ea/i/25000/motor_fa_c/motor_fa_c.html

咨询窗口...

松下电器产业株式会社
电化住宅设备机器社
马达事业部

邮编 574-0044
日本大阪府大东市诸福7-1-1
总机 TEL +81-72-871-1212
FAX +81-72-870-3151

ISO14001 认证事业部
CERTIFICATE OF APPROVAL ISO14001

ISO9001 认证事业部
CERTIFICATE OF APPROVAL ISO9001

此产品目录的记载内容更新至2013年9月。

●因为是印刷图册，产品颜色可能与实际颜色有些许差异。●为了改善本产品，可以在未事先通知的情况下更改本产品的规格及设计。

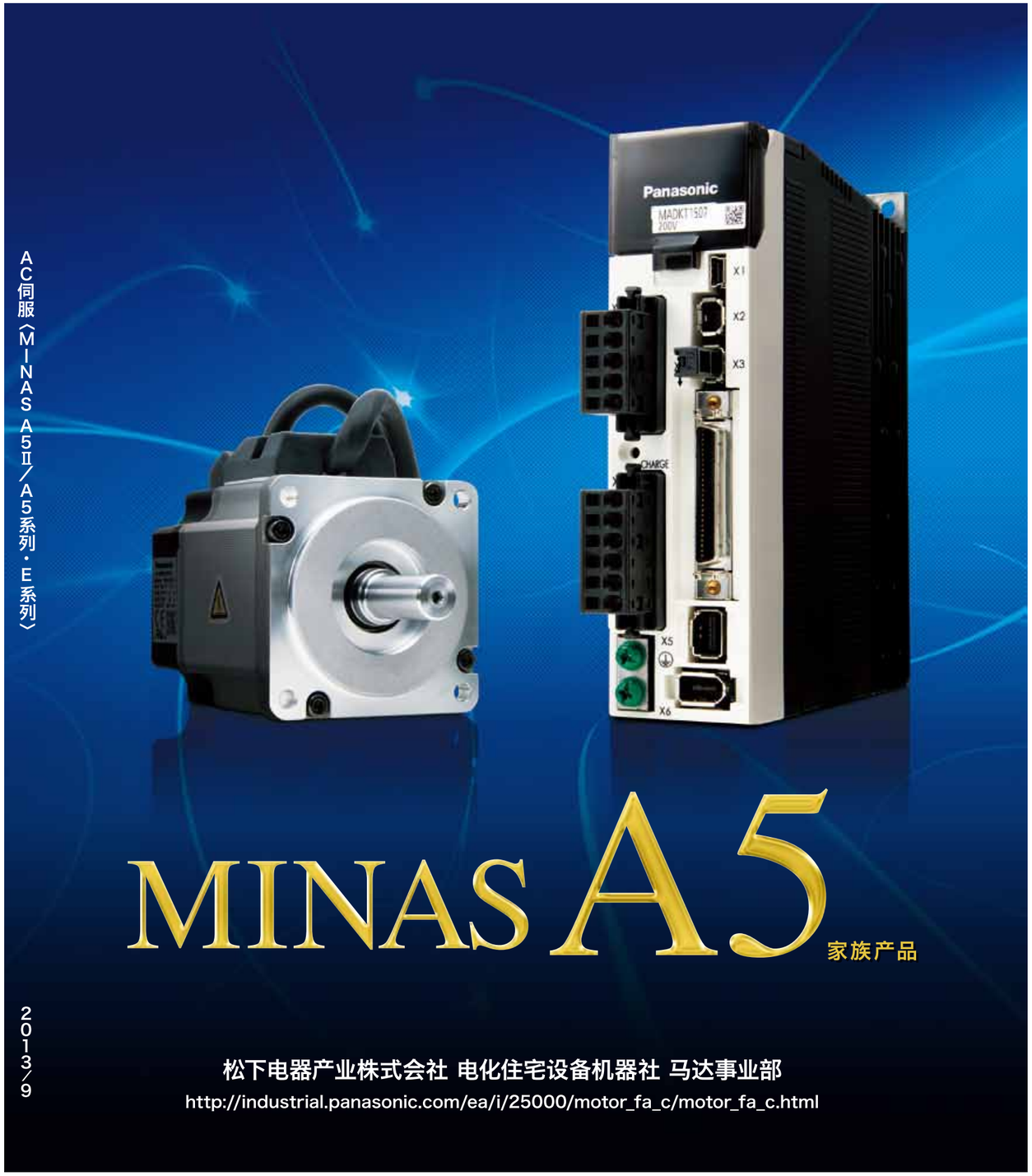
〈13.9Ⓢ〉

Panasonic

Panasonic

AC伺服
MINAS A5Ⅱ／A5 系列
MINAS E系列

2013/9
产品目录



发挥机器最大潜能的伺服电机

2自由度控制方式 全功能型

A5II 系列

额定输出: **50 W～15.0 kW**

- 20 bit 增量式、17 bit 绝对式／增量式
- 全功能型:
  位置・速度・转矩※1・全闭环控制※1

※1 不适用于2自由度控制方式。

全功能型

A5 系列

额定输出: **50 W～15.0 kW**

- 20 bit 增量式、17 bit 绝对式／增量式
- 全功能型:
  位置・速度・转矩・全闭环控制

2自由度控制方式 位置控制专用型

A5IIE 系列

额定输出: **50 W～5.0 kW**

- 20 bit 增量式
- 位置控制（脉冲控制）

位置控制专用型

A5E 系列

额定输出: **50 W～5.0 kW**

- 20 bit 增量式
- 位置控制（脉冲控制）

超小型位置控制专用型

E 系列

额定输出: **50 W～400 W**

- 超小型脉冲指令专用
- 实时自动调整
- 可安装DIN导轨

MINAS A5 家族产品

线性电机／DD电机控制类型

A5L 特订产品 系列

适用线性电机容量:
相当于旋转式AC伺服电机的5.0 kW

- 可以控制位置・速度・推力
- 通过安装自动装配机能来大幅度缩短装配所需的时间
- 运用自动磁极检测功能，检测出线性电机的磁极位置

通用RS485通信AE-LINK对应类型

A5A 特订产品 近期发售 系列

额定输出:
50 W～15.0 kW

- 通过装载NC功能，可以定位
- 连接最大31轴的驱动器
- 可以使用市面销售的LAN线缆※2

・AE-LINK 是ASAHI Engineering㈱的注册商标。

高速通信Realtime Express对应模型

标准高速通信类型

A5N 特订产品 系列

额定输出:
50 W～15.0 kW

- 通信速度100 Mbps、通信周期最快0.083 ms
  最大限度可以同步控制32轴
- 可以使用市面销售的LAN线缆※2

线性／DD电机控制类型

A5NL 特订产品 系列

适用线性电机容量:
相当于旋转式AC伺服电机的5.0 kW

- 使用Realtime Express 可以控制位置・速度・推力
- 通过安装自动装配机能来大幅度缩短装配所需的时间
- 运用自动磁极检测功能，检测出线性电机的磁极位置

DC 24 V类型

A5MN 特订产品 近期发售 系列

额定输出:
10 W, 20 W, 30 W

- 通信速度100 Mbps、通信周期最快0.083 ms
  最大限度可以同步控制32轴
- 可以使用市面销售的LAN线缆※2

线性电机控制DC 24 V类型

A5MNL 特订产品 近期发售 系列

额定输出:
相当于旋转式AC伺服电机的30 W

- 使用Realtime Express 可以控制位置・速度・推力
- 通过安装自动装配机能来大幅度缩短装配所需的时间

特订产品 相关的详细信息可参见网站主页或通过其他途径请求资料。
※2 附带有防护层的双绞线（CAT5e以上）

目录

A5Ⅱ, A5Ⅱ E, A5, A5E 系列

A5Ⅱ系列特点介绍 3
A5 家族产品特点介绍 5
电机一览表 15
型号的识别方法 16
外围设备结构 17
适用外围设备一览表 19
型号对照表 21
驱动器 29
驱动器通用规格
A5Ⅱ, A5 系列
（位置・速度・转矩・全闭环型） 29
A5Ⅱ E, A5E 系列
（位置控制专用型） 31
主电路连接示例
连接器 XA,XB,XC,XD 端子板的连接 33
安全功能
连接器 X3 的连接 36
控制电路连接图
连接器 X4 的连接 37
连接器 X5 的连接 39
连接器 X6 的连接 40
驱动器外形尺寸图 42
电机 48
电机规格 49
外形尺寸图（IP67 电机） 137
带减速器的伺服电机 141
特殊订购规格 151
型号的识别方法 152
适用外围设备一览表 153
电机规格 155
电机规格补充说明 182
可选件 185
线缆型号的识别方法 185
电机连接器规格 186
编码器用线缆 188
电机用线缆 191
制动器用线缆 196
接口用线缆 197
连接器配套元件 198
绝对式编码器用电池 207
安装支架 208
电抗器 209
外置再生电阻器 210
电机制动器用浪涌吸收器 212
外围设备制造商一览表 213

E 系列 215

简介 246
索引 288
海外销售点 305

快速、智能、简便的 A5II系列

2自由度控制方式 全功能型

● 转矩控制与全闭环控制不适用于2自由度控制方式。

A5II系列

滚珠丝杠 稳定时间 0 ms

传送带设备 稳定时间 4 ms

● 上述测量值是通过本公司测试环境测出的。

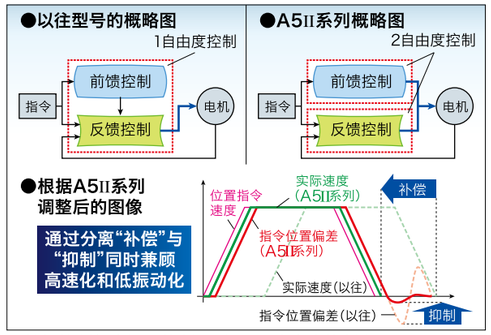
2自由度控制方式 位置控制专用型

A5IIE系列

实现快速正确的操作 高速应对·高精度定位

采用提高加工精度和生产性的新算法 “2自由度控制方式”

由于以往的型号不能对前馈控制和反馈控制进行个别调整，只调节“补偿”前馈控制时，反馈控制的“抑制”控制也会相应变动，所以需要针对它们相互之间再作调整。

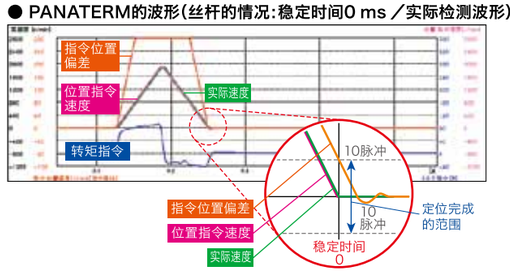


●转矩控制与全闭环控制不适用于2自由度控制方式。

采用2自由度控制方式的A5II系列，

因为前馈控制与反馈控制可以分开调整，
因此与指令相关的前馈调整和与外部振动有关的反馈调整可以各自独立调整，
缩短了稳定时间，实现低振动化。
实现了电子零部件安装机器的高速化，
提高了金属加工机器的表面加工精度，
工业用机器人能够快速流畅地运行。

● PANATERM的波形（丝杆的情况：稳定时间0 ms／实际检测波形）



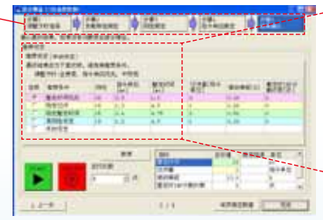
简单快速设定 调整时间是以往的※约1/5

操作性大幅度提高，能简单使用「PANATERM」

由于设备和装置启动时，必须调整伺服电动机、驱动器的情况下，升级了参数设定和监测等的方便安装支持软件「PANATERM」。
使画面更加清晰。

● 仅仅3步调整完毕

● 适应增益调整画面



● 各种自动设定建议

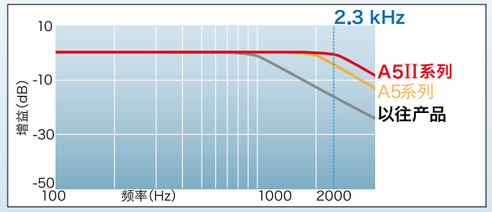
搭配可实现快速安装的适应增益

新开发出能最大限度发挥A5II系列特性的适应增益功能。当装置刚性低时能够降低振动的陷波滤波器功能，能自动设定调整最适合的各种增益。

提高生产效率 实现响应频率2.3 kHz

以往的※1.15 倍高速化

实现响应频率2.3 kHz。可以进行快速运作，进一步提高生产效率。



※与本公司以往制品A5系列相比较。

1 【快速!】

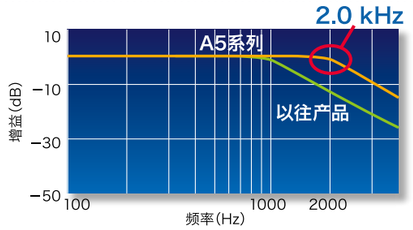
响应频率2.0 kHz!

A5 A5E

适用装置　半导体制造装置、封装机、包装机等

响应频率速度达到2.0 kHz

通过独家开发的LSI提高运算速度,同时配备基于转矩前馈下高响应控制功能。**通过速度和定位响应性做到了是最快速的装置。另外，响应延迟性低，并将振动降到最低限度。**



20 bit 1圈 104万脉冲 (增量式)

A5II A5 A5IIE A5E

适用装置　点胶机、印刷机、封装机、机床、纤维机械等

动作平滑，停止时的振动低!
缩短了高精度定位时间!

采用独特的信号处理技术，开发出全新的104万脉冲，20 bit增量式编码器。

〈增量式〉

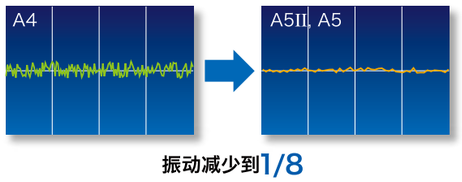
〈M□ME电机〉低齿槽转矩 (包含MSMD, MHMD, MDME11.0 kW, 15.0 kW)

A5II A5 A5IIE A5E

适用装置　半导体制造装置、封装机、机床、纤维机械等

通过采用低齿槽，实现行业最高水平的速度稳定性!

通过采用电机转子的10极化(MDME11.0 kW, 15.0 kW除外)、使用磁场解析技术的全新设计，减小了脉动宽度，实现了低齿槽。**且通过提高速度稳定性和电机旋转位置来减少转矩变化，从而大幅度提高了定位的稳定性。**



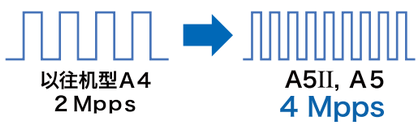
半/全闭环　输入、输出脉冲 4 Mpps

A5II A5 A5IIE A5E

适用装置　半导体制造装置、封装机、机床等

可对应行业顶级的高性能定位分辨率指令(以脉冲指令时)。

指令输入、反馈输出都实现了4 Mpss的高速对应。包括标准对应的全闭环在内，都能够实现高分辨率运转和高速运转。
(A5IIE, A5E不对应全闭环控制)



2 【智能!】

多功能实时自动增益调整

A5II A5 A5IIE A5E

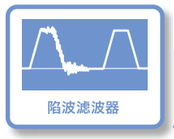
适用装置　半导体制造装置、封装机、食品机械、普通生产机械等

配备了安装简便的高性能实时自动增益调整功能!

安装后，经过几次运转便可自动完成调整。想要调整响应性时，只需改变1个参数值便可进行**简单的调整**。如使用安装支持软件的增益调整模式，则可进行更合适的的调整。配备了当伺服进入不稳定的状态时，**能自动降低增益的自动控制振动功能，减少装置受损机率**。另外，还备有**垂直轴、摩擦力大(传送带等)**的各种机构模式。
仅需选择模式和刚性，便可轻松进行最佳调整。

自动/手动　陷波滤波器

A5II A5 A5IIE A5E

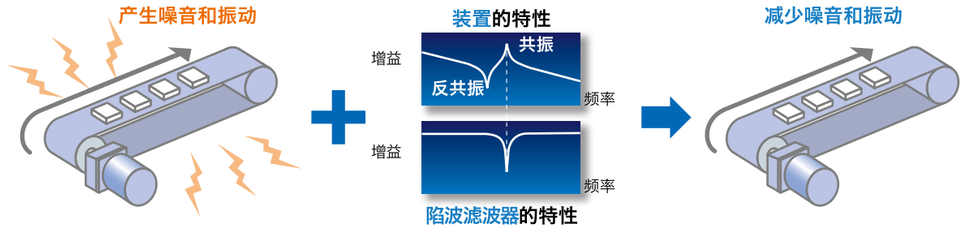


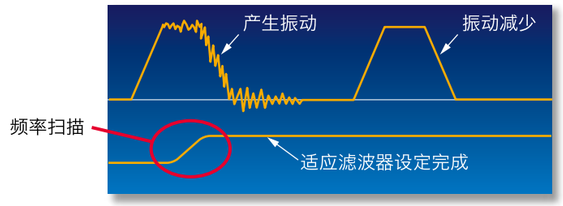
适用装置　半导体制造装置、封装机、食品机械、普通生产机械等

绝对轻松! 配备可自动设定的陷波滤波器!

不用进行烦琐的振动频率测量便可自动检测振动，并且还能轻松地自动设定陷波滤波器。通过该陷波滤波器的功能，可大幅降低因装置的机械共振而产生的噪音和振动，从而实现快速响应动作。

另外，还拥有4个陷波滤波器，设定频率为50～5000 Hz，全部可进行深度调整。(其中2个可与自动设定一起使用)





自动/手动　制振滤波器

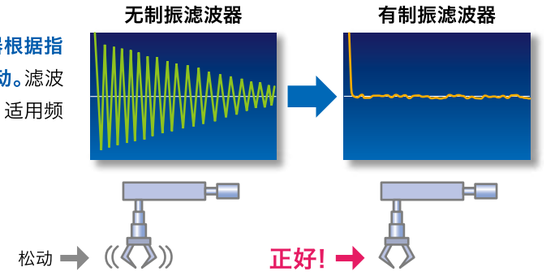
A5II A5 A5IIE A5E

自动/手动制振滤波器

适用装置　封装机、食品机械、机器人、普通生产机械等

绝对轻松！配备可自动设定的制振滤波器！

通过安装支持软件可自动设定制振滤波器。**制振滤波器根据指令输入去除固有振动频率，可大幅降低停止时轴的摆动。**滤波器数量由以往机型中的2个增加到4个（同时使用2个），适用频率也由1 Hz扩大到200 Hz。



机器模拟

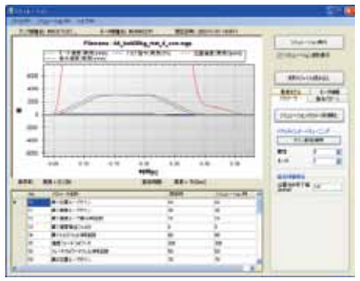
A5II A5 A5IIE A5E

机器模拟

适用装置　封装机、普通生产机械等

绝对轻松！配备了机器模拟功能！

以实际装置中获得的频率特征数据为基础，在安装支持软件中配备了可模拟运转的机器模拟功能。**不必在装置上测试增益和各种滤波器的效果便可轻松确认。**



3
【轻便!】

电机的小型化（新工作方法/新开发铁芯/新开发编码器）

（包含MSMD, MHMD）

A5II A5 A5IIE A5E

新工作方法
新开发铁芯
新开发编码器

适用装置　机器人、封装机、普通生产机械等

实现电机的大幅轻量化、小型化！

分别开发了小型电机、大型电机的新工作方法，并设计出全新的铁芯，成功实现了电机小型化。**与新开发的小型编码器配合，尤其是1 kW以上的大型电机的重量比以往减轻了10～25 %（1～6 kg）。**

〈例：MSM、MDM时〉

系列	A4	A5II A5	轻量化
MSM 1 kW	4.5 kg	3.5 kg	▲1 kg
MSM 2 kW	6.5 kg	5.3 kg	▲1.2 kg
MDM 1 kW	6.8 kg	5.2 kg	▲1.6 kg
MDM 2 kW	10.6 kg	8.0 kg	▲2.6 kg

4
【放心!】

符合安全标准

A5II A5

安全转矩关闭

适用装置　半导体·液晶制造装置、普通生产机械等/面向欧洲的普通生产机械等

符合欧洲安全标准！

备有不经过电机电源断路器软件的独立双重电路。通过机器的低电压指令对应，无需切断电机电源所需的电磁接触器。（最后必须向认证机构确认）

低噪音

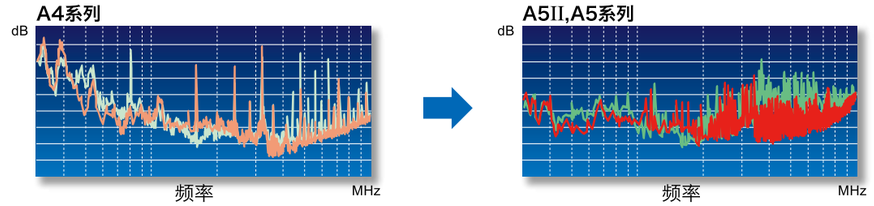
A5II A5 A5IIE A5E

低噪音

适用装置　半导体·液晶制造装置、封装机、面向欧洲出口的普通生产机械等

符合欧洲EMC指令，支持装置的规格对应

与抑制辐射噪音的以往机型A4相比，又减少了3 dB以上的噪音。
（以往机型A4也符合EMC指令）



符合IP67 电机（订购产品）

A5II A5 A5IIE A5E

符合 IP67

适用装置　机床、机器人、印刷机械等

耐环境性更高！达到IP67标准！

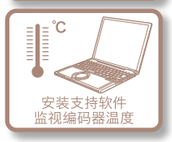
采用与电机电源，编码器输入输出部直接连接的连接器,提高电机的密封性，达到IP67标准。

采用直接连接的连接器

IP67
- 防水
  - ·对规定压力时间内的渗水进行保护
- 防异物
  - ·防止因完全接触而侵入灰尘

·MSMD、MHMD以及0.9 kW以上的电机是IP65。
·由于IP67电机编码连接器的小型化，因此请使用符合IP67电机的导线。
※IP67电机是订购产品。

5
【便利!】



安装支持软件“PANATERM”

A5II A5 A5IIE A5E

多种功能!

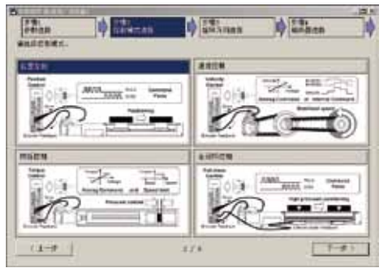
安装支持软件“PANATERM”!

PANATERM是一种在电脑上安装后，通过MINAS-A5家族产品和USB的串行通信，可以在电脑屏幕上进行参数设定、控制状态的监视,或者安装支持、机械解析等软件。

●**支持4国语言：**支持日语、英语、汉语、韩语4国语言。

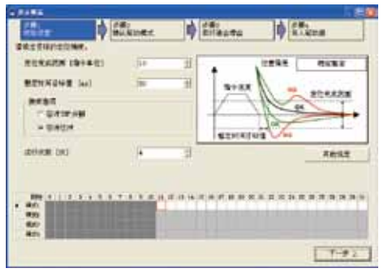
安装向导功能

从出厂设定的数据读入开始，可将每一种控制模式的基本设定分每一阶段进行安装支持的向导功能。
联机状态下，与各阶段相关的输入数据可联机监视。



适应增益功能

仅设定目标的定位完成范围和整定时间就会自动搜索最合适的刚性设定、模式来进行增益调整的适应增益功能。



2自由度控制设定用自动增益功能

①选择调整方针
②负载测定
③根据确认结果，进行与目的相符的增益调整。(A5II,A5IIE用)

预告寿命

有关风扇和电容器等主要寿命零件，可在调整内部温度的基础上加以推断。如超过规定值，则会显示报警。**因此,为避免意外停机，应有计划地进行维护。**

(注)寿命预报值仅供参考。

编码器温度监视

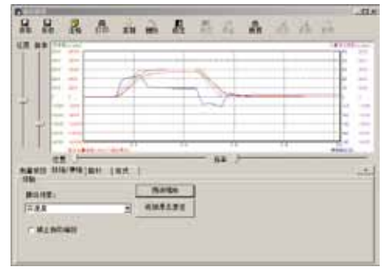
新设编码器温度监视功能。**可以实时测量以往难以监测到的编码器内部温度。**有望在电机评估、故障确认等方面能发挥重大作用。(仅限20 bit编码器)

其他功能

还配备了可录制负载率、电源电压、驱动器温度等电机、驱动器信息、接口记录的记录功能，和显示不旋转原因的便利功能。

频率特性测定功能

可以监测确认包含电机在内的机器频率响应特性。一旦确认了机械的共振频率响应，便可有效缩短解析、启动时间。

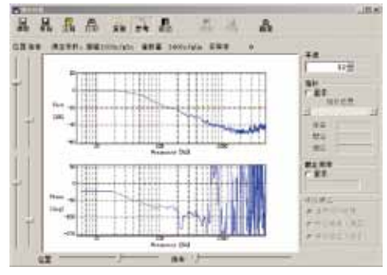


试运转功能

搭载限制动作范围的，可安心试运转的功能。另外还可进行Z相搜索、软件限制定位。

追加带有振动时刚性自动降低的自动增益调整专用画面

测定对象大幅增加的高机能波形图解



<注意>
此软件限A5II, A5IIE, A5, A5E系列专用。
如需在以往产品(A, AIII, E, A4系列)上使用，请联系厂商。

运行环境		
电脑主机	CPU	Pentium III 512 MHz 以上
	内存	256 MB 以上(推荐内存512 MB)
	硬盘容量	512 MB 以上
	OS	Windows® XP SP3, Windows® VISTA SP1, Window® 7 (支持英语、日语、汉语、韩语)※仅Windows7支持64 bit版
	串行通信	USB端口
显示器	分辨率	1024×768 pix以上(推荐分辨率1024×768)
	色数	24 bit色 (TrueColor) 以上

“PANATERM”可从官网上下载使用。
http://industrial.panasonic.com/ea/i/25000/motor_fa_c/motor_fa_c.html

其他功能

指令控制模式 A5II A5

- 可进行“位置”、“速度(含内部8速)”、“转矩”的指令控制模式切换。
- 通过参数设定，可设定任意1个指令控制模式或通过切换设定2个指令控制模式。
- 可根据用途选择任意的指令控制模式。

全闭环 A5II A5

适用光栅尺可使用AB相线性光栅尺(一般通用品)或串行线性光栅尺(松下格式专用品)。(参见P.14)

SEMI-F47 A5II A5 A5IIE A5E

- 空载、轻载时，可对应SEMI规格中的F47瞬间停电规格的功能。
- 用于半导体、液晶制造装置时有效。

注)
①单相100 V规格驱动器不适用。
②请务必通过实际装置确认对于F47瞬间停电规格的评估。

电源冲击电流抑制功能 A5II A5 A5IIE A5E

- 为防止接通电源时因冲击电流造成的电源断路器切断，内置了冲击电流抑制电阻器。

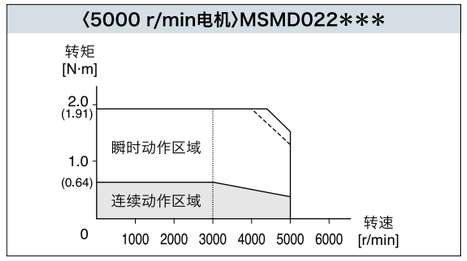
动态制动器功能 A5II A5 A5IIE A5E

- 通过参数设定，可在伺服OFF、正方向/负方向禁止驱动、电源切断、故障停止时选择使伺服电机的U、V、W线圈短路的动态制动器动作。
  ※H型的动态制动器电路是外置。
- 可根据机器的要求规格选择动作顺序的设定。

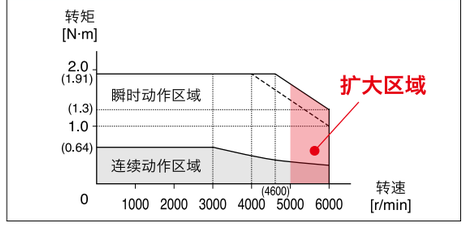
支持6000 r/min (订购产品) A5II A5 A5IIE A5E

MSME型电机(750 W以下)的最高转速达6000 r/min。

〈5000 r/min电机〉MSMD022***



〈6000 r/min电机〉MSME022***



- **减速器**

分别备有6000 r/min、5000 r/min用的减速器。6000 r/min电机上不能配置5000 r/min用的减速器。(反之亦然)
客户自身有准备时，

MSME → 6000 r/min
MSMD, MHMD → 5000 r/min

请对应使用以上的减速器。

参数初始化功能 A5II A5 A5IIE A5E

可通过正面面板或PC将参数恢复为出厂状态。

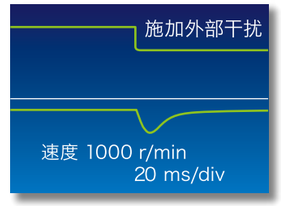
再生处理功能 A5II A5 A5IIE A5E

- 使较大的运转惯量负载停止或通过上下轴驱动使用时，通过再生电阻器消耗由伺服电机返回伺服驱动器的再生能量的功能。
- 外型符号中的“A型”、“B型”、“H型”的伺服驱动器未内置再生电阻器，因此建议可选连接再生电阻器。
- 外型符号中的“C型”～“F型”内置了再生电阻器，通过连接再生电阻，可达到提高再生能力的效果。

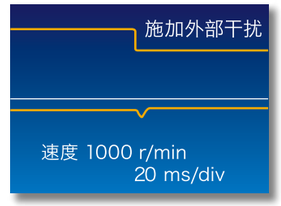
外部干扰观测功能 A5II A5 A5IIE A5E

利用外部干扰观测将设想的外部干扰转矩设想值加在与转矩指令相抵消的方向上，减少因外部干扰转矩而导致的影响，从而降低速度、减少振动的功能。

不适用外部干扰观测



适用外部干扰观测



转矩前馈 A5II A5 A5IIE A5E

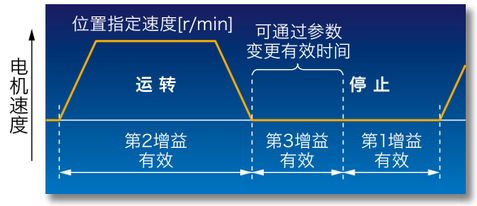
根据指令计算动作所需的转矩指令，通过加在与反馈比较计算得出的转矩指令中的转矩前馈，可提高响应性。

摩擦转矩补偿功能 A5II A5 A5IIE A5E

为降低机械类摩擦的影响而提高响应性的功能。始终根据补偿恒定运转的偏置转矩的偏负载补偿和动作方向，可设定改变方向的动摩擦补偿中的2种摩擦补偿。

增益3级功能 A5II A5 A5IIE A5E

除通常的增益切换外，又新增了3级增益切换。可在停止、运转时的增益中设定停止间隙时的增益，暂时提高停止间隙时的增益，可缩短定位时间并降低振动。



惯量(inertia)比切换功能 A5II A5 A5IIE A5E

通过惯量(inertia)比切换输入(J-SEL)，可将惯量(inertia)比切换为第1级/2级。通过该功能，可提高有/无负载等惯量(inertia)增大为2级时的频率响应性。

输入输出信号分配功能 A5II A5 A5IIE A5E

可通过参数任意分配通用10输入、6输出(输入可选a或b接点)。设定软件PANATERM中备有专用画面，设定更加轻松。

转矩极限切换功能 A5II A5 A5IIE A5E

可通过I/O进行转矩极限切换。可应用于简易压力、张力控制和无传感器原点复位等的应用程序中。

符合国际标准

A5II A5 A5IIE A5E

(A5II, A5系列)　(A5IIE, A5E系列)

		驱动器	电机
欧洲 EC指令	EMC指令	EN55011 EN61000-6-2 EN61800-3	—
	低电压指令	EN61800-5-1	EN60034-1 EN60034-5
	机械指令 功能安全 *1	ISO13849-1(PL d)(Cat.3) EN61508(SIL2) EN62061(SILCL 2) EN61800-5-2(STO) IEC61326-3-1	—
UL标准		UL508C(文件No.E164620)	UL1004-1 (E327868 : 50 W～750 W, 6.0 kW～15.0 kW) UL1004 (E327868 : 400 W(400 V), 600 W(400 V), 750 W(400 V), 0.9 kW ～ 5.0 kW)
CSA标准		C22.2 No.14	C22.2 No.100
韩国电波法(KC) *2		KN11 KN61000-4-2,3,4,5,6,8,11	—

I E C : International Electrotechnical Commission=国际电气标准会议
E　N : Europaischen Normen=欧洲标准
EMC : Electromagnetic Compatibility=电磁兼容性
U　L : Underwriters Laboratories=美国保险商试验所
CSA : Canadian Standards Association=加拿大标准协会

●出口时, 请遵守出口目的地的法令等。
*1　A5IIE, A5E系列不适用于功能安全(Safety)标准。
*2　关于韩国电波法的注意事项
该机器是工作用电磁波发生机器(Class A), 用于家庭以外的场所。
请销售者及客户注意此点。

A 급 기기 (업무용 방송통신기자재)
이 기기는 업무용(A 급) 전자파적합기기로서 판매자
또는 사용자는 이 점을 주의하시기 바라며, 가정외의
지역에서 사용하는 것을 목적으로 합니다.

(대상기종 : Servo Driver)

不属于中国强制性产品认证制度(CCC:China Compulsory Certification)的认证产品

相应的反馈光栅尺一览表

A5II A5

相应 反馈光栅尺	制造商	型 号	分辨率 [μm]	最高速度 (m/s)*3
并联型(AB相)	通　用	—	最大速度 4 倍增后 4 Mpps	
串联型 (增量式)	Magnescale Co., Ltd.	SR75	0.01～1	3.3
		SR85	0.01～1	3.3
		SL700-PL101RP/RHP	0.1	10
		SL710-PL101RP/RHP	0.1	10
	MicroE Systems	MⅡ5000si/P MⅡ6000si/P	0.1*4	5*5
串联型 (绝对式)	Mitutoyo Corporation	AT573A	0.05	2.5
		ST778A(L)	0.1	5
	Magnescale Co., Ltd.	SR77	0.01～1	3.3
		SR87	0.01～1	3.3
	Renishaw plc	RESOLUTE	0.001	0.4
			0.05	20
			0.1	40
	Fagor Automation S.Coop	SVAP	0.05	2.5
		SAP	0.05	2.5
		GAP	0.05	2.5
		LAP	0.1	2

*3　最高速度因驱动器的特性有所不同, 同时受机器构造及系统构造的影响而有所限制。
*4　根据设定可变更。
*5　分解能为0.1 μm 时。

电机一览表

电机一览表

	电机		规格	额定输出 (kW)	额定转速 (最高转速) (r/min)	旋转编码器 20 bit 增量式	旋转编码器 17 bit 绝对式	保护结构 (*1)	特 点	用 途
低惯量	MSMD		100 V 200 V	0.05 0.1 0.2 0.4	3000 (5000)	○	○	IP65	・导线型 ・小容量 ・最适合需要高转速的用途 ・大多数情况下都可使用	・焊机 ・半导体制造设备 ・包装机等
			200 V	0.75	3000 (4500)					
	MSME		100 V 200 V	0.05 0.1 0.2 0.4	3000 (6000)	○	○	IP67	・小容量 ・最适合需要高转速的用途 ・大多数情况下都可使用	
			200 V	0.75						
			400 V	0.75	3000 (5000)	○	○	IP65 (*2)	・中容量 ・最适用于直接连接滚珠丝杠，且机械刚性高的高频运转	・安装设备 ・食品机械 ・液晶制造装置等
			200 V 400 V	1.0 1.5 2.0 3.0						
				4.0 5.0	3000 (4500)					
中惯量	MDME		400 V	0.4 0.6	2000 (3000)	○	○	IP65 (*2)	・中容量 ・最适用于传送带连接等机械刚性低的用途	・搬运装置 ・机器人 ・机床等
			200 V 400 V	1.0 1.5 2.0 3.0 4.0 5.0						
				7.5 (*3)	1500 (3000)					
				11.0 15.0 (*3)	1500 (2000)					
	MFME (平板型) (*3)		200 V 400 V	1.5 2.5 4.5	2000 (3000)	○	○	IP67	・中容量 ・最适用于在平板型，安装受到限制的用途	・机器人 ・食品机械等
	MGME (低速大转矩)		200 V 400 V	0.9 2.0 3.0 4.5 (*3) 6.0 (*3)	1000 (2000)	○	○	IP65 (*2)	・中容量 ・最适用于需要低速大转矩的用途	・搬运装置 ・机器人 ・纤维机械等
高惯量	MHMD		100 V 200 V	0.2 0.4	3000 (5000)	○	○	IP65	・导线型 ・小容量 ・最适用于传送带连接等机械刚性低的用途	・搬运装置 ・机器人等
			200 V	0.75	3000 (4500)					
	MHME		200 V 400 V	1.0 1.5 2.0 3.0 4.0 5.0	2000 (3000)	○	○	IP65 (*2)	・中容量 ・最适用于大惯性，特别是负载转动惯量较大的传送带连接等机械刚性低的用途	・搬运装置 ・机器人 ・液晶制造装置等
				7.5 (*3)	1500 (3000)					

(*1) 轴贯通部，线缆前端连接器除外。
(*2) 也有 IP67 类型。
(*3) 仅限 IP67 电机。

※ 关于驱动器与电机的组合，请参见 P21 ～ P28。

型号的识别方法

＊有关型号的组合请参见索引

■伺服电机

M S M E 5 A Z G 1 S ＊＊

标识	类型
MSMD	低惯量 50 W ～ 750 W
MSME	低惯量 50 W ～ 5.0 kW
MDME	中惯量 400 W ～ 15.0 kW
MFME	中惯量 1.5 kW ～ 4.5 kW
MGME	中惯量 0.9 kW ～ 6.0 kW
MHMD	高惯量 200 W ～ 750 W
MHME	高惯量 1.0 kW ～ 7.5 kW

电机额定输出

标识	额定输出	标识	额定输出
5A	50 W	25	2.5 kW
01	100 W	30	3.0 kW
02	200 W	40	4.0 kW
04	400 W	45	4.5 kW
06	600 W	50	5.0 kW
08	750 W	60	6.0 kW
09	0.9 kW	75	7.5 kW
10	1.0 kW	C1	11.0 kW
15	1.5 kW	C5	15.0 kW
20	2.0 kW		

电压规格

标识	规格
1	100 V
2	200 V
4	400 V
Z	100 V ／ 200 V 通用 (仅限 50 W)

旋转式编码器规格

标识	方式	脉冲数	分辨率	导线
G	增量式	20 bit	1048576	5 芯
S	绝对式	17 bit	131072	7 芯

＊符号为 S 的旋转式编码器可使用增量式

特殊规格

电机规格

MSME(50 W ～ 750 W [200 V]), MSMD, MHMD

标识	轴 直轴	轴 D型轴	轴 带键带螺纹孔	制动器 无	制动器 有	油封 无	油封 有
A	●			●		●	
B	●				●	●	
C	●			●			●
D	●				●		●
N		●		●		●	
P		●			●	●	
Q		●		●			●
R		●			●		●
S			●	●		●	
T			●		●	●	
U			●	●			●
V			●		●		●

MSME(750 W [400 V], 1.0 kW ～ 15.0 kW), MDME, MFME, MGME, MHME

标识	轴 直轴	轴 带键	制动器 无	制动器 有	油封 无	油封 有
C	●		●			●
D	●			●		●
G		●	●			●
H		●		●		●

设计顺序

标识	规格
C	IP65 电机
1	IP67 电机 (MSMD, MHMD 为 IP65)

■安装有减速器的伺服电机

M S M E 0 1 1 G 3 1 N

标识	类型
MSMD	低惯量 100 W ～ 750 W
MSME	低惯量 100 W ～ 750 W
MHMD	高惯量 200 W ～ 750 W

电机额定输出

标识	额定输出
01	100 W
02	200 W
04	400 W
08	750 W

电压规格

标识	规格
1	100 V
2	200 V

旋转式编码器规格

标识	方式	脉冲数	分辨率	导线
G	增量式	20 bit	1048576	5 芯
S	绝对式	17 bit	131072	7 芯

＊符号为 S 的旋转式编码器可使用增量式

减速比、减速器种类

标识	减速比	电机输出 (W) 100	200	400	750	减速器种类
1N	1/5	●	●	●	●	高精度用
2N	1/9	●	●	●	●	
3N	1/15	●	●	●	●	
4N	1/25	●	●	●	●	

＊不具备输出功率 100 W 的 MHMD。

电机结构

标识	轴 带键	制动器 无	制动器 有
3	●	●	
4	●		●

■伺服驱动器

速度、位置、转矩、全闭环型

M A D K T 1 5 0 5 ＊＊＊

特殊规格

位置控制专用型

M A D K T 1 5 0 5 E ＊＊

特殊规格

位置控制专用

外型标识＊

标识	型号	标识	型号
MAD	A 型	MED	E型
MBD	B型	MFD	F型
MCD	C型	MGD	G型
MDD	D型	MHD	H型

＊ A5Ⅱ E、A5E 系列只具备 A ～ F 型。

系列

标识	速度、位置、转矩、全闭环型	位置控制专用型
K	A5Ⅱ 系列	A5Ⅱ E 系列
H	A5 系列	A5E 系列

功率元件的最大额定电流

标识	额定电流
T1	10 A
T2	15 A
T3	30 A
T4	35 A
T5	50 A
T7	75 A
TA	100 A
TB	150 A
TC	300 A

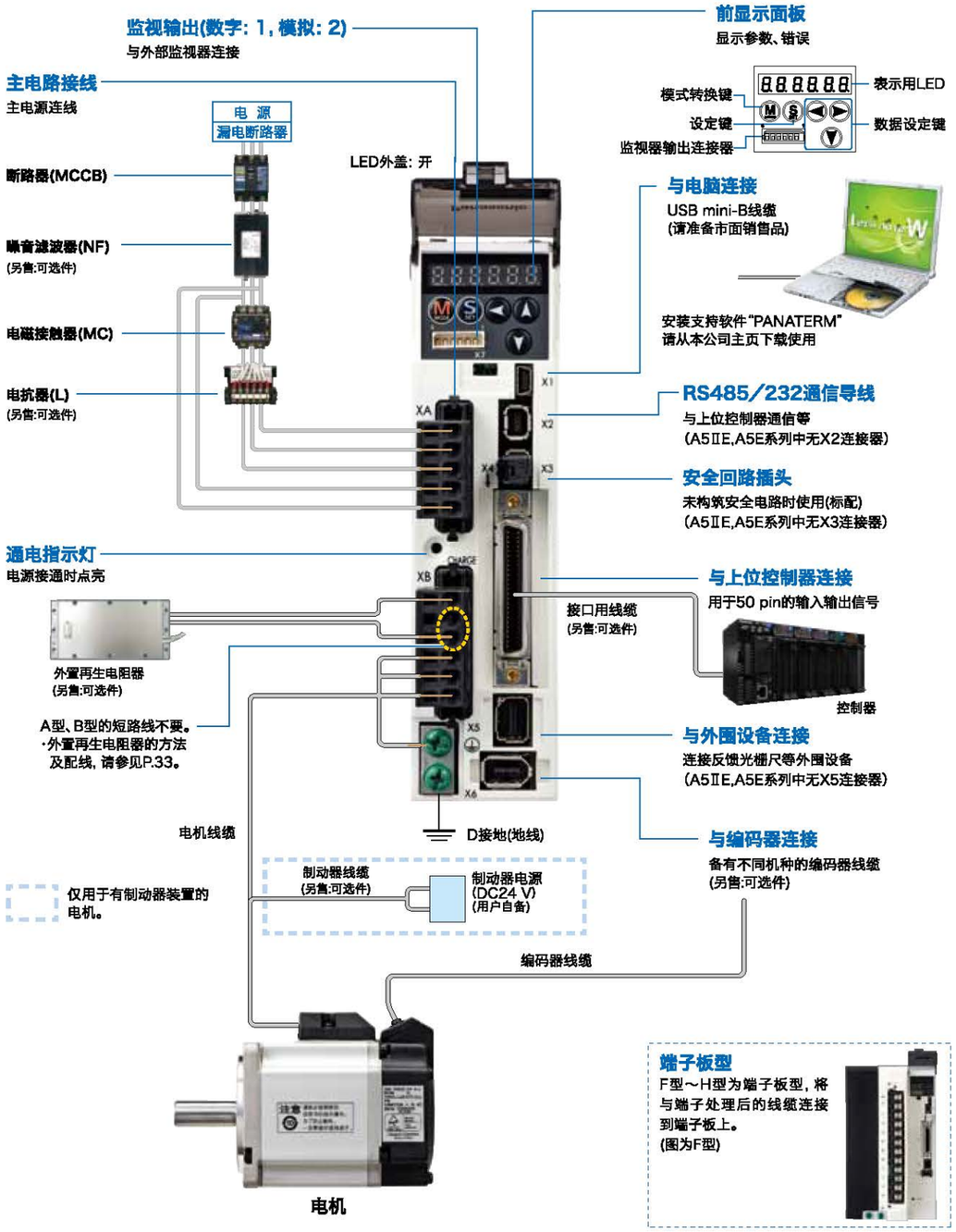
电源电压规格

标识	规格
1	单相 100 V
3	三相 200 V
4	三相 400 V
5	单相 / 三相 200 V

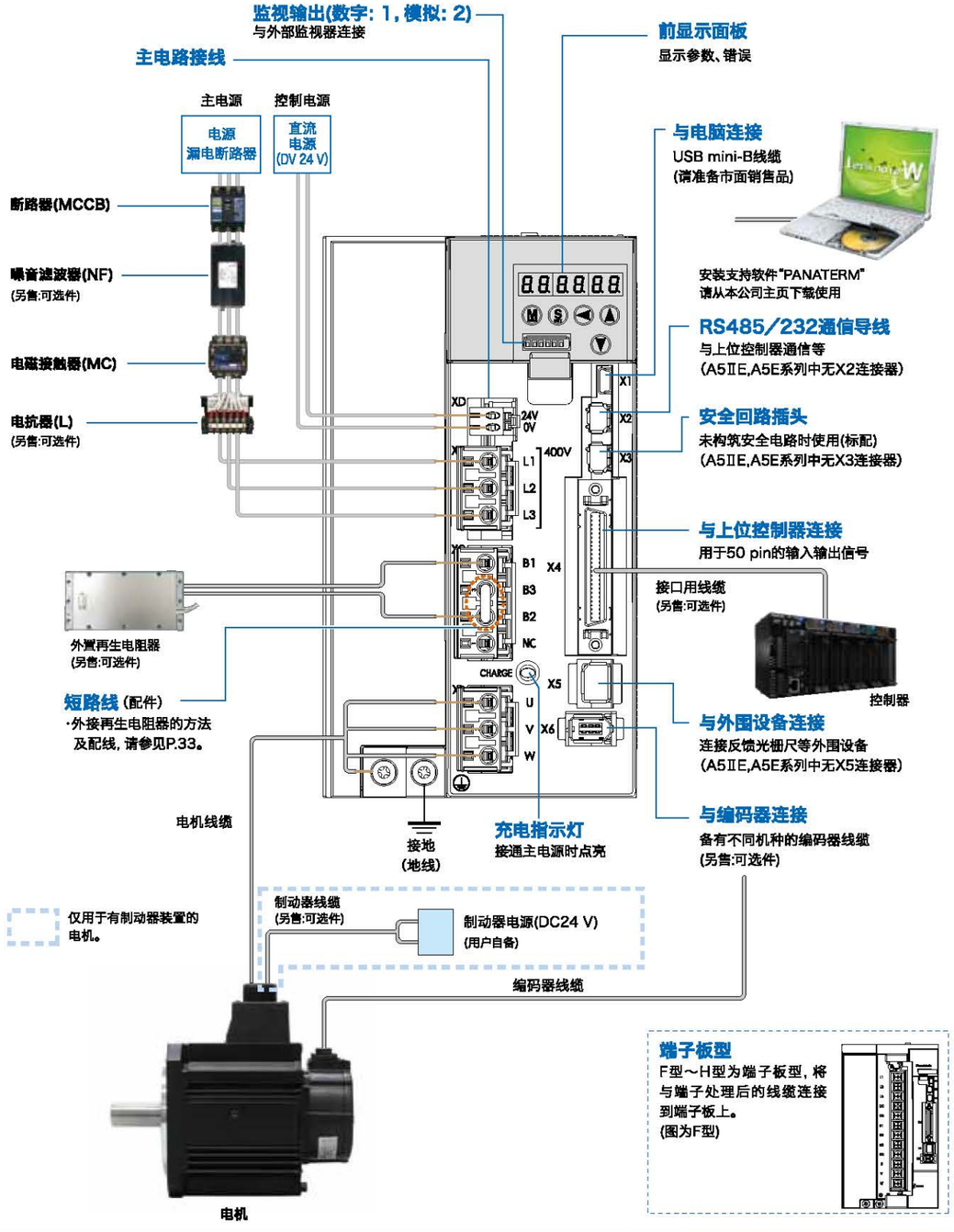
电流检测器的额定电流

标识	额定电流	标识	额定电流
05	5 A	40	40 A
07	7.5 A	64	64 A
10	10 A	90	90 A
12	12 A	A2	120 A
20	20 A	B4	240 A
30	30 A		

<连接类型(100/200 V: A型~E型)>



<连接类型(400 V: D型、E型)>



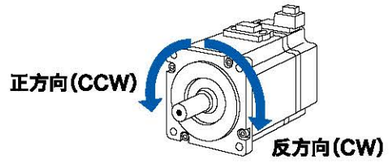
<注意>

对于产品安装螺丝的紧固转矩、请在考虑所用螺丝的强度、安装位置材质的基础上,
适当选择不会造成松动和破损的转矩。

例)用钢材螺丝(M5)紧固于钢材上的转矩为2.7 N·m~3.3 N·m。

<提示>

旋转方向的初始设定定义为正方向(CCW)与反方向(CW)。
敬请注意。



适用外围设备一览表

驱动器	适用电机	电压规格	额定输出	电池容量（额定负载时）	断路器（额定电流）	噪音滤波器（单相/三相）	电流吸收器（单相/三相）	信号用噪音滤波器	电磁感应器 *1	主电路用线缆规格／耐电压	主电路用端子板压着端子 *3	控制电源用线缆规格／耐电压	控制电源用端子板压着端子	电机用线缆规格／耐电压 *4	制动器用线缆规格／耐电压
MADH MADK	MSME MSMD MHMD	单相 100 V	50 W～100 W	约0.4 kVA	10 A	DV0P4170	DV0P4190	DV0P1460	20 A (3P+1a)	0.75 mm²/ AWG18 600 VAC 以上	专用连接器的接线	0.75 mm²/ AWG18 600 VAC 以上	专用连接器的接线	0.75 mm²/ AWG18 600 VAC 以上	0.28 mm²～0.75 mm²/ AWG22～AWG18 100 VAC 以上
		单相／三相 200 V	50 W～200 W	约0.5 kVA		DV0P4170 DV0PM20042	DV0P4190 DV0P1450								
MBDH MBDK	MSME MSMD MHMD	单相 100 V	200 W	约0.5 kVA		DV0P4170	DV0P4190								
		单相／三相 200 V	400 W	约0.9 kVA		DV0P4170 DV0PM20042	DV0P4190 DV0P1450								
MCDH MCDK	MSME MSMD MHMD	单相 100 V	400 W	约0.9 kVA		DV0PM20042	DV0P4190								
		单相／三相 200 V	750 W	约1.3 kVA	15 A		DV0P4190 DV0P1450								
MDDH MDDK	MDME	单相／三相 200 V	1.0 kW	约1.8 kVA		DV0P4220			30 A (3P+1a)						
	MHME		0.9 kW	约1.8 kVA											
	MGME		1.0 kW	约1.8 kVA	20 A										
	MSME														
	MHME		1.5 kW	约2.3 kVA											
	MDME														
	MFME														
	MSME														
	MDME	三相 400 V	400 W	约0.9 kVA	10 A	FN258L-16-07 （建议部品）	DV0PM 20050		20 A (3P+1a)			0.52 mm²/ AWG20 100 VAC 以上			
	MDME		600 W	约1.2 kVA											
	MSME		750 W	约1.6 kVA											
	MSME		1.0 kW	约1.8 kVA											
	MDME														
	MHME														
	MGME		0.9 kW												
	MSME		1.5 kW	约2.3 kVA											
	MDME														
	MFME														
	MHME														
MEDH MEDK	MDME	三相 200 V	2.0 kW	约3.3 kVA	30 A	DV0PM20043	DV0P 1450	DV0P1460 RJ8035 （建议部品） *5	60 A (3P+1a)	2.0 mm²/ AWG14 600 VAC 以上		0.75 mm²/ AWG18 600 VAC 以上		2.0 mm²/ AWG14 600 VAC 以上	
	MSME											0.52 mm²/ AWG20 100 VAC 以上			
	MHME														
	MFME		2.5 kW	约3.8 kVA											
	MSME	三相 400 V	2.0 kW	约3.3 kVA	15 A	FN258L-16-07 （建议部品）	DV0PM 20050	DV0P1460	30 A (3P+1a)						
	MDME														
	MHME														
	MFME		2.5 kW	约3.8 kVA											
MFDH MFDK	MGME	三相 200 V	2.0 kW	约3.8 kVA	50 A	DV0P3410	DV0P1450	DV0P1460 RJ8035 （建议部品） *5	60 A (3P+1a)	3.5 mm²/ AWG12 600 VAC 以上	11 mm以下 Φ5.3 端子板 M5	0.75 mm²/ AWG18 600 VAC 以上	11 mm以下 Φ5.3 端子板 M5	3.5 mm²/ AWG12 600 VAC 以上	0.75 mm²/ AWG18 100 VAC 以上
	MDME														
	MHME		3.0 kW	约4.5 kVA											
	MSME														
	MGME														
	MDME		4.0 kW	约6.0 kVA					100 A (3P+1a)						
	MHME														
	MSME														
	MFME		4.5 kW	约6.8 kVA											
	MGME		5.0 kW	约7.5 kVA											
	MDME														
	MHME														
	MSME														
	MGME	三相 400 V	2.0 kW	约3.8 kVA	30 A	FN258L-30-07 （建议部品）	DV0PM 20050	DV0P1460	60 A (3P+1a)		10 mm以下 Φ4.3 端子板 M4	0.75 mm²/ AWG18 100 VAC 以上	7 mm以下 Φ3.2 端子板 M3		
	MDME														
	MSME		3.0 kW	约4.5 kVA											
	MGME														
	MHME														
	MSME		4.0 kW	约6.0 kVA											
	MDME														
	MHME														
	MFME		4.5 kW	约6.8 kVA											
	MGME		5.0 kW	约7.5 kVA											
	MSME														
	MDME														
	MHME														
MGDH MGDK	MDME	三相 200 V	7.5 kW	约11 kVA	60 A	FS5559-60-34 （建议部品）	DV0P 1450	DV0P1460 RJ8095 （建议部品） T400-61D （建议部品） *5	100 A (3P+1a)	5.3 mm²/ AWG10 600 VAC 以上	11 mm以下 Φ5.3 端子板 M5	0.75 mm²/ AWG18 600 VAC 以上	10 mm以下 Φ5.3 端子板 M5	13.3 mm²/ AWG6 600 VAC 以上	
	MGME		6.0 kW	约9.0 kVA											
	MHME		7.5 kW	约11 kVA											
	MDME	三相 400 V	7.5 kW	约11 kVA	30 A	FN258-42-07 or FN258-42-33 （建议部品）	DV0PM 20050		60 A (3P+1a)			0.75 mm²/ AWG18 100 VAC 以上			
	MGME		6.0 kW	约9.0 kVA											
	MHME		7.5 kW	约11 kVA											
MHDH MHDK	MDME	三相 200 V	11 kW	约17 kVA	100 A	FS5559-80-34 （建议部品）	DV0P 1450		150 A (3P+1a)	13.3 mm²/ AWG6 600 VAC 以上 *2	16 mm以下 Φ6.4 端子板 M6	0.75 mm²/ AWG18 600 VAC 以上	10 mm以下 Φ4.3 端子板 M4	21.1 mm²/ AWG4 600 VAC 以上	
			15 kW	约22 kVA	125 A									13.3 mm²/ AWG6 600 VAC 以上	
		三相 400 V	11 kW	约17 kVA	50 A	FN258-42-07 or FN258-42-33 （建议部品）	DV0PM 20050		100 A (3P+1a)			0.75 mm²/ AWG18 100 VAC 以上		21.1 mm²/ AWG4 600 VAC 以上	
			15 kW	约22 kVA	60 A										

＊1　外置动态制动电阻器用电磁感应器，请使用与主电路用电磁感应器同样的规格。
＊2　使用外置再生电阻器（DV0PM20058,DV0PM20059）时，请使用与主电路线缆同等粗细规格以上的线缆。
＊3　地线螺丝用压着端子，请使用与主电路用端子板压着端子相同的端子。
＊4　地线以及外置动态制动电阻器用线缆，请使用与电机线缆同等粗细规格以上的线缆。
　　电机线缆屏蔽线规格适用于屏蔽线中的欧洲 EC 指令 /UL（只适用于 D 型、H 型）。
＊5　适用海外规格，均可使用。

相关页面

・噪音滤波器 .....P.250 “外围设备结构”
・浪涌吸收器 .....P.253 “外围设备结构”
・信号线用噪音滤波器 .....P.254 “外围设备结构”
・电机、制动器用连接器 .....P.186, 187 “电机连接器规格”

关于断路器及电磁感应器

符合欧洲 EC 指令时，请务必在电源和噪音滤波器之间连接 IEC 规格以及 UL 认定（LISTED、带 ㊀ 标志）的断路器。
当所用电源的短路电流低于产品的最大输出电压时，请设定在对称电流 5000 Arms 以下。

当电源的短路电流超过该电流时，请设置限流装置（限流保险丝和限流制动器、变压器等）限制短路电流后再使用。

＜要求＞

・请选择与电源容量（负载条件也需考虑）匹配的断路器及噪音滤波器。

端子板及保护地线端子

・配线请使用额定温度 75 ℃以上的铜芯电线。
・A 型到 E 型使用附带的专用连接器，此时导线的长度需保持 8～9 mm。

■安装转矩一览表（端子板 / 端子保护罩固定螺丝）

驱动器		端子板螺丝		端子保护罩固定螺丝	
型号	端子名	品名	安装转矩 (N·m)	品名	安装转矩 (N·m)
F(200 V)	L1, L2, L3, L1C, L2C, B1, B2, B3, NC, U, V, W	M5	1.0～1.7	M3	0.19～0.21
F(400 V)	24V、0V	M3	0.4～0.6		
	L1, L2, L3, B1, B2, B3, NC, U, V, W	M4	0.7～1.0		
G	L1C, L2C, 24 V, 0 V, DB1, DB2, DB3, DB4, NC	M5	1.0～1.7		
	L1, L2, L3, B1, B2, NC, U, V, W	M5	2.0～2.4	M3	0.3～0.5
H	L1C, L2C, 24 V, 0 V, DB1, DB2	M4	0.7～1.0	M5	2.0～2.5
	L1, L2, L3, B1, B2, NC, U, V, W	M6	2.2～2.5		

■安装转矩一览表（与地线螺丝 / 与上位控制器连接的连接器（X4））

驱动器型号	地线螺丝		与上位控制器连接的连接器（X4）	
	品名	安装转矩 (N·m)	品名	安装转矩 (N·m)
A～E	M4	0.7～0.8	M2.6	0.3～0.35
G	M5	1.4～1.6		
H	M6	2.4～2.6		

＜注意＞

・若超过安装转矩最大值，有可能造成损伤。
・请勿在端子板螺丝松动的状态下接通电源，若在端子板螺丝松动的状态下接通电源，可能会导致冒烟或着火。

＜要求＞

・请 1 年定期点检 1 次，安装转矩是否有松动现象。

型号对照表

50 W～750 W（MSMD, MHMD, MSME：IP65；MSME：IP67）

电机					驱动器			电源设备容量	可选件							
电机系列		电源电压	输出(W)	型号 注1)	详情(页码)	A5Ⅱ系列 A5系列 型号（速度·位置·转矩·全闭环型）注2)	A5ⅡE系列 A5E系列 型号（位置控制专用型）注3、4)	型号	额定负载时(kVA)	编码器线缆 20 bit 增量式用 注5)	编码器线缆 17 bit 绝对式用 注4、5)	电机线缆 无制动器 注5)	电机线缆 带制动器 注5)	制动器线缆 注5)	外置再生电阻器	电抗器（单相/三相）	噪音滤波器（单相/三相）
低惯量	MSMD（导线型）3000 r/min	单相100 V	50	MSMD5AZ □ 1＊	49	MAD ◇ T1105	MAD ◇ T1105E	A 型	约0.4	MFECA 0＊＊0EAM	MFECA 0＊＊0EAE 注7)	MFMCA 0＊＊0EED	—	MFMCB 0＊＊0GET	DV0P4280	DV0P227	DV0P4170
			100	MSMD011 □ 1＊	51	MAD ◇ T1107	MAD ◇ T1107E		约0.4								
			200	MSMD021 □ 1＊	53	MBD ◇ T2110	MBD ◇ T2110E	B 型	约0.5						DV0P4283	DV0P228	
			400	MSMD041 □ 1＊	55	MCD ◇ T3120	MCD ◇ T3120E	C 型	约0.9						DV0P4282		DV0PM20042
		单相/三相200 V	50	MSMD5AZ □ 1＊	50	MAD ◇ T1505	MAD ◇ T1505E	A 型	约0.5						DV0P4281	DV0P227/DV0P220	DV0P4170/DV0PM20042
			100	MSMD012 □ 1＊	52	MAD ◇ T1505	MAD ◇ T1505E		约0.5								
			200	MSMD022 □ 1＊	54	MAD ◇ T1507	MAD ◇ T1507E		约0.5						DV0P4283	DV0P228/DV0P220	
			400	MSMD042 □ 1＊	56	MBD ◇ T2510	MBD ◇ T2510E	B 型	约0.9								
			750	MSMD082 □ 1＊	57	MCD ◇ T3520	MCD ◇ T3520E	C 型	约1.3								DV0PM20042
	MSME（连接器型）3000 r/min	单相100 V	50	MSME5AZ □ 1＊	65	MAD ◇ T1105	MAD ◇ T1105E	A 型	约0.4	MFECA 0＊＊0MJD（活动用·输出轴向）	MFECA 0＊＊0MJE（活动用·输出轴向）	MFMCA 0＊＊0NJD（活动用·输出轴向）	—	MFMCB 0＊＊0PJT（活动用·输出轴向）	DV0P4280	DV0P227	DV0P4170
			100	MSME011 □ 1＊	67	MAD ◇ T1107	MAD ◇ T1107E		约0.4								
			200	MSME021 □ 1＊	69	MBD ◇ T2110	MBD ◇ T2110E	B 型	约0.5	MFECA 0＊＊0MKD（活动用·反输出轴向）	MFECA 0＊＊0MKE（活动用·反输出轴向）	MFMCA 0＊＊0NKD（活动用·反输出轴向）		MFMCB 0＊＊0PKT（活动用·反输出轴向）	DV0P4283	DV0P228	
			400	MSME041 □ 1＊	71	MCD ◇ T3120	MCD ◇ T3120E	C 型	约0.9						DV0P4282		DV0PM20042
		单相/三相200 V	50	MSME5AZ □ 1＊	66	MAD ◇ T1505	MAD ◇ T1505E	A 型	约0.5	MFECA 0＊＊0TJD（固定用·输出轴向）	MFECA 0＊＊0TJE（固定用·输出轴向）	MFMCA 0＊＊0RJD（固定用·输出轴向）		MFMCB 0＊＊0SJT（固定用·输出轴向）	DV0P4281	DV0P227/DV0P220	DV0P4170/DV0PM20042
			100	MSME012 □ 1＊	68	MAD ◇ T1505	MAD ◇ T1505E		约0.5								
			200	MSME022 □ 1＊	70	MAD ◇ T1507	MAD ◇ T1507E		约0.5						DV0P4283	DV0P228/DV0P220	
			400	MSME042 □ 1＊	72	MBD ◇ T2510	MBD ◇ T2510E	B 型	约0.9	MFECA 0＊＊0TKD（固定用·反输出轴向）	MFECA 0＊＊0TKE（固定用·反输出轴向）	MFMCA 0＊＊0RKD（固定用·反输出轴向） 注6)		MFMCB 0＊＊0SKT（固定用·反输出轴向）			DV0PM20042
			750	MSME082 □ 1＊	73	MCD ◇ T3520	MCD ◇ T3520E	C 型	约1.3								
高惯量	MHMD（导线型）3000 r/min	单相100 V	200	MHMD021□1＊	59	MBD ◇ T2110	MBD ◇ T2110E	B 型	约0.5	MFECA 0＊＊0EAM	MFECA 0＊＊0EAE 注7)	MFMCA 0＊＊0EED	—	MFMCB 0＊＊0GET	DV0P4283	DV0P228	DV0P4170
			400	MHMD041□1＊	61	MCD ◇ T3120	MCD ◇ T3120E	C 型	约0.9						DV0P4282		DV0PM20042
		单相/三相200 V	200	MHMD022□1＊	60	MAD ◇ T1507	MAD ◇ T1507E	A 型	约0.5						DV0P4283	DV0P227/DV0P220	DV0P4170/DV0PM20042
			400	MHMD042□1＊	62	MBD ◇ T2510	MBD ◇ T2510E	B 型	约0.9							DV0P228/DV0P220	
			750	MHMD082□1＊	63	MCD ◇ T3520	MCD ◇ T3520E	C 型	约1.3								DV0PM20042

注 1） □表示编码器规格（G…20 bit 增量式、S…17 bit 绝对式 / 增量式皆可使用），
＊表示电机构造。（详情请参见 P.16「型号的辨认方法」）
注 2） ◇表示系列。（K…A5Ⅱ系列、H…A5 系列）
注 3） ◇表示系列。（K…A5Ⅱ E 系列、H…A5E系列）
注 4） 由于 A5Ⅱ E、A5E 系列（位置控制专用型）驱动器不适用 17 bit 绝对式规格，因此仅为 20 bit 增量规格的组合。
注 5） ＊＊表示线缆长度（03 : 3 m, 05 : 5 m, 10 : 10 m, 20 : 20 m），（例 : 3 m 时为「MFECA0030EAM」。）
注 6） 反输出轴向的线缆不能使用 50 W、100 W 的电机。
注 7） 把 17 bit 绝对式用编码器作为无绝对式编码器用的电池（无电池盒）的增量式编码器来使用时，编码器线缆请使用 MFECA0 ＊＊0EAD。

● MSME 电机用线缆的选择（活动用：用于线缆活动时 / 固定用：用于线缆不动时）

· 编码器线缆

（例） MFECA0＊＊0 ◇ △ □

◇ : 线缆种类

标识	规　格
M	活动用
T	固定用

△ : 线缆导出方向

标识	规　格
J	输出轴侧
K	反输出轴侧

□ : 编码器规格

标识	规　格
D	20 bit 增量式
E	17 bit 绝对式

· 电机线缆

（例） MFMCA0＊＊0 ◇ △ D

◇ : 线缆种类

标识	规　格
N	活动用
R	固定用

△ : 线缆导出方向

标识	规　格
J	输出轴侧
K	反输出轴侧

· 制动器线缆

（例） MFMCB0＊＊0 ◇ △ T

◇ : 线缆种类

标识	规　格
P	活动用
S	固定用

△ : 线缆导出方向

标识	规　格
J	输出轴侧
K	反输出轴侧

■可选件刊载页码

名　称			型　号	刊载页码
并行 I/O 用线缆			DV0P4360	197
并行 I/O 用变换线缆			DV0P4120	
			DV0P4121	
			DV0P4130	
			DV0P4131	
			DV0P4132	
电源输入用连接器配套元件	A ～ D 型用	单列型	DV0PM20032	200
		双列型	DV0PM20033	
电机连接用连接器配套元件	A ～ D 型用		DV0PM20034	201
电机・编码器连接用连接器配套元件			DV0P4290	202
			DV0P4380	
			DV0PM20035	203
制动器连接器配套元件			DV0PM20040	206
连接器配套元件	通信用		DV0PM20024	198
	Safety 用		DV0PM20025	
	并行 I/O 连接用		DV0P4350	
	外部光栅尺用		DV0PM20026	199
	编码器用		DV0PM20010	
	模拟显示信号用		DV0PM20031	
绝对式编码器用电池			DV0P2990	207
增量式编码器用电池盒			DV0P4430	
安装支架	A 型		DV0PM20027	208
	B 型		DV0PM20028	
	C 型		DV0PM20029	
编码器线缆	无电池盒		MFECA0＊＊0EAD	188
			MFECA0＊＊0EAM	
			MFECA0＊＊0MJD	189
			MFECA0＊＊0MKD	
			MFECA0＊＊0TJD	
			MFECA0＊＊0TKD	
	有电池盒		MFECA0＊＊0EAE	188
			MFECA0＊＊0MJE	189
			MFECA0＊＊0MKE	
			MFECA0＊＊0TJE	
			MFECA0＊＊0TKE	
电机线缆	无制动器		MFMCA0＊＊0EED	191
			MFMCA0＊＊0NJD	
			MFMCA0＊＊0NKD	
			MFMCA0＊＊0RJD	
			MFMCA0＊＊0RKD	
制动器线缆			MFMCB0＊＊0GET	196
			MFMCB0＊＊0PJT	
			MFMCB0＊＊0PKT	
			MFMCB0＊＊0SJT	
			MFMCB0＊＊0SKT	
外置再生电阻器	50 Ω 25 W		DV0P4280	210
	100 Ω 25 W		DV0P4281	
	25 Ω 50 W		DV0P4282	
	50 Ω 50 W		DV0P4283	
	30 Ω 100 W		DV0P4284	
	20 Ω 130 W		DV0P4285	
电抗器	DV0P220, DV0P221, DV0P222, DV0P223, DV0P224, DV0P225, DV0P227, DV0P228, DV0PM20047			209
噪音滤波器	DV0P4170, DV0PM20042, DV0P4220, DV0PM20043			250
	DV0P3410			251
浪涌吸收器	单相		DV0P4190	253
	三相（200 V）		DV0P1450	
信号线用噪音滤波器			DV0P1460	254

型号对照表

0.4 kW～5.0 kW　IP65 电机

电机					驱动器			电源设备容量	可选件							
电机系列		电源电压	输出(W)	型　号 注1)	详情(页码)	A5Ⅱ系列 A5系列 型号 (速度·位置·转矩·全闭环型) 注2)	A5ⅡE系列 A5E系列 型号 (位置控制专用型) 注3、4)	型号	(额定负载时) (kVA)	编码器线缆 20 bit 增量式用 注5)	编码器线缆 17 bit 绝对式用 注4、5)	电机线缆 无制动器 注5)	电机线缆 带制动器 注5)	制动器线缆 注5)	外置再生电阻器	电抗器 (单相/三相)	噪音滤波器
低惯量	MSME 3000 r/min	单相/三相 200 V	1000	MSME102 □ C ＊	74	MDD ◇ T5540	MDD ◇ T5540E	D 型	约1.8	MFECA 0**0ESD	MFECA 0**0ESE	MFMCD 0**2ECD	MFMCA 0**2FCD	—	DV0P4284	DV0P228/DV0P222	DV0P4220
			1500	MSME152 □ C ＊	75	MDD ◇ T5540	MDD ◇ T5540E		约2.3							DV0PM20047/DV0P222	
		三相 200 V	2000	MSME202 □ C ＊	76	MED ◇ T7364	MED ◇ T7364E	E 型	约3.3						DV0P4285 注6)	DV0P223	DV0PM20043
			3000	MSME302 □ C ＊	77	MFD ◇ TA390	MFD ◇ TA390E	F 型	约4.5			MFMCA 0**3ECT	MFMCA 0**3FCT		DV0P4285 2根并列	DV0P224	DV0P3410
			4000	MSME402 □ C ＊	78	MFD ◇ TB3A2	MFD ◇ TB3A2E		约6							DV0P225	
			5000	MSME502 □ C ＊	79	MFD ◇ TB3A2	MFD ◇ TB3A2E		约7.5							—注7)	
		三相 400 V	750	MSME084 □ C ＊	104	MDD ◇ T2412	MDD ◇ T2412E	D 型	约1.6	MFECA 0**0ESD	MFECA 0**0ESE	MFMCD 0**2ECD	MFMCE 0**2FCD	—	DV0PM20048	— 注7)	推荐产品 P.252
			1000	MSME104 □ C ＊	105	MDD ◇ T3420	MDD ◇ T3420E		约1.8								
			1500	MSME154 □ C ＊	106	MDD ◇ T3420	MDD ◇ T3420E		约2.3								
			2000	MSME204 □ C ＊	107	MED ◇ T4430	MED ◇ T4430E	E 型	约3.3						DV0PM20049		
			3000	MSME304 □ C ＊	108	MFD ◇ T5440	MFD ◇ T5440E	F 型	约4.5			MFMCA 0**3ECT	MFMCA 0**3FCT		DV0PM20049 2根并列		
			4000	MSME404 □ C ＊	109	MFD ◇ TA464	MFD ◇ TA464E		约6								
			5000	MSME504 □ C ＊	110	MFD ◇ TA464	MFD ◇ TA464E		约7.5								
中惯量	MDME 2000 r/min	单相/三相 200 V	1000	MDME102 □ C ＊	80	MDD ◇ T3530	MDD ◇ T3530E	D 型	约1.8	MFECA 0**0ESD	MFECA 0**0ESE	MFMCD 0**2ECD	MFMCA 0**2FCD	—	DV0P4284	DV0P228/DV0P222	DV0P4220
			1500	MDME152 □ C ＊	81	MDD ◇ T5540	MDD ◇ T5540E		约2.3							DV0PM20047/DV0P222	
		三相 200 V	2000	MDME202 □ C ＊	82	MED ◇ T7364	MED ◇ T7364E	E 型	约3.3						DV0P4285 注7)	DV0P223	DV0PM20043
			3000	MDME302 □ C ＊	83	MFD ◇ TA390	MFD ◇ TA390E	F 型	约4.5			MFMCA 0**3ECT	MFMCA 0**3FCT		DV0P4285 2根并列	DV0P224	DV0P3410
			4000	MDME402 □ C ＊	84	MFD ◇ TB3A2	MFD ◇ TB3A2E		约6							DV0P225	
			5000	MDME502 □ C ＊	85	MFD ◇ TB3A2	MFD ◇ TB3A2E		约7.5							—注7)	
		三相 400 V	400	MDME044 □ C ＊	111	MDD ◇ T2407	MDD ◇ T2407E	D 型	约0.9	MFECA 0**0ESD	MFECA 0**0ESE	MFMCD 0**2ECD	MFMCE 0**2FCD	—	DV0PM20048	— 注7)	推荐产品 P.252
			600	MDME064 □ C ＊	112	MDD ◇ T2407	MDD ◇ T2407E		约1.2								
			1000	MDME104 □ C ＊	113	MDD ◇ T2412	MDD ◇ T2412E		约1.8								
			1500	MDME154 □ C ＊	114	MDD ◇ T3420	MDD ◇ T3420E		约2.3								
			2000	MDME204 □ C ＊	115	MED ◇ T4430	MED ◇ T4430E	E 型	约3.3						DV0PM20049		
			3000	MDME304 □ C ＊	116	MFD ◇ T5440	MFD ◇ T5440E	F 型	约4.5			MFMCA 0**3ECT	MFMCA 0**3FCT		DV0PM20049 2根并列		
			4000	MDME404 □ C ＊	117	MFD ◇ TA464	MFD ◇ TA464E		约6								
			5000	MDME504 □ C ＊	118	MFD ◇ TA464	MFD ◇ TA464E		约7.5								
	MGME (低速高转矩) 1000 r/min	单相/三相 200 V	900	MGME092 □ C ＊	92	MDD ◇ T5540	MDD ◇ T5540E	D 型	约1.8	MFECA 0**0ESD	MFECA 0**0ESE	MFMCD 0**2ECD	MFMCA **2FCD	—	DV0P4284	DV0P228/DV0P221	DV0P4220
		三相 200 V	2000	MGME202 □ C ＊	93	MFD ◇ TA390	MFD ◇ TA390E	F 型	约3.8			MFMCA 0**3ECT	MFMCA 0**3FCT		DV0P4285 2根并列	DV0P223	DV0P3410
			3000	MGME302 □ C ＊	94	MFD ◇ TB3A2	MFD ◇ TB3A2E		约4.5							DV0P224	
		三相 400 V	900	MGME094 □ C ＊	125	MDD ◇ T3420	MDD ◇ T3420E	D 型	约1.8	MFECA 0**0ESD	MFECA 0**0ESE	MFMCD 0**2ECD	MFMCE 0**2FCD	—	DV0PM20048	— 注7)	推荐产品 P.252
			2000	MGME204 □ C ＊	126	MFD ◇ T5440	MFD ◇ T5440E	F 型	约3.8			MFMCA 0**3ECT	MFMCA 0**3FCT		DV0PM20049 2根并列		
			3000	MGME304 □ C ＊	127	MFD ◇ TA464	MFD ◇ TA464E		约4.5								
高惯量	MHME 2000 r/min	单相/三相 200 V	1000	MHME102 □ C ＊	97	MDD ◇ T3530	MDD ◇ T3530E	D 型	约1.8	MFECA 0**0ESD	MFECA 0**0ESE	MFMCD 0**2ECD	MFMCA 0**2FCD	—	DV0P4284	DV0P228/DV0P222	DV0P4220
			1500	MHME152 □ C ＊	98	MDD ◇ T5540	MDD ◇ T5540E		约2.3							DV0PM20047/DV0P222	
		三相 200 V	2000	MHME202 □ C ＊	99	MED ◇ T7364	MED ◇ T7364E	E 型	约3.3			MFMCE 0**2ECD	MFMCE 0**2FCD	—	DV0P4285 注6)	DV0P223	DV0PM20043
			3000	MHME302 □ C ＊	100	MFD ◇ TA390	MFD ◇ TA390E	F 型	约4.5			MFMCA 0**3ECT	MFMCA 0**3FCT		DV0P4285 2根并列	DV0P224	DV0P3410
			4000	MHME402 □ C ＊	101	MFD ◇ TB3A2	MFD ◇ TB3A2E		约6							DV0P225	
			5000	MHME502 □ C ＊	102	MFD ◇ TB3A2	MFD ◇ TB3A2E		约7.5							—注7)	
		三相 400 V	1000	MHME104 □ C ＊	130	MDD ◇ T2412	MDD ◇ T2412E	D 型	约1.8	MFECA 0**0ESD	MFECA 0**0ESE	MFMCD 0**2ECD	MFMCE 0**2FCD	—	DV0PM20049	— 注7)	推荐产品 P.252
			1500	MHME154 □ C ＊	131	MDD ◇ T3420	MDD ◇ T3420E		约2.3								
			2000	MHME204 □ C ＊	132	MED ◇ T4430	MED ◇ T4430E	E 型	约3.3			MFMCE 0**2ECD	MFMCE 0**2FCD				
			3000	MHME304 □ C ＊	133	MFD ◇ T5440	MFD ◇ T5440E	F 型	约4.5			MFMCA 0**3ECT	MFMCA 0**3FCT		DV0PM20049 2根并列		
			4000	MHME404 □ C ＊	134	MFD ◇ TA464	MFD ◇ TA464E		约6								
			5000	MHME504 □ C ＊	135	MFD ◇ TA464	MFD ◇ TA464E		约7.5								

注 1)　表示编码器规格：□ 表示电机构造：＊ (详情请参见 P.16)
注 2)　◇：表示系列　K: A5Ⅱ 系列　H: A5 系列
注 3)　◇：表示系列　K: A5ⅡE 系列　H: A5E 系列
注 4)　由于 A5Ⅱ E、A5E 系列（位置控制专用型）驱动器不适用 17 bit 绝对式规格，因此仅为 20 bit 增量规格的组合。
注 5)　表示线缆长度：** (03: 3 m, 05: 5 m, 10: 10 m, 20: 20 m),
（例：3 m 时为「MFECA0030EAM」。）
注 6)　也有其他组合方式，详情请参阅 P.210。
注 7)　请客户准备好电抗器。

■可选件刊载页码（IP65 电机）

名　称			型　号	刊载页码
并行 I/O 用线缆			DV0P4360	197
并行 I/O 用变换线缆			DV0P4120	
			DV0P4121	
			DV0P4130	
			DV0P4131	
			DV0P4132	
电源输入用连接器配套元件	A ～ D 型用	单列型	DV0PM20032	200
		双列型	DV0PM20033	
	E 型用 (200 V)		DV0PM20044	
	D 型用 (400 V)		DV0PM20051	
	E 型用 (400 V)		DV0PM20052	
控制电源输入用连接器配套元件	D, E 型用 (400 V)		DV0PM20053	201
电机连接用连接器配套元件	A ～ D 型用		DV0PM20034	
	E 型用 (200 V)		DV0PM20046	
	D 型用 (400 V)		DV0PM20054	
再生电阻器连接器配套元件	E 型用		DV0PM20045	
	D 型用 (400 V)		DV0PM20055	
电机・编码器连接用连接器配套元件			DV0P4310	204
			DV0P4320	
			DV0P4330	205
			DV0P4340	
连接器配套元件	RS485, RS232		DV0PM20024	198
	Safety 用		DV0PM20025	
	并行 I/O 连接用		DV0P4350	
	外部光栅尺用		DV0PM20026	199
	编码器用		DV0PM20010	
	模拟显示信号用		DV0PM20031	
绝对式编码器用电池			DV0P2990	207
增量式编码器用电池盒			DV0P4430	
安装支架	D 型		DV0PM20030	208
编码器线缆	无电池盒		MFECA0**0ESD	189
	有电池盒		MFECA0**0ESE	190
电机线缆	无制动器		MFMCA0**2ECD	191
			MFMCD0**2ECD	192
			MFMCE0**2ECD	
			MFMCF0**2ECD	
			MFMCA0**3ECT	193
			MFMCD0**3ECT	
	有制动器		MFMCA0**2FCD	194
			MFMCE0**2FCD	
			MFMCA0**3FCT	195
外置再生电阻器	50 Ω 25 W		DV0P4280	210
	100 Ω 25 W		DV0P4281	
	25 Ω 50 W		DV0P4282	
	50 Ω 50 W		DV0P4283	
	30 Ω 100 W		DV0P4284	
	20 Ω 130 W		DV0P4285	
	120 Ω 80 W		DV0PM20048	
	80 Ω 190 W		DV0PM20049	
电抗器	DV0P220, DV0P221, DV0P222, DV0P223, DV0P224, DV0P225, DV0P227, DV0P228, DV0PM20047			209
噪音滤波器	DV0P4170, DV0PM20042 DV0P4220, DV0PM20043			250
	DV0P3410			251
浪涌吸收器	单相		DV0P4190	253
	三相（200 V）		DV0P1450	
	三相（400 V）		DV0PM20050	
信号线用噪音滤波器			DV0P1460	254

型号对照表

400 W～15.0 kW　IP67 电机（MSME / MDME / MFME）

电机					驱动器			电源设备容量（额定负载时）	可选件								
电机系列		电源电压	输出（W）	型　号 注1）	详情（页码）	A5Ⅱ系列 A5系列 型号（速度·位置·转矩·全闭环型） 注2）	A5ⅡE系列 A5E系列 型号（位置控制专用型） 注3、4）	型号	（kVA）	编码器线缆 20 bit 增量式用 注5）	编码器线缆 17 bit 绝对式用 注4、5）	电机线缆 无制动器 注5）	电机线缆 带制动器 注5）	制动器线缆 注5）	外置再生电阻器	电抗器（单相/三相）	噪音滤波器
低惯量	MSME 3000 r/min	单相/三相 200 V	1000	MSME102 □ 1 ＊	74	MDD ◇ T5540	MDD ◇ T5540E	D 型	约1.8	MFECA 0**0ETD	MFECA 0**0ETE	MFMCD 0**2ECD	MFMCA 0**2FCD	—	DV0P4284	DV0P228 / DV0P222	DV0P4220
			1500	MSME152 □ 1 ＊	75	MDD ◇ T5540	MDD ◇ T5540E		约2.3							DV0PM20047 / DV0P222	
		三相 200 V	2000	MSME202 □ 1 ＊	76	MED ◇ T7364	MED ◇ T7364E	E 型	约3.3						DV0P4285 注7）	DV0P223	DV0PM20043
			3000	MSME302 □ 1 ＊	77	MFD ◇ TA390	MFD ◇ TA390E	F 型	约4.5			MFMCA 0**3ECT	MFMCA 0**3FCT		DV0P4285 2根并列	DV0P224	DV0P3410
			4000	MSME402 □ 1 ＊	78	MFD ◇ TB3A2	MFD ◇ TB3A2E		约6							DV0P225	
			5000	MSME502 □ 1 ＊	79	MFD ◇ TB3A2	MFD ◇ TB3A2E		约7.5							—（注8）	
		三相 400 V	750	MSME084 □ 1 ＊	104	MDD ◇ T2412	MDD ◇ T2412E	D 型	约1.6	MFECA 0**0ETD	MFECA 0**0ETE	MFMCD 0**2ECD	MFMCE 0**2FCD	—	DV0PM20048	—	推荐产品 P.252
			1000	MSME104 □ 1 ＊	105	MDD ◇ T3420	MDD ◇ T3420E		约1.8								
			1500	MSME154 □ 1 ＊	106	MDD ◇ T3420	MDD ◇ T3420E		约2.3								
			2000	MSME204 □ 1 ＊	107	MED ◇ T4430	MED ◇ T4430E	E 型	约3.3						DV0PM20049		
			3000	MSME304 □ 1 ＊	108	MFD ◇ T5440	MFD ◇ T5440E	F 型	约4.5			MFMCA 0**3ECT	MFMCA 0**3FCT		DV0PM20049 2根并列		
			4000	MSME404 □ 1 ＊	109	MFD ◇ TA464	MFD ◇ TA464E		约6								
			5000	MSME504 □ 1 ＊	110	MFD ◇ TA464	MFD ◇ TA464E		约7.5								
中惯量	MDME 2000 r/min	单相/三相 200 V	1000	MDME102 □ 1 ＊	80	MDD ◇ T3530	MDD ◇ T3530E	D 型	约1.8	MFECA 0**0ETD	MFECA 0**0ETE	MFMCD 0**2ECD	MFMCA 0**2FCD	—	DV0P4284	DV0P228 / DV0P222	DV0P4220
			1500	MDME152 □ 1 ＊	81	MDD ◇ T5540	MDD ◇ T5540E		约2.3							DV0PM20047 / DV0P222	
		三相 200 V	2000	MDME202 □ 1 ＊	82	MED ◇ T7364	MED ◇ T7364E	E 型	约3.3						DV0P4285 注7）	DV0P223	DV0PM20043
			3000	MDME302 □ 1 ＊	83	MFD ◇ TA390	MFD ◇ TA390E	F 型	约4.5			MFMCA 0**3ECT	MFMCA 0**3FCT		DV0P4285 2根并列	DV0P224	DV0P3410
			4000	MDME402 □ 1 ＊	84	MFD ◇ TB3A2	MFD ◇ TB3A2E		约6							DV0P225	
			5000	MDME502 □ 1 ＊	85	MFD ◇ TB3A2	MFD ◇ TB3A2E		约7.5							—（注8）	
			7500	MDME752 □ 1 ＊	86	MGD ◇ TC3B4	—	G 型	约11			— 注6）	— 注6）		DV0P4285 3根并列		推荐产品 P.252
			11000	MDMEC12 □ 1 ＊	87	MHD ◇ TC3B4		H 型	约17						DV0PM20058		
			15000	MDMEC52 □ 1 ＊	88	MHD ◇ TC3B4			约22								
		三相 400 V	400	MDME044 □ 1 ＊	111	MDD ◇ T2407	MDD ◇ T2407E	D 型	约0.9	MFECA 0**0ETD	MFECA 0**0ETE	MFMCD 0**2ECD	MFMCE 0**2FCD	—	DV0PM20048	—	推荐产品 P.252
			600	MDME064 □ 1 ＊	112				约1.2								
			1000	MDME104 □ 1 ＊	113	MDD ◇ T2412	MDD ◇ T2412E		约1.8								
			1500	MDME154 □ 1 ＊	114	MDD ◇ T3420	MDD ◇ T3420E		约2.3								
			2000	MDME204 □ 1 ＊	115	MED ◇ T4430	MED ◇ T4430E	E 型	约3.3						DV0PM20049		
			3000	MDME304 □ 1 ＊	116	MFD ◇ T5440	MFD ◇ T5440E	F 型	约4.5			MFMCA 0**3ECT	MFMCA 0**3FCT		DV0PM20049 2根并列		
			4000	MDME404 □ 1 ＊	117	MFD ◇ TA464	MFD ◇ TA464E		约6								
			5000	MDME504 □ 1 ＊	118	MFD ◇ TA464	MFD ◇ TA464E		约7.5								
			7500	MDME754 □ 1 ＊	119	MGD ◇ TB4A2	—	G 型	约11			— 注6）	— 注6）		DV0PM20049 3根并列		
			11000	MDMEC14 □ 1 ＊	120	MHD ◇ TB4A2		H 型	约17						DV0PM20059		
			15000	MDMEC54 □ 1 ＊	121	MHD ◇ TB4A2			约22								
	MFME（平板型） 2000 r/min	单相/三相 200 V	1500	MFME152 □ 1 ＊	89	MDD ◇ T5540	MDD ◇ T5540E	D 型	约2.3	MFECA 0**0ETD	MFECA 0**0ETE	MFMCA 0**2ECD	MFMCA 0**2FCD	—	DV0P4284	DV0PM20047 / DV0P222	DV0P4220
		三相 200 V	2500	MFME252 □ 1 ＊	90	MED ◇ T7364	MED ◇ T7364E	E 型	约3.8			MFMCF 0**2ECD	MFMCE 0**2FCD		DV0P4285 注7）	DV0P224	DV0PM20043
			4500	MFME452 □ 1 ＊	91	MFD ◇ TB3A2	MFD ◇ TB3A2E	F 型	约6.8			MFMCD 0**3ECT	MFMCA 0**3FCT		DV0P4285 2根并列	—（注8）	DV0P3410
		三相 400 V	1500	MFME154 □ 1 ＊	122	MDD ◇ T3420	MDD ◇ T3420E	D 型	约2.3	MFECA 0**0ETD	MFECA 0**0ETE	MFMCF 0**2ECD	MFMCE 0**2FCD	—	DV0PM20048	—	推荐产品 P.252
			2500	MFME254 □ 1 ＊	123	MED ◇ T4430	MED ◇ T4430E	E 型	约3.8						DV0PM20049		
			4500	MFME454 □ 1 ＊	124	MFD ◇ TA464	MFD ◇ TA464E	F 型	约6.8			MFMCD 0**3ECT	MFMCA 0**3FCT		DV0PM20049 2根并列		

注 1）　表示编码器规格：□　表示电机构造：＊（详细内容请参照 P.16）
注 2）　◇：表示系列　K: A5Ⅱ 系列　H: A5 系列
注 3）　◇：表示系列　K: A5Ⅱ E 系列　H: A5E 系列
注 4）　A5Ⅱ E, 由于 A5Ⅱ E、A5E 系列（位置控制专用型）驱动器不适用 17 bit 绝对式规格，因此仅为 20 bit 增量规格的组合。
注 5）　表示线缆长度：** (03: 3 m, 05: 5 m, 10: 10 m, 20: 20 m)，（例　3 m 时为：「MFECA0030EAM」。）

注 6）　推荐购买可选件的连接器配套元件。
注 7）　也有其他组合方式，详情请参阅 P.210。
注 8）　请客户准备好电抗器。

■可选件刊载页码（IP67 电机）

名　称			型　号	刊载页码
并行 I/O 用线缆			DV0P4360	197
并行 I/O 用变换线缆			DV0P4120	
			DV0P4121	
			DV0P4130	
			DV0P4131	
			DV0P4132	
电源输入用连接器配套元件	A ～ D 型用	单列型	DV0PM20032	200
		双列型	DV0PM20033	
	E 型用 (200 V)		DV0PM20044	
	D 型用 (400 V)		DV0PM20051	
	E 型用 (400 V)		DV0PM20052	
控制电源输入用连接器配套元件	D, E 型用 (400 V)		DV0PM20053	
电机连接用连接器配套元件	A ～ D 型用		DV0PM20034	201
	E 型用 (200 V)		DV0PM20046	
	D 型用 (400 V)		DV0PM20054	
再生电阻器连接器配套元件	E 型用		DV0PM20045	
	D 型用 (400 V)		DV0PM20055	
电机・编码器连接用连接器配套元件			DV0PM20036	203
			DV0PM20037	204
			DV0PM20038	
			DV0PM20039	205
连接器配套元件	RS485, RS232		DV0PM20024	198
	Safety 用		DV0PM20025	
	并行 I/O 连接用		DV0P4350	
	外部光栅尺用		DV0PM20026	199
	编码器用		DV0PM20010	
	模拟显示信号用		DV0PM20031	
绝对式编码器用电池			DV0P2990	207
增量式编码器用电池盒			DV0P4430	
安装支架	D 型		DV0PM20030	208
编码器线缆	无电池盒		MFECA0**0ETD	190
	有电池盒		MFECA0**0ETE	
电机线缆	无制动器		MFMCA0**2ECD	191
			MFMCD0**2ECD	192
			MFMCE0**2ECD	
			MFMCF0**2ECD	
			MFMCA0**3ECT	193
			MFMCD0**3ECT	
	有制动器		MFMCA0**2FCD	194
			MFMCE0**2FCD	
			MFMCA0**3FCT	195
外置再生电阻器	50 Ω 25 W		DV0P4280	210
	100 Ω 25 W		DV0P4281	
	25 Ω 50 W		DV0P4282	
	50 Ω 50 W		DV0P4283	
	30 Ω 100 W		DV0P4284	
	20 Ω 130 W		DV0P4285	
	120 Ω 80 W		DV0PM20048	
	80 Ω 190 W		DV0PM20049	
电抗器	DV0P220, DV0P221, DV0P222, DV0P223, DV0P224, DV0P225, DV0P227, DV0P228, DV0PM20047			209
噪音滤波器	DV0P4170, DV0PM20042 DV0P4220, DV0PM20043			250
	DV0P3410			251
浪涌吸收器	单相		DV0P4190	253
	三相（200 V）		DV0P1450	
	三相（400 V）		DV0PM20050	
信号线用噪音滤波器			DV0P1460	254

型号对照表

0.9 kW～7.5 kW　IP67 电机（MGME / MHME）

电机					驱动器			电源设备容量（额定/负载时）	可选件							
电机系列		电源电压	输出（W）	型　号 注1）	详情（页码）	A5Ⅱ系列 A5系列 型号（速度·位置·转矩·全闭环型） 注2）	A5ⅡE系列 A5E系列 型号（位置控制专用型） 注3、4）	型号	（额定/负载时）（kVA）	编码器线缆 20 bit 增量式用 注5）	编码器线缆 17 bit 绝对式用 注4、5）	电机线缆 无制动器 注5）	电机线缆 带制动器 注5）	制动器线缆 注5）	外置再生电阻器	电抗器（单相/三相）	噪音滤波器
中惯量	MGME（低速高转矩）1000 r/min	单相/三相 200 V	900	MGME092 □ 1 ＊	92	MDD ◇ T5540	MDD ◇ T5540E	D 型	约1.8	MFECA 0**0ETD	MFECA 0**0ETE	MFMCD 0**2ECD	MFMCA 0**2FCD	—	DV0P4284	DV0P228 / DV0P221	DV0P4220
		三相 200 V	2000	MGME202 □ 1 ＊	93	MFD ◇ TA390	MFD ◇ TA390E	F 型	约3.8			MFMCA 0**3ECT	MFMCA 0**3FCT		DV0P4285 2根并列	DV0P223	DV0P3410
			3000	MGME302 □ 1 ＊	94	MFD ◇ TB3A2	MFD ◇ TB3A2E		约4.5							DV0P224	
			4500	MGME452 □ 1 ＊	95	MFD ◇ TB3A2	MFD ◇ TB3A2E		约7.5							— 注7）	
			6000	MGME602 □ 1 ＊	96	MGD ◇ TC3B4	—	G 型	约9.0			— 注6）	— 注6）		DV0P4285 3根并列		推荐产品 P.252
		三相 400 V	900	MGME094 □ 1 ＊	125	MDD ◇ T3420	MDD ◇ T3420E	D 型	约1.8	MFECA 0**0ETD	MFECA 0**0ETE	MFMCD 0**2ECD	MFMCE 0**2FCD	—	DV0PM20048	— 注7）	推荐产品 P.252
			2000	MGME204 □ 1 ＊	126	MFD ◇ T5440	MFD ◇ T5440E	F 型	约3.8			MFMCA 0**3ECT	MFMCA 0**3FCT		DV0PM20049 2根并列		
			3000	MGME304 □ 1 ＊	127	MFD ◇ TA464	MFD ◇ TA464E		约4.5								
			4500	MGME454 □ 1 ＊	128	MFD ◇ TA464	MFD ◇ TA464E		约7.5								
			6000	MGME604 □ 1 ＊	129	MGD ◇ TB4A2	—	G 型	约9.0			— 注6）	— 注6）		DV0PM20049 3根并列		
高惯量	MHME 2000 r/min	单相/三相 200 V	1000	MHME102 □ 1 ＊	97	MDD ◇ T3530	MDD ◇ T3530E	D 型	约1.8	MFECA 0**0ETD	MFECA 0**0ETE	MFMCD 0**2ECD	MFMCA 0**2FCD	—	DV0P4284	DV0P228 / DV0P222	DV0P4220
			1500	MHME152 □ 1 ＊	98	MDD ◇ T5540	MDD ◇ T5540E		约2.3							DV0PM20047 / DV0P222	
		三相 200 V	2000	MHME202 □ 1 ＊	99	MED ◇ T7364	MED ◇ T7364E	E 型	约3.3			MFMCE 0**2ECD	MFMCE 0**2FCD		DV0P4285 注8）	DV0P223	DV0PM20043
			3000	MHME302 □ 1 ＊	100	MFD ◇ TA390	MFD ◇ TA390E	F 型	约4.5			MFMCA 0**3ECT	MFMCA 0**3FCT		DV0P4285 2根并列	DV0P224	DV0P3410
			4000	MHME402 □ 1 ＊	101	MFD ◇ TB3A2	MFD ◇ TB3A2E		约6							DV0P225	
			5000	MHME502 □ 1 ＊	102	MFD ◇ TB3A2	MFD ◇ TB3A2E		约7.5							— 注7）	
			7500	MHME752 □ 1 ＊	103	MGD ◇ TC3B4	—	G 型	约11			— 注6）	— 注6）		DV0P4285 3根并列		推荐产品 P.252
		三相 400 V	1000	MHME104 □ 1 ＊	130	MDD ◇ T2412	MDD ◇ T2412E	D 型	约1.8	MFECA 0**0ETD	MFECA 0**0ETE	MFMCD 0**2ECD	MFMCE 0**2FCD	—	DV0PM20048	— 注7）	推荐产品 P.252
			1500	MHME154 □ 1 ＊	131	MDD ◇ T3420	MDD ◇ T3420E		约2.3								
			2000	MHME204 □ 1 ＊	132	MED ◇ T4430	MED ◇ T4430E	E 型	约3.3			MFMCE 0**2ECD			DV0PM20049		
			3000	MHME304 □ 1 ＊	133	MFD ◇ T5440	MFD ◇ T5440E	F 型	约4.5			MFMCA 0**3ECT	MFMCA 0**3FCT		DV0PM20049 2根并列		
			4000	MHME404 □ 1 ＊	134	MFD ◇ TA464	MFD ◇ TA464E		约6								
			5000	MHME504 □ 1 ＊	135	MFD ◇ TA464	MFD ◇ TA464E		约7.5								
			7500	MHME754 □ 1 ＊	136	MGD ◇ TB4A2	—	G 型	约9.0			— 注6）	— 注6）		DV0PM20049 3根并列		

注 1）　表示编码器规格：□　表示电机构造：＊（详细内容请参照 P.16）
注 2）　◇：表示系列　K: A5Ⅱ 系列　　H: A5 系列
注 3）　◇：表示系列　K: A5ⅡE 系列　H: A5E 系列
注 4）　由于 A5ⅡE、A5E 系列（位置控制专用型）驱动器不适用 17 bit 绝对式规格，因此仅为 20 bit 增量规格的组合。
注 5）　表示线缆长度：** (03: 3 m, 05: 5 m, 10: 10 m, 20: 20 m)，（例　3 m 时为：「MFECA0030EAM」。）
注 6）　推荐购买可选件的连接器配套元件。
注 7）　请客人准备好电抗器。
注 8）　也有其他组合方式，详情请参阅 P.210。

■可选件刊载页码（IP67 电机）

名　称			型　号	刊载页码
并行 I/O 用线缆			DV0P4360	197
并行 I/O 用变换线缆			DV0P4120	
			DV0P4121	
			DV0P4130	
			DV0P4131	
			DV0P4132	
电源输入用连接器配套元件	A ～ D 型用	单列型	DV0PM20032	200
		双列型	DV0PM20033	
	E 型用 (200 V)		DV0PM20044	
	D 型用 (400 V)		DV0PM20051	
	E 型用 (400 V)		DV0PM20052	
控制电源输入用连接器配套元件	D, E 型用 (400 V)		DV0PM20053	201
电机连接用连接器配套元件	A ～ D 型用		DV0PM20034	
	E 型用 (200 V)		DV0PM20046	
	D 型用 (400 V)		DV0PM20054	
再生电阻器连接器配套元件	E 型用		DV0PM20045	
	D 型用 (400 V)		DV0PM20055	
电机・编码器连接用连接器配套元件			DV0PM20036	203
			DV0PM20037	204
			DV0PM20038	
			DV0PM20039	205
连接器配套元件	RS485, RS232		DV0PM20024	198
	Safety 用		DV0PM20025	
	并行 I/O 连接用		DV0P4350	
	外部光栅尺用		DV0PM20026	199
	编码器用		DV0PM20010	
	模拟显示信号用		DV0PM20031	
绝对式编码器用电池			DV0P2990	207
增量式编码器用电池盒			DV0P4430	
安装支架	D 型		DV0PM20030	208
编码器线缆	无电池盒		MFECA0**0ETD	190
	有电池盒		MFECA0**0ETE	
电机线缆	无制动器		MFMCA0**2ECD	191
			MFMCD0**2ECD	192
			MFMCE0**2ECD	
			MFMCF0**2ECD	
			MFMCA0**3ECT	193
			MFMCD0**3ECT	
	有制动器		MFMCA0**2FCD	194
			MFMCE0**2FCD	
			MFMCA0**3FCT	195
外置再生电阻器	50 Ω 25 W		DV0P4280	210
	100 Ω 25 W		DV0P4281	
	25 Ω 50 W		DV0P4282	
	50 Ω 50 W		DV0P4283	
	30 Ω 100 W		DV0P4284	
	20 Ω 130 W		DV0P4285	
	120 Ω 80 W		DV0PM20048	
	80 Ω 190 W		DV0PM20049	
电抗器	DV0P220, DV0P221, DV0P222, DV0P223, DV0P224, DV0P225, DV0P227, DV0P228, DV0PM20047			209
噪音滤波器	DV0P4170, DV0PM20042 DV0P4220, DV0PM20043			250
	DV0P3410			251
浪涌吸收器	单相		DV0P4190	253
	三相（200 V）		DV0P1450	
	三相（400 V）		DV0PM20050	
信号线用噪音滤波器			DV0P1460	254

驱动器通用规格

A5Ⅱ, A5 系列（速度·位置·转矩·全闭环型）

基本规格	输入电源	100 V	主电路电源		单相 100 V ～ 120 V +10 % –15 % 50/60 Hz
			控制电路电源		单相 100 V ～ 120 V +10 % –15 % 50/60 Hz
		200 V	主电路电源	A～D型	单相／三相 200 V ～ 240 V +10 % –15 % 50/60 Hz
				E～H型	三相 200 V ～ 230 V +10 % –15 % 50/60 Hz
			控制电路电源	A～D型	单相 200 V ～ 240 V +10 % –15 % 50/60 Hz
				E～H型	单相 200 V ～ 230 V +10 % –15 % 50/60 Hz
		400 V	主电路电源	D～H型	三相 380 V ～ 480 V +10 % –15 % 50/60 Hz
			控制电路电源	D～H型	DC 24 V ± 15 %
	环境条件		温　度		使用温度 : 0 ℃ ～ 55 ℃ (无冻结) 保存温度 : –20 ℃ ～ 65 ℃ (最高保证温度 : 80 ℃ : 72 小时　无结露 ※1)
			湿　度		使用、保存时都需保持在 : 20 % ～ 85 %RH (无结露 ※1)
			海　拔		海拔 1000 m
			振　动		5.88 m/s² 以下 , 10 Hz ～ 60 Hz (共振频率下不可连续使用。)
	控制方式				IGBT PWM 方式 正弦波驱动
	编码器反馈				17 bit (131072 分辨率) 7 个串行绝对式编码器 20 bit (1048576 分辨率) 5 个串行增量式编码器
	外部光栅尺反馈			A/B 相	A/B 相·近原点信号差动输入
				串行端口	串行通信光栅尺对应制造商: Mitutoyo Corporation　Magnescale Co., Ltd.　MicroE Systems Renishaw plc,　Fagor Automation S.Coop
	并行I/O连接器	控制信号		输　入	通用 10 输入 通用输入功能根据参数选择
				输　出	通用 6 输出 通用输出功能根据参数选择
		模拟信号		输　入	3 输入（16 bit A/D 输入 1、12 bit A/D 输入 2）
				输　出	2 输出（模拟监视器输出 2）
		脉冲信号		输　入	2 输入（光电耦合器输入、线性接收器输入）
				输　出	4 输出（线性驱动器输出 3、开路集电极输出 1）
	通信功能			USB	与电脑等的连接
				RS232	1 : 1 通信
				RS485	最大到 31 轴的 1 : n 通信
	安全功能				对应 IEC61800-5-2:STO
	正面面板				①按键 5 个　② LED 6 位 ③监视器用连接器（模拟监视器输出（2ch）、数字监视输出（1ch））
	再　　生				A, B, G, H 型 : 无内置再生电阻（仅限外置）　C ～ F 型 : 内置再生电阻（也可外置）
	动态制动器				A ～G 型 : 内置（外置电阻器也可被接到G 型） H 型 : 仅限外置
	控制模式				可根据参数切换以下 7 种模式　①位置控制　②速度控制　③转矩控制　④位置／速度控制　⑤位置／转矩控制　⑥速度／转矩控制　⑦全闭环控制

※1　温度降低的情况下湿度会升高，容易产生结露，请注意。
※2　不适用于 2 自由控制。

功能	位置控制	控制输入		①偏差计数器清零　②指令脉冲输入禁止　③指令分倍频切换 ④制振控制切换 等
		控制输出		定位完成 等
		脉冲输入	最大指令脉冲频率	500 kpps（使用光电耦合器输入时）　4 Mpps（使用线性接收器输入时）
			输入脉冲信号形态	差动输入。可根据参数选择。(①正方向／反方向 ②A相／B相 ③指令／方向)
			指令脉冲分倍频 （电子减速比的设定）	1 ／ 1000 ～ 1000 倍
			平滑滤波器	可针对指令选择一次延迟滤波器，FIR 型滤波器。
		模拟输入	转矩限制指令输入	可单独进行正方向／反方向的转矩限制。
			转矩前馈输入	可根据模拟电压进行转矩前馈输入。
		瞬时速度观测器		可使用
		制振控制		可使用
		2 自由控制		只可于 A5Ⅱ系列使用
	速度控制	控制输入		①内部指令速度选择 1　②内部指令速度选择 2　③内部指令速度选择 3 ④零速钳位等
		控制输出		速度到达等
		模拟输入	速度指令输入	可根据模拟电压进行速度指令输入。 光栅尺设定及指令极性根据参数而定。(6 V ／额定转速 标准出厂设定)
			转矩极限指令输入	可单独进行正方向／反方向的转矩限制。
			转矩前馈输入	可根据模拟电压进行转矩前馈输入。
		内部速度指令		可根据控制输入切换内部速度 8 速
		软启动／断电功能		0 ～ 10 s ／ 1000 r/min　可单独设定加减速，也可设定 S 字加减速。
		零速钳位		根据零速钳位输入信号而定。
		瞬时速度观测器		可使用
		速度指令滤波器		可使用
		2 自由控制		只可于 A5Ⅱ系列使用
	转矩控制※2	控制输入		零速钳位、转矩指令代号输入等
		控制输出		速度到达等
		模拟输入	转矩指令入力	可根据模拟电压进行转矩指令输入。 光栅尺设定及指令极性根据参数而定。(3 V ／额定转矩 标准出厂设定)
		速度限制功能		可根据参数设定速度限制值。
	全闭环控制※2	控制输入		①偏差计数器清零　②指令脉冲输入禁止　③指令分倍频切换　④制振控制切换 等
		控制输出		全闭环定位完成 等
		脉冲输入	最大指令脉冲频率	500 kpps（光电耦合器输入）　4 Mpps（线性接收器输入）
			输入脉冲流形态	差动输入
			指令脉冲分倍频 （电子减速比的设定）	1 ／ 1000 ～ 1000 倍
			平滑滤波器	可针对指令选择一次延迟滤波器，FIR 型滤波器。
		模拟输入	转矩极限指令输入	可单独进行各方向的转矩限制。
			转矩前馈输入	根据模拟电压进行转矩前馈输入。
		外部光栅尺分倍频设定范围		1 ／ 40 ～ 160 倍
		制振控制		可使用
	共通	自动调整		可根据来自上位的动作指令以及安装支持软件“PANATERM”的动作指令下的电机驱动状态，实时识别负载惯量并自动设置符合刚性设定的增益。
		反馈脉冲的分频功能		可任意设定脉冲数。(但编码器的脉冲数最大)
		保护功能	硬件错误	过电压、欠电压、过速度、超载、过热、过电流、编码器故障等
			软件错误	位置偏差过大、指令脉冲分频、EEPROM 故障等
		报警数据跟踪功能		可参照报警数据履历

驱动器通用规格

A5ⅡE, A5E 系列（位置控制专用型）

基本规格	输入电源	100 V	主电路电源		单相 100 V ～ 120 V +10 % −15 % 50/60 Hz
			控制电路电源		单相 100 V ～ 120 V +10 % −15 % 50/60 Hz
		200 V	主电路电源	A～D型	单相／三相 200 V ～ 240 V +10 % −15 % 50/60 Hz
				E～F型	三相 200 V ～ 230 V +10 % −15 % 50/60 Hz
			控制电路电源	A～D型	单相 200 V ～ 240 V +10 % −15 % 50/60 Hz
				E～F型	单相 200 V ～ 230 V +10 % −15 % 50/60 Hz
		400 V	主电路电源	D～F型	三相 380 V ～ 480 V +10 % −15 % 50/60 Hz
			控制电路电源	D～F型	DC 24 V ± 15 %
	环境条件		温　度		使用温度　0 ℃～ 50 ℃（无冻结） 保存温度　－ 20 ℃～ 65 ℃（最高保证温度：80 ℃ 72 小时　无结露 ※1）
			湿　度		使用、以及保存时都需保持在 20 %～ 85 % RH（无结露 ※1）
			海　拔		海拔 1000 m 以下
			振　动		5.88 m/s² 以下，10 ～ 60 Hz（共振频率下不可连续使用。）
	控制方式				IGBT　PWM 方式 正弦波驱动
	编码器反馈				20 bit（1048576 分辨率）5 个串行增量式编码器
	并行I/O连接器	控制信号		输　入	通用 10 输入 通用输入功能根据参数选择
				输　出	通用 6 输出 通用输出功能根据参数选择
		模拟信号		输　入	无
				输　出	2 输出（模拟监视器输出 2）
		脉冲信号		输　入	2 输入（光电耦合器输入、线性接收器输入）
				输　出	4 输出（线性驱动器输出 3、开路集电极输出 1）
	通信功能			USB	与电脑等的连接
	正面面板				①按键 5 个　② LED 6 位　　③模拟监视器输出（2ch）
	再　　生				A, B 型：无内置再生电阻（仅限外置）C ～ F 型：内置再生电阻（可外置）
	动态制动器				内　置
	控制模式				①位置控制　②内部速度控制　③位置／内部速度控制

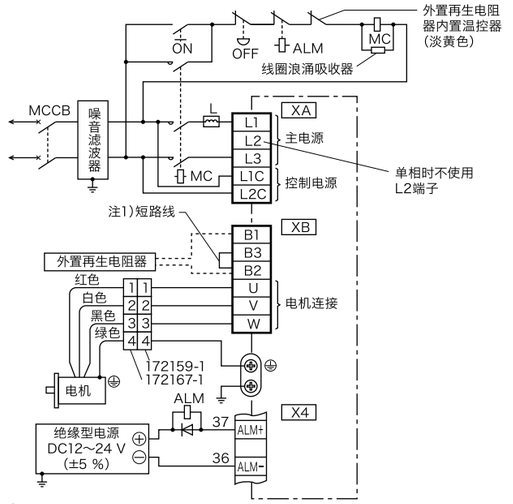
※1　温度降低的情况下湿度会升高，容易产生结露，请注意。

功能	位置控制	控制输入	①偏差计数器清零　②指令脉冲输入禁止　③指令分倍频切换 ④制振控制切换 等
		控制输出	定位完成 等
		脉冲输入	最大指令脉冲频率：500 kpps（使用光电耦合器输入时）　4 Mpps（线性接收器输入）
			输入脉冲信号形态：差动输入。可根据参数选择。(①正方向／反方向 ②A 相／B 相 ③指令／方向)
			指令脉冲分倍频（电子减速比的设定）：1 ／ 1000 ～ 1000 倍
			平滑滤波器：可针对指令选择一次延迟滤波器，FIR 型滤波器。
		瞬时速度观测器	可使用
		制振控制	可使用
		2 自由控制	只可于 A5Ⅱ系列使用
	共通	自动调整	可根据来自上位的动作指令以及安装支持软件“PANATERM”的动作指令下的电机驱动状态，实时识别负载惯量并自动设置符合刚性设定的增益。
		反馈脉冲的分频功能	可任意设定脉冲数。(但编码器的脉冲数最大)
		保护功能	硬件错误：过电压、欠电压、过速度、超载、过热、过电流、编码器故障等
			软件错误：位置偏差过大、指令脉冲分频、EEPROM 故障等
		报警数据跟踪功能	可参照报警数据履历

连接器 XA, XB, XC, XD 端子板的连接

A型～D型　单相 100 V/200 V 时

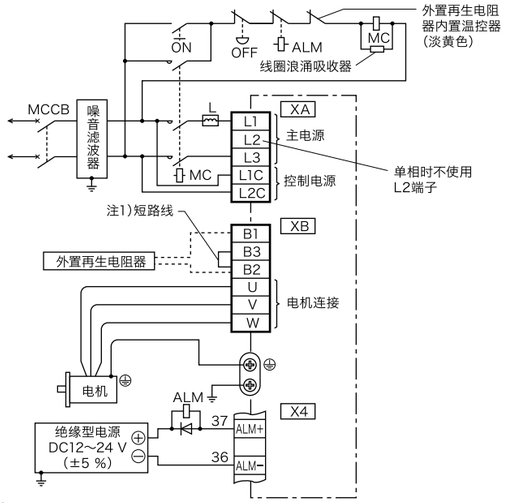
●以MSMD, MHMD电机为例



注1）

型号	短路线（配件）	内置再生电阻器	连接器 XB 的接连	
			使用外置再生电阻器的情况	不使用外置再生电阻器的情况
A型 B型	没有	没有	·B2－B3间　时常开放 ·B1－B2间　连接外置再生电阻器	·B2－B3间,时常开放
C型 D型	有	有	·B2－B3间　拆除附带的短路线 ·B1－B2间　连接外置再生电阻器	·B2－B3间,使用附带的短路线短路

●以MSME电机为例

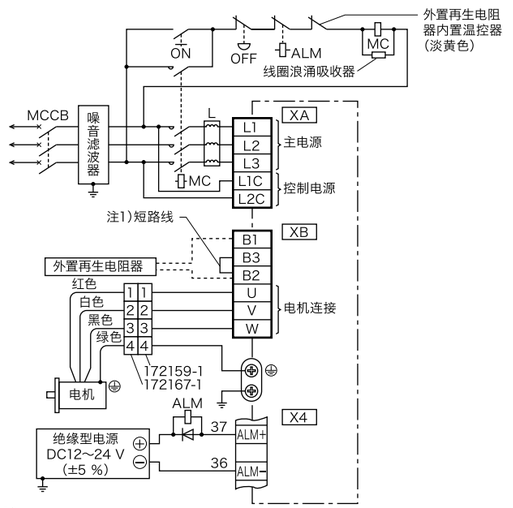


注1）

型号	短路线（配件）	内置再生电阻器	连接器 XB 的接连	
			使用外置再生电阻器的情况	不使用外置再生电阻器的情况
A型 B型	没有	没有	·B2－B3间　时常开放 ·B1－B2间　连接外置再生电阻器	·B2－B3间,时常开放
C型 D型	有	有	·B2－B3间　拆除附带的短路线 ·B1－B2间　连接外置再生电阻器	·B2－B3间,使用附带的短路线短路

A型～D型　三相 200 V 时

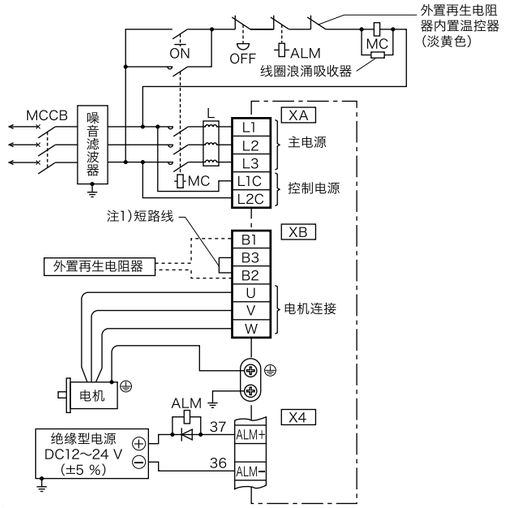
●以MSMD, MHMD 电机为例



注1）

型号	短路线（配件）	内置再生电阻器	连接器 XB 的接连	
			使用外置再生电阻器的情况	不使用外置再生电阻器的情况
A型 B型	没有	没有	·B2－B3间　时常开放 ·B1－B2间　连接外置再生电阻器	·B2－B3间,时常开放
C型 D型	有	有	·B2－B3间　拆除附带的短路线 ·B1－B2间　连接外置再生电阻器	·B2－B3间,使用附带的短路线短路

●以MSME 电机为例

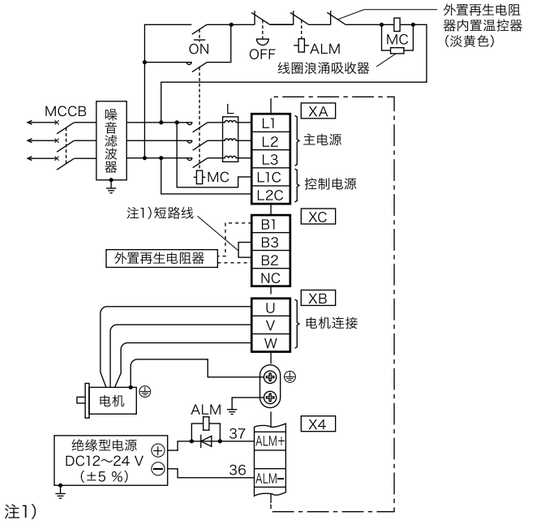


注1）

型号	短路线（配件）	内置再生电阻器	连接器 XB 的接连	
			使用外置再生电阻器的情况	不使用外置再生电阻器的情况
A型 B型	没有	没有	·B2－B3间　时常开放 ·B1－B2间　连接外置再生电阻器	·B2－B3间,时常开放
C型 D型	有	有	·B2－B3间　拆除附带的短路线 ·B1－B2间　连接外置再生电阻器	·B2－B3间,使用附带的短路线短路

※电机侧连接器的规格请参见P.186,P.187。

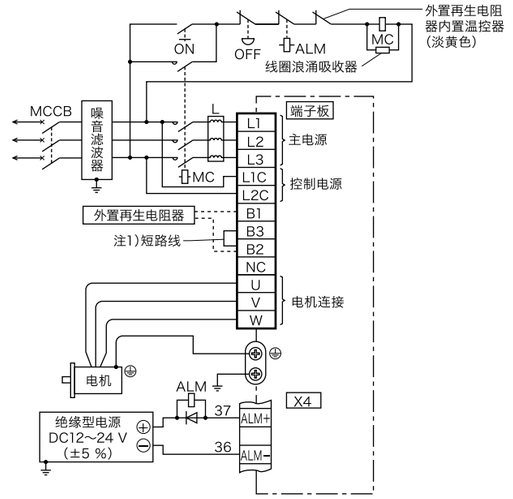
E型　三相 200 V 时



注1）

型号	短路线（配件）	内置再生电阻器	连接器 XC 的接连	
			使用外置再生电阻器的情况	不使用外置再生电阻器的情况
E型	有	有	·B2－B3间 拆除附带的短路线 ·B1－B2间 连接外置再生电阻器	·B2－B3间 使用附带的短路线短路

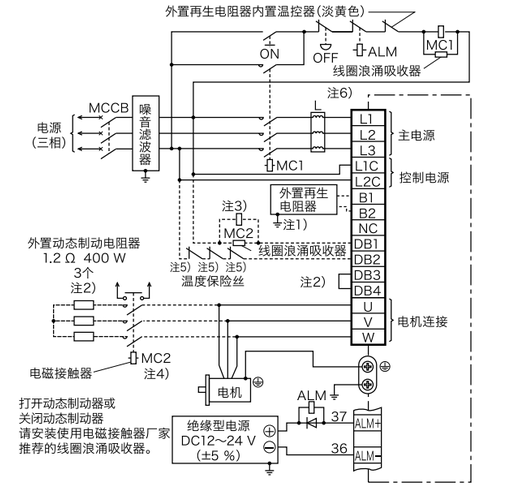
F型　三相 200 V 时



注1）

型号	短路线（配件）	内置再生电阻器	端子板的接连	
			使用外置再生电阻器的情况	不使用外置再生电阻器的情况
F型	有	有	·B2－B3间 拆除附带的短路线 ·B1－B2间 连接外置再生电阻器	·B2－B3间 使用附带的短路线短路

G型　三相 200 V 时



注1）　关于再生电阻器

型号	短路线（配件）	内置再生电阻器	端子板的连接	
			使用外置再生电阻器的情况	不使用外置再生电阻器的情况
G型	没有	没有	·B1－B2间连接外置再生电阻器	B1－B2间 开放

注2）　关于动态制动电阻器

型号	短路线（配件）	内置再生电阻器	端子板的连接	
			使用外置动态制动电阻器的情况下	不使用外置动态制动电阻器的情况下
G型	有	有	·DB3－DB4间 拆除附属的短路线 ·连接外置动态制动电阻器 如上图指示	·DB3－DB4间 使用附带的短路线短路 ·DB1－DB2间 开放

〈G型、H型共通〉

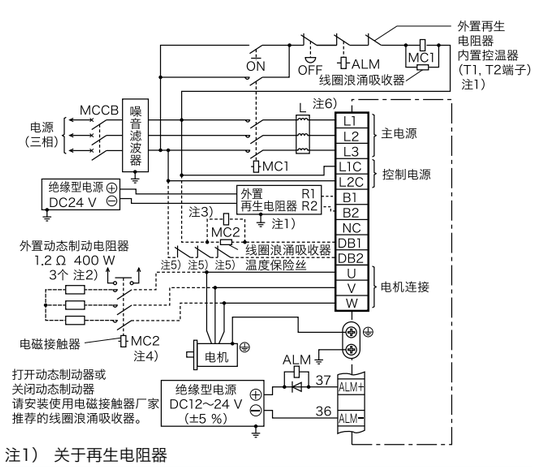
注 3）将电磁接触器（MC2）与主电路的电磁接触器（MC1）调整到相同的额定。

注 4）设置辅助接点、电磁接触器（MC2）的接点熔接时、请务必保护外部序列的结构不要出现伺服 ON 输入。

注 5）请设置温度保险丝等的外部保护装置。能够持续监视外置动态制动电阻器的温度。

注 6）反应器请客户准备。

H型　三相 200 V 时



注1）　关于再生电阻器

型号	短路线（配件）	内置再生电阻器	端子板的连接	
			使用外置再生电阻器的情况	不使用外置再生电阻器的情况
H型	没有	没有	(外置再生电阻端子) · R1, R2 端子：接 B1, B2 · T1, T2 端子：像上图一样连接 · 24 V, 0 V 端子：接 DC24 V 的直流电源 · E端子：接地线	·B1－B2间 开放

外置再生电阻器的规格请参见P.139「可选件部品」。

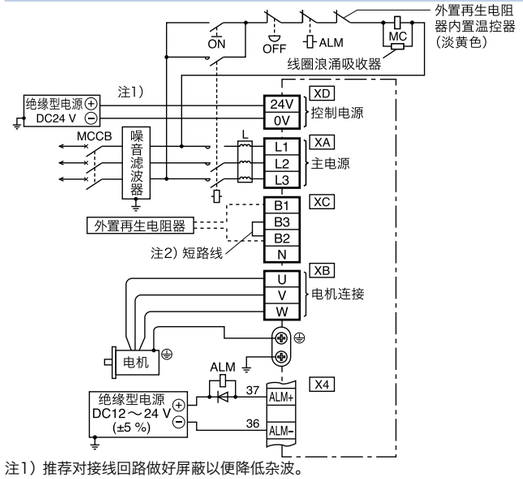
注2）关于动态制动电阻器

型号	短路线（配件）	内置再生电阻器	端子板的连接	
			使用动态制动电阻器的情况下	不使用动态制动电阻器的情况下
H型	没有	没有	·连接外置动态制动电阻器 如上图指示	·DB1－DB2间 开放

※电机侧连接器的规格请参见P.186,P.187。

连接器 XA, XB, XC, XD 端子板的连接

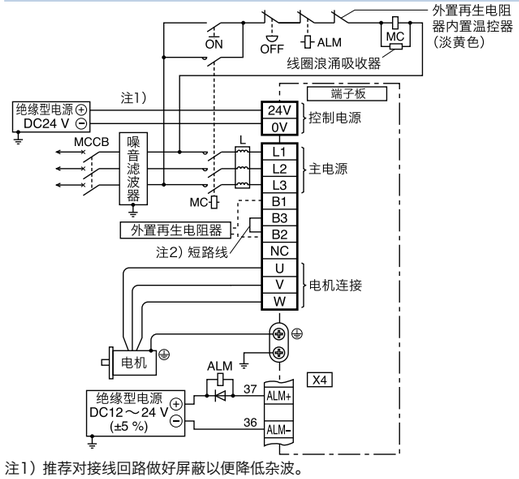
D型、E型　三相 400 V 时



注1）推荐对接线回路做好屏蔽以便降低杂波。
注2）

型号	短路线（配件）	内置再生电阻器	连接器 XC 的连接	
			使用外置再生电阻的情况	不使用外置再生电阻的情况
E型	有	有	·拆除B2-B3之间附属的短路线 ·在B2-B3之间连接外置再生电阻	·使用附带的短路线短路B2-B3

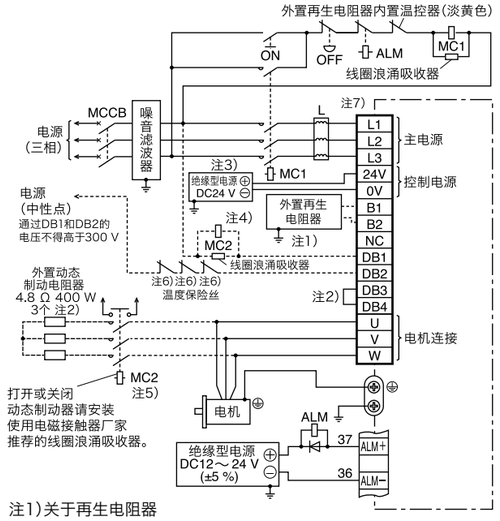
F型　三相 400 V 时



注1）推荐对接线回路做好屏蔽以便降低杂波。
注2）

型号	短路线（配件）	内置再生电阻器	端子板的连接	
			使用外置再生电阻的情况	不使用外置再生电阻的情况
F型	有	有	·拆除B2-B3之间附属的短路线 ·在B2-B3之间连接外置再生电阻	·使用附带的短路线短路B2-B3

G型　三相 400 V 时



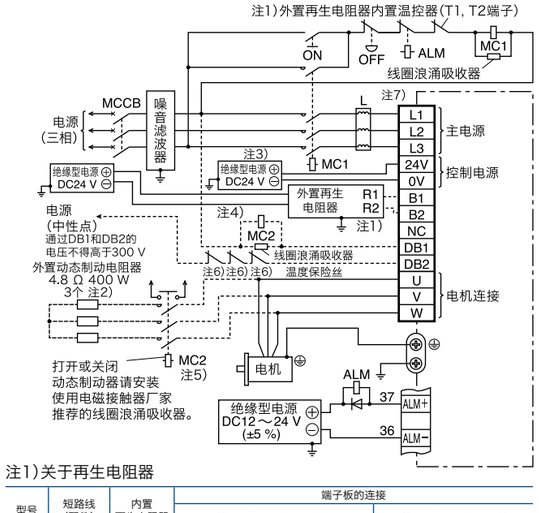
注1）关于再生电阻器

型号	短路线（配件）	内置再生电阻器	端子板的连接	
			使用外置再生电阻的情况	不使用外置再生电阻的情况
G型	无	无	·在B1-B2之间连接外置再生电阻	·B1-B2间 开放

注2）关于动态制动电阻器

型号	短路线（配件）	内置再生电阻器	端子板的连接	
			使用外置动态制动电阻器的情况	不使用动态制动电阻器的情况
G型	有	有	·拆除DB3-DB4之间附属的短路线 ·连接外置动态制动电阻器如上图指示	·DB3−DB4间 使用附带的短路线短路 ·DB1-DB2间 开放

H型　三相 400 V 时



注1）关于再生电阻器

型号	短路线（配件）	内置再生电阻器	端子板的连接	
			使用外置再生电阻的情况	不使用外置再生电阻的情况
H型	无	无	（外置再生电阻端子） R1, R2 端子: 接B1, B2 T1, T2 端子: 像上图一样连接 24 V, 0 V 端子: 接DC24 V 的直流电源 E 端子 : 接地线	·B1-B2间 开放

外置再生电阻器的规格请参见P.139「可选件部品」。

注2）关于动态制动电阻器

型号	短路线（配件）	内置再生电阻器	端子板的连接	
			使用外置动态制动电阻器的情况	不使用外置动态制动电阻器的情况
H型	无	无	·连接外置动态制动电阻器如上图指示	·DB1-DB2间 开放

〈G 型、H 型共通〉
注3）推荐对接线回路做好屏蔽以便降低杂波。
注4）将电磁接触器(MC2)与主电路的电磁接触器(MC1)调整到相同的额定。
注5）设置辅助接点、电磁接触器(MC2)的接点熔接时、请务必保护外部序列的结构不要出现伺服ON 输入。
注6）请设置温度保险丝等的外部保护装置。能够持续监视外置动态制动电阻器的温度。
注7）反应器请客户准备。
※电机侧连接器的规格请参见P.186,P.187。

连接器 X3 的连接 ※A5Ⅱ E, A5E 系列不能使用。

连接上位控制器，可构筑控制安全功能的安全电路。
如不能构筑安全电路，则请使用附带的安全回路插头。

安全转矩 OFF（STO）功能概要

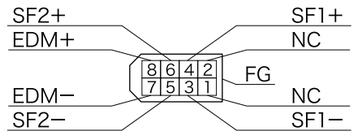
安全转矩 OFF（下称 STO）功能是指通过安全输入信号强制在电路（硬件）上闭合伺服驱动器内部的功率晶体管驱动信号来切断电机电流，从而闭合电机输出转矩的安全功能。
如 STO 功能有效，则伺服驱动器便使伺服准备就绪输出信号（S-RDY）OFF，变为安全状态。
另外，如变为报警状态，则正面面板部的 7 段 LED 会显示错误代码 No.。

安全注意事项

●使用 STO 功能时，请务必确认是否实施了装置的风险评估，是否满足应用系统的安全要求。
●即使 STO 功能有效，仍然会存在以下风险，请务必在风险评估中考虑到以下因素的安全性。
- 有外力（如垂直轴的重力等）时电机会动作，因此需要固定时，请另行准备外部制动器等装置。另外，伺服电机的制动器为保持专用，不能用于制动用途，敬请注意。
- 另外，即使没有外力的情况下，仍然通过参数 Pr5.10 “报警时顺控” 设定为空转（动态制动器无效）时，电机将会空转，且停止距离延长。请妥善处理。
- 因功率晶体管故障等，电机可能会在电气角最大 180 度的范围内动作。请妥善处理。
- STO 功能可用来切断电机电源，但不能用来切断伺服驱动器的电源，因此请勿进行电气绝缘。在维护伺服驱动器时，请另行准备切断伺服驱动器电源的装置。

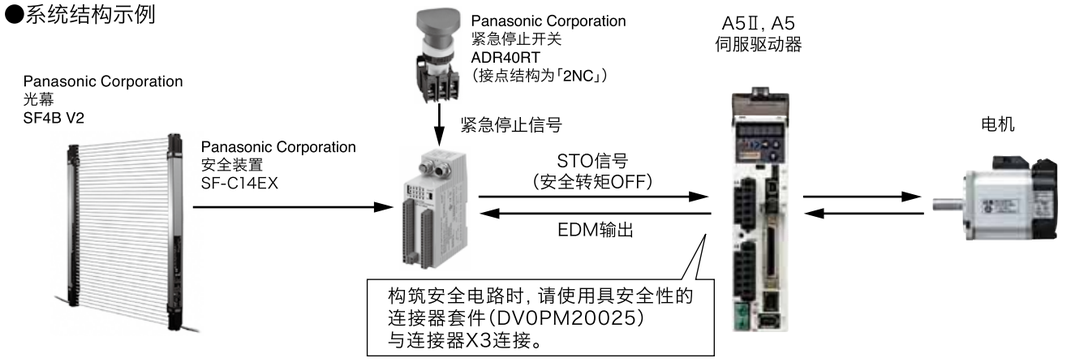
● EDM 输出信号并非安全输出。请勿将其用于故障监视功能以外的用途。
●动态制动器及外部制动器解除信号输出与安全功能无关。系统设计处于 STO 状态时，请确认即使外部制动器解除发生故障，也不会有危险。
●使用 STO 功能时，请连接符合安全标准的设备。

[pin配置图]
（线缆侧视图）



*NC请不要连接任何设备。

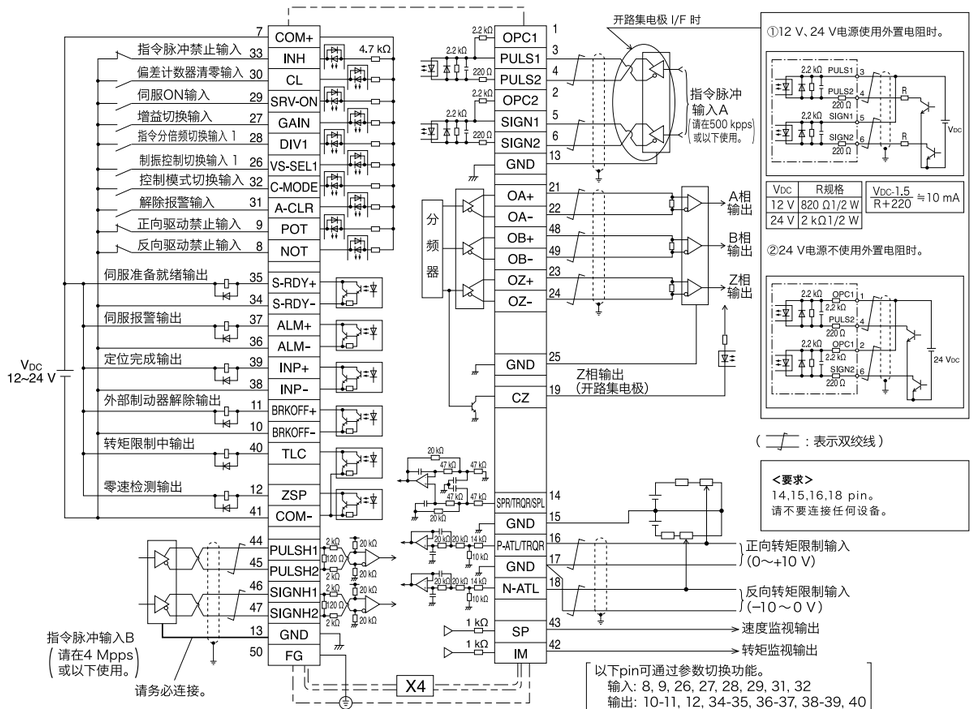
●系统结构示例



控制电路连接图

连接器 X4 的连接

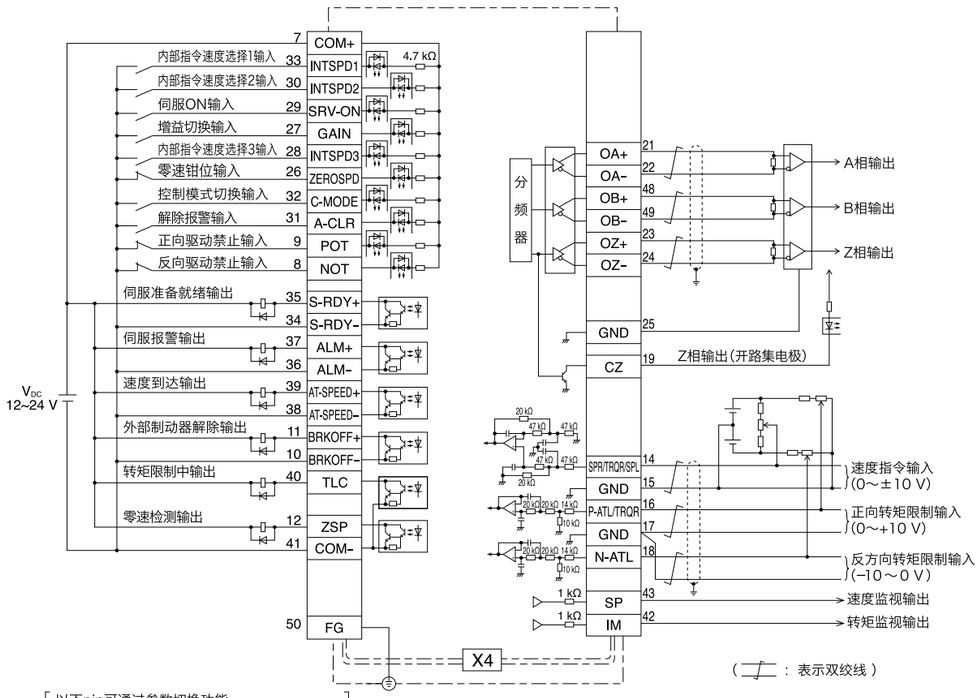
位置控制模式时



<提示>有关连接器的更多内容，请参见P.198。

速度控制模式时

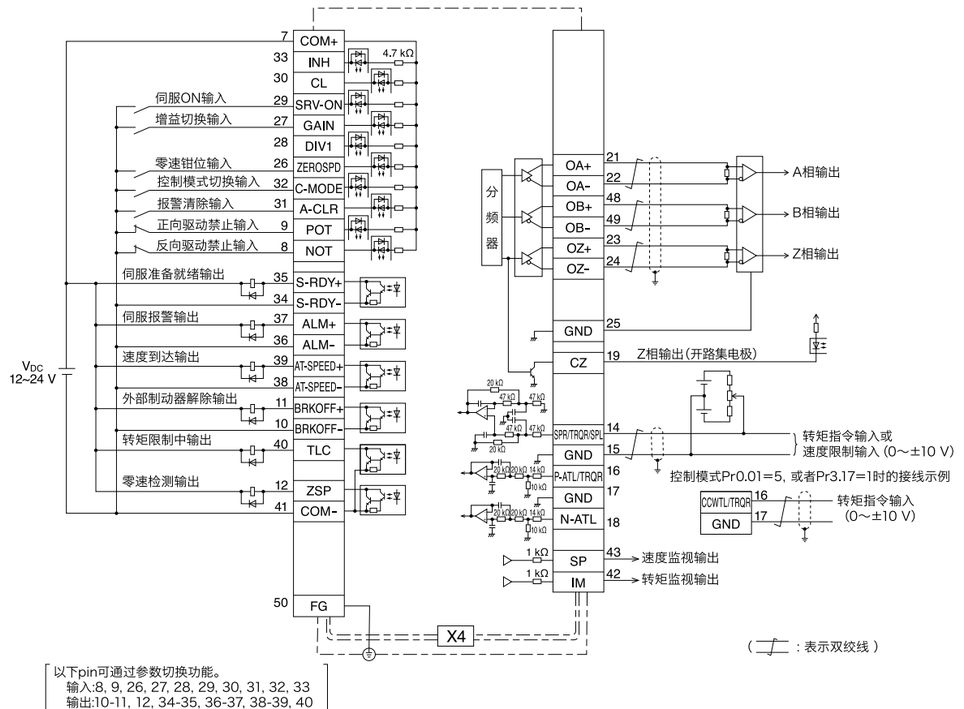
※A5ⅡE, A5E 系列不能使用。



<提示>有关连接器的更多内容，请参见P.198。

转矩控制模式时

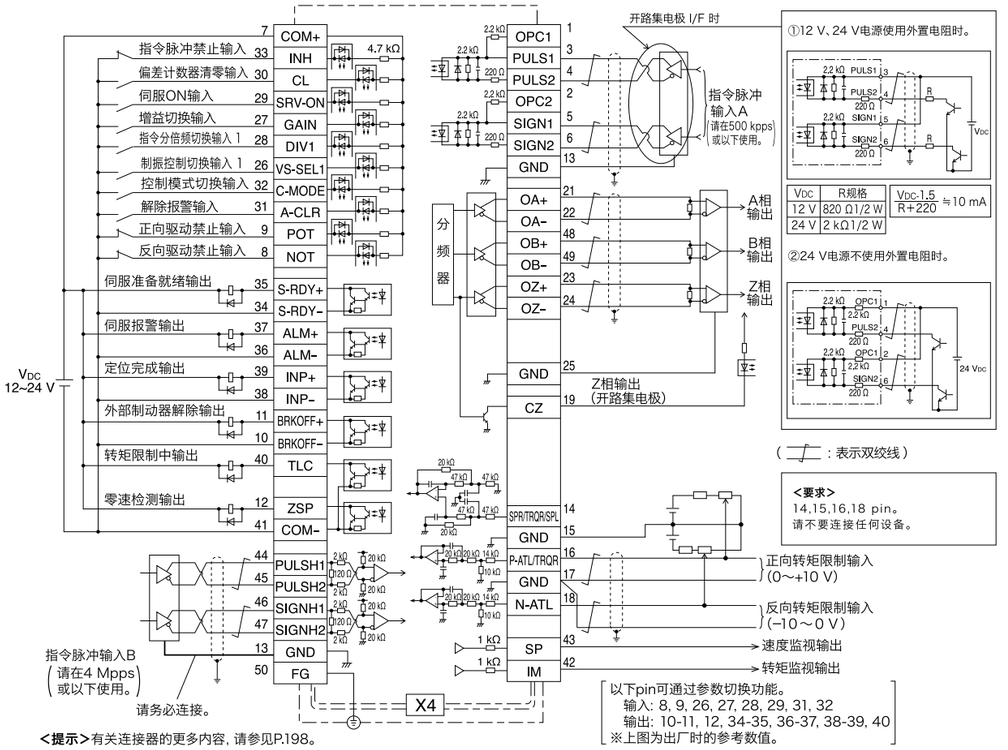
※A5ⅡE, A5E 系列不能使用。



<提示>有关连接器的更多内容，请参见P.198。

全闭环控制模式时

※A5ⅡE, A5E 系列不能使用。



<提示>有关连接器的更多内容，请参见P.198。

连接器 X5 的连接 ※A5ⅡE, A5E 系列不能使用。

适用外部光栅尺

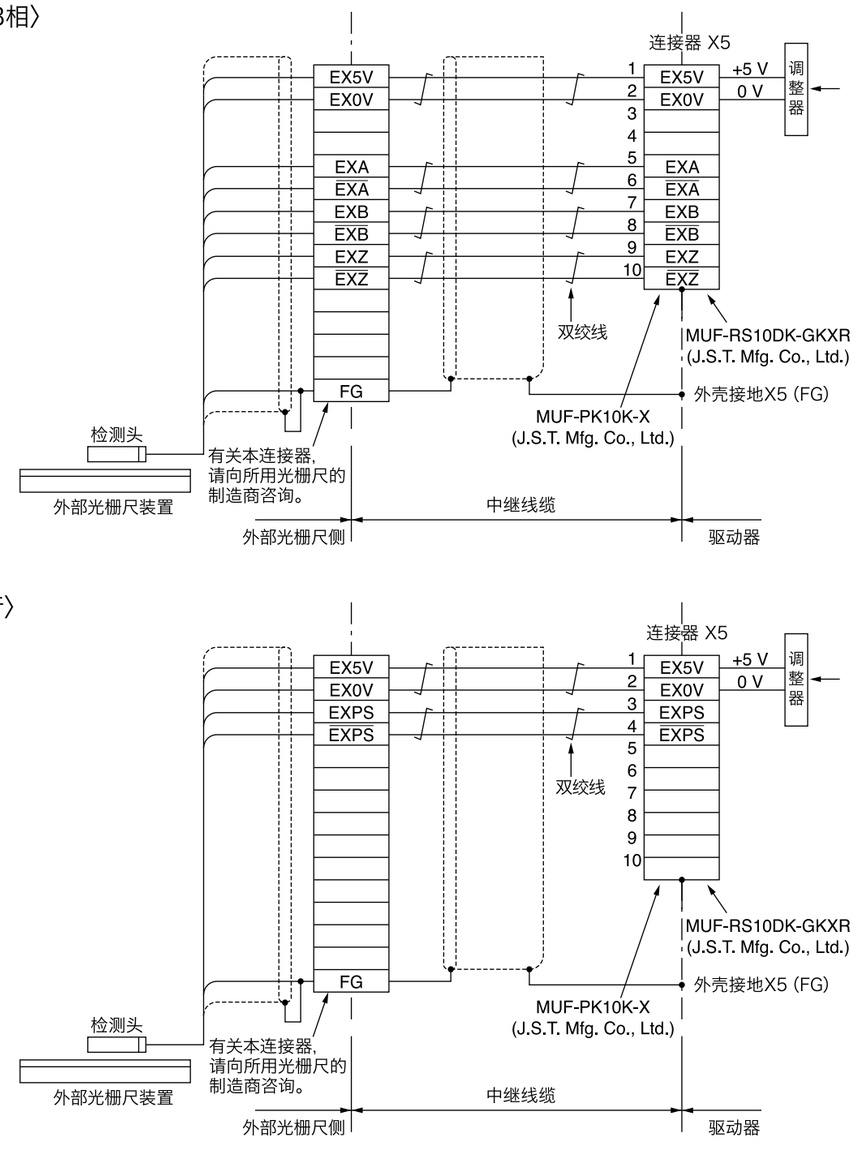
本机所适用的外部光栅尺制造商如下。

- Mitutoyo Corporation
- Magnescale Co., Ltd.
- MicroE systems
- Renishaw plc
- Fagor Automation S.Coop

※ 外部规模产品详情，请咨询厂家。

连接器 X5 的接线图

〈A/B相〉

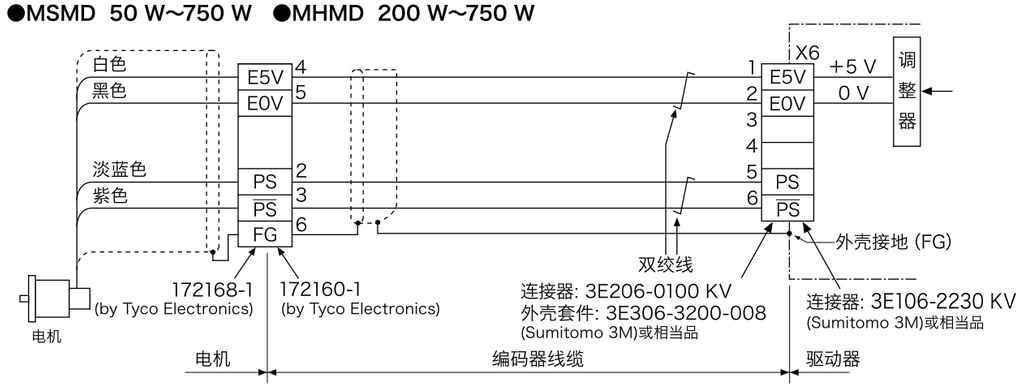


〈串行〉

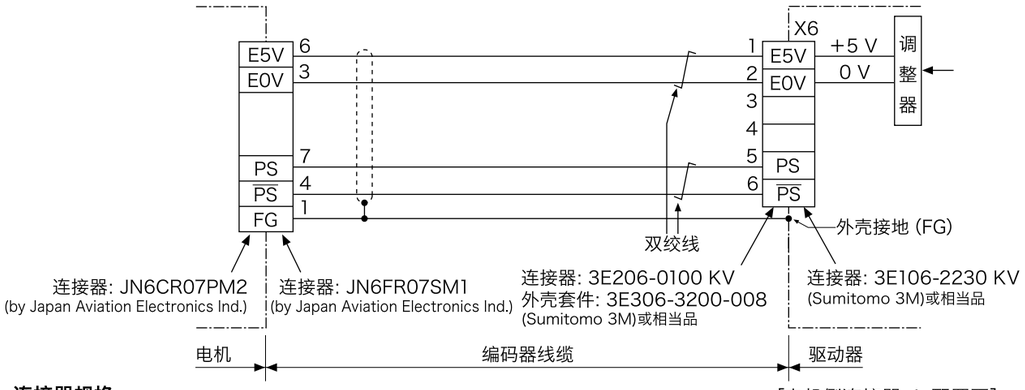
连接器 X6 的连接

20 bit 增量式编码器时

●MSMD 50 W～750 W ●MHMD 200 W～750 W



●MSME 50 W～750 W (200 V)



连接器规格

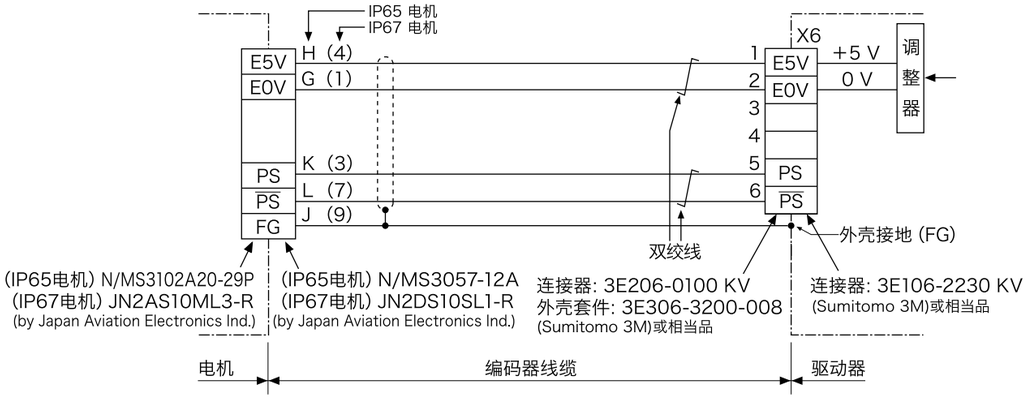
・电机侧连接器安装螺丝 (M2) 请以0.19～0.21 N・m的转矩紧固。另外, 连接器可能会损坏, 因此请务必使用连接器附带的螺丝。

・请不要拆下中继线缆侧的连接器附属的垫圈, 按照正确位置安装。垫圈没有正确安装时, 不能保证保护等级IP67。

[电机侧连接器pin配置图]

(线缆侧视图)

●MSME 750 W (400 V), 1.0 kW～5.0 kW ●MDME 400 W～15.0 kW ●MFME 1.5 kW～4.5 kW
●MGME 0.9 kW～6.0 kW ●MHME 1.0 kW～7.5 kW

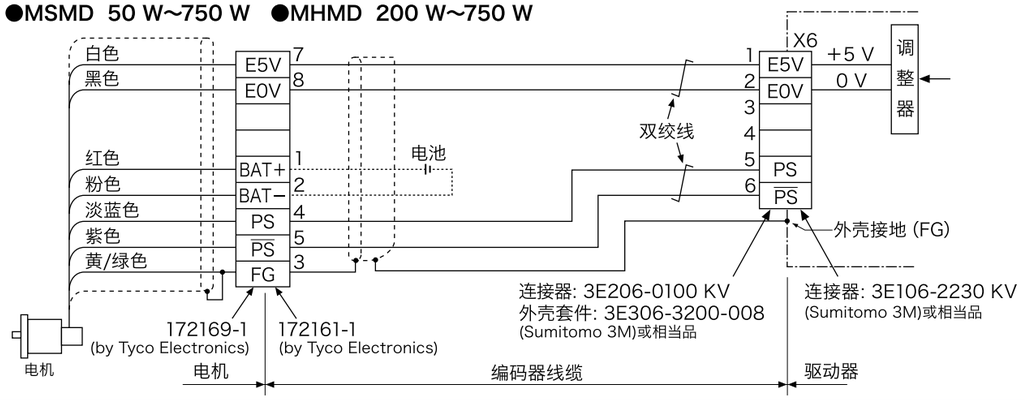


[pin配置图] 请参见P.186, 187 “电机连接器规格”。

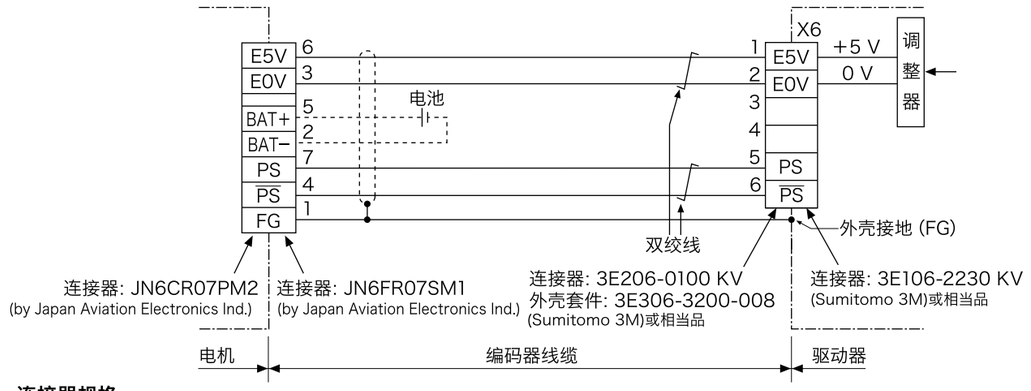
连接器 X6 的连接

17 bit 绝对式编码器时（A5ⅡE, A5E 系列不能使用）

●MSMD 50 W~750 W ●MHMD 200 W~750 W



●MSME 50 W~750 W (200 V)



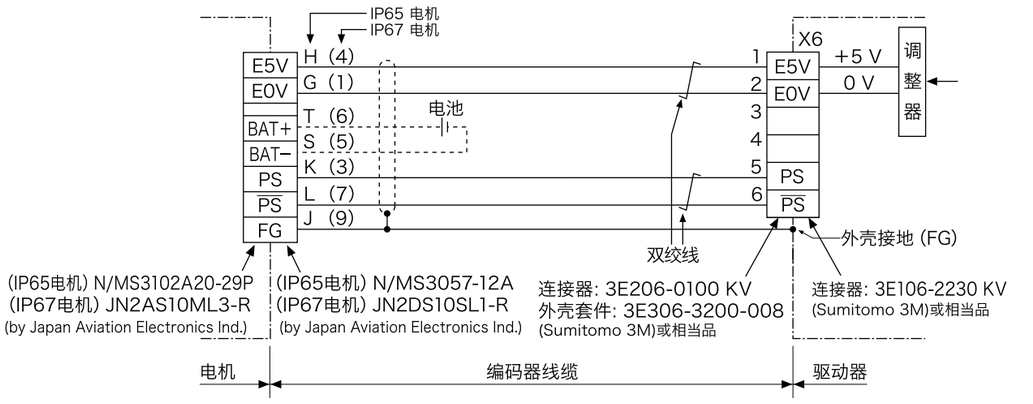
连接器规格

- 电机侧连接器安装螺丝 (M2) 请以0.19～0.21 N·m的转矩紧固。另外, 连接器可能会损坏, 因此请务必使用连接器附带的螺丝。
- 请不要拆下中继线缆侧的连接器附属的垫圈, 按照正确位置安装。垫圈没有正确安装时, 不能保证保护等级IP67。

[电机侧连接器pin配置图]

(线缆侧视图)

●MSME 750 W (400 V), 1.0 kW~5.0 kW ●MDME 400 W~15.0 kW ●MFME 1.5 kW~4.5 kW ●MGME 0.9 kW~6.0 kW ●MHME 1.0 kW~7.5 kW

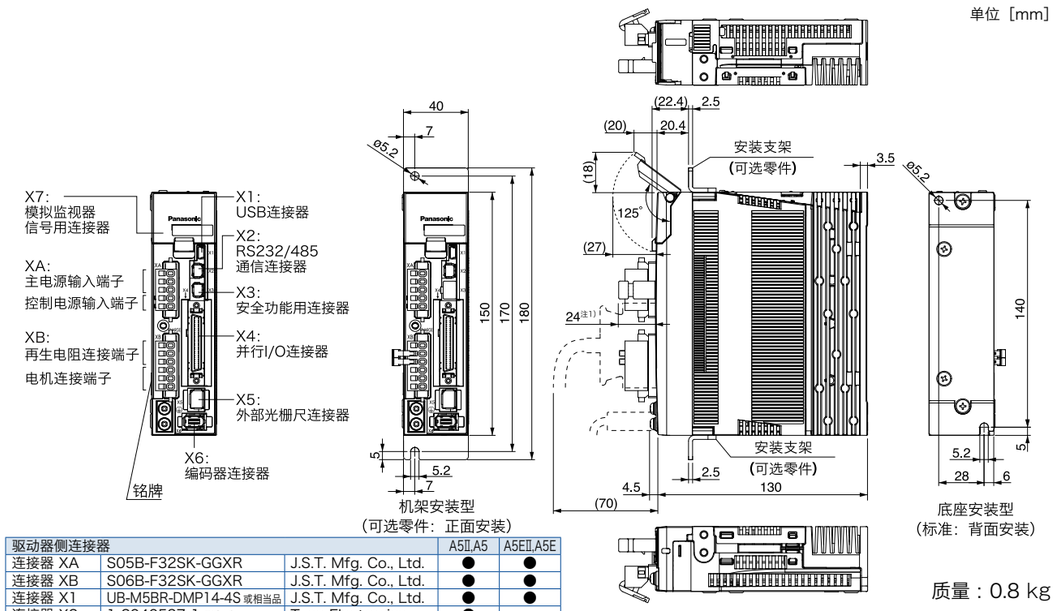


[pin配置图] 请参见P.186, 187 “电机连接器规格”。

● A5Ⅱ , A5 系列与 A5ⅡE, A5E 系列的外形尺寸相同。
注1 连接器X3附属的安全回路插头的高度是24 mm或者是14 mm 。

A 型

单位［mm］

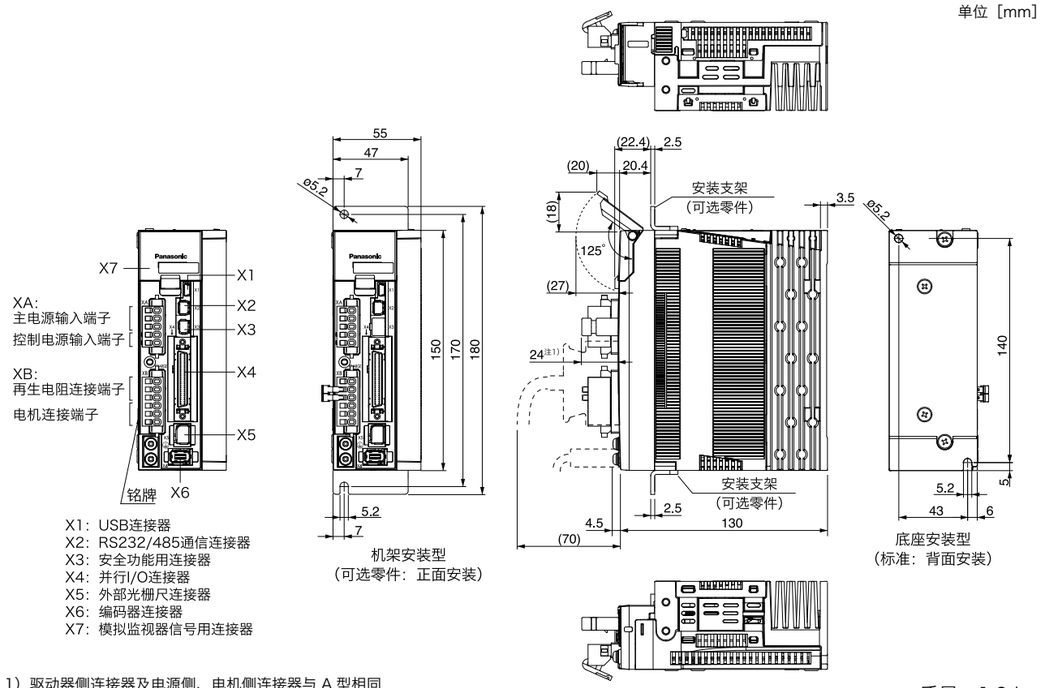


驱动器侧连接器			A5Ⅱ,A5	A5EⅡ,A5E
连接器 XA	S05B-F32SK-GGXR	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.	●	●
连接器 XB	S06B-F32SK-GGXR	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.	●	●
连接器 X1	UB-M5BR-DMP14-4S 或相当品	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.	●	●
连接器 X2	1-2040537-1 或相当品	Tyco Electronics	●	—
连接器 X3	2040537-1 或相当品	Tyco Electronics	●	—
连接器 X4	10250-52A2PE 或相当品	Sumitomo 3M	●	●
连接器 X5	MUF-RS10DK-GKXR 或相当品	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.	●	—
连接器 X6	3E106-2230 KV 或相当品	Sumitomo 3M	●	●
连接器 X7	530140610 或相当品	Japan Molex Inc.	●	●

电源侧，电机侧连接器			A5Ⅱ,A5	A5EⅡ,A5E
连接器 XA	05JFAT-SAXGF	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.	●	●
连接器 XB	06JFAT-SAXGF	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.	●	●

B 型

单位［mm］



注 1）驱动器侧连接器及电源侧、电机侧连接器与 A 型相同，因此请参见 A 型表。

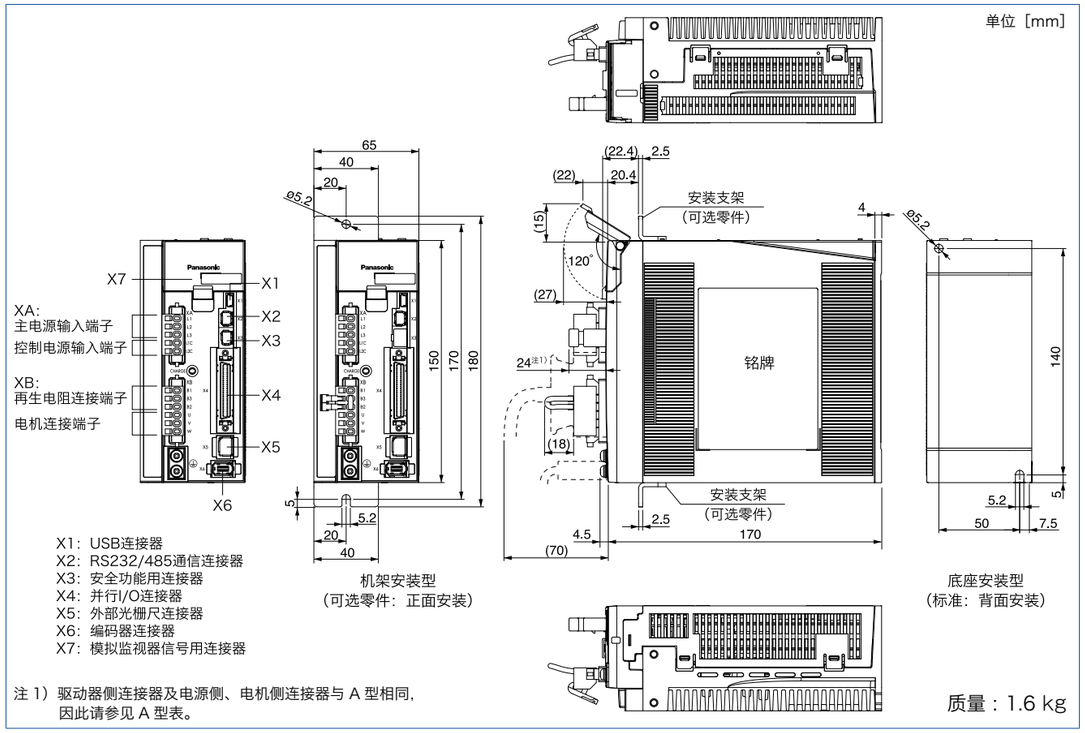
驱动器外形尺寸图

● A5Ⅱ , A5 系列与 A5ⅡE, A5E 系列的外形尺寸相同。

注1连接器X3附属的安全回路插头的高度是24 mm或者是14 mm 。

C 型

单位［mm］



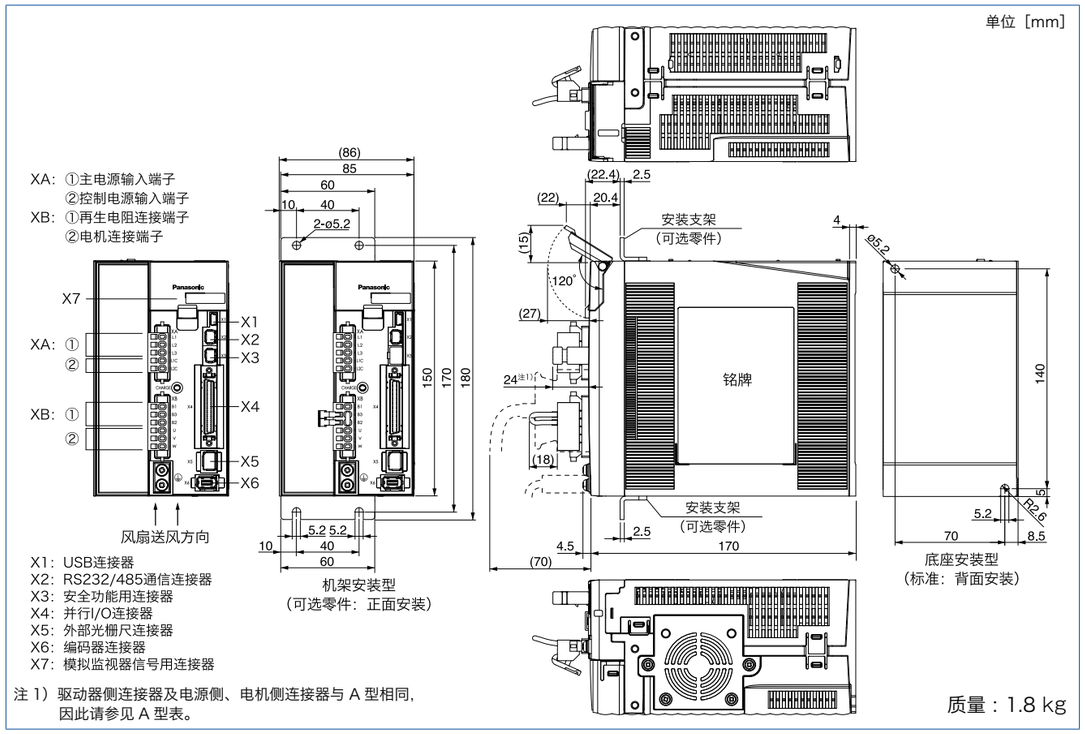
X1：USB连接器
X2：RS232/485通信连接器
X3：安全功能用连接器
X4：并行I/O连接器
X5：外部光栅尺连接器
X6：编码器连接器
X7：模拟监视器信号用连接器

注 1）驱动器侧连接器及电源侧、电机侧连接器与 A 型相同，因此请参见 A 型表。

质量：1.6 kg

D 型（200 V）

单位［mm］



X1：USB连接器
X2：RS232/485通信连接器
X3：安全功能用连接器
X4：并行I/O连接器
X5：外部光栅尺连接器
X6：编码器连接器
X7：模拟监视器信号用连接器

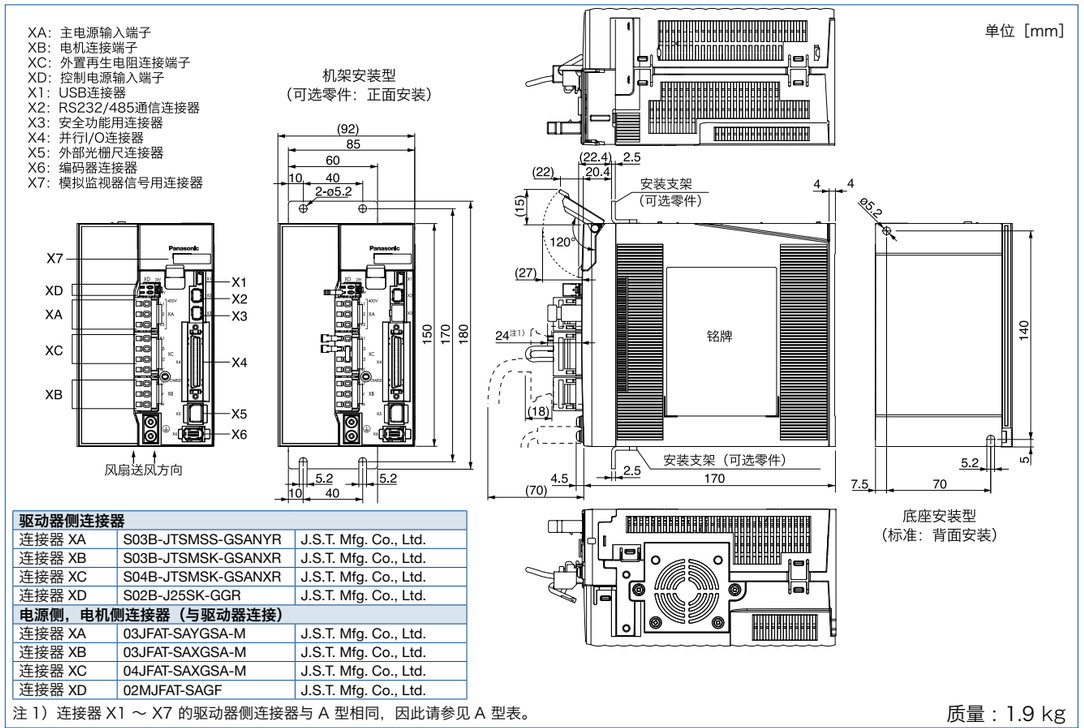
注 1）驱动器侧连接器及电源侧、电机侧连接器与 A 型相同，因此请参见 A 型表。

质量：1.8 kg

D 型（400 V）

XA：主电源输入端子
XB：电机连接端子
XC：外置再生电阻连接端子
XD：控制电源输入端子
X1：USB连接器
X2：RS232/485通信连接器
X3：安全功能用连接器
X4：并行I/O连接器
X5：外部光栅尺连接器
X6：编码器连接器
X7：模拟监视器信号用连接器

单位［mm］



驱动器侧连接器		
连接器 XA	S03B-JTSMSS-GSANYR	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
连接器 XB	S03B-JTSMSK-GSANXR	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
连接器 XC	S04B-JTSMSK-GSANXR	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
连接器 XD	S02B-J25SK-GGR	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
电源侧，电机侧连接器（与驱动器连接）		
连接器 XA	03JFAT-SAYGSA-M	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
连接器 XB	03JFAT-SAXGSA-M	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
连接器 XC	04JFAT-SAXGSA-M	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
连接器 XD	02MJFAT-SAGF	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.

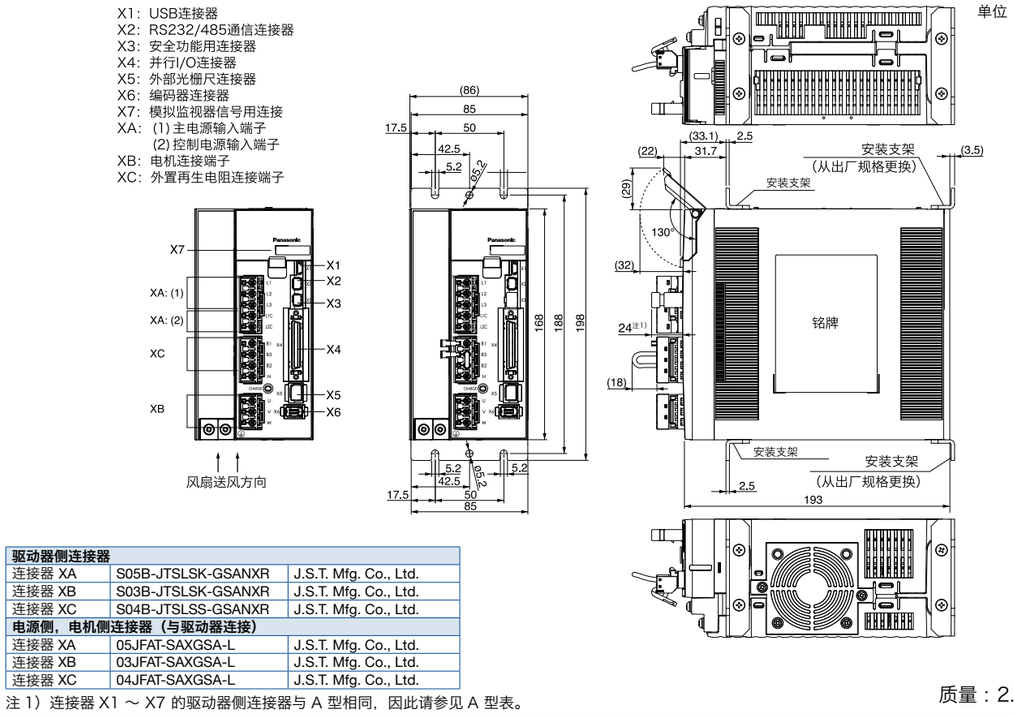
注 1）连接器 X1 ～ X7 的驱动器侧连接器与 A 型相同，因此请参见 A 型表。

质量：1.9 kg

E 型（200 V）

X1：USB连接器
X2：RS232/485通信连接器
X3：安全功能用连接器
X4：并行I/O连接器
X5：外部光栅尺连接器
X6：编码器连接器
X7：模拟监视器信号用连接
XA：(1) 主电源输入端子
(2) 控制电源输入端子
XB：电机连接端子
XC：外置再生电阻连接端子

单位［mm］



驱动器侧连接器		
连接器 XA	S05B-JTSLSK-GSANXR	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
连接器 XB	S03B-JTSLSK-GSANXR	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
连接器 XC	S04B-JTSLSS-GSANXR	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
电源侧，电机侧连接器（与驱动器连接）		
连接器 XA	05JFAT-SAXGSA-L	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
连接器 XB	03JFAT-SAXGSA-L	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
连接器 XC	04JFAT-SAXGSA-L	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.

注 1）连接器 X1 ～ X7 的驱动器侧连接器与 A 型相同，因此请参见 A 型表。

质量：2.7 kg

驱动器外形尺寸图

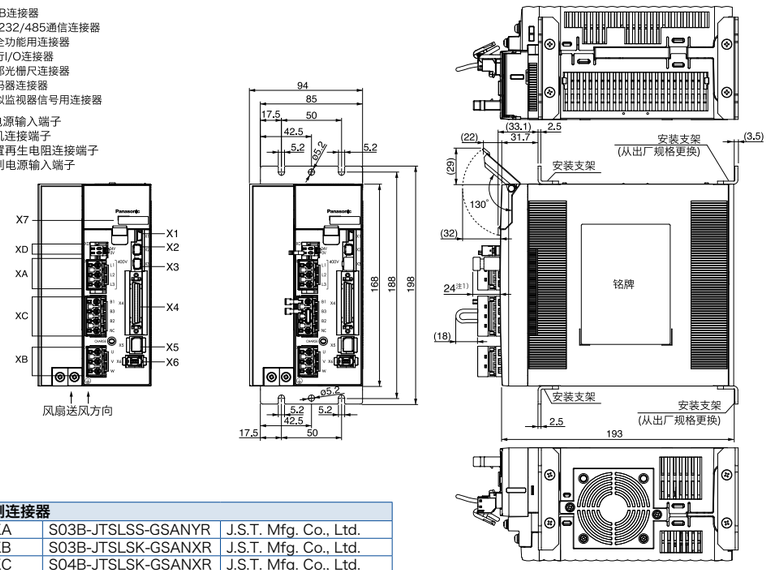
● A5Ⅱ , A5 系列与 A5ⅡE, A5E 系列的外形尺寸相同。
注1连接器X3附属的安全回路插头的高度是24 mm或者是14 mm 。

E 型（400 V）

单位［mm］

X1：USB连接器
X2：RS232/485通信连接器
X3：安全功能用连接器
X4：并行I/O连接器
X5：外部光栅尺连接器
X6：编码器连接器
X7：模拟监视器信号用连接器

XA: 主电源输入端子
XB: 电机连接端子
XC: 外置再生电阻连接端子
XD: 控制电源输入端子



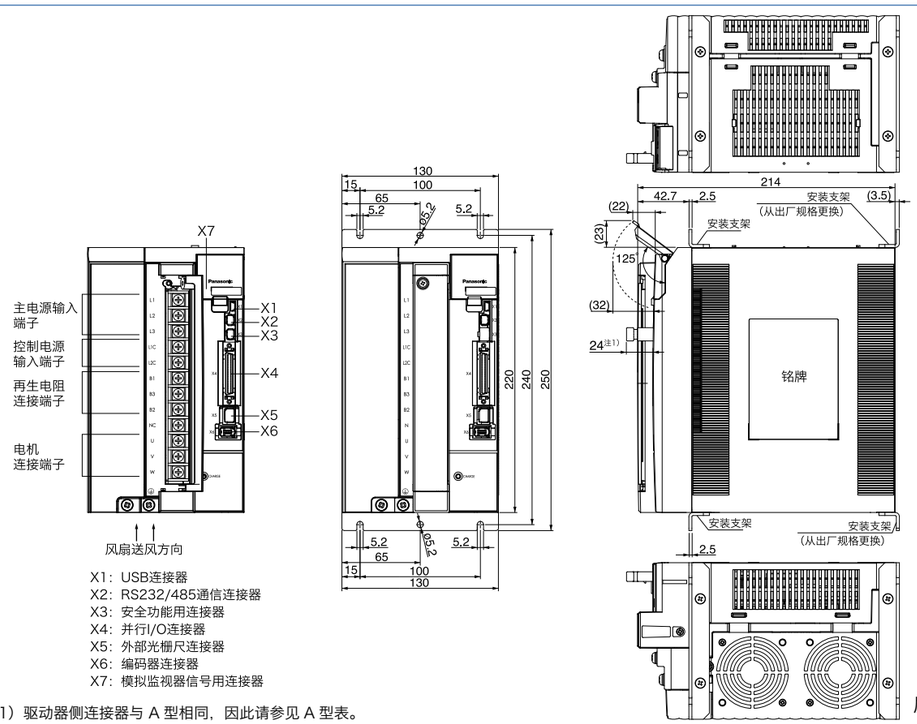
驱动器侧连接器		
连接器 XA	S03B-JTSLSS-GSANYR	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
连接器 XB	S03B-JTSLSK-GSANXR	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
连接器 XC	S04B-JTSLSK-GSANXR	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
连接器 XD	S02B-J25SK-GGR	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
电源侧，电机侧连接器（与驱动器连接）		
连接器 XA	03JFAT-SAYGSA-L	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
连接器 XB	03JFAT-SAXGSA-L	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
连接器 XC	04JFAT-SAXGSA-L	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
连接器 XD	02MJFAT-SAGF	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.

注 1）连接器 X1 ～ X7 的驱动器侧连接器与 A 型相同，因此请参见 A 型表。

质量：2.7 kg

F 型 (200 V/400 V)

单位［mm］



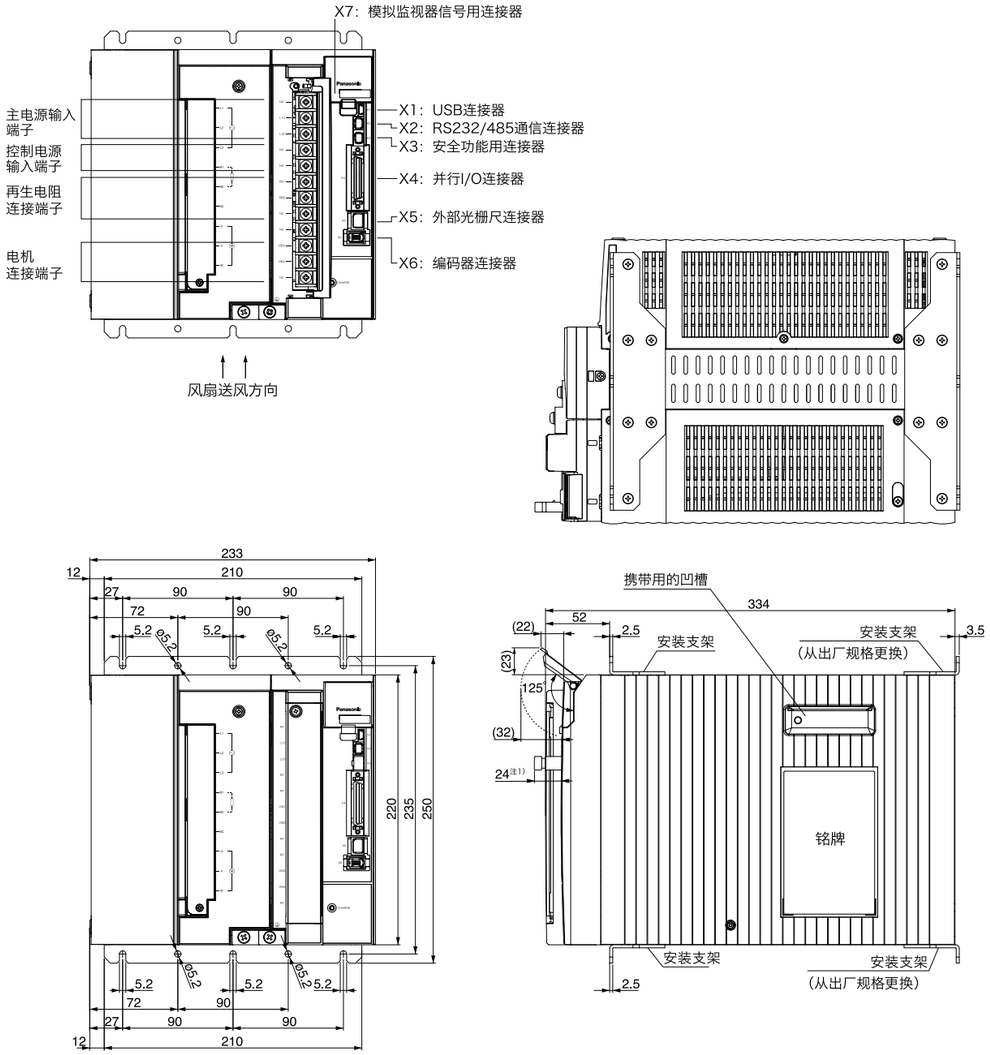
X1：USB连接器
X2：RS232/485通信连接器
X3：安全功能用连接器
X4：并行I/O连接器
X5：外部光栅尺连接器
X6：编码器连接器
X7：模拟监视器信号用连接器

注 1）驱动器侧连接器与 A 型相同，因此请参见 A 型表。

质量：4.8 kg

G 型 (200 V/400 V) ※A5 Ⅱ E, A5E 系列不在此阵容。

单位［mm］



注 1）驱动器侧连接器与 A 型相同，因此请参见 A 型表。

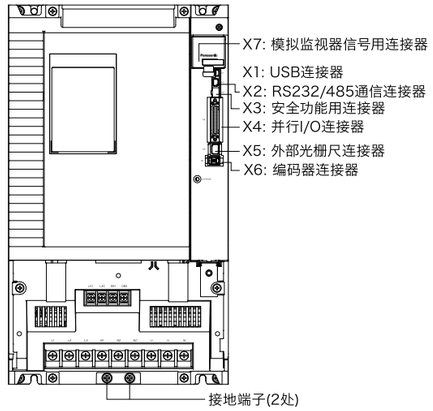
质量：13.5 kg

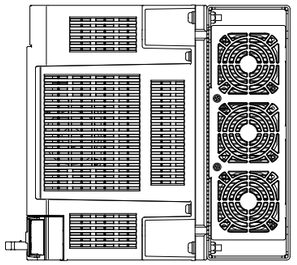
● A5ⅡE, A5E 系列不在此阵容。

注1 连接器X3附属的安全回路插头的高度是21 mm或者是11 mm。

H 型 (200 V/400 V)

单位［mm］





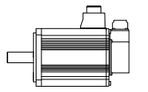
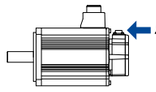
注 1）驱动器侧连接器与 A 型相同，因此请参见 A 型表。

质量：21.0 kg

特 点

- 产品阵容的保护等级　IP65 型：50 W ～ 5.0 kW
  IP67 型：50 W ～ 15.0 kW
- 最高转速：6000 r/min（MSME　50 W ～ 750 W）
- 低惯量：MSME ～高惯量：MHME
- 齿槽转矩与额定转矩比为 0.5 %（标准值）
- 20 bit 增量式编码器（分辨率：1048576 脉冲）
- 17 bit 绝对式编码器（分辨率：131072 脉冲）

电机产品阵容

小容量	 **MSME** **低惯量** 最高转速：6000 r/min 额定转速：3000 r/min 额定输出：50 W～750 W (200 V) 保护功能：IP67	 **MSMD** **低惯量** 最高转速：5000 r/min :4500 r/min(750 W) 额定转速：3000 r/min 额定输出：50 W～750 W 保护功能：IP65	 **MHMD** **高惯量** 最高转速：5000 r/min :4500 r/min(750 W) 额定转速：3000 r/min 额定输出：200 W～750 W 保护功能：IP65
中容量	 **MSME** **低惯量** 最高转速：5000 r/min :4500 r/min (4.0 kW～) 额定转速：3000 r/min 额定输出：750 W(400 V), 1.0 kW～5.0 kW 保护功能：IP65、IP67	 **MDME** **中惯量** 最高转速：3000 r/min :2000 r/min(11.0 kW～) 额定转速：2000 r/min : 1500 r/min(7.5 kW～) 额定输出 IP65：400 W～5.0 kW IP67：400 W～15.0 kW 保护功能：IP65、IP67	 **MFME（平底型）*** **中惯量** 最高转速：3000 r/min 额定转速：2000 r/min 额定输出：1.5 kW～4.5 kW 保护功能：IP67
	 MGME（低速大转矩） **中惯量** 最高转速：2000 r/min 额定转速：1000 r/min 额定输出 IP65：0.9 kW～3.0 kW IP67：0.9 kW～6.0 kW 保护功能：IP65、IP67	 **MHME** **高惯量** 最高转速：3000 r/min 额定转速：2000 r/min : 1500 r/min(7.5 kW) 额定输出 IP65：1.0 kW～5.0 kW IP67：1.0 kW～7.5 kW 保护功能：IP65、IP67	**中容量电机 IP67型也列入产品阵容**  **(IP65型电机)**  小型化 **(IP67型电机)** 型号：**M□ME******□* C：IP65电机 1：IP67电机

目录

MSMD (100 V/200 V)
50 W～750 W P.49

MHMD (100 V/200 V)
200 W～750 W P.59

MSME (100 V/200 V)
50 W～750 W P.65

MSME (200 V)
1.0 kW～5.0 kW P.74

MDME (200 V)
1.0 kW～15.0 kW P.80

MFME (200 V)
1.5 kW～4.5 kW P.89

MGME (200 V)
0.9 kW～6.0 kW P.92

MHME (200 V)
1.0 kW～7.5 kW P.97

MSME (400 V)
750 W～5.0 kW P.104

MDME (400 V)
400 W～15.0 kW P.111

MFME (400 V)
1.5 kW～4.5 kW P.122

MGME (400 V)
0.9 kW～6.0 kW P.125

MHME (400 V)
1.0 kW～7.5 kW P.130

IP67 电机
外形尺寸图 P.137

带减速器的伺服电机
机种／规格 P.141
型号的识别方法 P.142
组合一览表 P.142
规格一览表 P.143
转矩特性 P.144
外形尺寸图 P.147

电机规格
环境条件 P.182
「电机规格」一页的注释说明 P.182
输出轴的容许负载 P.183
电机内置保持制动器 P.184

100 V MSMD 50 W [低惯量 小容量]

规　格

			AC100 V 用	
电机型号 *1		IP65	MSMD5AZG1□	MSMD5AZS1□
		IP67	—	—
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MAD◇T1105	
		A5ⅡE, A5E系列	MAD◇T1105E	—
	外型标识		A 型	
电源设备容量		(kVA)	0.5	
额定输出		(W)	50	
额定转矩		(N·m)	0.16	
瞬时最大转矩		(N·m)	0.48	
额定电流		(A(rms))	1.1	
瞬时最大电流		(A(o-p))	4.7	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4280		无限制 (注 2)	
额定转速		(r/min)	3000	
最高转速		(r/min)	5000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		0.025	
	有制动器		0.027	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			30 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

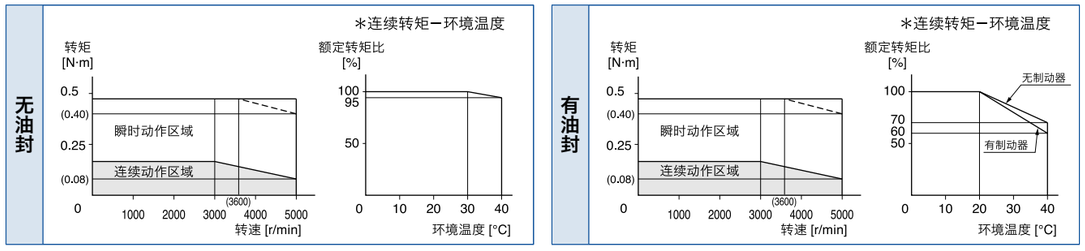
静摩擦转矩（N·m）	0.29 以上
吸引时间（ms）	35 以下
释放时间（ms）(注 4)	20 以下
励磁电流 DC（A）	0.3
释放电压 DC（V）	1 以上
励磁电压 DC（V）	24±1.2

●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	147
	轴向负载 A 方向（N）	88
	轴向负载 B 方向（N）	117.6
运转时	径向负载 P 方向（N）	68.6
	轴向负载 A, B 方向（N）	58.8

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.42。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

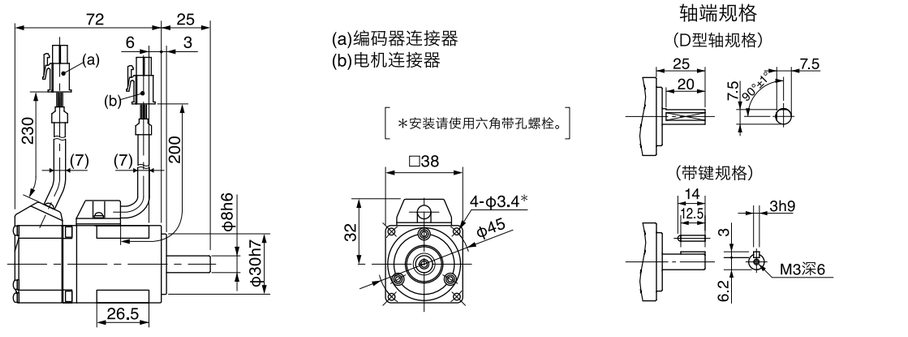
转矩特性（驱动器电源电压：AC100 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）



外形尺寸图

<无制动器>　　质量（kg）／0.32

〈IP65〉



※带制动器型请参见右页。　　[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MSMD 50 W [低惯量 小容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1		IP65	MSMD5AZG1□	MSMD5AZS1□
		IP67	—	—
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MAD◇T1505	
		A5ⅡE, A5E系列	MAD◇T1505E	—
	外型标识		A 型	
电源设备容量		(kVA)	0.5	
额定输出		(W)	50	
额定转矩		(N·m)	0.16	
瞬时最大转矩		(N·m)	0.48	
额定电流		(A(rms))	1.1	
瞬时最大电流		(A(o-p))	4.7	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4281		无限制 (注 2)	
额定转速		(r/min)	3000	
最高转速		(r/min)	5000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		0.025	
	有制动器		0.027	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			30 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

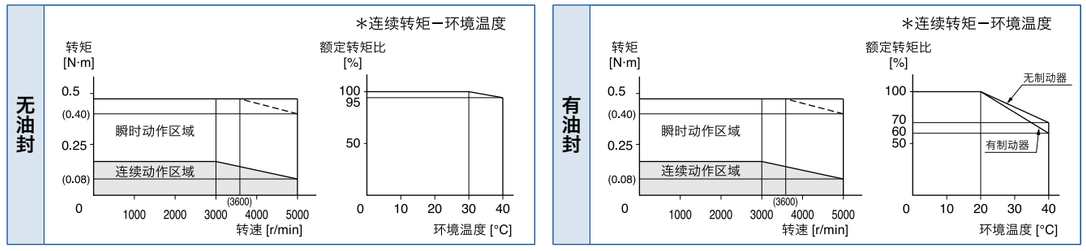
静摩擦转矩（N·m）	0.29 以上
吸引时间（ms）	35 以下
释放时间（ms）(注 4)	20 以下
励磁电流 DC（A）	0.3
释放电压 DC（V）	1 以上
励磁电压 DC（V）	24±1.2

●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	147
	轴向负载 A 方向（N）	88
	轴向负载 B 方向（N）	117.6
运转时	径向负载 P 方向（N）	68.6
	轴向负载 A, B 方向（N）	58.8

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.42。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

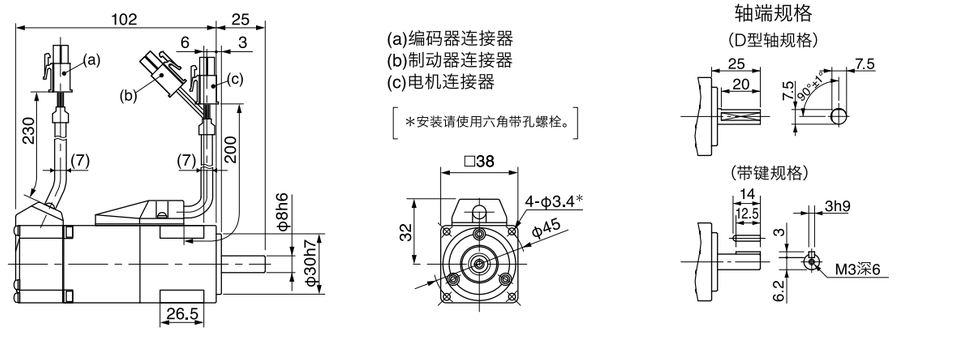
转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）



外形尺寸图

<有制动器>　　质量（kg）／0.53

〈IP65〉



※无制动器型请参见左页。　　[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

100 V MSMD 100 W [低惯量 小容量]

规　格

			AC100 V 用	
电机型号 *1	IP65		MSMD011G1□	MSMD011S1□
	IP67		—	—
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MAD◇T1107	
		A5ⅡE, A5E系列	MAD◇T1107E	—
	外型标识		A 型	
电源设备容量		(kVA)	0.4	
额定输出		(W)	100	
额定转矩		(N·m)	0.32	
瞬时最大转矩		(N·m)	0.95	
额定电流		(A(rms))	1.7	
瞬时最大电流		(A(o-p))	7.2	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4280		无限制 (注 2)	
额定转速		(r/min)	3000	
最高转速		(r/min)	5000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		0.051	
	有制动器		0.054	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			30 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

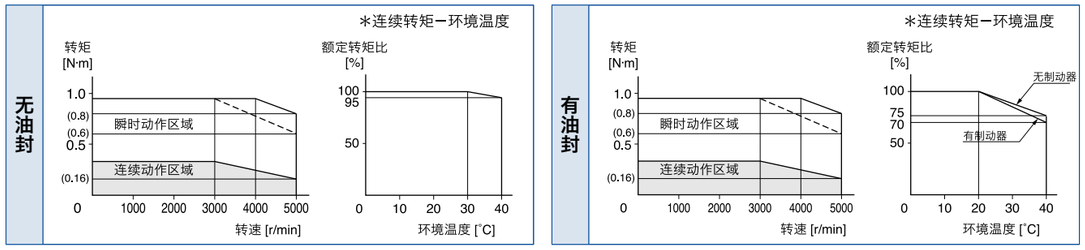
静摩擦转矩（N·m）	0.29 以上
吸引时间（ms）	35 以下
释放时间（ms）(注 4)	20 以下
励磁电流 DC（A）	0.3
释放电压 DC（V）	1 以上
励磁电压 DC（V）	24±1.2

●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	147
	轴向负载 A 方向（N）	88
	轴向负载 B 方向（N）	117.6
运转时	径向负载 P 方向（N）	68.6
	轴向负载 A, B 方向（N）	58.8

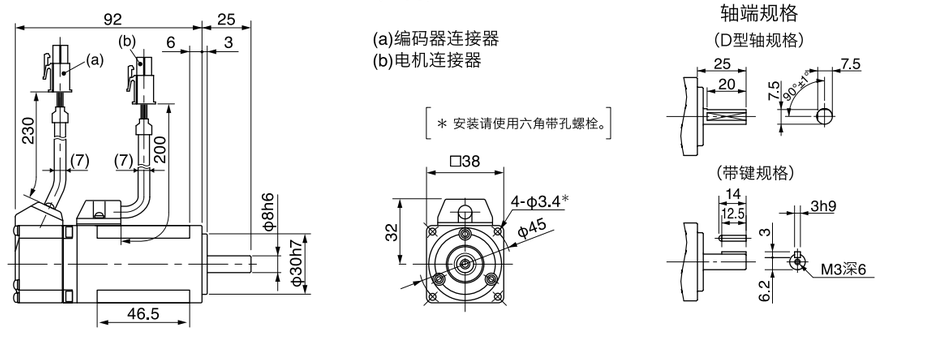
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.42。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC100 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）



外形尺寸图

＜无制动器＞　　质量（kg）／0.47



※带制动器型请参见右页。　　[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MSMD 100 W [低惯量 小容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MSMD012G1□	MSMD012S1□
	IP67		—	—
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MAD◇T1505	
		A5ⅡE, A5E系列	MAD◇T1505E	—
	外型标识		A 型	
电源设备容量		(kVA)	0.5	
额定输出		(W)	100	
额定转矩		(N·m)	0.32	
瞬时最大转矩		(N·m)	0.95	
额定电流		(A(rms))	1.1	
瞬时最大电流		(A(o-p))	4.7	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4281		无限制 (注 2)	
额定转速		(r/min)	3000	
最高转速		(r/min)	5000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		0.051	
	有制动器		0.054	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			30 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

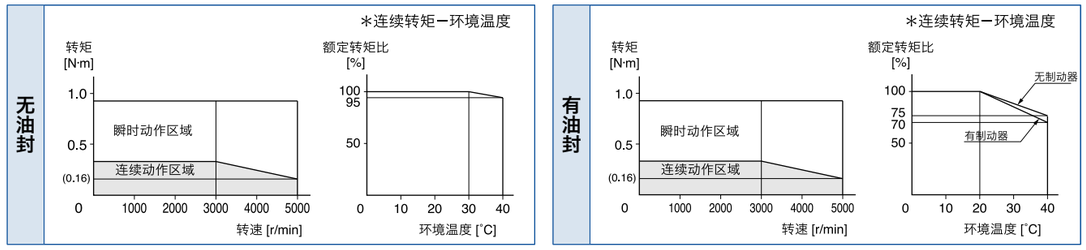
静摩擦转矩（N·m）	0.29 以上
吸引时间（ms）	35 以下
释放时间（ms）(注 4)	20 以下
励磁电流 DC（A）	0.3
释放电压 DC（V）	1 以上
励磁电压 DC（V）	24±1.2

●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	147
	轴向负载 A 方向（N）	88
	轴向负载 B 方向（N）	117.6
运转时	径向负载 P 方向（N）	68.6
	轴向负载 A, B 方向（N）	58.8

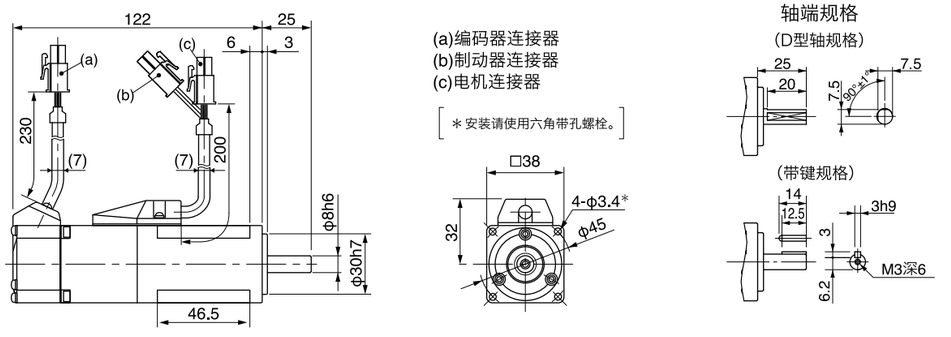
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.42。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性　（驱动器电源电压：AC200 V 时）



外形尺寸图

＜有制动器＞　　质量（kg）／0.68



※无制动器型请参见左页。　　[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

100 V MSMD 200 W [低惯量 小容量]

规　格

			AC100 V 用	
电机型号 *1	IP65		MSMD021G1□	MSMD021S1□
	IP67		—	—
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MBD◇T2110	
		A5ⅡE, A5E系列	MBD◇T2110E	—
	外型标识		B 型	
电源设备容量		(kVA)	0.5	
额定输出		(W)	200	
额定转矩		(N·m)	0.64	
瞬时最大转矩		(N·m)	1.91	
额定电流		(A(rms))	2.5	
瞬时最大电流		(A(o-p))	10.6	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4283		无限制 (注 2)	
额定转速		(r/min)	3000	
最高转速		(r/min)	5000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		0.14	
	有制动器		0.16	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			30 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

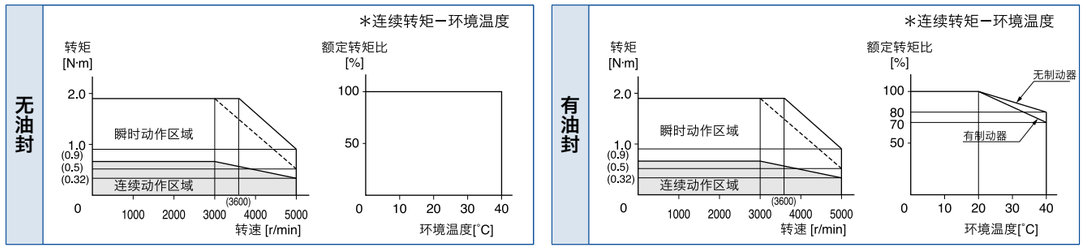
静摩擦转矩（N·m）	1.27 以上
吸引时间（ms）	50 以下
释放时间（ms）(注 4)	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.36
释放电压 DC（V）	1 以上
励磁电压 DC（V）	24±1.2

●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	392
	轴向负载 A 方向（N）	147
	轴向负载 B 方向（N）	196
运转时	径向负载 P 方向（N）	245
	轴向负载 A, B 方向（N）	98

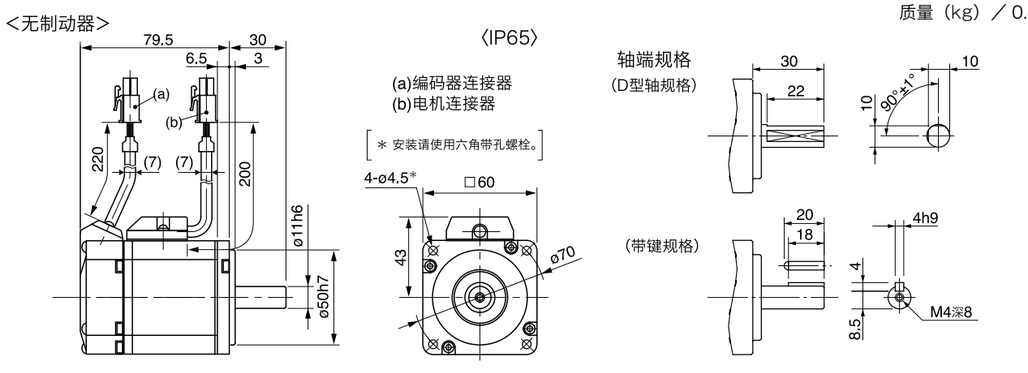
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.42。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC100 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）



外形尺寸图

质量（kg）／0.82



※带制动器型请参见右页。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MSMD 200 W [低惯量 小容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MSMD022G1□	MSMD022S1□
	IP67		—	—
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MAD◇T1507	
		A5ⅡE, A5E系列	MAD◇T1507E	—
	外型标识		A 型	
电源设备容量		(kVA)	0.5	
额定输出		(W)	200	
额定转矩		(N·m)	0.64	
瞬时最大转矩		(N·m)	1.91	
额定电流		(A(rms))	1.6	
瞬时最大电流		(A(o-p))	6.9	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4283		无限制 (注 2)	
额定转速		(r/min)	3000	
最高转速		(r/min)	5000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		0.14	
	有制动器		0.16	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			30 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

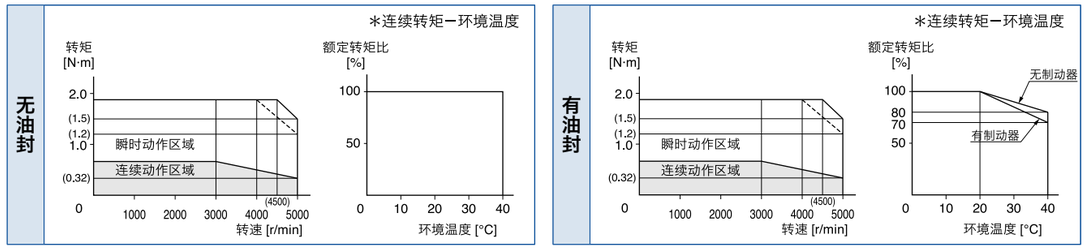
静摩擦转矩（N·m）	1.27 以上
吸引时间（ms）	50 以下
释放时间（ms）(注 4)	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.36
释放电压 DC（V）	1 以上
励磁电压 DC（V）	24±1.2

●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	392
	轴向负载 A 方向（N）	147
	轴向负载 B 方向（N）	196
运转时	径向负载 P 方向（N）	245
	轴向负载 A, B 方向（N）	98

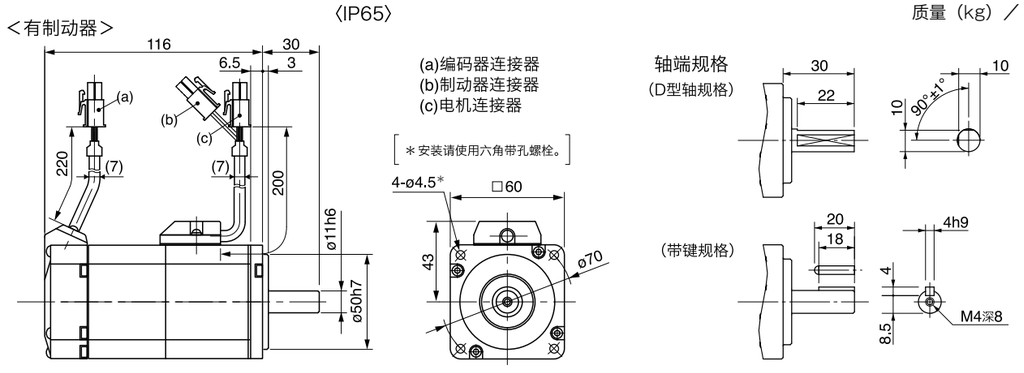
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.42。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）



外形尺寸图

质量（kg）／1.3



※无制动器型请参见左页。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

100 V MSMD 400 W [低惯量 小容量]

规　格

			AC100 V 用	
电机型号 *1	IP65		MSMD041G1□	MSMD041S1□
	IP67		—	—
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MCD◇T3120	
		A5ⅡE, A5E系列	MCD◇T3120E	—
	外型标识		C 型	
电源设备容量		(kVA)	0.9	
额定输出		(W)	400	
额定转矩		(N·m)	1.3	
瞬时最大转矩		(N·m)	3.8	
额定电流		(A(rms))	4.6	
瞬时最大电流		(A(o-p))	19.5	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4282		无限制 (注 2)	
额定转速		(r/min)	3000	
最高转速		(r/min)	5000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		0.26	
	有制动器		0.28	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			30 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

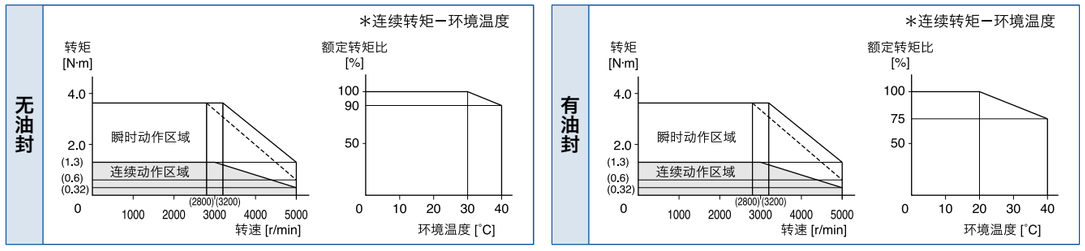
静摩擦转矩（N·m）	1.27 以上
吸引时间（ms）	50 以下
释放时间（ms）(注 4)	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.36
释放电压 DC（V）	1 以上
励磁电压 DC（V）	24±1.2

●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	392
	轴向负载 A 方向（N）	147
	轴向负载 B 方向（N）	196
运转时	径向负载 P 方向（N）	245
	轴向负载 A, B 方向（N）	98

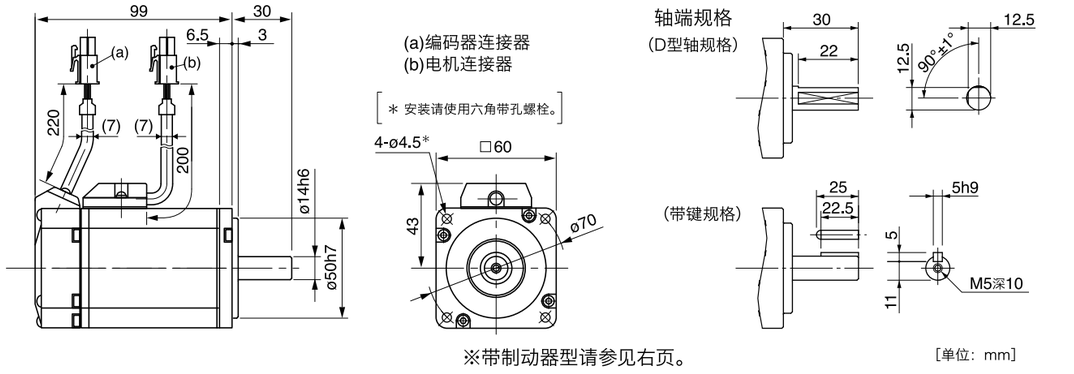
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.43。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC100 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）



外形尺寸图

<无制动器>　〈IP65〉　质量（kg）／1.2



※带制动器型请参见右页。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MSMD 400 W [低惯量 小容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MSMD042G1□	MSMD042S1□
	IP67		—	—
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MBD◇T2510	
		A5ⅡE, A5E系列	MBD◇T2510E	—
	外型标识		B 型	
电源设备容量		(kVA)	0.9	
额定输出		(W)	400	
额定转矩		(N·m)	1.3	
瞬时最大转矩		(N·m)	3.8	
额定电流		(A(rms))	2.6	
瞬时最大电流		(A(o-p))	11.0	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4283		无限制 (注 2)	
额定转速		(r/min)	3000	
最高转速		(r/min)	5000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		0.26	
	有制动器		0.28	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			30 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

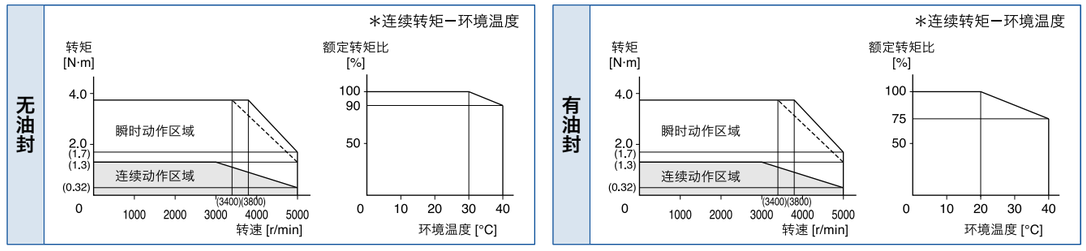
静摩擦转矩（N·m）	1.27 以上
吸引时间（ms）	50 以下
释放时间（ms）(注 4)	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.36
释放电压 DC（V）	1 以上
励磁电压 DC（V）	24±1.2

●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	392
	轴向负载 A 方向（N）	147
	轴向负载 B 方向（N）	196
运转时	径向负载 P 方向（N）	245
	轴向负载 A, B 方向（N）	98

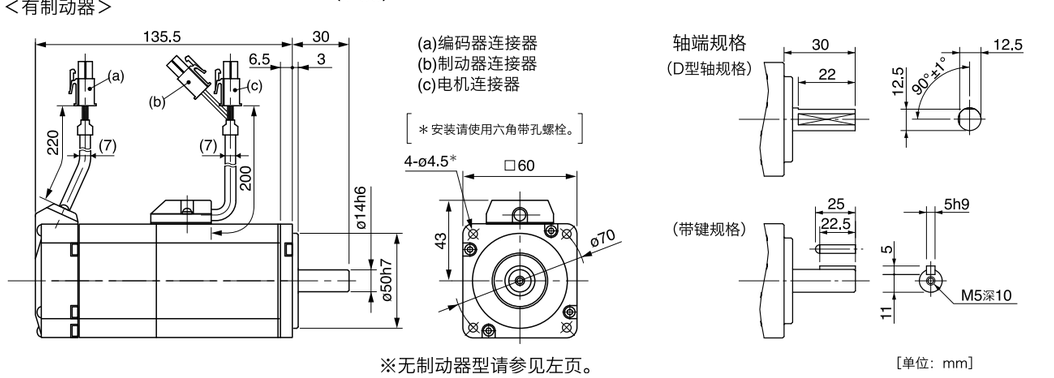
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.42。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）



外形尺寸图

<有制动器>　〈IP65〉　质量（kg）／1.7



※无制动器型请参见左页。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

电机规格

200 V MSMD 750 W [低惯量 小容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MSMD082G1□	MSMD082S1□
	IP67		—	—
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MCD◇T3520	
		A5ⅡE, A5E系列	MCD◇T3520E	—
	外型标识		C 型	
电源设备容量 (kVA)			1.3	
额定输出 (W)			750	
额定转矩 (N·m)			2.4	
瞬时最大转矩 (N·m)			7.1	
额定电流 (A(rms))			4.0	
瞬时最大电流 (A(o-p))			17.0	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4283		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			4500	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		0.87	
	有制动器		0.97	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			20 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

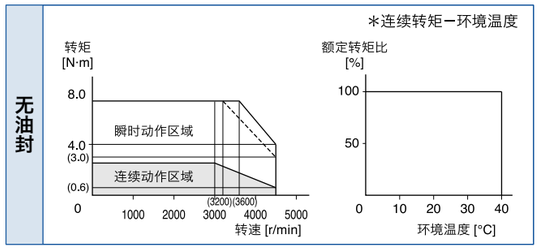
静摩擦转矩（N·m）	2.45 以上
吸引时间（ms）	70 以下
释放时间（ms）（注 4）	20 以下
励磁电流 DC（A）	0.42
释放电压 DC（V）	1 以上
励磁电压 DC（V）	24±1.2

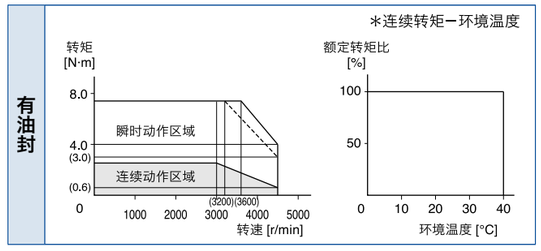
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	686
	轴向负载 A 方向（N）	294
	轴向负载 B 方向（N）	392
运转时	径向负载 P 方向（N）	392
	轴向负载 A, B 方向（N）	147

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.43。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

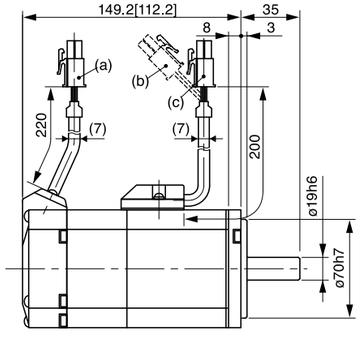
转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）



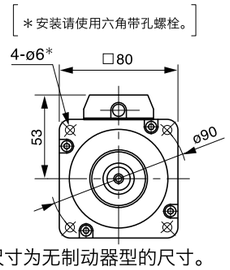


外形尺寸图

〈IP65〉



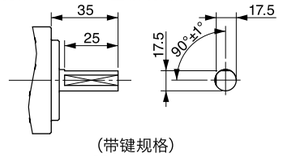
(a)编码器连接器
(b)制动器连接器
(c)电机连接器



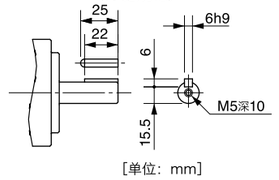
※[ ] 内尺寸为无制动器型的尺寸。

质量（kg）／制动器　无：2.3
有：3.1

轴端规格　(D型轴规格)



(带键规格)



［单位：mm］

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

MEMO

100 V MHMD 200 W [高惯量 小容量]

规　格

			AC100 V 用	
电机型号 *1	IP65		MHMD021G1□	MHMD021S1□
	IP67		—	—
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MBD◇T2110	
		A5ⅡE, A5E系列	MBD◇T2110E	—
	外型标识		B 型	
电源设备容量		(kVA)	0.5	
额定输出		(W)	200	
额定转矩		(N·m)	0.64	
瞬时最大转矩		(N·m)	1.91	
额定电流		(A(rms))	2.5	
瞬时最大电流		(A(o-p))	10.6	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4283		无限制 (注 2)	
额定转速		(r/min)	3000	
最高转速		(r/min)	5000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		0.42	
	有制动器		0.45	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			30 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

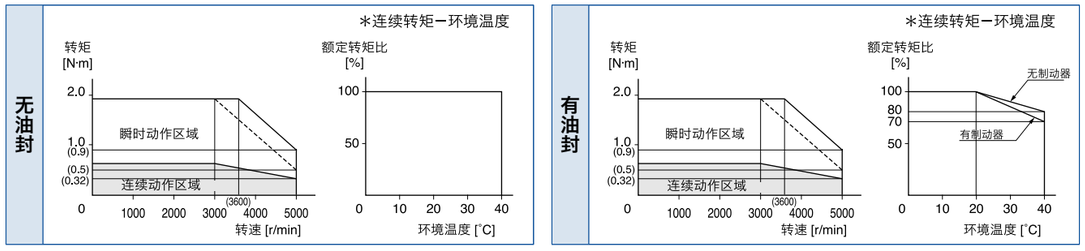
静摩擦转矩（N·m）	1.27 以上
吸引时间（ms）	50 以下
释放时间（ms）(注 4)	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.36
释放电压 DC（V）	1 以上
励磁电压 DC（V）	24±1.2

●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	392
	轴向负载 A 方向（N）	147
	轴向负载 B 方向（N）	196
运转时	径向负载 P 方向（N）	245
	轴向负载 A, B 方向（N）	98

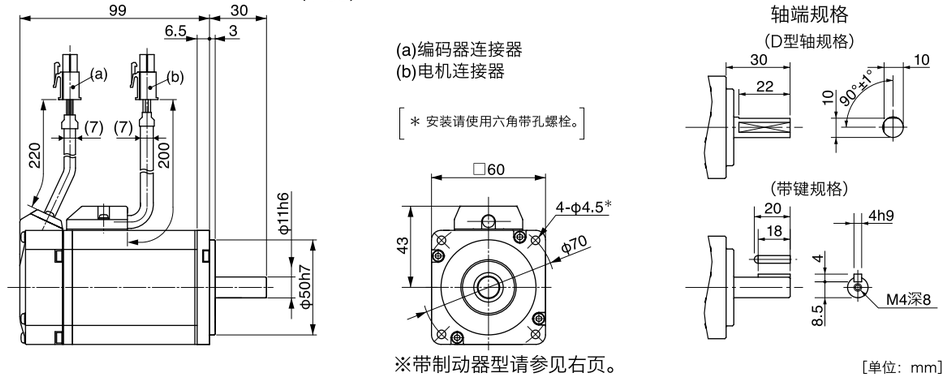
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.42。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC100 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）



外形尺寸图

<无制动器>　〈IP65〉　质量（kg）／0.96



※带制动器型请参见右页。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MHMD 200 W [高惯量 小容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MHMD022G1□	MHMD022S1□
	IP67		—	—
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MAD◇T1507	
		A5ⅡE, A5E系列	MAD◇T1507E	—
	外型标识		A 型	
电源设备容量		(kVA)	0.5	
额定输出		(W)	200	
额定转矩		(N·m)	0.64	
瞬时最大转矩		(N·m)	1.91	
额定电流		(A(rms))	1.6	
瞬时最大电流		(A(o-p))	6.9	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4283		无限制 (注 2)	
额定转速		(r/min)	3000	
最高转速		(r/min)	5000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		0.42	
	有制动器		0.45	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			30 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

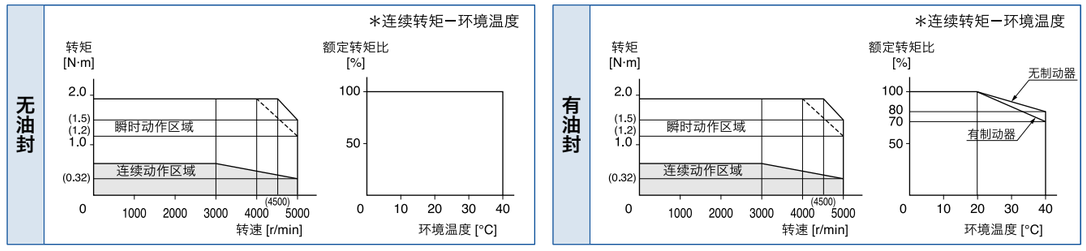
静摩擦转矩（N·m）	1.27 以上
吸引时间（ms）	50 以下
释放时间（ms）(注 4)	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.36
释放电压 DC（V）	1 以上
励磁电压 DC（V）	24±1.2

●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	392
	轴向负载 A 方向（N）	147
	轴向负载 B 方向（N）	196
运转时	径向负载 P 方向（N）	245
	轴向负载 A, B 方向（N）	98

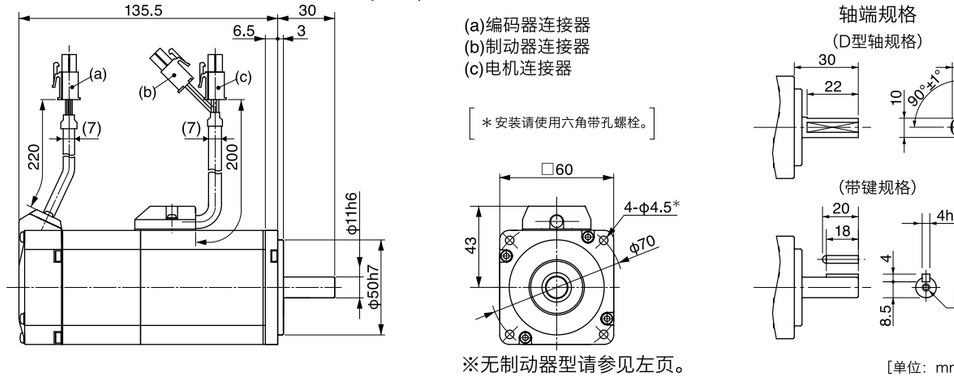
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.42。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）



外形尺寸图

<有制动器>　〈IP65〉　质量（kg）／1.4



※无制动器型请参见左页。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

100 V MHMD 400 W [高惯量 小容量]

规　格

			AC100 V 用	
电机型号 *1	IP65		MHMD041G1□	MHMD041S1□
	IP67		—	—
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MCD◇T3120	
		A5ⅡE, A5E系列	MCD◇T3120E	—
	外型标识		C 型	
电源设备容量 (kVA)			0.9	
额定输出 (W)			400	
额定转矩 (N·m)			1.3	
瞬时最大转矩 (N·m)			3.8	
额定电流 (A(rms))			4.6	
瞬时最大电流 (A(o-p))			19.5	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4282		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			5000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		0.67	
	有制动器		0.70	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			30 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

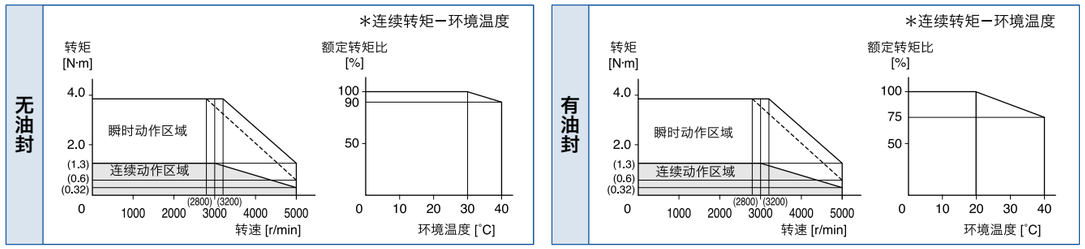
静摩擦转矩（N·m）	1.27 以上
吸引时间（ms）	50 以下
释放时间（ms）(注 4)	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.36
释放电压 DC（V）	1 以上
励磁电压 DC（V）	24±1.2

●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	392
	轴向负载 A 方向（N）	147
	轴向负载 B 方向（N）	196
运转时	径向负载 P 方向（N）	245
	轴向负载 A, B 方向（N）	98

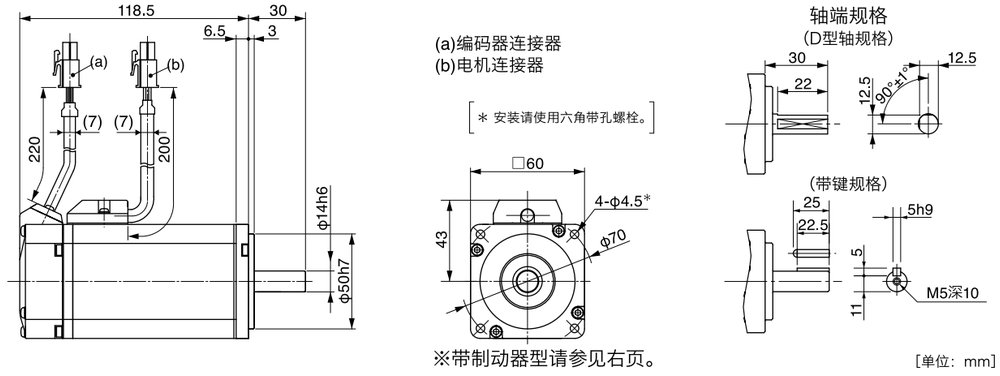
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.43。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC100 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）



外形尺寸图

＜无制动器＞　〈IP65〉　质量（kg）／1.4



※带制动器型请参见右页。

［单位：mm］

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MHMD 400 W [高惯量 小容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MHMD042G1□	MHMD042S1□
	IP67		—	—
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MBD◇T2510	
		A5ⅡE, A5E系列	MBD◇T2510E	—
	外型标识		B 型	
电源设备容量 (kVA)			0.9	
额定输出 (W)			400	
额定转矩 (N·m)			1.3	
瞬时最大转矩 (N·m)			3.8	
额定电流 (A(rms))			2.6	
瞬时最大电流 (A(o-p))			11.0	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4283		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			5000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		0.67	
	有制动器		0.70	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			30 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

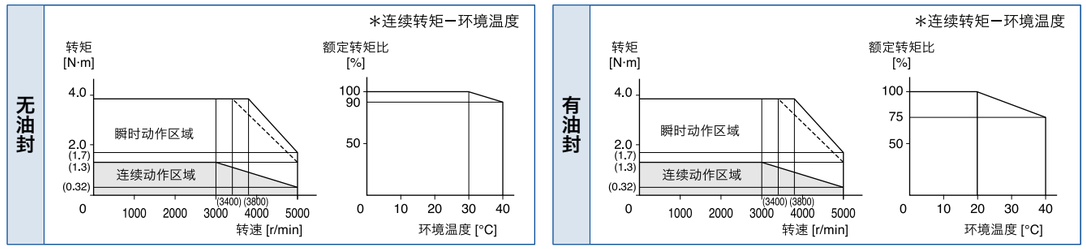
静摩擦转矩（N·m）	1.27 以上
吸引时间（ms）	50 以下
释放时间（ms）(注 4)	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.36
释放电压 DC（V）	1 以上
励磁电压 DC（V）	24±1.2

●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	392
	轴向负载 A 方向（N）	147
	轴向负载 B 方向（N）	196
运转时	径向负载 P 方向（N）	245
	轴向负载 A, B 方向（N）	98

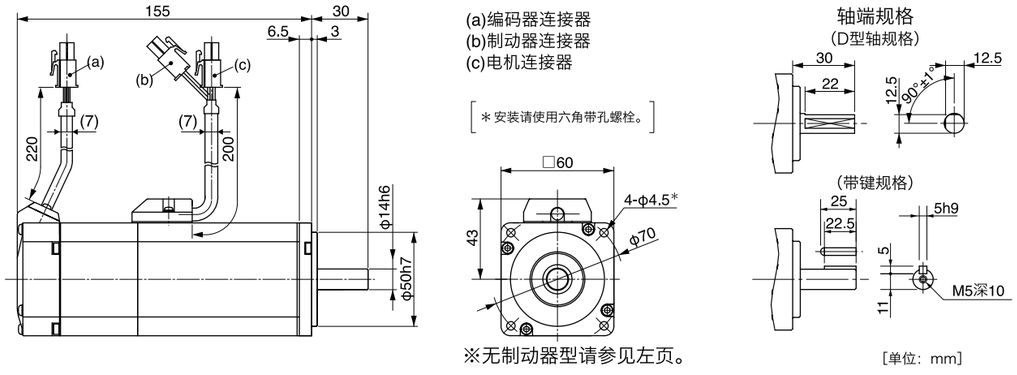
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.42。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）



外形尺寸图

＜有制动器＞　〈IP65〉　质量（kg）／1.8



※无制动器型请参见左页。

［单位：mm］

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

电机规格

200 V MHMD 750 W [高惯量 小容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MHMD082G1□	MHMD082S1□
	IP67		—	—
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MCD◇T3520	
		A5ⅡE, A5E系列	MCD◇T3520E	—
	外型标识		C 型	
电源设备容量 (kVA)			1.3	
额定输出 (W)			750	
额定转矩 (N·m)			2.4	
瞬时最大转矩 (N·m)			7.1	
额定电流 (A(rms))			4.0	
瞬时最大电流 (A(o-p))			17.0	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4283		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			4500	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		1.51	
	有制动器		1.61	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			20 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	2.45 以上
吸引时间（ms）	70 以下
释放时间（ms）（注 4）	20 以下
励磁电流 DC（A）	0.42
释放电压 DC（V）	1 以上
励磁电压 DC（V）	24±1.2

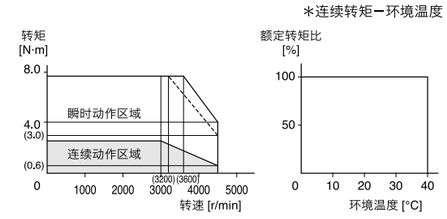
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	686
	轴向负载 A 方向（N）	294
	轴向负载 B 方向（N）	392
运转时	径向负载 P 方向（N）	392
	轴向负载 A, B 方向（N）	147

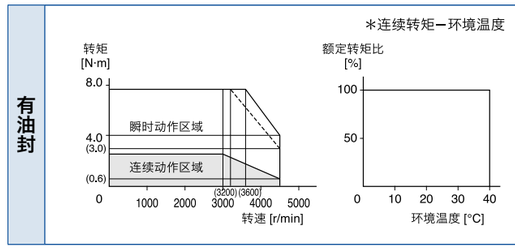
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.43。
＊1 电机型号中的□表示电机构造。
＊2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
＊3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

无油封



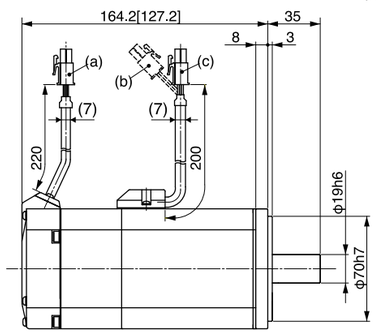
有油封



外形尺寸图

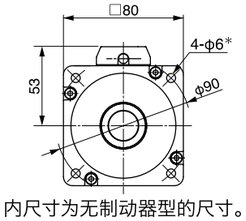
质量（kg）／制动器　无：2.5
有：3.3

〈IP65〉



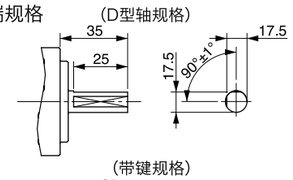
(a)编码器连接器
(b)制动器连接器
(c)电机连接器

＊安装请使用六角带孔螺栓。

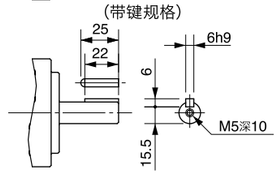


※[ ] 内尺寸为无制动器型的尺寸。

轴端规格　(D型轴规格)



(带键规格)



[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

MEMO

100 V MSME 50 W [低惯量 小容量]

规　格

			AC100 V 用	
电机型号 *1	IP65		—	—
	IP67		MSME5AZG1□	MSME5AZS1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MAD◇T1105	
		A5ⅡE, A5E系列	MAD◇T1105E	—
	外型标识		A 型	
电源设备容量 (kVA)			0.4	
额定输出 (W)			50	
额定转矩 (N·m)			0.16	
瞬时最大转矩 (N·m)			0.48	
额定电流 (A(rms))			1.1	
瞬时最大电流 (A(o-p))			4.7	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4280		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			6000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		0.025	
	有制动器		0.027	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			30 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

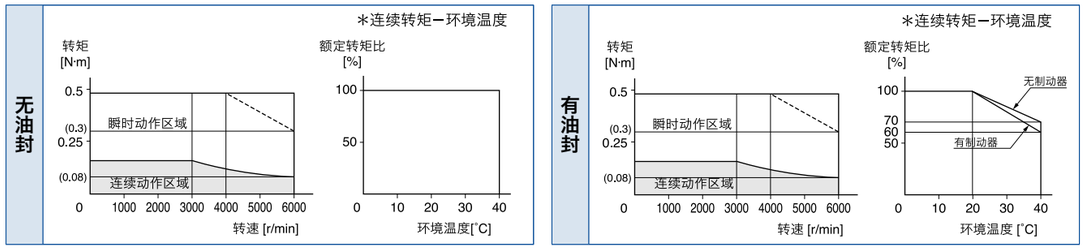
静摩擦转矩（N·m）	0.29 以上
吸引时间（ms）	35 以下
释放时间（ms）(注 4)	20 以下
励磁电流 DC（A）	0.3
释放电压 DC（V）	1 以上
励磁电压 DC（V）	24±1.2

●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	147
	轴向负载 A 方向（N）	88
	轴向负载 B 方向（N）	117.6
运转时	径向负载 P 方向（N）	68.6
	轴向负载 A, B 方向（N）	58.8

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.42。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC100 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

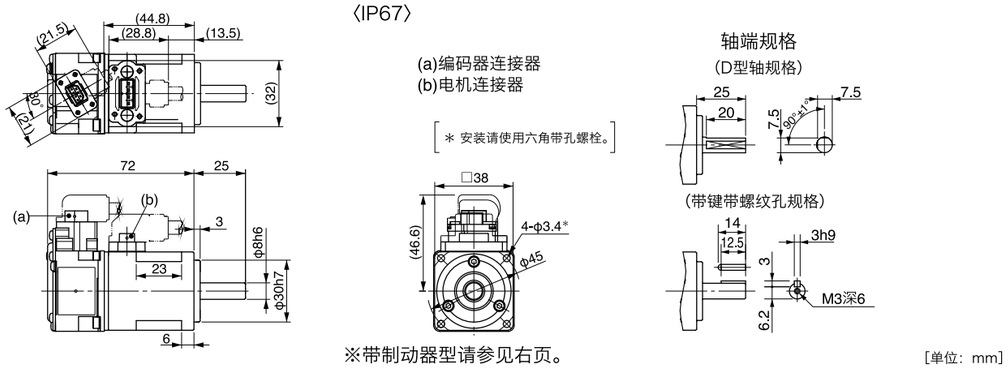


外形尺寸图

<无制动器　线缆导出方向：出力轴侧>

质量（kg）／0.31

〈IP67〉



※带制动器型请参见右页。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MSME 50 W [低惯量 小容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		—	—
	IP67		MSME5AZG1□	MSME5AZS1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MAD◇T1505	
		A5ⅡE, A5E系列	MAD◇T1505E	—
	外型标识		A 型	
电源设备容量 (kVA)			0.5	
额定输出 (W)			50	
额定转矩 (N·m)			0.16	
瞬时最大转矩 (N·m)			0.48	
额定电流 (A(rms))			1.1	
瞬时最大电流 (A(o-p))			4.7	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4280		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			6000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		0.025	
	有制动器		0.027	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			30 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

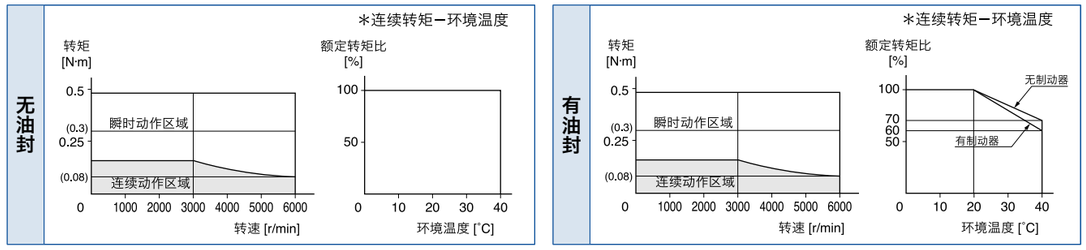
静摩擦转矩（N·m）	0.29 以上
吸引时间（ms）	35 以下
释放时间（ms）(注 4)	20 以下
励磁电流 DC（A）	0.3
释放电压 DC（V）	1 以上
励磁电压 DC（V）	24±1.2

●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	147
	轴向负载 A 方向（N）	88
	轴向负载 B 方向（N）	117.6
运转时	径向负载 P 方向（N）	68.6
	轴向负载 A, B 方向（N）	58.8

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.42。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时）

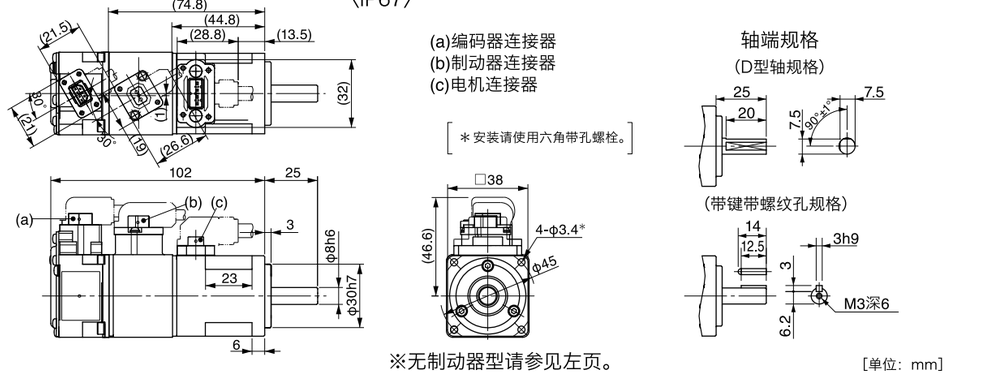


外形尺寸图

<有制动器　线缆导出方向：出力轴侧>

质量（kg）／0.51

〈IP67〉



※无制动器型请参见左页。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

100 V MSME 100 W [低惯量 小容量]

规　格

			AC100 V 用	
电机型号 *1	IP65		—	—
	IP67		MSME011G1□	MSME011S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MAD◇T1107	
		A5ⅡE, A5E系列	MAD◇T1107E	—
	外型标识		A 型	
电源设备容量 (kVA)			0.4	
额定输出 (W)			100	
额定转矩 (N·m)			0.32	
瞬时最大转矩 (N·m)			0.95	
额定电流 (A(rms))			1.6	
瞬时最大电流 (A(o-p))			6.9	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4280		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			6000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		0.051	
	有制动器		0.054	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			30 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

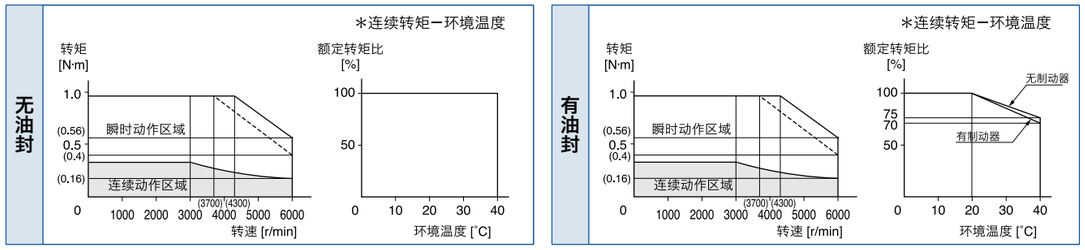
静摩擦转矩（N·m）	0.29 以上
吸引时间（ms）	35 以下
释放时间（ms）(注 4)	20 以下
励磁电流 DC（A）	0.3
释放电压 DC（V）	1 以上
励磁电压 DC（V）	24±1.2

●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	147
	轴向负载 A 方向（N）	88
	轴向负载 B 方向（N）	117.6
运转时	径向负载 P 方向（N）	68.6
	轴向负载 A, B 方向（N）	58.8

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.42。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC100 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

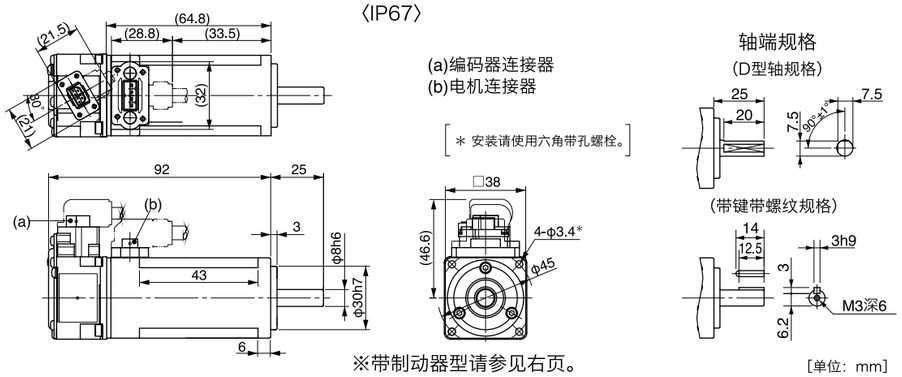


外形尺寸图

＜无制动器　线缆导出方向：出力轴侧＞

质量（kg）／0.46

〈IP67〉



※带制动器型请参见右页。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MSME 100 W [低惯量 小容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		—	—
	IP67		MSME012G1□	MSME012S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MAD◇T1505	
		A5ⅡE, A5E系列	MAD◇T1505E	—
	外型标识		A 型	
电源设备容量 (kVA)			0.5	
额定输出 (W)			100	
额定转矩 (N·m)			0.32	
瞬时最大转矩 (N·m)			0.95	
额定电流 (A(rms))			1.1	
瞬时最大电流 (A(o-p))			4.7	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4280		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			6000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		0.051	
	有制动器		0.054	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			30 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

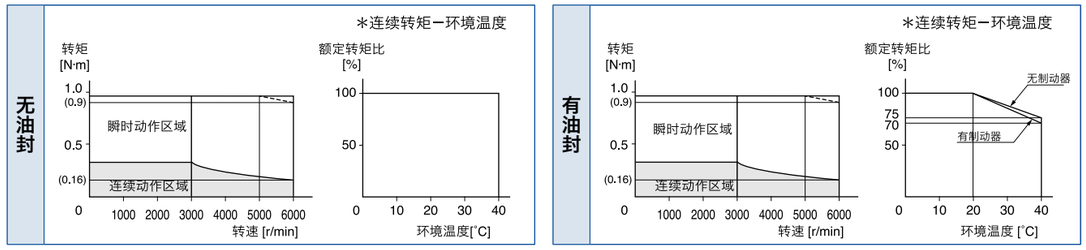
静摩擦转矩（N·m）	0.29 以上
吸引时间（ms）	35 以下
释放时间（ms）(注 4)	20 以下
励磁电流 DC（A）	0.3
释放电压 DC（V）	1 以上
励磁电压 DC（V）	24±1.2

●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	147
	轴向负载 A 方向（N）	88
	轴向负载 B 方向（N）	117.6
运转时	径向负载 P 方向（N）	68.6
	轴向负载 A, B 方向（N）	58.8

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.42。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

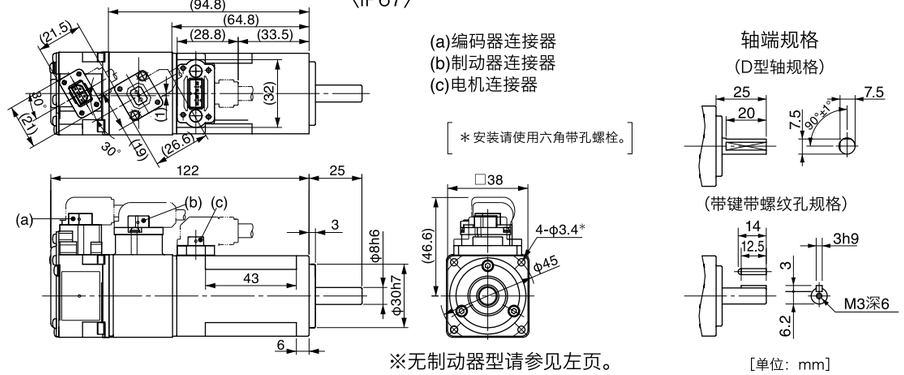


外形尺寸图

＜有制动器　线缆导出方向：出力轴侧＞

质量（kg）／0.66

〈IP67〉



※无制动器型请参见左页。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

100 V MSME 200 W [低惯量 小容量]

规　格

			AC100 V 用	
电机型号 *1		IP65	—	—
		IP67	MSME021G1□	MSME021S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MBD◇T2110	
		A5ⅡE, A5E系列	MBD◇T2110E	—
	外型标识		B 型	
电源设备容量		(kVA)	0.5	
额定输出		(W)	200	
额定转矩		(N·m)	0.64	
瞬时最大转矩		(N·m)	1.91	
额定电流		(A(rms))	2.5	
瞬时最大电流		(A(o-p))	10.6	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4283		无限制 (注 2)	
额定转速		(r/min)	3000	
最高转速		(r/min)	6000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		0.14	
	有制动器		0.16	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			30 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

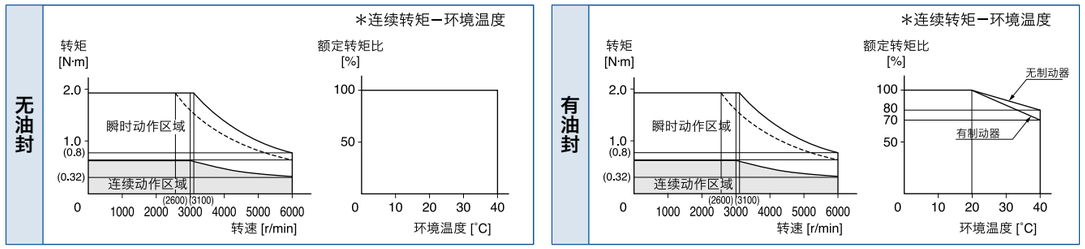
静摩擦转矩（N·m）	1.27 以上
吸引时间（ms）	50 以下
释放时间（ms）(注 4)	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.36
释放电压 DC（V）	1 以上
励磁电压 DC（V）	24±1.2

●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	392
	轴向负载 A 方向（N）	147
	轴向负载 B 方向（N）	196
运转时	径向负载 P 方向（N）	245
	轴向负载 A, B 方向（N）	98

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.42。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

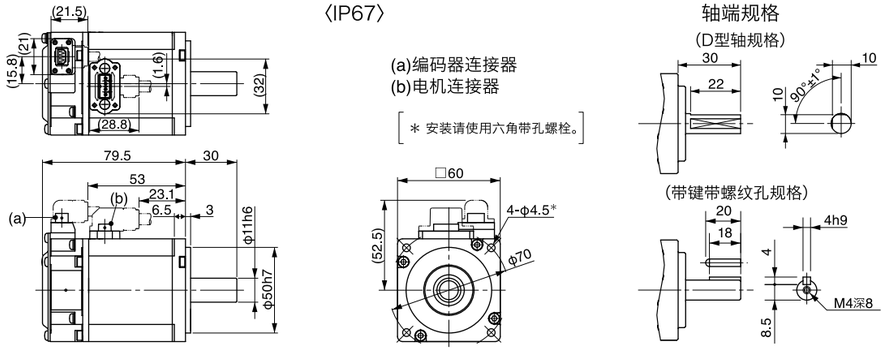
转矩特性（驱动器电源电压：AC100 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）



外形尺寸图

<无制动器　线缆导出方向：出力轴侧>

质量（kg）／0.78



※带制动器型请参见右页。

［单位：mm］

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MSME 200 W [低惯量 小容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1		IP65	—	—
		IP67	MSME022G1□	MSME022S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MAD◇T1507	
		A5ⅡE, A5E系列	MAD◇T1507E	—
	外型标识		A 型	
电源设备容量		(kVA)	0.5	
额定输出		(W)	200	
额定转矩		(N·m)	0.64	
瞬时最大转矩		(N·m)	1.91	
额定电流		(A(rms))	1.5	
瞬时最大电流		(A(o-p))	6.5	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4283		无限制 (注 2)	
额定转速		(r/min)	3000	
最高转速		(r/min)	6000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		0.14	
	有制动器		0.16	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			30 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

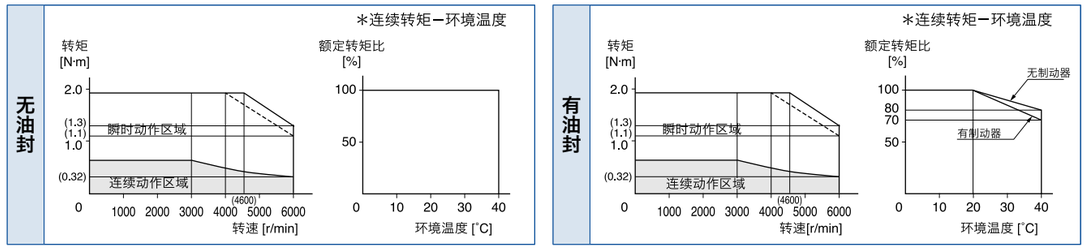
静摩擦转矩（N·m）	1.27 以上
吸引时间（ms）	50 以下
释放时间（ms）(注 4)	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.36
释放电压 DC（V）	1 以上
励磁电压 DC（V）	24±1.2

●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	392
	轴向负载 A 方向（N）	147
	轴向负载 B 方向（N）	196
运转时	径向负载 P 方向（N）	245
	轴向负载 A, B 方向（N）	98

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.42。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

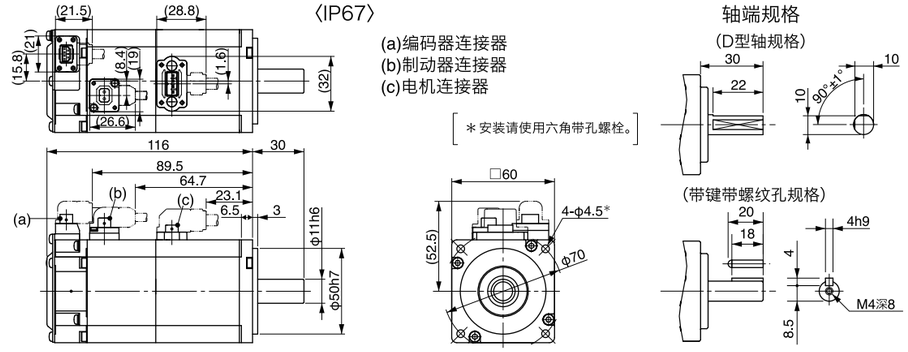
转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）



外形尺寸图

<有制动器　线缆导出方向：出力轴侧>

质量（kg）／1.2



※无制动器型请参见左页。

［单位：mm］

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

100 V MSME 400 W [低惯量 小容量]

规　格

			AC100 V 用	
电机型号 *1		IP65	—	—
		IP67	MSME041G1□	MSME041S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MCD◇T3120	
		A5ⅡE, A5E系列	MCD◇T3120E	—
	外型标识		C 型	
电源设备容量 (kVA)			0.9	
额定输出 (W)			400	
额定转矩 (N·m)			1.3	
瞬时最大转矩 (N·m)			3.8	
额定电流 (A(rms))			4.6	
瞬时最大电流 (A(o-p))			19.5	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)		无可选件	无限制 (注 2)	
		DV0P4282	无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			6000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)		无制动器	0.26	
		有制动器	0.28	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			30 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

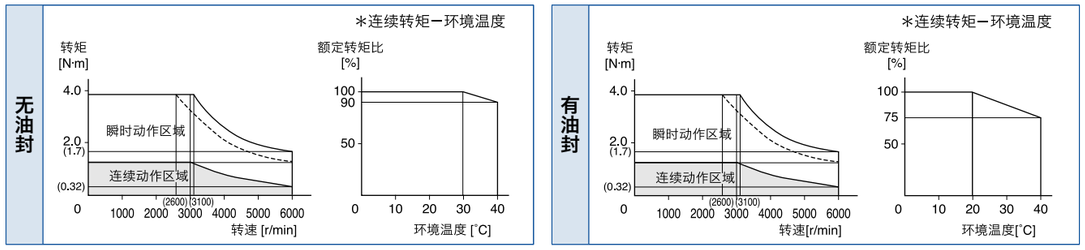
静摩擦转矩（N·m）	1.27 以上
吸引时间（ms）	50 以下
释放时间（ms）(注 4)	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.36
释放电压 DC（V）	1 以上
励磁电压 DC（V）	24±1.2

●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	392
	轴向负载 A 方向（N）	147
	轴向负载 B 方向（N）	196
运转时	径向负载 P 方向（N）	245
	轴向负载 A, B 方向（N）	98

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.43。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

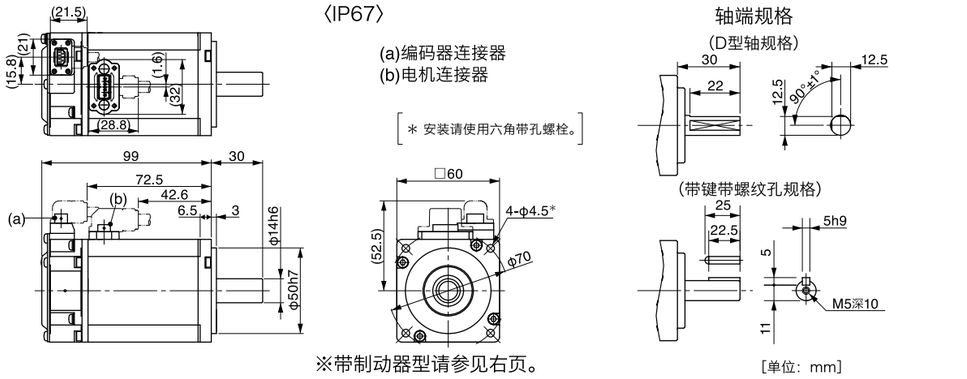
转矩特性（驱动器电源电压：AC100 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）



外形尺寸图

<无制动器　线缆导出方向：出力轴侧>

质量（kg）／1.2



※带制动器型请参见右页。

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MSME 400 W [低惯量 小容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1		IP65	—	—
		IP67	MSME042G1□	MSME042S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MBD◇T2510	
		A5ⅡE, A5E系列	MBD◇T2510E	—
	外型标识		B 型	
电源设备容量 (kVA)			0.9	
额定输出 (W)			400	
额定转矩 (N·m)			1.3	
瞬时最大转矩 (N·m)			3.8	
额定电流 (A(rms))			2.4	
瞬时最大电流 (A(o-p))			10.2	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)		无可选件	无限制 (注 2)	
		DV0P4283	无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			6000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)		无制动器	0.26	
		有制动器	0.28	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			30 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

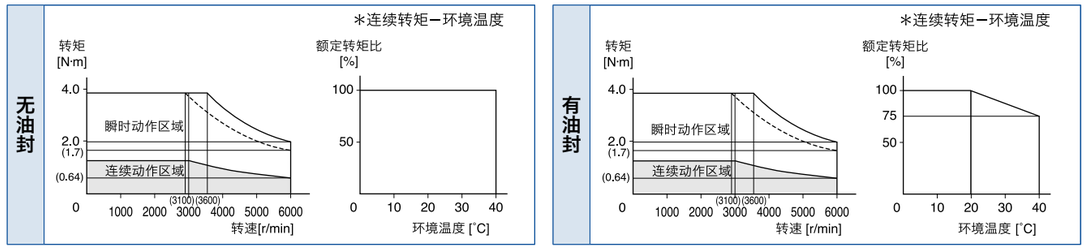
静摩擦转矩（N·m）	1.27 以上
吸引时间（ms）	50 以下
释放时间（ms）(注 4)	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.36
释放电压 DC（V）	1 以上
励磁电压 DC（V）	24±1.2

●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	392
	轴向负载 A 方向（N）	147
	轴向负载 B 方向（N）	196
运转时	径向负载 P 方向（N）	245
	轴向负载 A, B 方向（N）	98

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.42。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

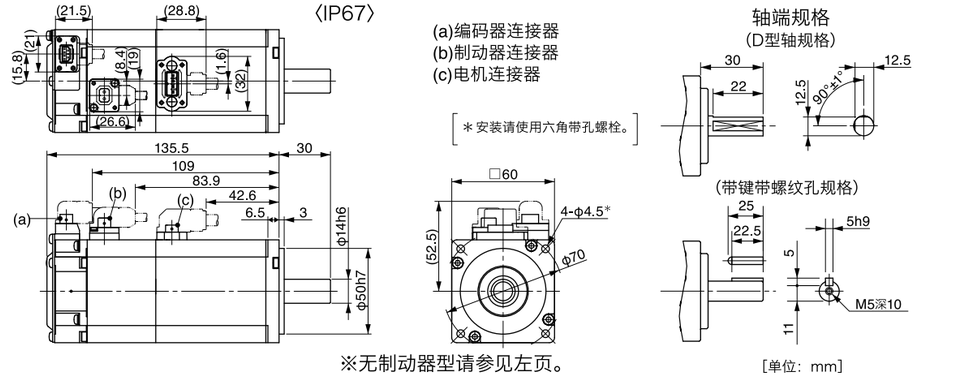
转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）



外形尺寸图

<有制动器　线缆导出方向：出力轴侧>

质量（kg）／1.6



※无制动器型请参见左页。

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MSME 750 W [低惯量 小容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		—	—
	IP67		MSME082G1□	MSME082S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MCD◇T3520	
		A5ⅡE, A5E系列	MCD◇T3520E	—
	外型标识		C 型	
电源设备容量 (kVA)			1.3	
额定输出 (W)			750	
额定转矩 (N·m)			2.4	
瞬时最大转矩 (N·m)			7.1	
额定电流 (A(rms))			4.1	
瞬时最大电流 (A(o-p))			17.4	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4283		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			6000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		0.87	
	有制动器		0.97	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			20 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

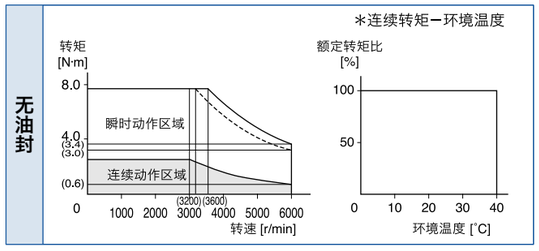
静摩擦转矩（N·m）	2.45 以上
吸引时间（ms）	70 以下
释放时间（ms）(注 4)	20 以下
励磁电流 DC（A）	0.42
释放电压 DC（V）	1 以上
励磁电压 DC（V）	24±1.2

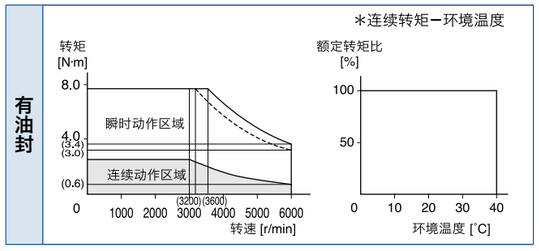
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	686
	轴向负载 A 方向（N）	294
	轴向负载 B 方向（N）	392
运转时	径向负载 P 方向（N）	392
	轴向负载 A, B 方向（N）	147

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.43。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）



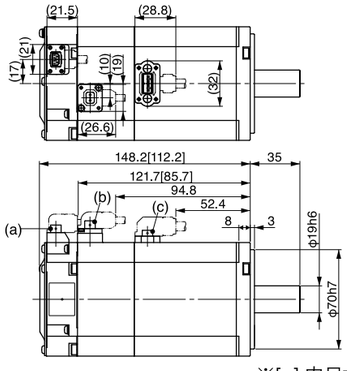


外形尺寸图

＜有制动器　线缆导出方向：出力轴侧＞

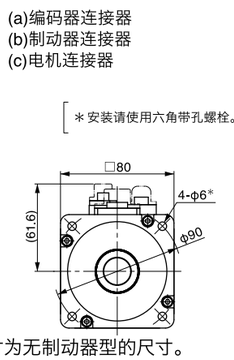
质量（kg）／制动器　无：2.3　有：3.1

〈IP67〉

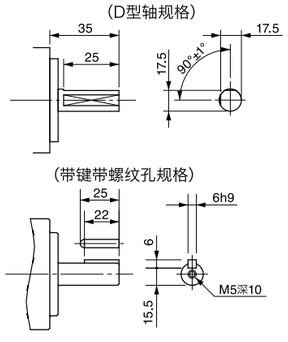


(a)编码器连接器
(b)制动器连接器
(c)电机连接器

＊安装请使用六角带孔螺栓。



轴端规格
(D型轴规格)



(带键带螺纹孔规格)

※[ ] 内尺寸为无制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MSME 1.0 kW [低惯量 中容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MSME102GC□	MSME102SC□
	IP67		MSME102G1□	MSME102S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MDD◇T5540	
		A5ⅡE, A5E系列	MDD◇T5540E	—
	外型标识		D 型	
电源设备容量 (kVA)			1.8	
额定输出 (W)			1.0	
额定转矩 (N·m)			3.18	
瞬时最大转矩 (N·m)			9.55	
额定电流 (A(rms))			6.6	
瞬时最大电流 (A(o-p))			28	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4284		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			5000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		2.03	
	有制动器		2.35	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			15 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

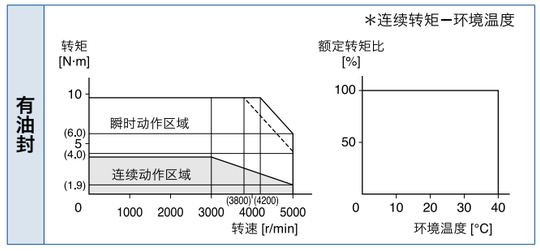
静摩擦转矩（N·m）	7.8 以上
吸引时间（ms）	50 以下
释放时间（ms）(注 4)	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.81±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.43。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

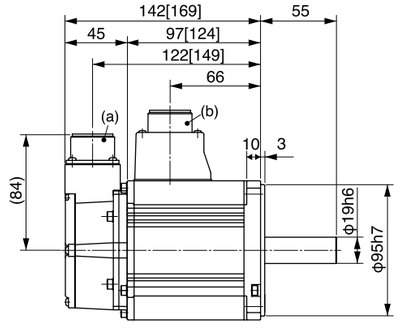


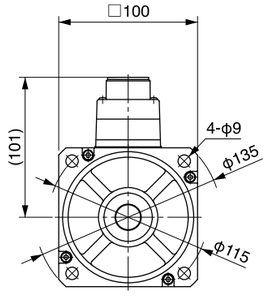
外形尺寸图

(IP67 电机见 P.137)

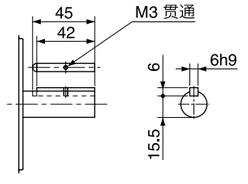
质量（kg）／制动器　无：3.5　有：4.5

〈IP65〉





轴端规格
(带键规格)



(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MSME 1.5 kW [低惯量 中容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1		IP65	MSME152GC□	MSME152SC□
		IP67	MSME152G1□	MSME152S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MDD◇T5540	
		A5ⅡE, A5E系列	MDD◇T5540E	—
	外型标识		D 型	
电源设备容量		(kVA)	2.3	
额定输出		(W)	1.5	
额定转矩		(N·m)	4.77	
瞬时最大转矩		(N·m)	14.3	
额定电流		(A(rms))	8.2	
瞬时最大电流		(A(o-p))	35	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4284		无限制 (注 2)	
额定转速		(r/min)	3000	
最高转速		(r/min)	5000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		2.84	
	有制动器		3.17	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			15 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	7.8 以上
吸引时间（ms）	50 以下
释放时间（ms）(注 4)	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.81±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

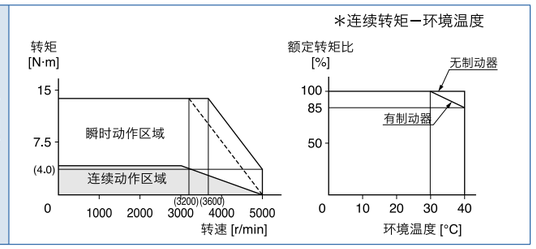
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.43。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封

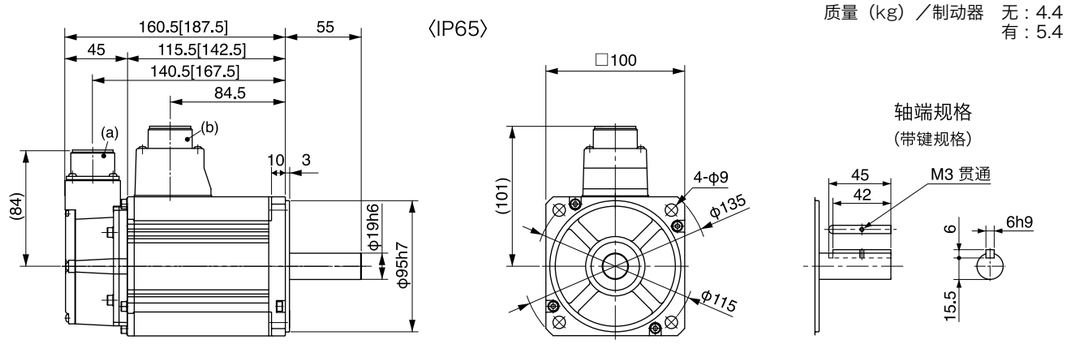


外形尺寸图

(IP67 电机见 P.137)

质量（kg）／制动器　无：4.4　有：5.4

〈IP65〉



(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MSME 2.0 kW [低惯量 中容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1		IP65	MSME202GC□	MSME202SC□
		IP67	MSME202G1□	MSME202S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MED◇T7364	
		A5ⅡE, A5E系列	MED◇T7364E	—
	外型标识		E 型	
电源设备容量		(kVA)	3.3	
额定输出		(W)	2.0	
额定转矩		(N·m)	6.37	
瞬时最大转矩		(N·m)	19.1	
额定电流		(A(rms))	11.3	
瞬时最大电流		(A(o-p))	48	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4285		无限制 (注 2)	
额定转速		(r/min)	3000	
最高转速		(r/min)	5000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		3.68	
	有制动器		4.01	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			15 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	7.8 以上
吸引时间（ms）	50 以下
释放时间（ms）(注 4)	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.81±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

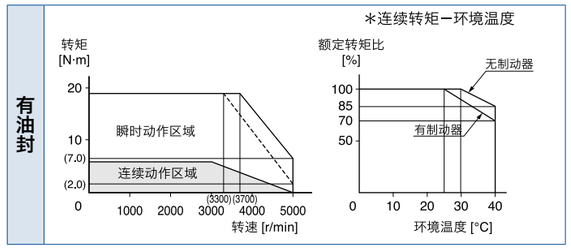
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.44。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封

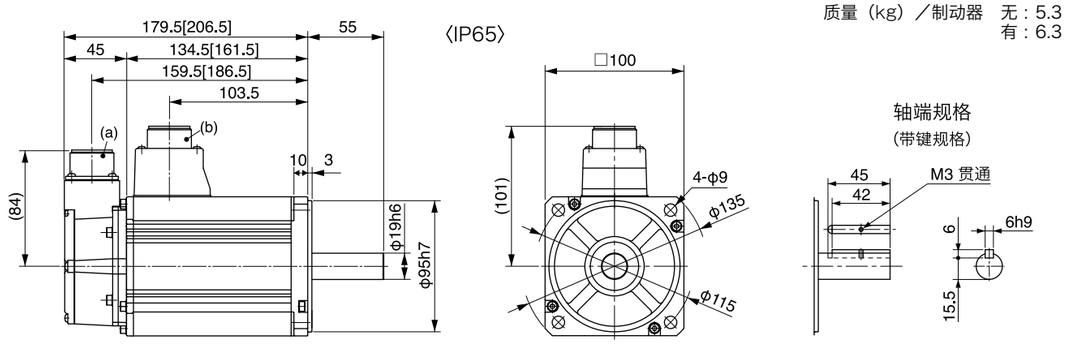


外形尺寸图

(IP67 电机见 P.137)

质量（kg）／制动器　无：5.3　有：6.3

〈IP65〉



(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MSME 3.0 kW [低惯量 中容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1		IP65	MSME302GC□	MSME302SC□
		IP67	MSME302G1□	MSME302S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MFD◇TA390	
		A5ⅡE, A5E系列	MFD◇TA390E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			4.5	
额定输出 (W)			3.0	
额定转矩 (N·m)			9.55	
瞬时最大转矩 (N·m)			28.6	
额定电流 (A(rms))			18.1	
瞬时最大电流 (A(o-p))			77	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)		无可选件	无限制 (注 2)	
		DV0P4285×2	无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			5000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)		无制动器	6.50	
		有制动器	7.85	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			15 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	11.8 以上
吸引时间（ms）	80 以下
释放时间（ms）(注 4)	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.81±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

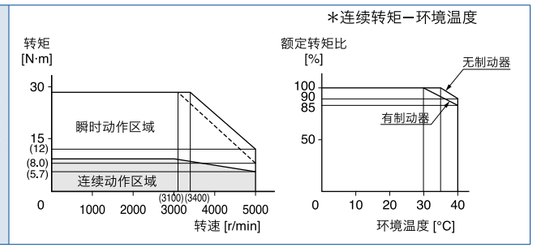
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

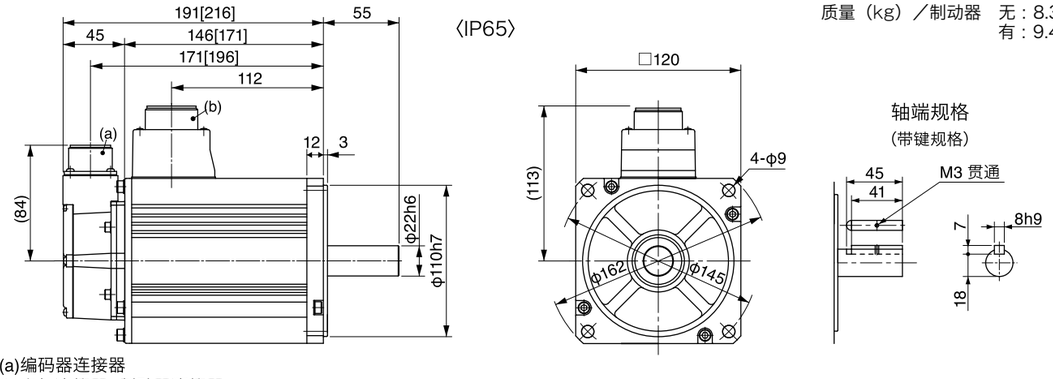
转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图

（IP67 电机见 P.137）



质量（kg）／制动器　无：8.3
有：9.4

(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MSME 4.0 kW [低惯量 中容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1		IP65	MSME402GC□	MSME402SC□
		IP67	MSME402G1□	MSME402S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MFD◇TB3A2	
		A5ⅡE, A5E系列	MFD◇TB3A2E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			6.0	
额定输出 (W)			4.0	
额定转矩 (N·m)			12.7	
瞬时最大转矩 (N·m)			38.2	
额定电流 (A(rms))			19.6	
瞬时最大电流 (A(o-p))			83	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)		无可选件	无限制 (注 2)	
		DV0P4285×2	无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			4500	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)		无制动器	12.9	
		有制动器	14.2	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			15 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	16.2 以上
吸引时间（ms）	110 以下
释放时间（ms）(注 4)	50 以下
励磁电流 DC（A）	0.90±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

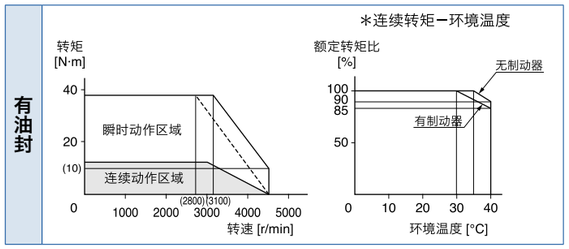
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	784
	轴向负载 A, B 方向（N）	343

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

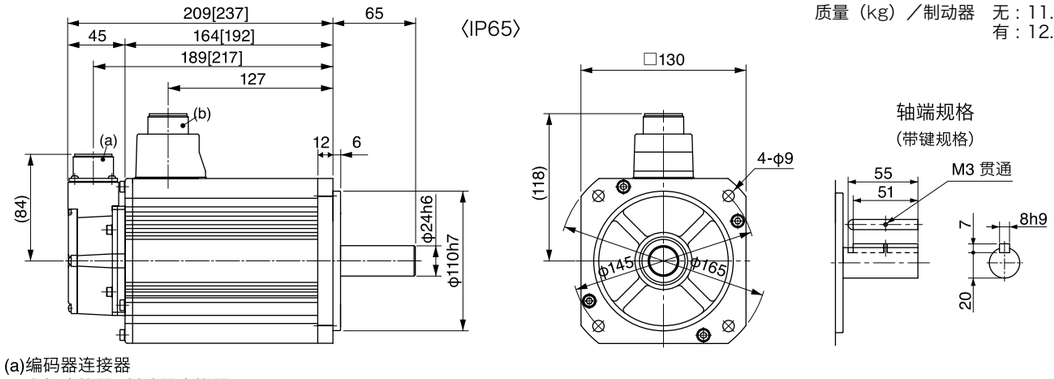
转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图

（IP67 电机见 P.137）



质量（kg）／制动器　无：11.0
有：12.6

(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MSME 5.0 kW [低惯量 中容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MSME502GC□	MSME502SC□
	IP67		MSME502G1□	MSME502S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MFD◇TB3A2	
		A5ⅡE, A5E系列	MFD◇TB3A2E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			7.5	
额定输出 (W)			5.0	
额定转矩 (N·m)			15.9	
瞬时最大转矩 (N·m)			47.7	
额定电流 (A(rms))			24.0	
瞬时最大电流 (A(o-p))			102	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		357	
	DV0P4285×2		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			4500	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		17.4	
	有制动器		18.6	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			15 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	16.2 以上
吸引时间（ms）	110 以下
释放时间（ms）(注 4)	50 以下
励磁电流 DC（A）	0.90±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

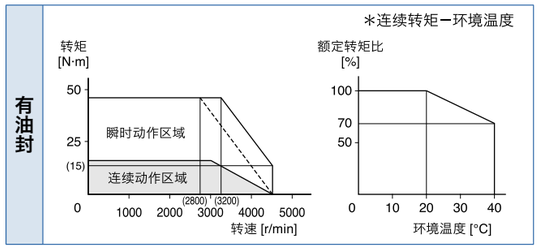
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	784
	轴向负载 A, B 方向（N）	343

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

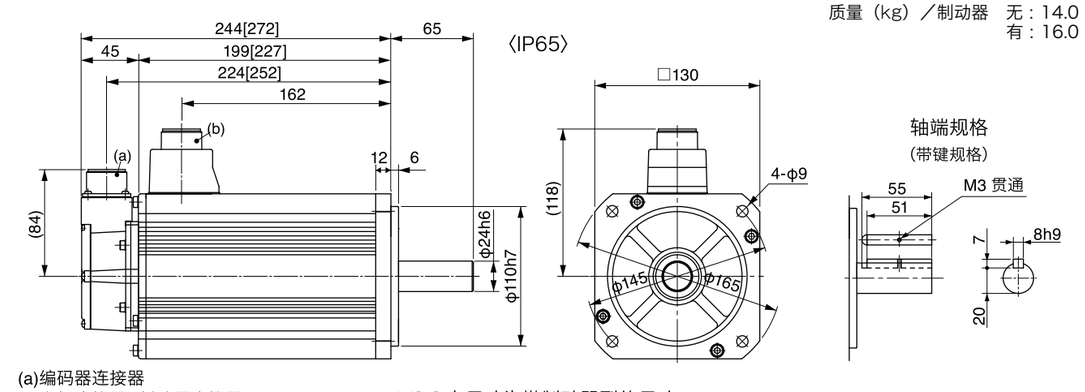
有油封



外形尺寸图

（IP67 电机见 P.138）

质量（kg）／制动器　无：14.0　有：16.0



(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

［单位：mm］

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MDME 1.0 kW [中惯量 中容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MDME102GC□	MDME102SC□
	IP67		MDME102G1□	MDME102S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MDD◇T3530	
		A5ⅡE, A5E系列	MDD◇T3530E	—
	外型标识		D 型	
电源设备容量 (kVA)			1.8	
额定输出 (W)			1.0	
额定转矩 (N·m)			4.77	
瞬时最大转矩 (N·m)			14.3	
额定电流 (A(rms))			5.7	
瞬时最大电流 (A(o-p))			24	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4284		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		4.60	
	有制动器		5.90	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	4.9 以上
吸引时间（ms）	80 以下
释放时间（ms）(注 4)	70 以下
励磁电流 DC（A）	0.59±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

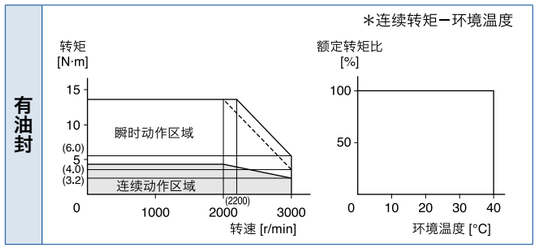
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.43。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

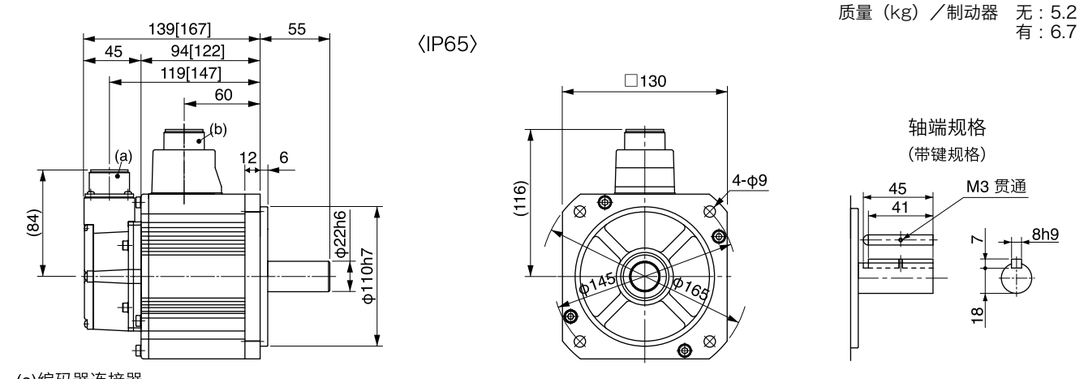
有油封



外形尺寸图

（IP67 电机见 P.138）

质量（kg）／制动器　无：5.2　有：6.7



(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

［单位：mm］

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MDME 1.5 kW [中惯量 中容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MDME152GC□	MDME152SC□
	IP67		MDME152G1□	MDME152S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MDD◇T5540	
		A5ⅡE, A5E系列	MDD◇T5540E	—
	外型标识		D 型	
电源设备容量 (kVA)			2.3	
额定输出 (W)			1.5	
额定转矩 (N·m)			7.16	
瞬时最大转矩 (N·m)			21.5	
额定电流 (A(rms))			9.4	
瞬时最大电流 (A(o-p))			40	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4284		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		6.70	
	有制动器		7.99	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	13.7 以上
吸引时间（ms）	100 以下
释放时间（ms）(注 4)	50 以下
励磁电流 DC（A）	0.79±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

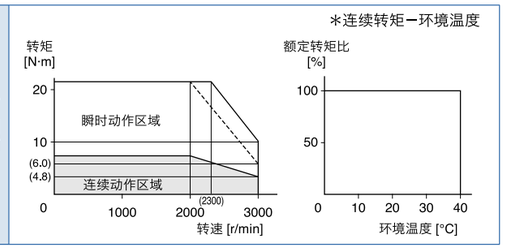
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.43。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

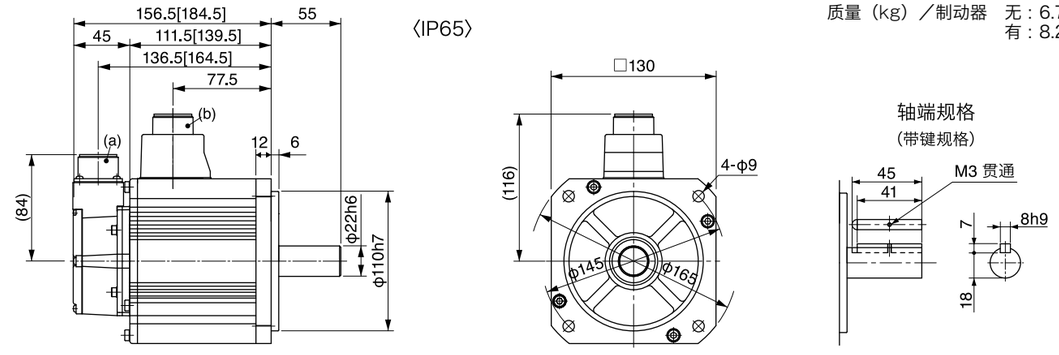
有油封



外形尺寸图

（IP67 电机见 P.138）

质量（kg）／制动器　无：6.7　有：8.2



(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

［单位：mm］

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MDME 2.0 kW [中惯量 中容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MDME202GC□	MDME202SC□
	IP67		MDME202G1□	MDME202S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MED◇T7364	
		A5ⅡE, A5E系列	MED◇T7364E	—
	外型标识		E 型	
电源设备容量 (kVA)			3.3	
额定输出 (W)			2.0	
额定转矩 (N·m)			9.55	
瞬时最大转矩 (N·m)			28.6	
额定电流 (A(rms))			11.5	
瞬时最大电流 (A(o-p))			49	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4285		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		8.72	
	有制动器		10.0	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	13.7 以上
吸引时间（ms）	100 以下
释放时间（ms）(注 4)	50 以下
励磁电流 DC（A）	0.79±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

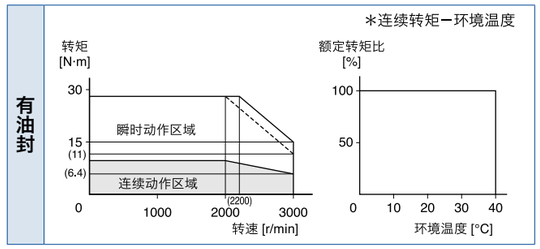
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.44。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

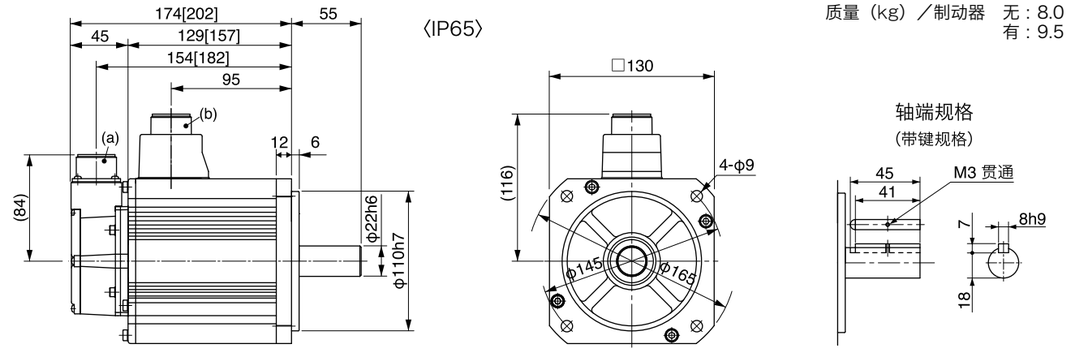
有油封



外形尺寸图

（IP67 电机见 P.138）

质量（kg）／制动器　无：8.0　有：9.5



(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

［单位：mm］

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MDME 3.0 kW [中惯量 中容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1		IP65	MDME302GC□	MDME302SC□
		IP67	MDME302G1□	MDME302S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MFD◇TA390	
		A5ⅡE, A5E系列	MFD◇TA390E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			4.5	
额定输出 (W)			3.0	
额定转矩 (N·m)			14.3	
瞬时最大转矩 (N·m)			43.0	
额定电流 (A(rms))			17.4	
瞬时最大电流 (A(o-p))			74	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)		无可选件	无限制 (注 2)	
		DV0P4285×2	无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)		无制动器	12.9	
		有制动器	14.2	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩 (N·m)	16.2 以上
吸引时间 (ms)	110 以下
释放时间 (ms) (注 4)	50 以下
励磁电流 DC (A)	0.90±10 %
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24±2.4

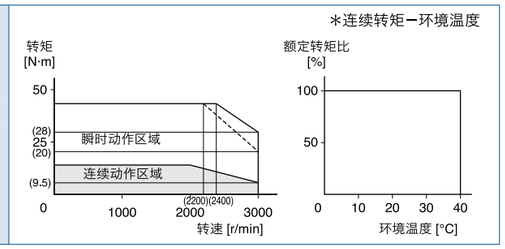
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向 (N)	980
	轴向负载 A 方向 (N)	588
	轴向负载 B 方向 (N)	686
运转时	径向负载 P 方向 (N)	784
	轴向负载 A, B 方向 (N)	343

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

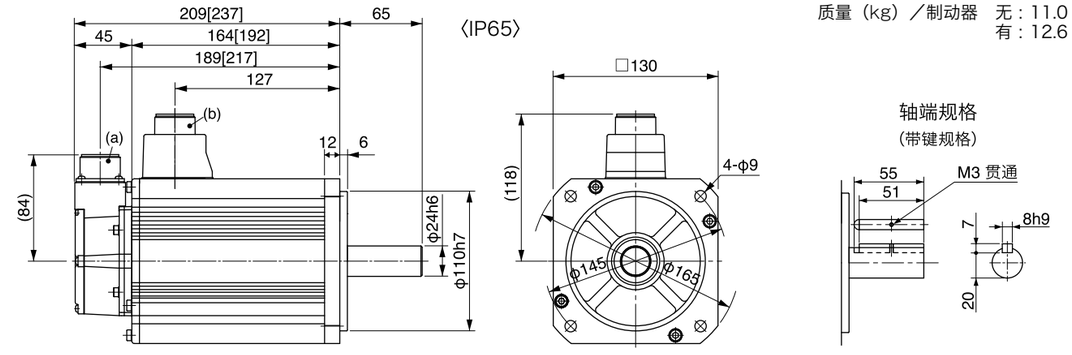
有油封



外形尺寸图

（IP67 电机见 P.139）

质量（kg）／制动器　无：11.0　有：12.6



(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

［单位：mm］

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MDME 4.0 kW [中惯量 中容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1		IP65	MDME402GC□	MDME402SC□
		IP67	MDME402G1□	MDME402S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MFD◇TB3A2	
		A5ⅡE, A5E系列	MFD◇TB3A2E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			6.0	
额定输出 (W)			4.0	
额定转矩 (N·m)			19.1	
瞬时最大转矩 (N·m)			57.3	
额定电流 (A(rms))			21.0	
瞬时最大电流 (A(o-p))			89	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)		无可选件	无限制 (注 2)	
		DV0P4285×2	无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)		无制动器	37.6	
		有制动器	38.6	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩 (N·m)	24.5 以上
吸引时间 (ms)	80 以下
释放时间 (ms) (注 4)	25 以下
励磁电流 DC (A)	1.3±10 %
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24±2.4

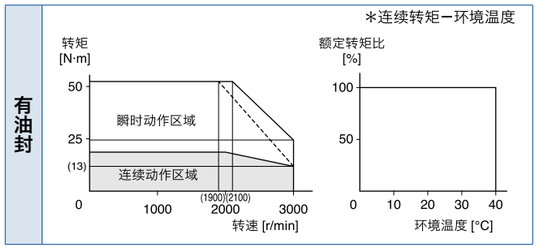
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向 (N)	1666
	轴向负载 A 方向 (N)	784
	轴向负载 B 方向 (N)	980
运转时	径向负载 P 方向 (N)	784
	轴向负载 A, B 方向 (N)	343

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

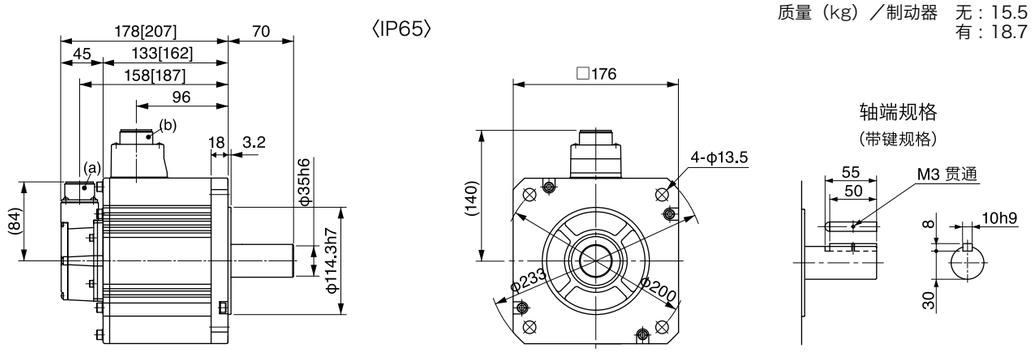
有油封



外形尺寸图

（IP67 电机见 P.139）

质量（kg）／制动器　无：15.5　有：18.7



(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

［单位：mm］

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MDME 5.0 kW [中惯量 中容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MDME502GC□	MDME502SC□
	IP67		MDME502G1□	MDME502S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MFD◇TB3A2	
		A5ⅡE, A5E系列	MFD◇TB3A2E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			7.5	
额定输出 (W)			5.0	
额定转矩 (N·m)			23.9	
瞬时最大转矩 (N·m)			71.6	
额定电流 (A(rms))			25.9	
瞬时最大电流 (A(o-p))			110	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		120	
	DV0P4285×2		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		48.0	
	有制动器		48.8	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩 (N·m)	24.5 以上
吸引时间 (ms)	80 以下
释放时间 (ms) (注 4)	25 以下
励磁电流 DC (A)	1.3±10 %
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24±2.4

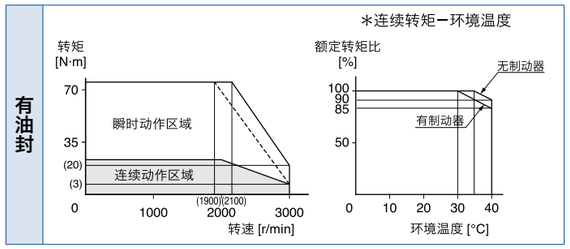
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向 (N)	1666
	轴向负载 A 方向 (N)	784
	轴向负载 B 方向 (N)	980
运转时	径向负载 P 方向 (N)	784
	轴向负载 A, B 方向 (N)	343

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封

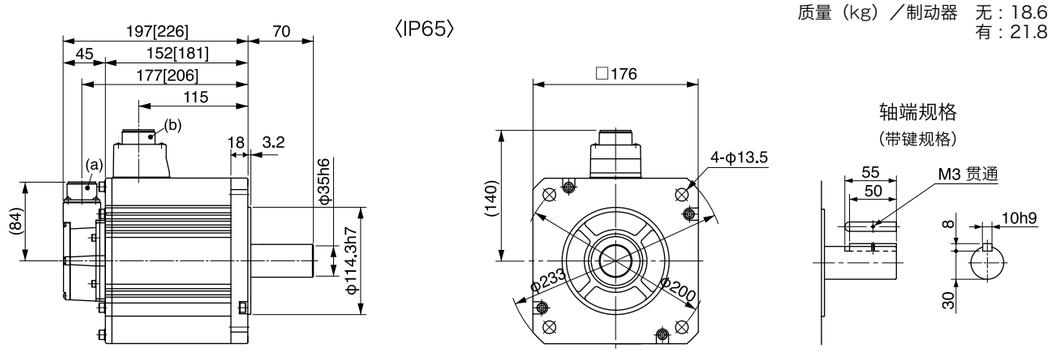


外形尺寸图

(IP67 电机见 P.139)

质量（kg）／制动器　无：18.6
有：21.8

〈IP65〉



(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MDME 7.5 kW [中惯量 中容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		—	—
	IP67		MDME752G1□	MDME752S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MGD◇TC3B4	
		A5ⅡE, A5E系列	—	—
	外型标识		G 型	
电源设备容量 (kVA)			11	
额定输出 (W)			7.5	
额定转矩 (N·m)			47.8	
瞬时最大转矩 (N·m)			119	
额定电流 (A(rms))			44.0	
瞬时最大电流 (A(o-p))			165	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4285×3		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			1500	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		101	
	有制动器		107	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩 (N·m)	58.8 以上
吸引时间 (ms)	150 以下
释放时间 (ms) (注 4)	50 以下
励磁电流 DC (A)	1.4±10 %
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24±2.4

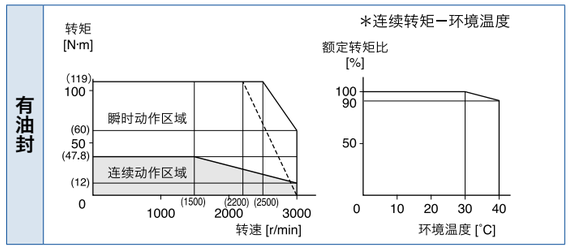
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向 (N)	2058
	轴向负载 A 方向 (N)	980
	轴向负载 B 方向 (N)	1176
运转时	径向负载 P 方向 (N)	1176
	轴向负载 A, B 方向 (N)	490

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.46。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

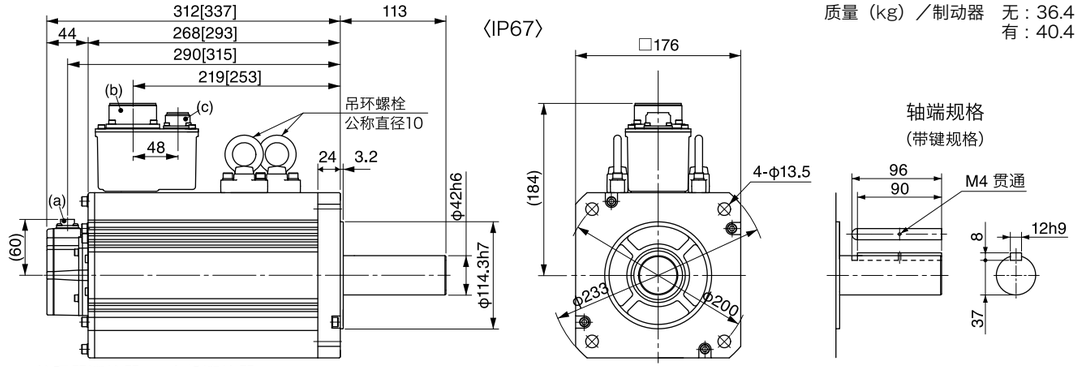
有油封



外形尺寸图

质量（kg）／制动器　无：36.4
有：40.4

〈IP67〉



(a)编码器连接器 (b)电机连接器
(c)制动器连接器（仅带制动器）

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MDME 11.0 kW [中惯量 中容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		—	—
	IP67		MDMEC12G1□	MDMEC12S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5II, A5系列	MHD◇TC3B4	
		A5IIE, A5E系列	—	—
	外型标识		H 型	
电源设备容量 (kVA)			17	
额定输出 (W)			11.0	
额定转矩 (N·m)			70.0	
瞬时最大转矩 (N·m)			175	
额定电流 (A(rms))			54.2	
瞬时最大电流 (A(o-p))			203	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0PM20058		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			1500	
最高转速 (r/min)			2000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		212	
	有制动器		220	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	100 以上
吸引时间（ms）	300 以下
释放时间（ms）(注 4)	140 以下
励磁电流 DC（A）	1.08±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

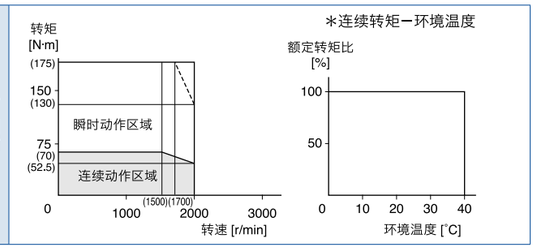
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	4508
	轴向负载 A 方向（N）	1470
	轴向负载 B 方向（N）	1764
运转时	径向负载 P 方向（N）	2254
	轴向负载 A, B 方向（N）	686

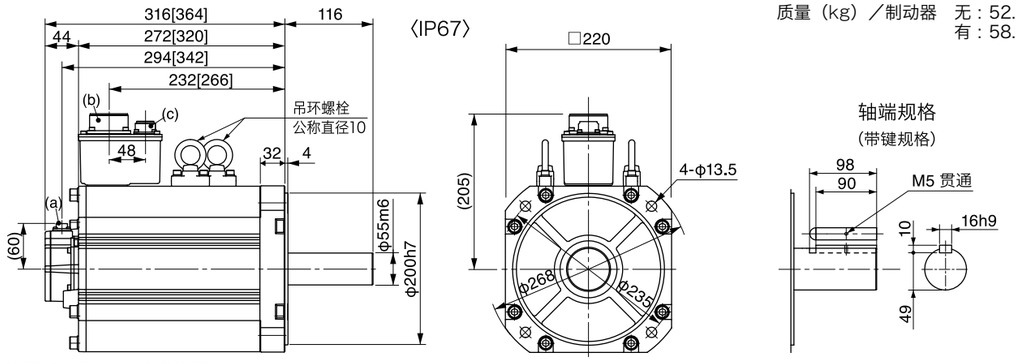
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.47。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图



质量（kg）／制动器　无：52.7
有：58.9

(a)编码器连接器 (b)电机连接器
(c)制动器连接器（仅带制动器）　※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MDME 15.0 kW [中惯量 中容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		—	—
	IP67		MDMEC52G1□	MDMEC52S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5II, A5系列	MHD◇TC3B4	
		A5IIE, A5E系列	—	—
	外型标识		H 型	
电源设备容量 (kVA)			22	
额定输出 (W)			15.0	
额定转矩 (N·m)			95.5	
瞬时最大转矩 (N·m)			224	
额定电流 (A(rms))			66.1	
瞬时最大电流 (A(o-p))			236	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0PM20058		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			1500	
最高转速 (r/min)			2000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		302	
	有制动器		311	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	100 以上
吸引时间（ms）	300 以下
释放时间（ms）(注 4)	140 以下
励磁电流 DC（A）	1.08±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

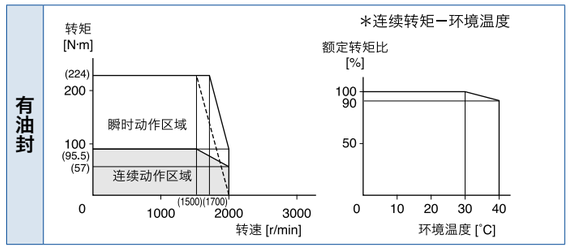
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	4508
	轴向负载 A 方向（N）	1470
	轴向负载 B 方向（N）	1764
运转时	径向负载 P 方向（N）	2254
	轴向负载 A, B 方向（N）	686

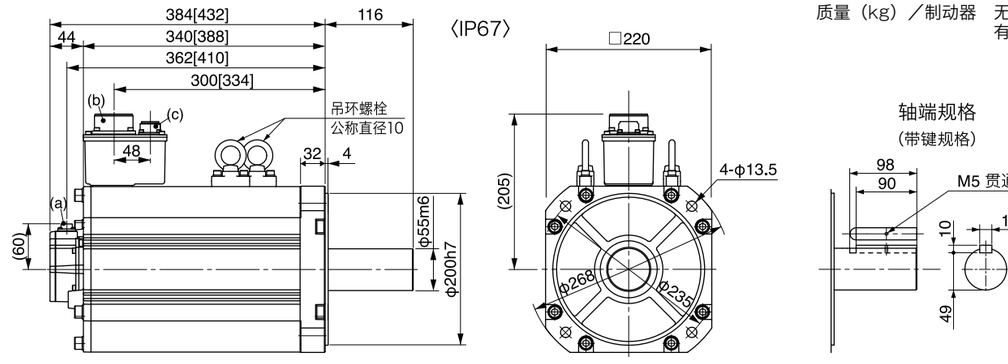
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.47。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图



质量（kg）／制动器　无：70.2
有：76.3

(a)编码器连接器 (b)电机连接器
(c)制动器连接器（仅带制动器）　※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MFME 1.5 kW [中惯量 中容量／平底型]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		—	—
	IP67		MFME152G1□	MFME152S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MDD◇T5540	
		A5ⅡE, A5E系列	MDD◇T5540E	—
	外型标识		D 型	
电源设备容量 (kVA)			2.3	
额定输出 (W)			1.5	
额定转矩 (N·m)			7.16	
瞬时最大转矩 (N·m)			21.5	
额定电流 (A(rms))			7.5	
瞬时最大电流 (A(o-p))			32	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		100	
	DV0P4284		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		18.2	
	有制动器		23.5	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	7.8 以上
吸引时间（ms）	80 以下
释放时间（ms）(注 4)	35 以下
励磁电流 DC（A）	0.83±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

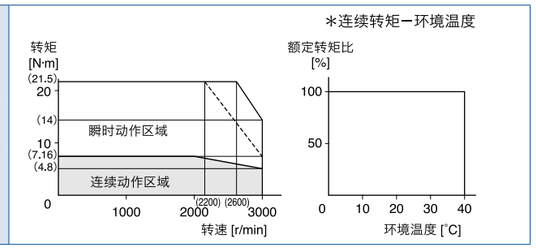
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.43。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

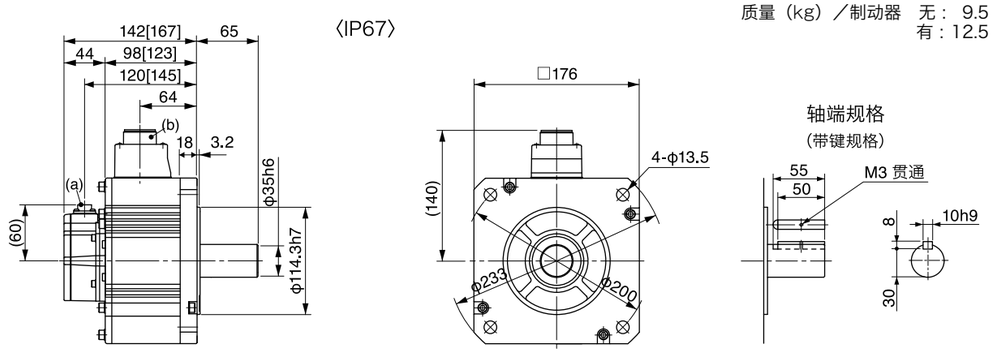
转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图

质量（kg）／制动器　无：9.5
有：12.5



(a)编码器连接器
(b)电机连接器,制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MFME 2.5 kW [中惯量 中容量／平底型]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		—	—
	IP67		MFME252G1□	MFME252S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MED◇T7364	
		A5ⅡE, A5E系列	MED◇T7364E	—
	外型标识		E 型	
电源设备容量 (kVA)			3.8	
额定输出 (W)			2.5	
额定转矩 (N·m)			11.9	
瞬时最大转矩 (N·m)			30.4	
额定电流 (A(rms))			13.4	
瞬时最大电流 (A(o-p))			57	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		75	
	DV0P4285		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		35.8	
	有制动器		45.2	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	21.6 以上
吸引时间（ms）	150 以下
释放时间（ms）(注 4)	100 以下
励磁电流 DC（A）	0.75±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

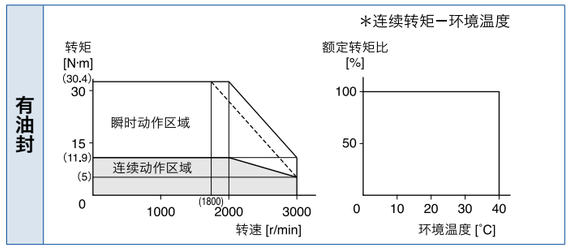
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	1862
	轴向负载 A 方向（N）	686
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	784
	轴向负载 A, B 方向（N）	294

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.44。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

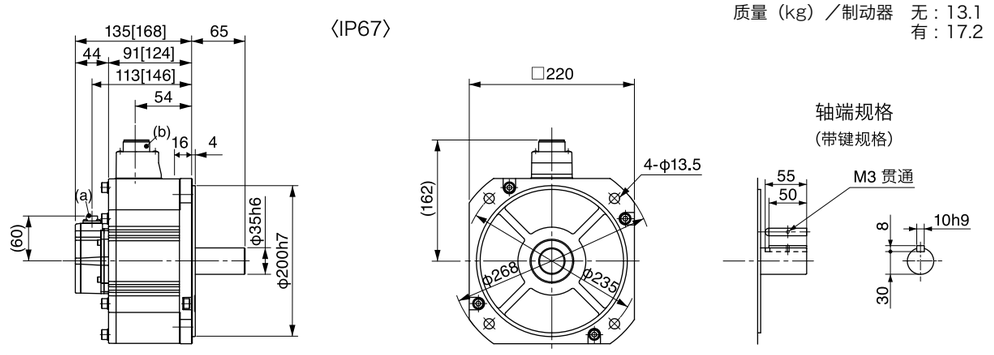
转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图

质量（kg）／制动器　无：13.1
有：17.2



(a)编码器连接器
(b)电机连接器,制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MFME 4.5 kW [中惯量 中容量／平底型]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		—	—
	IP67		MFME452G1□	MFME452S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MFD◇TB3A2	
		A5ⅡE, A5E系列	MFD◇TB3A2E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			6.8	
额定输出 (W)			4.5	
额定转矩 (N·m)			21.5	
瞬时最大转矩 (N·m)			54.9	
额定电流 (A(rms))			24.7	
瞬时最大电流 (A(o-p))			105	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		67	
	DV0P4285×2		375	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		63.1	
	有制动器		70.9	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	31.4 以上
吸引时间（ms）	150 以下
释放时间（ms）(注 4)	100 以下
励磁电流 DC（A）	0.75±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

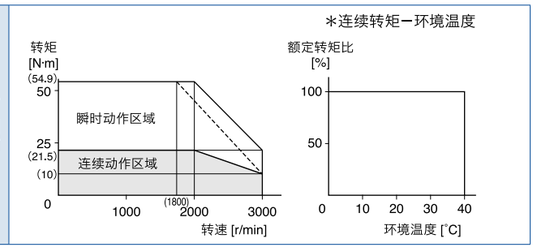
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	1862
	轴向负载 A 方向（N）	686
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	784
	轴向负载 A, B 方向（N）	294

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

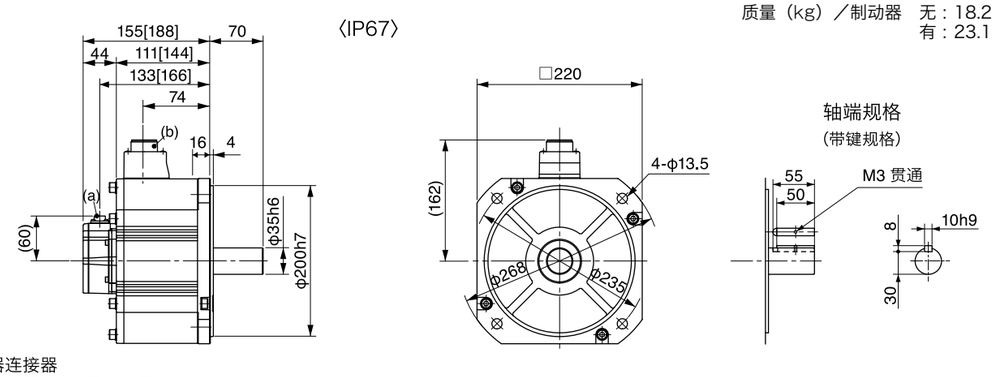
有油封



外形尺寸图

质量（kg）／制动器　无：18.2　有：23.1

〈IP67〉



(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MGME 0.9 kW [中惯量 中容量／低速大转矩]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MGME092GC□	MGME092SC□
	IP67		MGME092G1□	MGME092S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MDD◇T5540	
		A5ⅡE, A5E系列	MDD◇T5540E	—
	外型标识		D 型	
电源设备容量 (kVA)			1.8	
额定输出 (W)			0.9	
额定转矩 (N·m)			8.59	
瞬时最大转矩 (N·m)			19.3	
额定电流 (A(rms))			7.6	
瞬时最大电流 (A(o-p))			24	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4284		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			1000	
最高转速 (r/min)			2000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		6.70	
	有制动器		7.99	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	13.7 以上
吸引时间（ms）	100 以下
释放时间（ms）(注 4)	50 以下
励磁电流 DC（A）	0.79±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

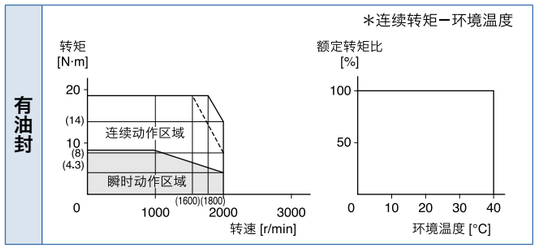
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	686
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.43。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封

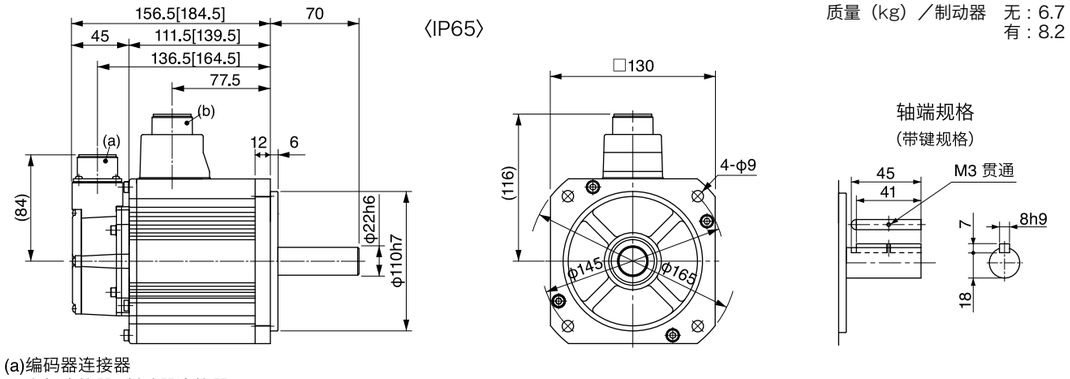


外形尺寸图

(IP67 电机见 P.139)

质量（kg）／制动器　无：6.7　有：8.2

〈IP65〉



(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MGME 2.0 kW [中惯量 中容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MGME202GC□	MGME202SC□
	IP67		MGME202G1□	MGME202S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MFD◇TA390	
		A5ⅡE, A5E系列	MFD◇TA390E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			3.8	
额定输出 (W)			2.0	
额定转矩 (N·m)			19.1	
瞬时最大转矩 (N·m)			47.7	
额定电流 (A(rms))			17.0	
瞬时最大电流 (A(o-p))			60	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4285×2		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			1000	
最高转速 (r/min)			2000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		30.3	
	有制动器		31.4	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格 (详情请参见 P.183)

(是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	24.5 以上
吸引时间 (ms)	80 以下
释放时间 (ms) (注 4)	25 以下
励磁电流 DC (A)	1.3±10 %
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24±2.4

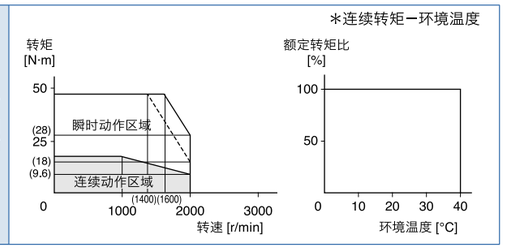
●容许负载 (详情请参见 P.183)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	1666
	轴向负载 A 方向 (N)	784
	轴向负载 B 方向 (N)	980
运转时	径向负载 P 方向 (N)	1176
	轴向负载 A, B 方向 (N)	490

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封

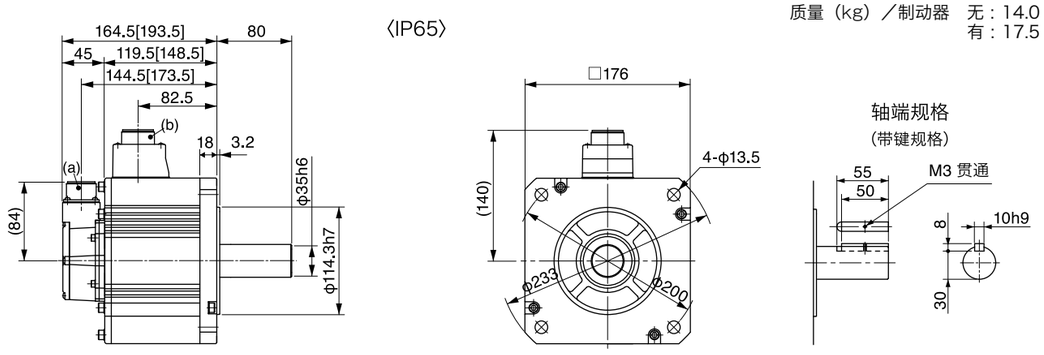


外形尺寸图

(IP67 电机见 P.139)

质量（kg）／制动器　无：14.0　有：17.5

〈IP65〉



(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MGME 3.0 kW [中惯量 中容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MGME302GC□	MGME302SC□
	IP67		MGME302G1□	MGME302S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MFD◇TB3A2	
		A5ⅡE, A5E系列	MFD◇TB3A2E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			4.5	
额定输出 (W)			3.0	
额定转矩 (N·m)			28.7	
瞬时最大转矩 (N·m)			71.7	
额定电流 (A(rms))			22.6	
瞬时最大电流 (A(o-p))			80	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4285×2		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			1000	
最高转速 (r/min)			2000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		48.4	
	有制动器		49.2	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格 (详情请参见 P.183)

(是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。)

静摩擦转矩 (N·m)	58.8 以上
吸引时间 (ms)	150 以下
释放时间 (ms) (注 4)	50 以下
励磁电流 DC (A)	1.4±10 %
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24±2.4

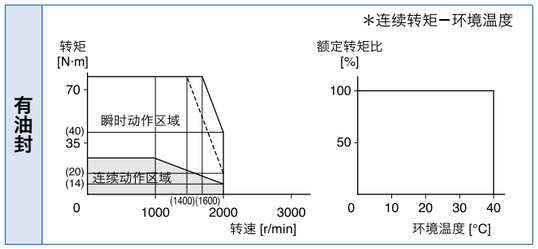
●容许负载 (详情请参见 P.183)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	2058
	轴向负载 A 方向 (N)	980
	轴向负载 B 方向 (N)	1176
运转时	径向负载 P 方向 (N)	1470
	轴向负载 A, B 方向 (N)	490

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封

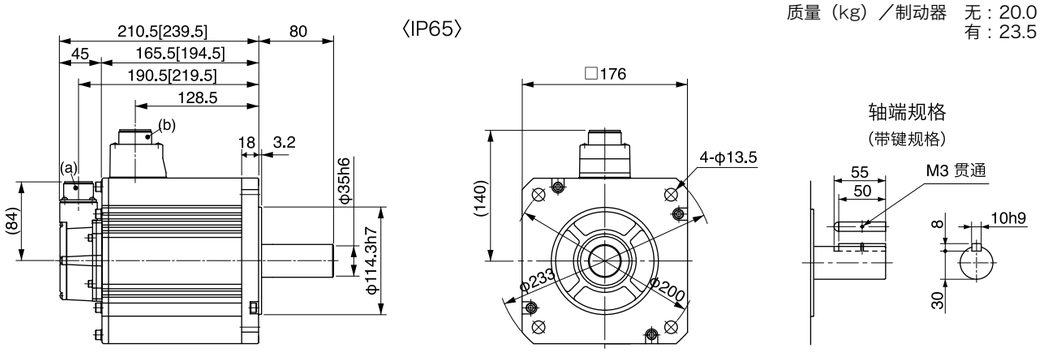


外形尺寸图

(IP67 电机见 P.139)

质量（kg）／制动器　无：20.0　有：23.5

〈IP65〉



(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MGME 4.5 kW [中惯量 中容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		—	—
	IP67		MGME452G1□	MGME452S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MFD◇TB3A2	
		A5ⅡE, A5E系列	MFD◇TB3A2E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			7.5	
额定输出 (W)			4.5	
额定转矩 (N·m)			43.0	
瞬时最大转矩 (N·m)			107	
额定电流 (A(rms))			29.7	
瞬时最大电流 (A(o-p))			110	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4285×2		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			1000	
最高转速 (r/min)			2000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		79.1	
	有制动器		84.4	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	58.8 以上
吸引时间（ms）	150 以下
释放时间（ms）(注 4)	50 以下
励磁电流 DC（A）	1.4±10%
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

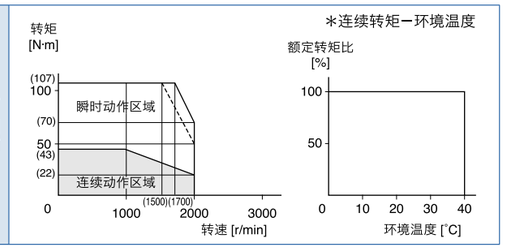
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	2058
	轴向负载 A 方向（N）	980
	轴向负载 B 方向（N）	1176
运转时	径向负载 P 方向（N）	1470
	轴向负载 A, B 方向（N）	490

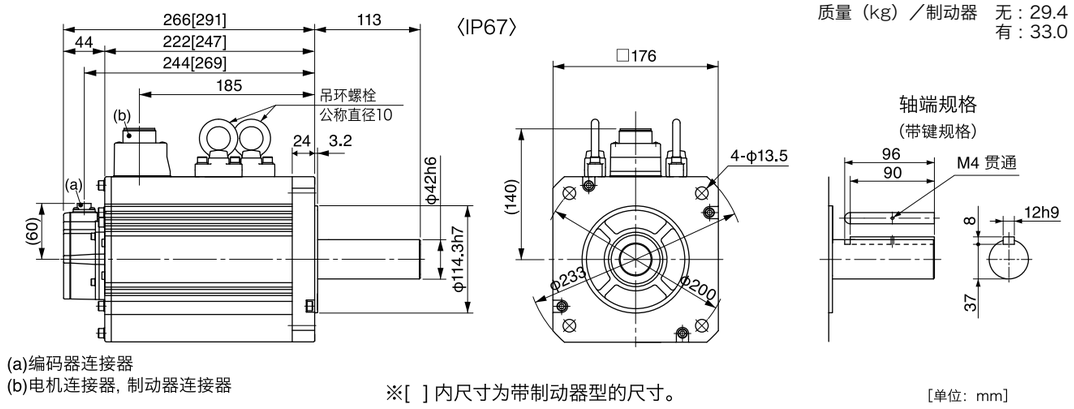
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图



质量（kg）／制动器　无：29.4
有：33.0

〈IP67〉

(a)编码器连接器
(b)电机连接器, 制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MGME 6.0 kW [中惯量 中容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		—	—
	IP67		MGME602G1□	MGME602S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MGD◇TC3B4	
		A5ⅡE, A5E系列	—	—
	外型标识		G 型	
电源设备容量 (kVA)			9.0	
额定输出 (W)			6.0	
额定转矩 (N·m)			57.3	
瞬时最大转矩 (N·m)			143	
额定电流 (A(rms))			38.8	
瞬时最大电流 (A(o-p))			149	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4285×4		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			1000	
最高转速 (r/min)			2000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		101	
	有制动器		107	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	58.8 以上
吸引时间（ms）	150 以下
释放时间（ms）(注 4)	50 以下
励磁电流 DC（A）	1.4±10%
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

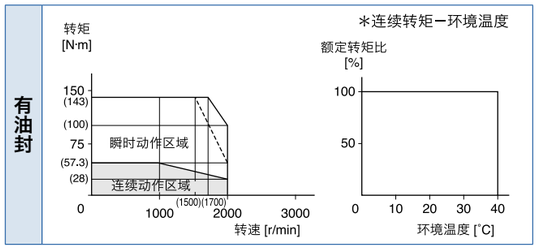
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	2058
	轴向负载 A 方向（N）	980
	轴向负载 B 方向（N）	1176
运转时	径向负载 P 方向（N）	1764
	轴向负载 A, B 方向（N）	588

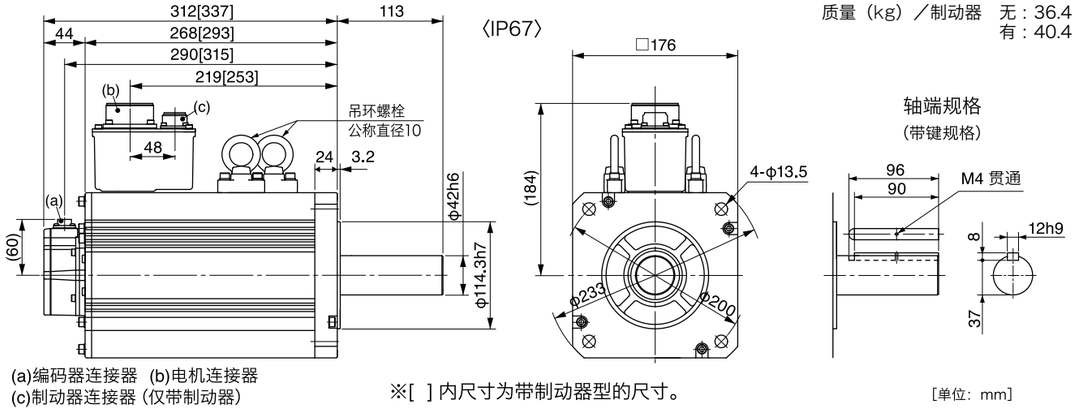
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.46。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图



质量（kg）／制动器　无：36.4
有：40.4

〈IP67〉

(a)编码器连接器　(b)电机连接器
(c)制动器连接器（仅带制动器）

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MHME 1.0 kW [高惯量 中容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MHME102GC□	MHME102SC□
	IP67		MHME102G1□	MHME102S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MDD◇T3530	
		A5ⅡE, A5E系列	MDD◇T3530E	—
	外型标识		D 型	
电源设备容量 (kVA)			1.8	
额定输出 (W)			1.0	
额定转矩 (N·m)			4.77	
瞬时最大转矩 (N·m)			14.3	
额定电流 (A(rms))			5.7	
瞬时最大电流 (A(o-p))			24	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		83	
	DV0P4284		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		24.7	
	有制动器		26.0	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			5 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	4.9 以上
吸引时间（ms）	80 以下
释放时间（ms）(注 4)	70 以下
励磁电流 DC（A）	0.59±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

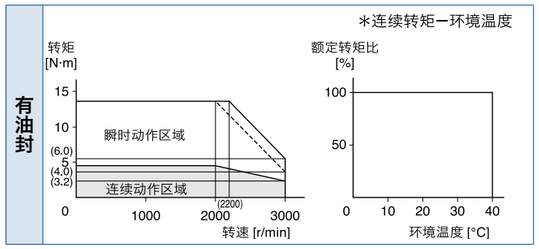
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.43。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

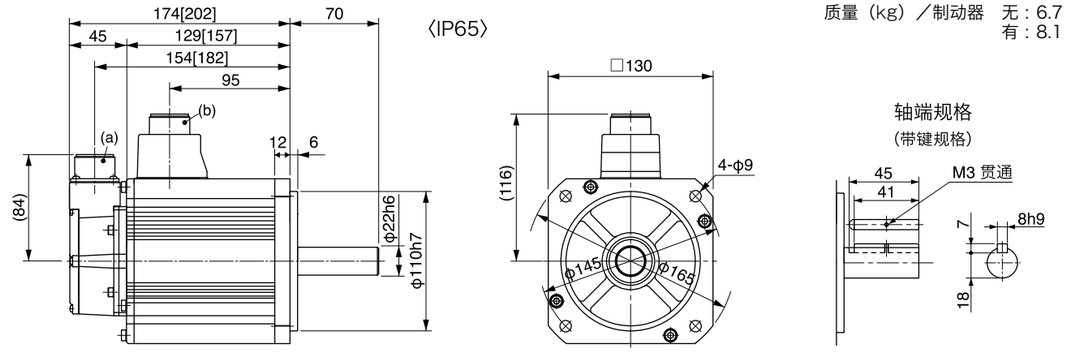
转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图

（IP67 电机见 P.140）



质量（kg）／制动器　无：6.7
有：8.1

(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MHME 1.5 kW [高惯量 中容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MHME152GC□	MHME152SC□
	IP67		MHME152G1□	MHME152S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MDD◇T5540	
		A5ⅡE, A5E系列	MDD◇T5540E	—
	外型标识		D 型	
电源设备容量 (kVA)			2.3	
额定输出 (W)			1.5	
额定转矩 (N·m)			7.16	
瞬时最大转矩 (N·m)			21.5	
额定电流 (A(rms))			9.4	
瞬时最大电流 (A(o-p))			40	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		22	
	DV0P4284		130	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		37.1	
	有制动器		38.4	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			5 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	13.7 以上
吸引时间（ms）	100 以下
释放时间（ms）(注 4)	50 以下
励磁电流 DC（A）	0.79±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

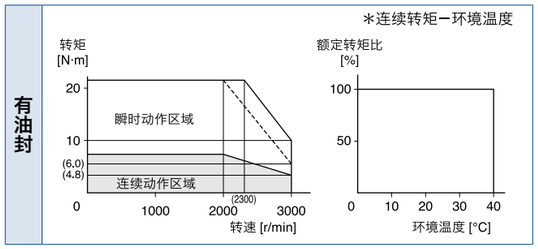
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.43。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

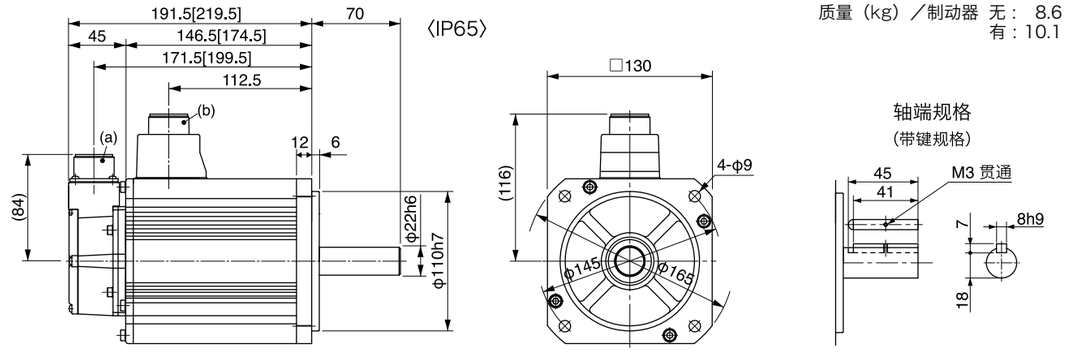
转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图

（IP67 电机见 P.140）



质量（kg）／制动器　无：8.6
有：10.1

(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MHME 2.0 kW [高惯量 中容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1		IP65	MHME202GC□	MHME202SC□
		IP67	MHME202G1□	MHME202S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MED◇T7364	
		A5ⅡE, A5E系列	MED◇T7364E	—
	外型标识		E 型	
电源设备容量		(kVA)	3.3	
额定输出		(W)	2.0	
额定转矩		(N·m)	9.55	
瞬时最大转矩		(N·m)	28.6	
额定电流		(A(rms))	11.1	
瞬时最大电流		(A(o-p))	47	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		45	
	DV0P4285		142	
额定转速		(r/min)	2000	
最高转速		(r/min)	3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		57.8	
	有制动器		59.6	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			5 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	24.5 以上
吸引时间（ms）	80 以下
释放时间（ms）(注 4)	25 以下
励磁电流 DC（A）	1.3±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

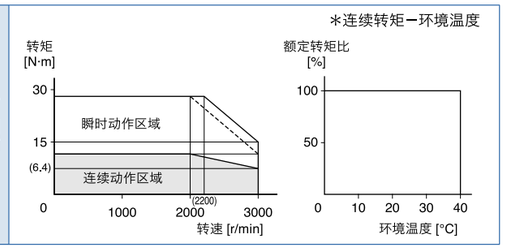
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	1666
	轴向负载 A 方向（N）	784
	轴向负载 B 方向（N）	980
运转时	径向负载 P 方向（N）	784
	轴向负载 A, B 方向（N）	343

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.44。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封

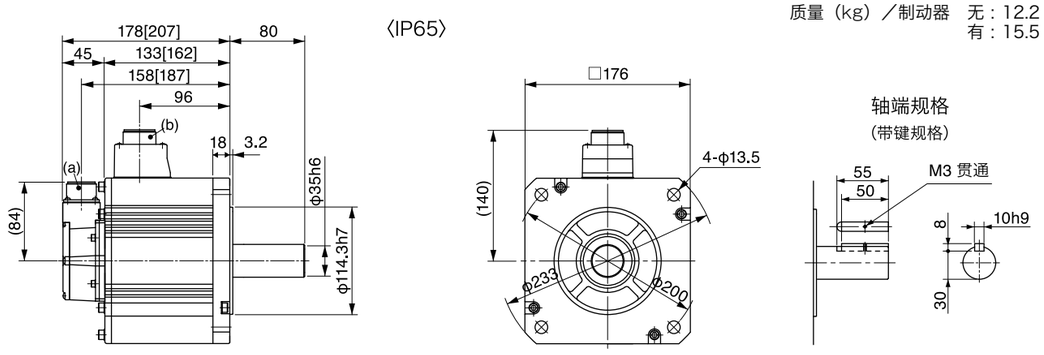


外形尺寸图

(IP67 电机见 P.140)

质量（kg）／制动器　无：12.2
有：15.5

〈IP65〉



(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MHME 3.0 kW [高惯量 中容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1		IP65	MHME302GC□	MHME302SC□
		IP67	MHME302G1□	MHME302S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MFD◇TA390	
		A5ⅡE, A5E系列	MFD◇TA390E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量		(kVA)	4.5	
额定输出		(W)	3.0	
额定转矩		(N·m)	14.3	
瞬时最大转矩		(N·m)	43.0	
额定电流		(A(rms))	16.0	
瞬时最大电流		(A(o-p))	68	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		19	
	DV0P4285×2		142	
额定转速		(r/min)	2000	
最高转速		(r/min)	3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		90.5	
	有制动器		92.1	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			5 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	24.5 以上
吸引时间（ms）	80 以下
释放时间（ms）(注 4)	25 以下
励磁电流 DC（A）	1.3±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

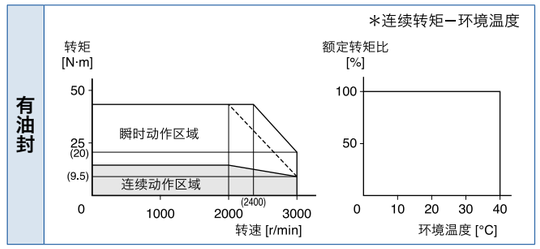
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	1666
	轴向负载 A 方向（N）	784
	轴向负载 B 方向（N）	980
运转时	径向负载 P 方向（N）	784
	轴向负载 A, B 方向（N）	343

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封

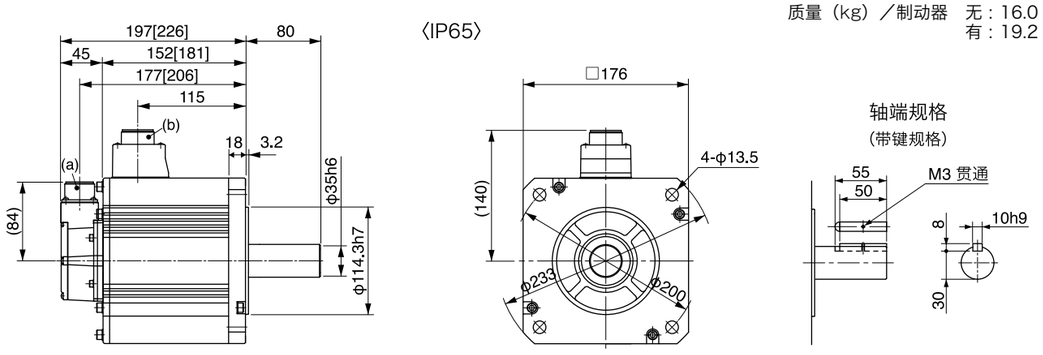


外形尺寸图

(IP67 电机见 P.140)

质量（kg）／制动器　无：16.0
有：19.2

〈IP65〉



(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MHME 4.0 kW [高惯量 中容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MHME402GC□	MHME402SC□
	IP67		MHME402G1□	MHME402S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MFD◇TB3A2	
		A5ⅡE, A5E系列	MFD◇TB3A2E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			6.0	
额定输出 (W)			4.0	
额定转矩 (N·m)			19.1	
瞬时最大转矩 (N·m)			57.3	
额定电流 (A(rms))			21.0	
瞬时最大电流 (A(o-p))			89	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		17	
	DV0P4285×2		125	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		112	
	有制动器		114	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			5 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	24.5 以上
吸引时间（ms）	80 以下
释放时间（ms）（注 4）	25 以下
励磁电流 DC（A）	1.3±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

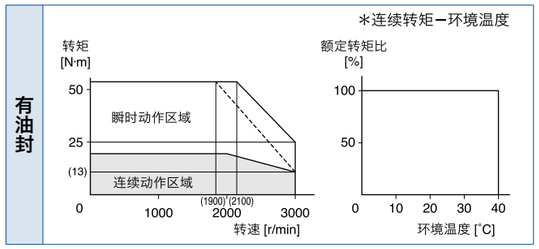
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	1666
	轴向负载 A 方向（N）	784
	轴向负载 B 方向（N）	980
运转时	径向负载 P 方向（N）	784
	轴向负载 A, B 方向（N）	343

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

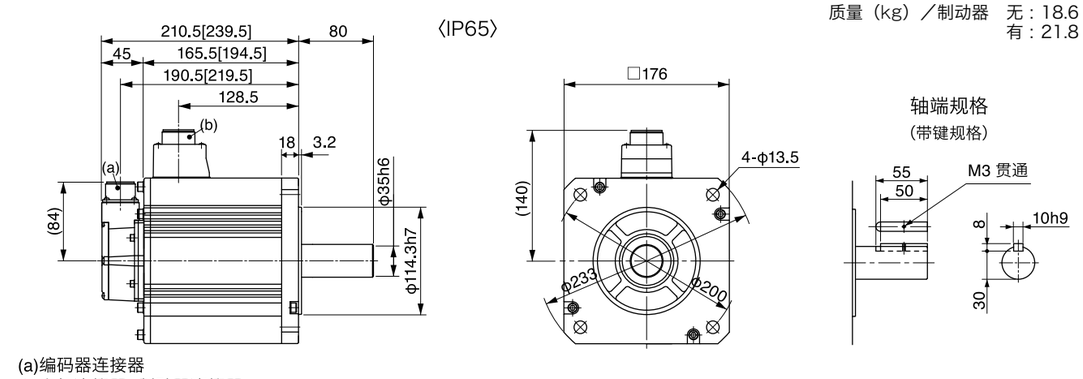
转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图 (IP67 电机见 P.140)

质量（kg）／制动器　无：18.6　有：21.8



(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MHME 5.0 kW [高惯量 中容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MHME502GC□	MHME502SC□
	IP67		MHME502G1□	MHME502S1□
适用驱动器 *2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MFD◇TB3A2	
		A5ⅡE, A5E系列	MFD◇TB3A2E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			7.5	
额定输出 (W)			5.0	
额定转矩 (N·m)			23.9	
瞬时最大转矩 (N·m)			71.6	
额定电流 (A(rms))			25.9	
瞬时最大电流 (A(o-p))			110	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		10	
	DV0P4285×2		76	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		162	
	有制动器		164	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			5 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	24.5 以上
吸引时间（ms）	80 以下
释放时间（ms）（注 4）	25 以下
励磁电流 DC（A）	1.3±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

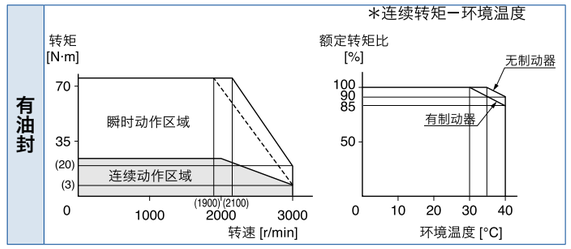
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	1666
	轴向负载 A 方向（N）	784
	轴向负载 B 方向（N）	980
运转时	径向负载 P 方向（N）	784
	轴向负载 A, B 方向（N）	343

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

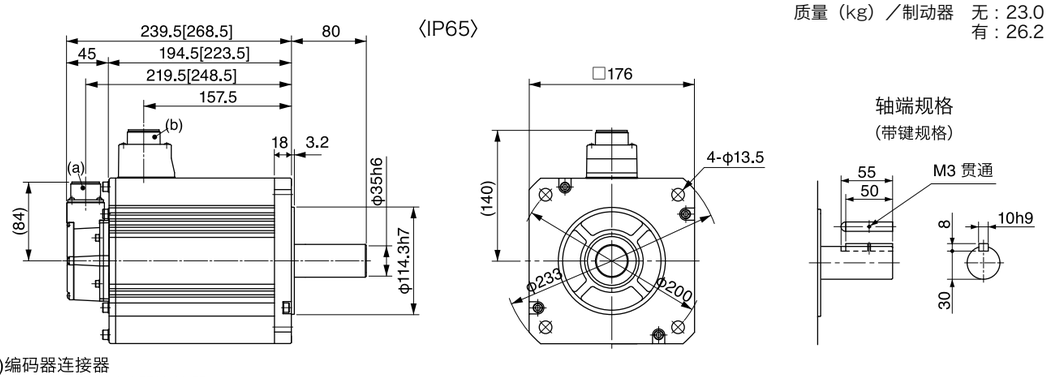
转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图 (IP67 电机见 P.140)

质量（kg）／制动器　无：23.0　有：26.2



(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

200 V MHME 7.5 kW [高惯量 中容量]

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		—	—
	IP67		MHME752G1 □	MHME752S1 □
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MGD◇TC3B4	
		A5ⅡE, A5E系列	—	—
	外型标识		G 型	
电源设备容量 (kVA)			11	
额定输出 (W)			7.5	
额定转矩 (N·m)			47.8	
瞬时最大转矩 (N·m)			119	
额定电流 (A(rms))			44.0	
瞬时最大电流 (A(o-p))			165	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4285×4		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			1500	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		273	
	有制动器		279	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			5 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	58.8 以上
吸引时间（ms）	150 以下
释放时间（ms）(注 4)	50 以下
励磁电流 DC（A）	1.4±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

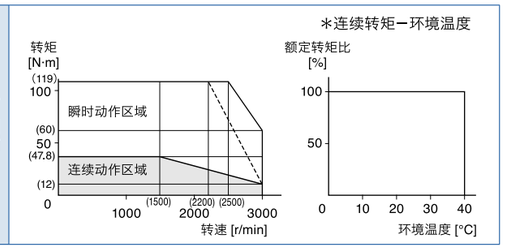
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	2058
	轴向负载 A 方向（N）	980
	轴向负载 B 方向（N）	1176
运转时	径向负载 P 方向（N）	1176
	轴向负载 A, B 方向（N）	490

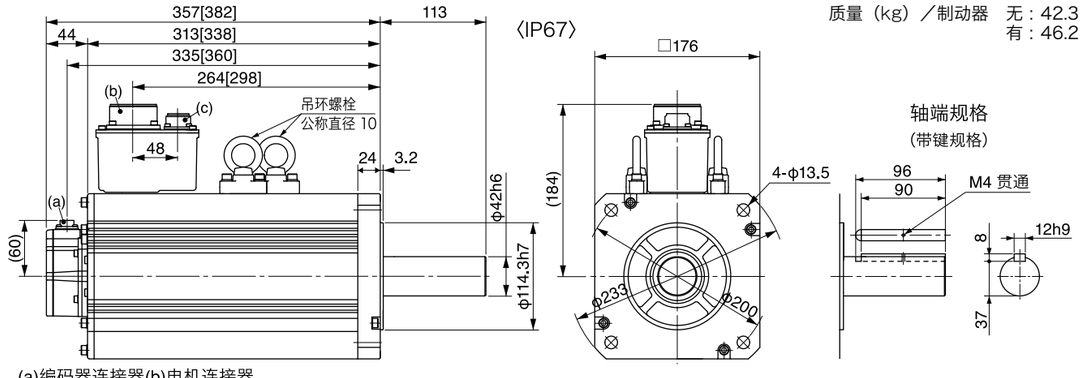
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.46。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图



质量（kg）／制动器　无：42.3
有：46.2

〈IP67〉

(a)编码器连接器(b)电机连接器
(c)制动器连接器（仅带制动器）

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MSME 750 W [低惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1	IP65		MSME084GC □	MSME084SC □
	IP67		MSME084G1 □	MSME084S1 □
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MDD◇T2412	
		A5ⅡE, A5E系列	MDD◇T2412E	—
	外型标识		D 型	
电源设备容量 (kVA)			1.6	
额定输出 (W)			750	
额定转矩 (N·m)			2.39	
瞬时最大转矩 (N·m)			7.16	
额定电流 (A(rms))			2.4	
瞬时最大电流 (A(o-p))			10	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0PM20048		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			5000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		1.61	
	有制动器		1.93	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			15 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	2.5 以上
吸引时间（ms）	50 以下
释放时间（ms）(注 4)	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.70±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

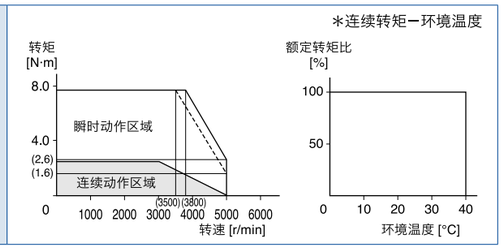
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.44。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

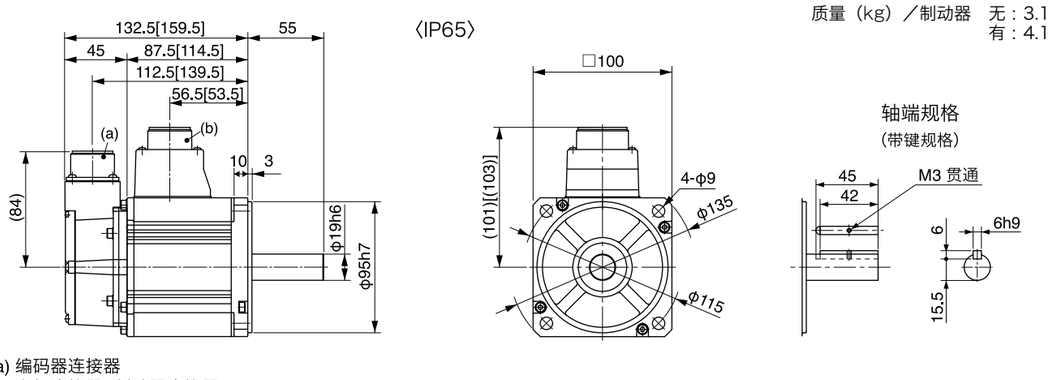
转矩特性（驱动器电源电压：AC400 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图

(IP67 电机见 P.137)



质量（kg）／制动器　无：3.1
有：4.1

〈IP65〉

(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MSME 1.0 kW [低惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1	IP65		MSME104GC□	MSME104SC□
	IP67		MSME104G1□	MSME104S1□
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MDD◇T3420	
		A5ⅡE, A5E系列	MDD◇T3420E	—
	外型标识		D 型	
电源设备容量 (kVA)			1.8	
额定输出 (W)			1.0	
额定转矩 (N·m)			3.18	
瞬时最大转矩 (N·m)			9.55	
额定电流 (A(rms))			3.3	
瞬时最大电流 (A(o-p))			14	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)		无可选件	无限制 (注 2)	
		DV0PM20048	无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			5000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)		无制动器	2.03	
		有制动器	2.35	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			15 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	7.8 以上
吸引时间（ms）	50 以下
释放时间（ms）（注 4）	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.81±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

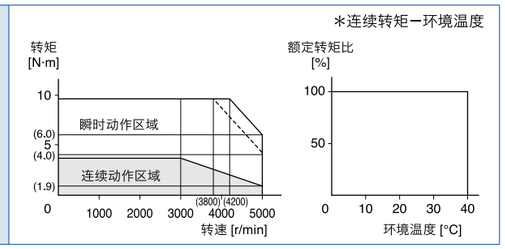
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.44。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC400 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

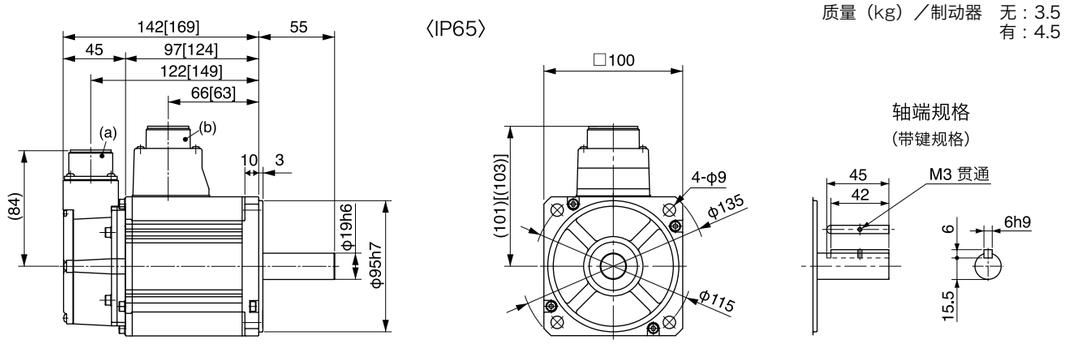
有油封



外形尺寸图

（IP67 电机见 P.137）

质量（kg）／制动器　无：3.5　有：4.5



(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

［单位：mm］

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MSME 1.5 kW [低惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1	IP65		MSME154GC□	MSME154SC□
	IP67		MSME154G1□	MSME154S1□
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MDD◇T3420	
		A5ⅡE, A5E系列	MDD◇T3420E	—
	外型标识		D 型	
电源设备容量 (kVA)			2.3	
额定输出 (W)			1.5	
额定转矩 (N·m)			4.77	
瞬时最大转矩 (N·m)			14.3	
额定电流 (A(rms))			4.2	
瞬时最大电流 (A(o-p))			18	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)		无可选件	无限制 (注 2)	
		DV0PM20048	无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			5000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)		无制动器	2.84	
		有制动器	3.17	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			15 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	7.8 以上
吸引时间（ms）	50 以下
释放时间（ms）（注 4）	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.81±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

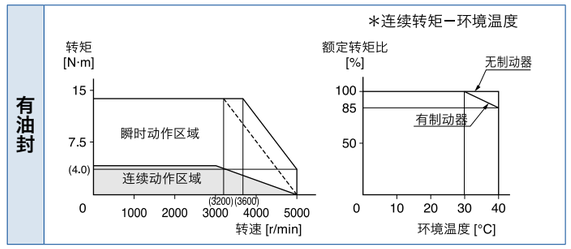
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.44。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC400 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

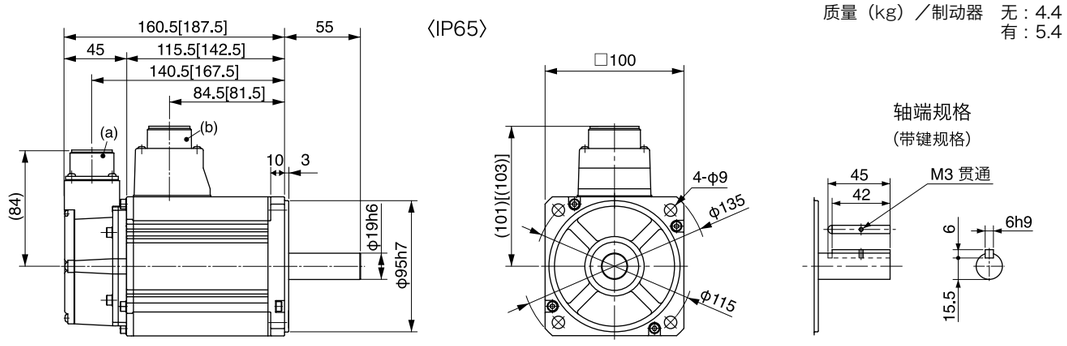
有油封



外形尺寸图

（IP67 电机见 P.137）

质量（kg）／制动器　无：4.4　有：5.4



(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

［单位：mm］

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MSME 2.0 kW [低惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1		IP65	MSME204GC □	MSME204SC □
		IP67	MSME204G1 □	MSME204S1 □
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MED◇T4430	
		A5ⅡE, A5E系列	MED◇T4430E	—
	外型标识		E 型	
电源设备容量 (kVA)			3.3	
额定输出 (W)			2.0	
额定转矩 (N·m)			6.37	
瞬时最大转矩 (N·m)			19.1	
额定电流 (A(rms))			5.7	
瞬时最大电流 (A(o-p))			24	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)		无可选件	无限制 (注 2)	
		DV0PM20049	无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			5000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)		无制动器	3.68	
		有制动器	4.01	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			15 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	7.8 以上
吸引时间（ms）	50 以下
释放时间（ms）（注 4）	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.81±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

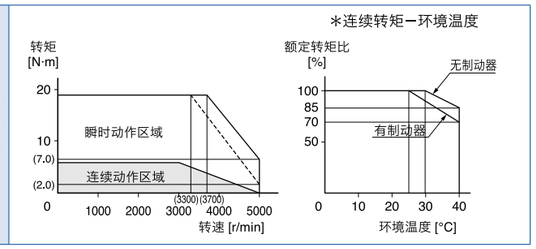
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC400 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

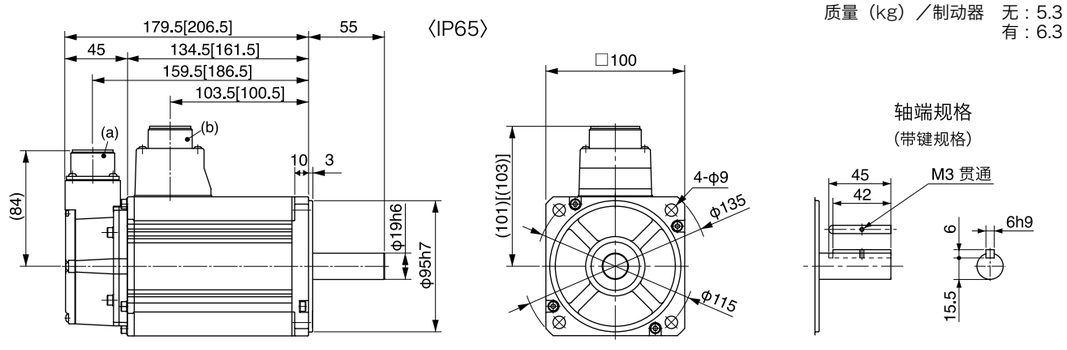
有油封



外形尺寸图

（IP67 电机见 P.137）

质量（kg）／制动器　无：5.3
有：6.3



(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MSME 3.0 kW [低惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1		IP65	MSME304GC □	MSME304SC □
		IP67	MSME304G1 □	MSME304S1 □
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MFD◇T5440	
		A5ⅡE, A5E系列	MFD◇T5440E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			4.5	
额定输出 (W)			3.0	
额定转矩 (N·m)			9.55	
瞬时最大转矩 (N·m)			28.6	
额定电流 (A(rms))			9.2	
瞬时最大电流 (A(o-p))			39	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)		无可选件	无限制 (注 2)	
		DV0PM20049×2	无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			5000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)		无制动器	6.50	
		有制动器	7.85	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			15 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	11.8 以上
吸引时间（ms）	80 以下
释放时间（ms）（注 4）	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.81±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

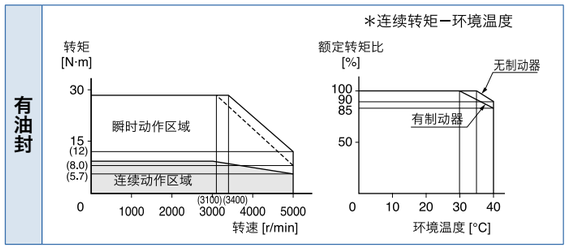
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC400 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

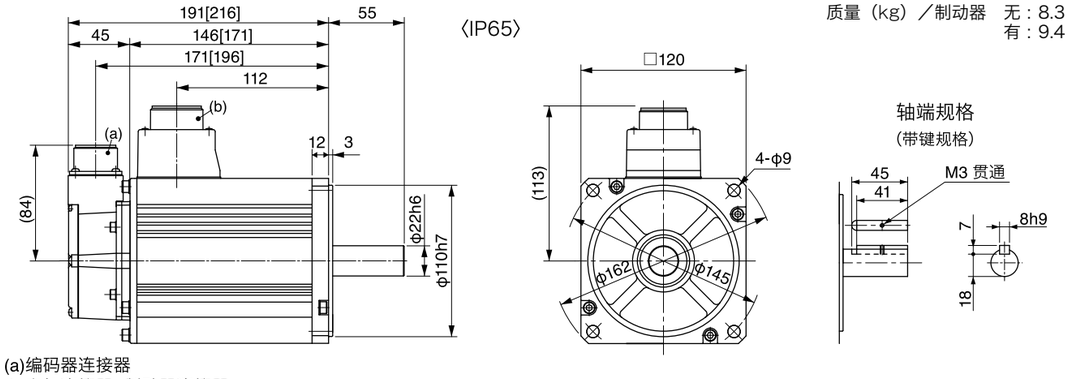
有油封



外形尺寸图

（IP67 电机见 P.137）

质量（kg）／制动器　无：8.3
有：9.4



(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MSME 4.0 kW [低惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1	IP65		MSME404GC □	MSME404SC □
	IP67		MSME404G1 □	MSME404S1 □
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MFD◇TA464	
		A5ⅡE, A5E系列	MFD◇TA464E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			6.8	
额定输出 (W)			4.0	
额定转矩 (N·m)			12.7	
瞬时最大转矩 (N·m)			38.2	
额定电流 (A(rms))			9.9	
瞬时最大电流 (A(o-p))			42	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0PM20049×2		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			4500	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		12.9	
	有制动器		14.2	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			15 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	16.2 以上
吸引时间（ms）	110 以下
释放时间（ms）(注 4)	50 以下
励磁电流 DC（A）	0.90±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

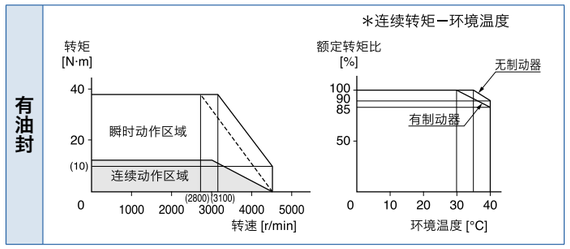
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	784
	轴向负载 A, B 方向（N）	343

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC400 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

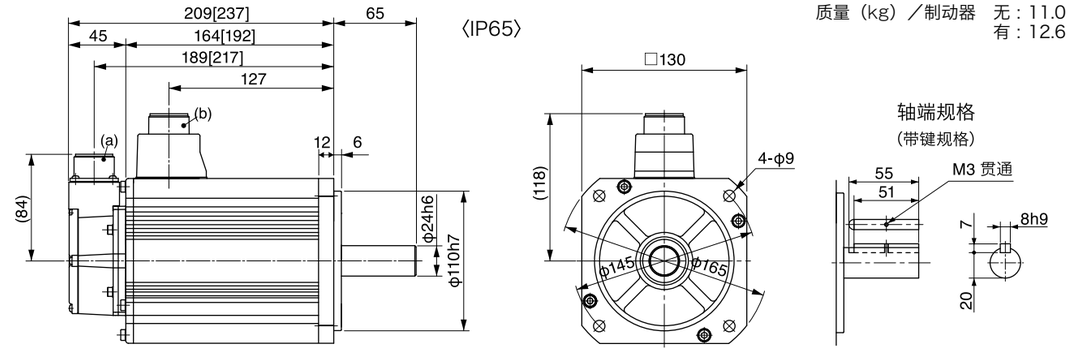
有油封



外形尺寸图

(IP67 电机见 P.137)

质量（kg）／制动器　无：11.0　有：12.6



(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

［单位：mm］

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MSME 5.0 kW [低惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1	IP65		MSME504GC □	MSME504SC □
	IP67		MSME504G1 □	MSME504S1 □
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MFD◇TA464	
		A5ⅡE, A5E系列	MFD◇TA464E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			7.5	
额定输出 (W)			5.0	
额定转矩 (N·m)			15.9	
瞬时最大转矩 (N·m)			47.7	
额定电流 (A(rms))			12.0	
瞬时最大电流 (A(o-p))			51	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		357	
	DV0PM20049×2		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			4500	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		17.4	
	有制动器		18.6	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			15 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	16.2 以上
吸引时间（ms）	110 以下
释放时间（ms）(注 4)	50 以下
励磁电流 DC（A）	0.90±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

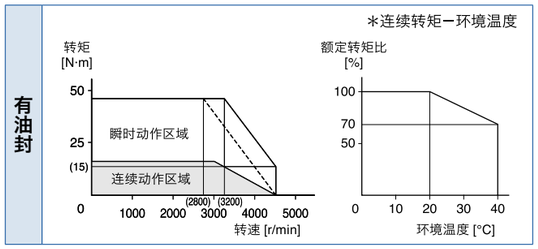
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	784
	轴向负载 A, B 方向（N）	343

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC400 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

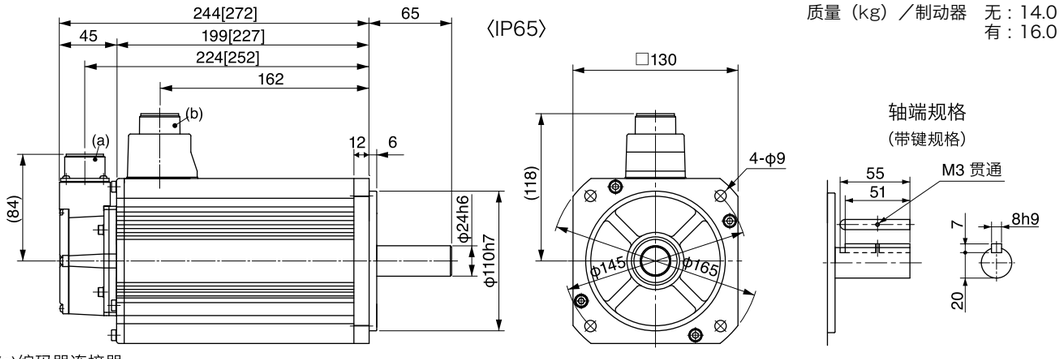
有油封



外形尺寸图

(IP67 电机见 P.138)

质量（kg）／制动器　无：14.0　有：16.0



(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

［单位：mm］

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MDME 400 W [中惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1		IP65	MDME044GC□	MDME044SC□
		IP67	MDME044G1□	MDME044S1□
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MDD◇T2407	
		A5ⅡE, A5E系列	MDD◇T2407E	—
	外型标识		D 型	
电源设备容量 (kVA)			0.9	
额定输出 (W)			400	
额定转矩 (N·m)			1.91	
瞬时最大转矩 (N·m)			5.73	
额定电流 (A(rms))			1.2	
瞬时最大电流 (A(o-p))			4.9	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)		无可选件	无限制 (注 2)	
		DV0PM20048	无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)		无制动器	1.61	
		有制动器	1.9	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	2.5 以上
吸引时间（ms）	50 以下
释放时间（ms）（注 4）	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.70±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

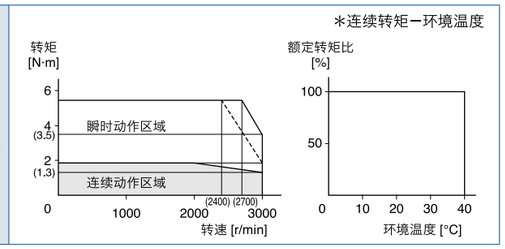
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.44。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC400 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

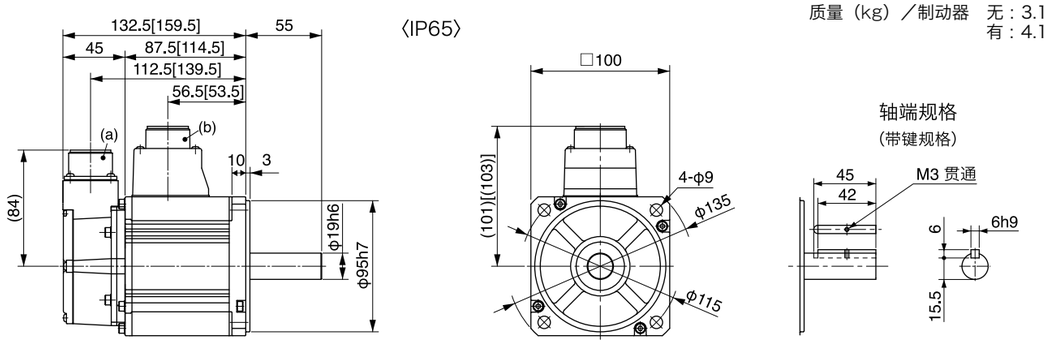
有油封



外形尺寸图

（IP67 电机见 P.138）

质量（kg）／制动器　无：3.1　有：4.1



(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

［单位：mm］

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MDME 600 W [中惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1		IP65	MDME064GC□	MDME064SC□
		IP67	MDME064G1□	MDME064S1□
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MDD◇T2407	
		A5ⅡE, A5E系列	MDD◇T2407E	—
	外型标识		D 型	
电源设备容量 (kVA)			1.2	
额定输出 (W)			600	
额定转矩 (N·m)			2.86	
瞬时最大转矩 (N·m)			8.59	
额定电流 (A(rms))			1.5	
瞬时最大电流 (A(o-p))			6.5	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)		无可选件	无限制 (注 2)	
		DV0PM20048	无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)		无制动器	2.03	
		有制动器	2.35	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	2.5 以上
吸引时间（ms）	50 以下
释放时间（ms）（注 4）	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.70±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

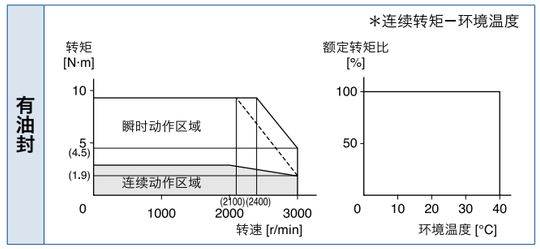
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.44。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC400 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

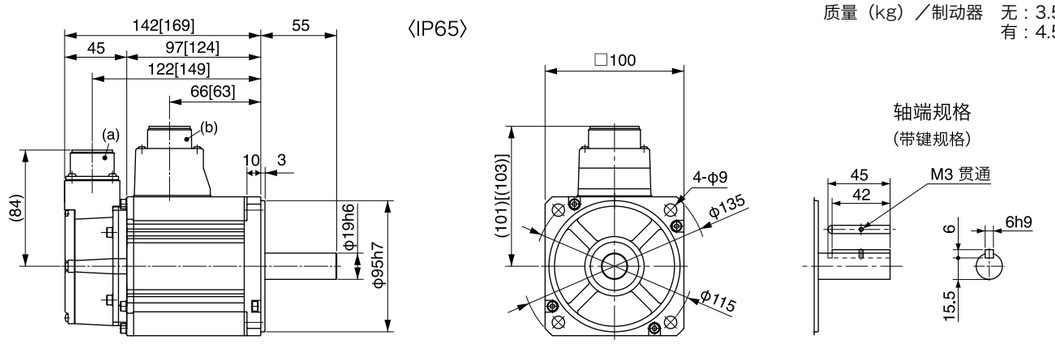
有油封



外形尺寸图

（IP67 电机见 P.138）

质量（kg）／制动器　无：3.5　有：4.5



(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

［单位：mm］

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MDME 1.0 kW [中惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1	IP65		MDME104GC□	MDME104SC□
	IP67		MDME104G1□	MDME104S1□
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MDD◇T2412	
		A5ⅡE, A5E系列	MDD◇T2412E	—
	外型标识		D 型	
电源设备容量 (kVA)			1.8	
额定输出 (W)			1.0	
额定转矩 (N·m)			4.77	
瞬时最大转矩 (N·m)			14.3	
额定电流 (A(rms))			2.8	
瞬时最大电流 (A(o-p))			12	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0PM20048		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		4.60	
	有制动器		5.90	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	4.9 以上
吸引时间（ms）	80 以下
释放时间（ms）(注 4)	70 以下
励磁电流 DC（A）	0.59±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

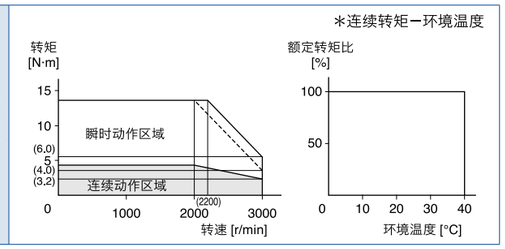
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.44。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

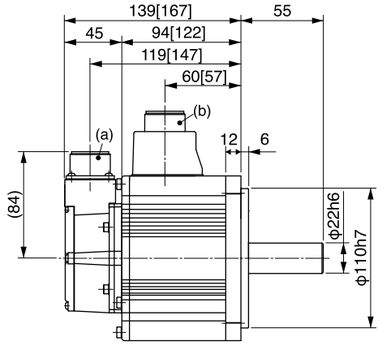
转矩特性（驱动器电源电压：AC400 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封

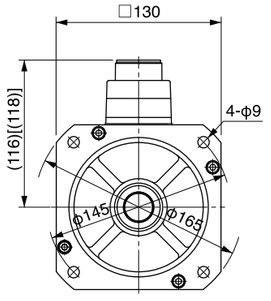


外形尺寸图

(IP67 电机见 P.138)

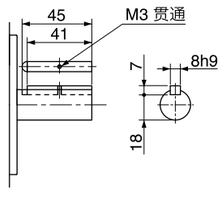


〈IP65〉



质量（kg）／制动器　无：5.2
有：6.7

轴端规格
（带键规格）



(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MDME 1.5 kW [中惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1	IP65		MDME154GC□	MDME154SC□
	IP67		MDME154G1□	MDME154S1□
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MDD◇T3420	
		A5ⅡE, A5E系列	MDD◇T3420E	—
	外型标识		D 型	
电源设备容量 (kVA)			2.3	
额定输出 (W)			1.5	
额定转矩 (N·m)			7.16	
瞬时最大转矩 (N·m)			21.5	
额定电流 (A(rms))			4.7	
瞬时最大电流 (A(o-p))			20	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0PM20048		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		6.70	
	有制动器		7.99	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	13.7 以上
吸引时间（ms）	100 以下
释放时间（ms）(注 4)	50 以下
励磁电流 DC（A）	0.79±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

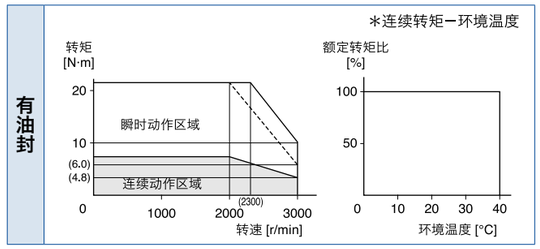
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.44。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

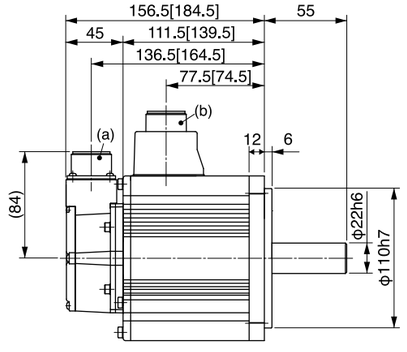
转矩特性（驱动器电源电压：AC400 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封

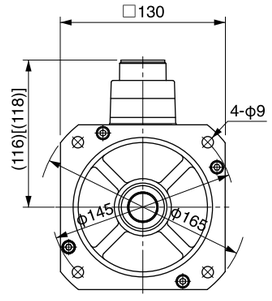


外形尺寸图

(IP67 电机见 P.138)

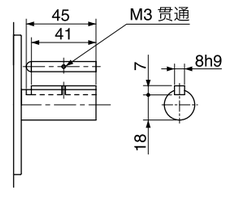


〈IP65〉



质量（kg）／制动器　无：6.7
有：8.2

轴端规格
（带键规格）



(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MDME 2.0 kW [中惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1	IP65		MDME204GC □	MDME204SC □
	IP67		MDME204G1 □	MDME204S1 □
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MED◇T4430	
		A5ⅡE, A5E系列	MED◇T4430E	—
	外型标识		E 型	
电源设备容量 (kVA)			3.3	
额定输出 (W)			2.0	
额定转矩 (N·m)			9.55	
瞬时最大转矩 (N·m)			28.6	
额定电流 (A(rms))			5.9	
瞬时最大电流 (A(o-p))			25	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0PM20049		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		8.72	
	有制动器		10.0	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	13.7 以上
吸引时间（ms）	100 以下
释放时间（ms）(注 4)	50 以下
励磁电流 DC（A）	0.79±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

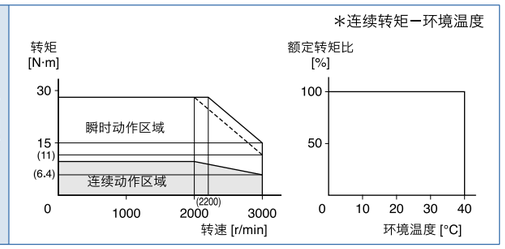
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

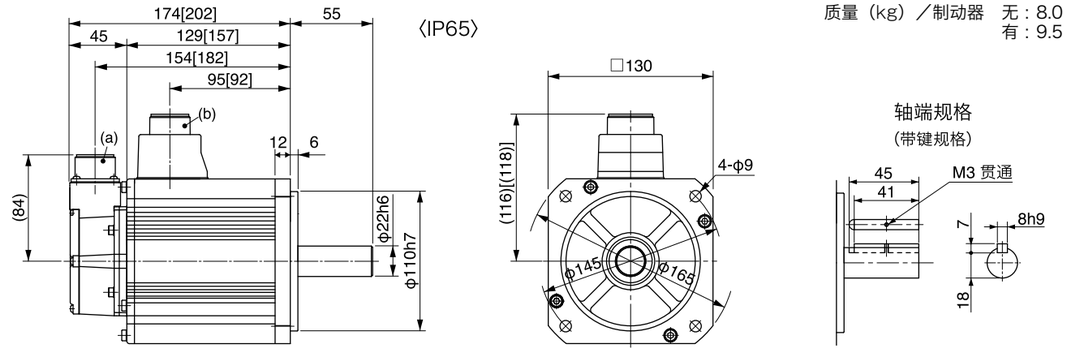
转矩特性（驱动器电源电压：AC400 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图

(IP67 电机见 P.138)



质量（kg）／制动器　无：8.0
有：9.5

(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MDME 3.0 kW [中惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1	IP65		MDME304GC □	MDME304SC □
	IP67		MDME304G1 □	MDME304S1 □
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MFD◇T5440	
		A5ⅡE, A5E系列	MFD◇T5440E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			4.5	
额定输出 (W)			3.0	
额定转矩 (N·m)			14.3	
瞬时最大转矩 (N·m)			43.0	
额定电流 (A(rms))			8.7	
瞬时最大电流 (A(o-p))			37	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0PM20049×2		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		12.9	
	有制动器		14.2	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	16.2 以上
吸引时间（ms）	110 以下
释放时间（ms）(注 4)	50 以下
励磁电流 DC（A）	0.90±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

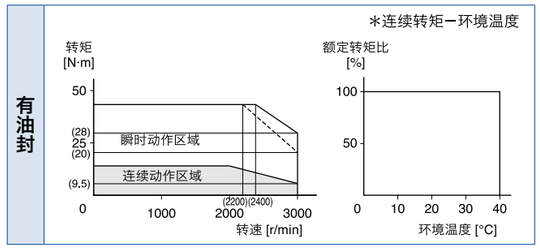
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	784
	轴向负载 A, B 方向（N）	343

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

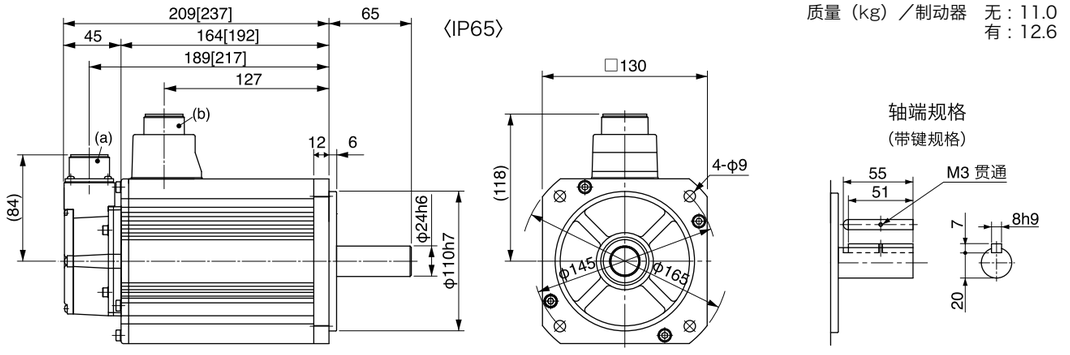
转矩特性（驱动器电源电压：AC400 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图

(IP67 电机见 P.139)



质量（kg）／制动器　无：11.0
有：12.6

(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MDME 4.0 kW [中惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1	IP65		MDME404GC□	MDME404SC□
	IP67		MDME404G1□	MDME404S1□
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MFD◇TA464	
		A5ⅡE, A5E系列	MFD◇TA464E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			6.8	
额定输出 (W)			4.0	
额定转矩 (N·m)			19.1	
瞬时最大转矩 (N·m)			57.3	
额定电流 (A(rms))			10.6	
瞬时最大电流 (A(o-p))			45	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0PM20049×2		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		37.6	
	有制动器		38.6	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	24.5 以上
吸引时间（ms）	80 以下
释放时间（ms）(注 4)	25 以下
励磁电流 DC（A）	1.3±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

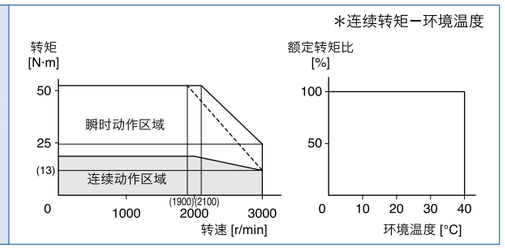
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	1666
	轴向负载 A 方向（N）	784
	轴向负载 B 方向（N）	980
运转时	径向负载 P 方向（N）	784
	轴向负载 A, B 方向（N）	343

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC400 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封

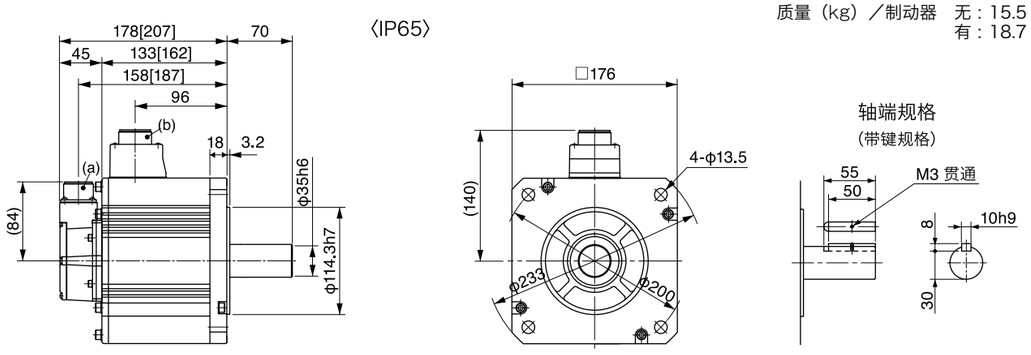


外形尺寸图

（IP67 电机见 P.139）

质量（kg）／制动器　无：15.5　有：18.7

〈IP65〉



(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MDME 5.0 kW [中惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1	IP65		MDME504GC□	MDME504SC□
	IP67		MDME504G1□	MDME504S1□
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MFD◇TA464	
		A5ⅡE, A5E系列	MFD◇TA464E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			7.5	
额定输出 (W)			5.0	
额定转矩 (N·m)			23.9	
瞬时最大转矩 (N·m)			71.6	
额定电流 (A(rms))			13.0	
瞬时最大电流 (A(o-p))			55	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		120	
	DV0PM20049×2		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		48.0	
	有制动器		48.8	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	24.5 以上
吸引时间（ms）	80 以下
释放时间（ms）(注 4)	25 以下
励磁电流 DC（A）	1.3±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

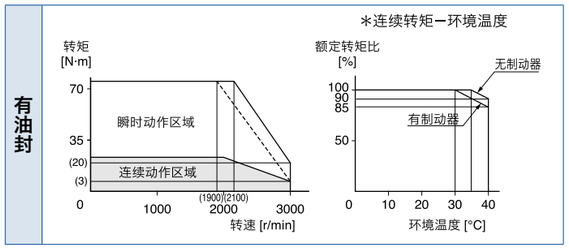
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	1666
	轴向负载 A 方向（N）	784
	轴向负载 B 方向（N）	980
运转时	径向负载 P 方向（N）	784
	轴向负载 A, B 方向（N）	343

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC400 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封

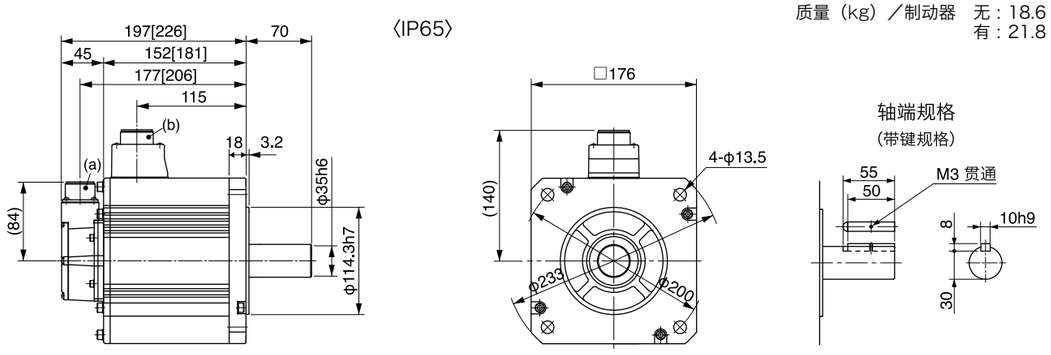


外形尺寸图

（IP67 电机见 P.139）

质量（kg）／制动器　无：18.6　有：21.8

〈IP65〉



(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MDME 7.5 kW [中惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1	IP65		—	—
	IP67		MDME754G1 □	MDME754S1 □
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MGD◇TB4A2	
		A5ⅡE, A5E系列	—	—
	外型标识		G 型	
电源设备容量 (kVA)			11	
额定输出 (W)			7.5	
额定转矩 (N·m)			47.8	
瞬时最大转矩 (N·m)			119	
额定电流 (A(rms))			22	
瞬时最大电流 (A(o-p))			83	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0PM20049×3		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			1500	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		101	
	有制动器		107	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

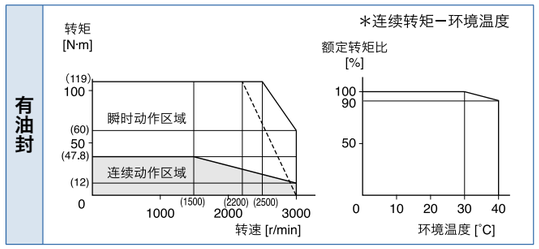
静摩擦转矩（N·m）	58.8 以上
吸引时间（ms）	150 以下
释放时间（ms）(注 4)	50 以下
励磁电流 DC（A）	1.4±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

●容许负载（详情请参见 P.183）

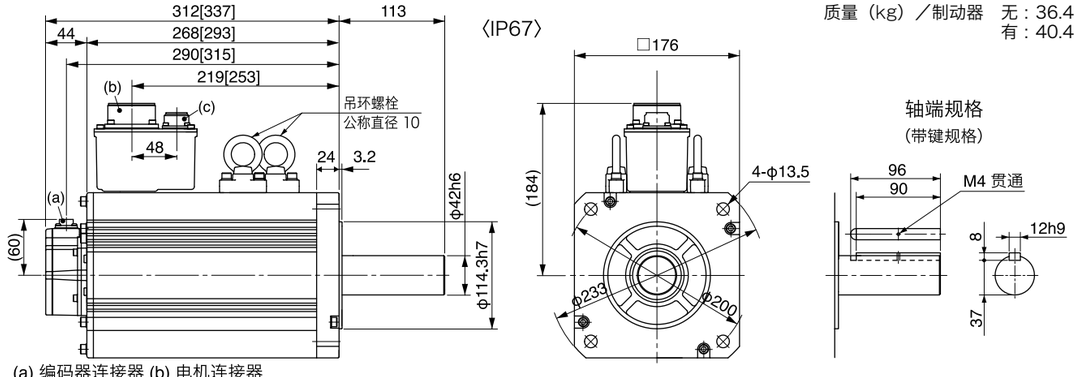
组装时	径向负载 P 方向（N）	2058
	轴向负载 A 方向（N）	980
	轴向负载 B 方向（N）	1176
运转时	径向负载 P 方向（N）	1176
	轴向负载 A, B 方向（N）	490

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.46。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）



外形尺寸图



质量（kg）／制动器　无：36.4
有：40.4

(a) 编码器连接器 (b) 电机连接器
(c) 制动器连接器（仅带制动器）

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MDME 11.0 kW [中惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1	IP65		—	—
	IP67		MDMEC14G1 □	MDMEC14S1 □
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MHD◇TB4A2	
		A5ⅡE, A5E系列	—	—
	外型标识		H 型	
电源设备容量 (kVA)			17	
额定输出 (W)			11.0	
额定转矩 (N·m)			70	
瞬时最大转矩 (N·m)			175	
额定电流 (A(rms))			27.1	
瞬时最大电流 (A(o-p))			101	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0PM20059		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			1500	
最高转速 (r/min)			2000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		212	
	有制动器		220	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

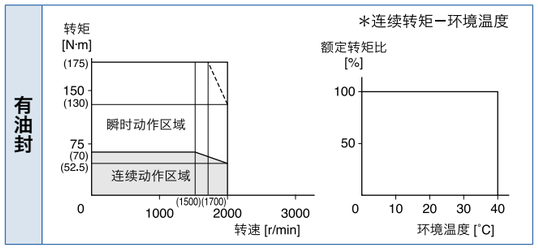
静摩擦转矩（N·m）	100 以上
吸引时间（ms）	300 以下
释放时间（ms）(注 4)	140 以下
励磁电流 DC（A）	1.08±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

●容许负载（详情请参见 P.183）

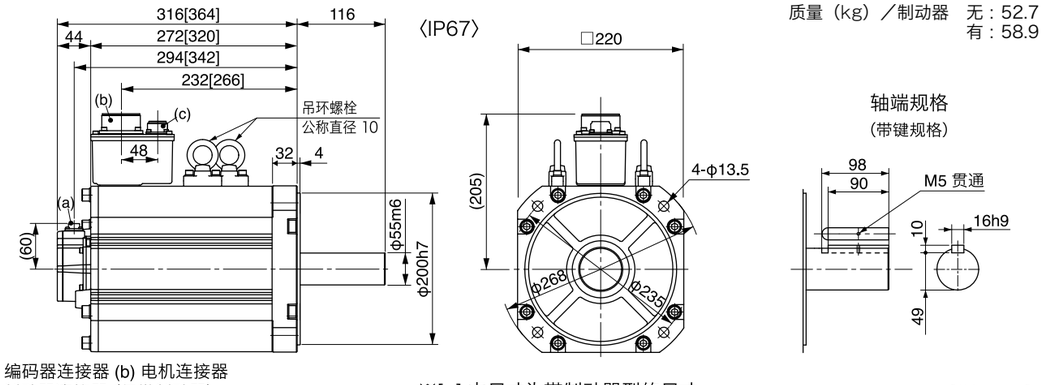
组装时	径向负载 P 方向（N）	4508
	轴向负载 A 方向（N）	1470
	轴向负载 B 方向（N）	1764
运转时	径向负载 P 方向（N）	2254
	轴向负载 A, B 方向（N）	686

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.46。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）



外形尺寸图



质量（kg）／制动器　无：52.7
有：58.9

(a) 编码器连接器 (b) 电机连接器
(c) 制动器连接器（仅带制动器）

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MDME 15.0 kW [中惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1	IP65		—	—
	IP67		MDMEC54G1 □	MDMEC54S1 □
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MHD ◇ TB4A2	
		A5ⅡE, A5E系列	—	—
	外型标识		H 型	
电源设备容量		(kVA)	22	
额定输出		(W)	15.0	
额定转矩		(N·m)	95.5	
瞬时最大转矩		(N·m)	224	
额定电流		(A(rms))	33.1	
瞬时最大电流		(A(o-p))	118	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0PM20059		无限制 (注 2)	
额定转速		(r/min)	1500	
最高转速		(r/min)	2000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		302	
	有制动器		211	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	100 以上
吸引时间（ms）	300 以下
释放时间（ms）(注 4)	140 以下
励磁电流 DC（A）	1.08±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

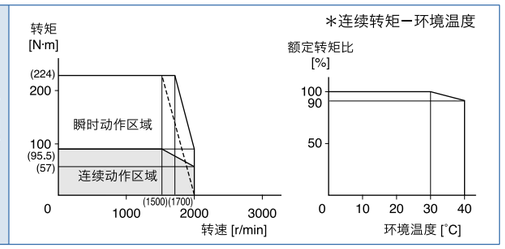
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	4508
	轴向负载 A 方向（N）	1470
	轴向负载 B 方向（N）	1764
运转时	径向负载 P 方向（N）	2254
	轴向负载 A, B 方向（N）	686

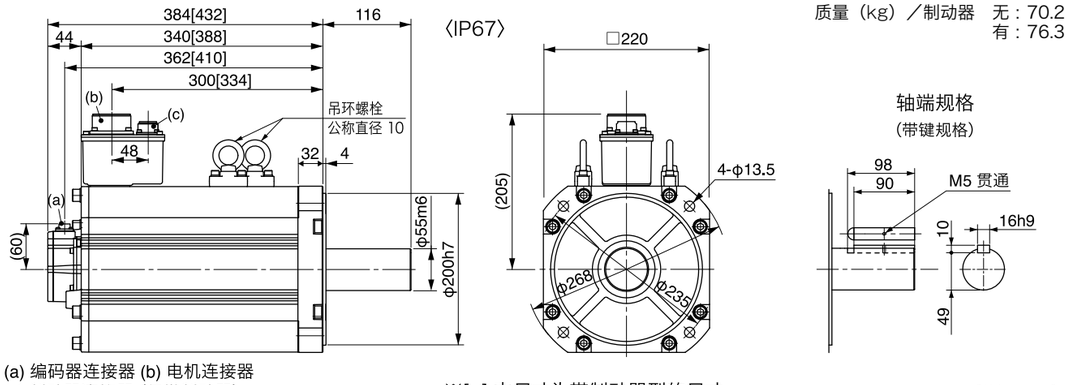
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.47。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图



质量（kg）／制动器　无：70.2
有：76.3

(a) 编码器连接器 (b) 电机连接器
(c) 制动器连接器（仅带制动器）

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MFME 1.5 kW [中惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1	IP65		—	—
	IP67		MFME154G1 □	MFME154S1 □
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MDD ◇ T3420	
		A5ⅡE, A5E系列	MDD ◇ T3420E	—
	外型标识		D 型	
电源设备容量		(kVA)	2.4	
额定输出		(W)	1.5	
额定转矩		(N·m)	7.16	
瞬时最大转矩		(N·m)	21.5	
额定电流		(A(rms))	3.8	
瞬时最大电流		(A(o-p))	16	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		100	
	DV0PM20048		无限制 (注 2)	
额定转速		(r/min)	2000	
最高转速		(r/min)	3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		18.2	
	有制动器		23.5	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	7.8 以上
吸引时间（ms）	80 以下
释放时间（ms）(注 4)	35 以下
励磁电流 DC（A）	0.83±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

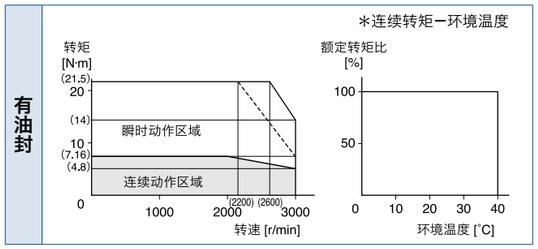
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

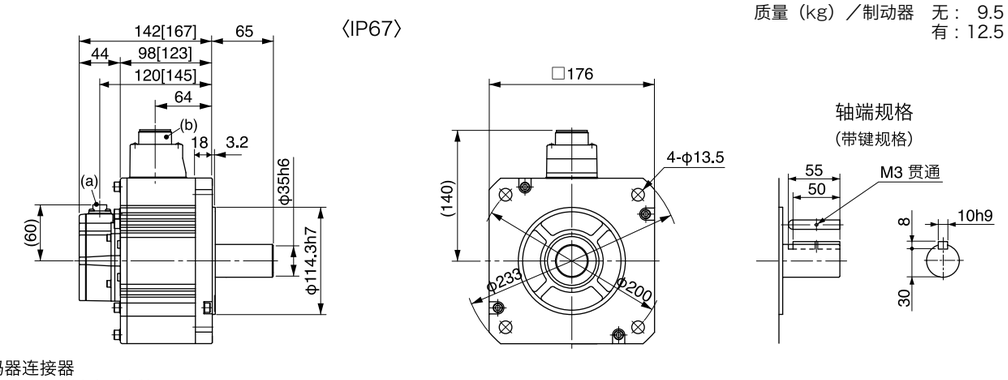
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.44。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图



质量（kg）／制动器　无：9.5
有：12.5

(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MFME 2.5 kW [中惯量 中容量／平底型]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1	IP65		—	—
	IP67		MFME254G1 □	MFME254S1 □
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MED◇T4430	
		A5ⅡE, A5E系列	MED◇T4430E	—
	外型标识		E 型	
电源设备容量		(kVA)	3.9	
额定输出		(W)	2.5	
额定转矩		(N·m)	11.9	
瞬时最大转矩		(N·m)	30.4	
额定电流		(A(rms))	6.7	
瞬时最大电流		(A(o-p))	29	
再生制动器频率（次／分钟） （注 1）	无可选件		75	
	DV0PM20049		无限制 （注 2）	
额定转速		(r/min)	2000	
最高转速		(r/min)	3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		35.8	
	有制动器		45.2	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 （注 3）			10 倍以下	
旋转式编码器规格 （注 5）			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	21.6 以上
吸引时间（ms）	150 以下
释放时间（ms）（注 4）	100 以下
励磁电流 DC（A）	0.75±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

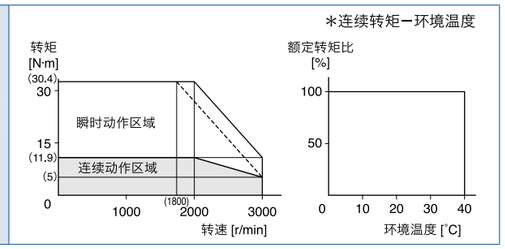
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	1862
	轴向负载 A 方向（N）	686
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	784
	轴向负载 A, B 方向（N）	294

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

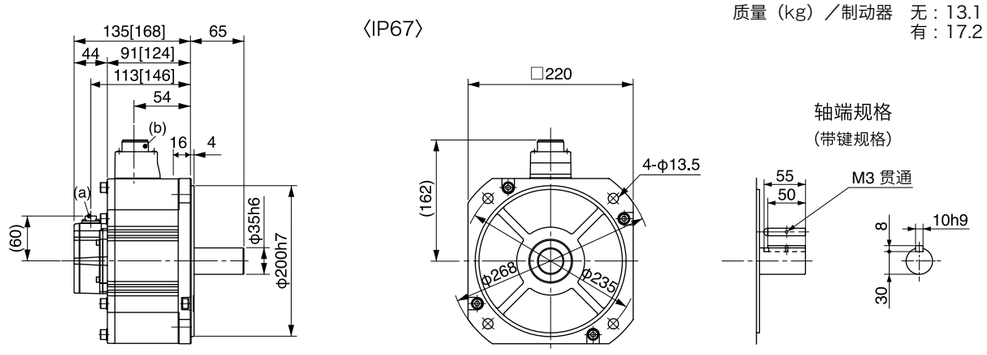
有油封



外形尺寸图

质量（kg）／制动器　无：13.1　有：17.2

〈IP67〉



(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

［单位：mm］

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MFME 4.5 kW [中惯量 中容量／平底型]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1	IP65		—	—
	IP67		MFME454G1 □	MFME454S1 □
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MFD◇TA464	
		A5ⅡE, A5E系列	MFD◇TA464E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量		(kVA)	6.9	
额定输出		(W)	4.5	
额定转矩		(N·m)	21.5	
瞬时最大转矩		(N·m)	54.9	
额定电流		(A(rms))	12.4	
瞬时最大电流		(A(o-p))	53	
再生制动器频率（次／分钟） （注 1）	无可选件		67	
	DV0PM20049×2		375	
额定转速		(r/min)	2000	
最高转速		(r/min)	3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		63.1	
	有制动器		70.9	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 （注 3）			10 倍以下	
旋转式编码器规格 （注 5）			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	31.4 以上
吸引时间（ms）	150 以下
释放时间（ms）（注 4）	100 以下
励磁电流 DC（A）	0.75±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

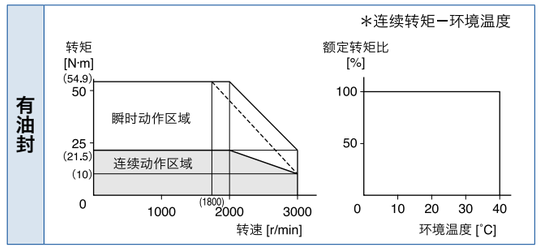
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	1862
	轴向负载 A 方向（N）	686
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	784
	轴向负载 A, B 方向（N）	294

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

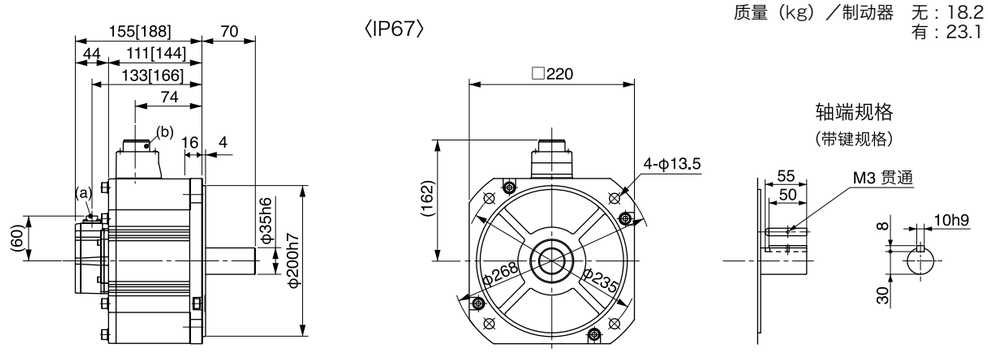
有油封



外形尺寸图

质量（kg）／制动器　无：18.2　有：23.1

〈IP67〉



(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

［单位：mm］

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MGME 0.9 kW [中惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1	IP65		MGME094GC□	MGME094SC□
	IP67		MGME094G1□	MGME094S1□
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MDD◇T3420	
		A5ⅡE, A5E系列	MDD◇T3420E	—
	外型标识		D 型	
电源设备容量 (kVA)			1.8	
额定输出 (W)			0.9	
额定转矩 (N·m)			8.59	
瞬时最大转矩 (N·m)			19.3	
额定电流 (A(rms))			3.8	
瞬时最大电流 (A(o-p))			12	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0PM20048		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			1000	
最高转速 (r/min)			2000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		6.70	
	有制动器		7.99	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	13.7 以上
吸引时间（ms）	100 以下
释放时间（ms）(注 4)	50 以下
励磁电流 DC（A）	0.79±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

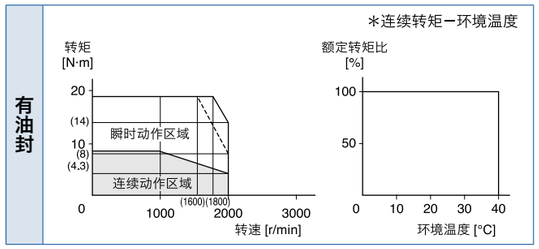
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	686
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.44。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC400 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封

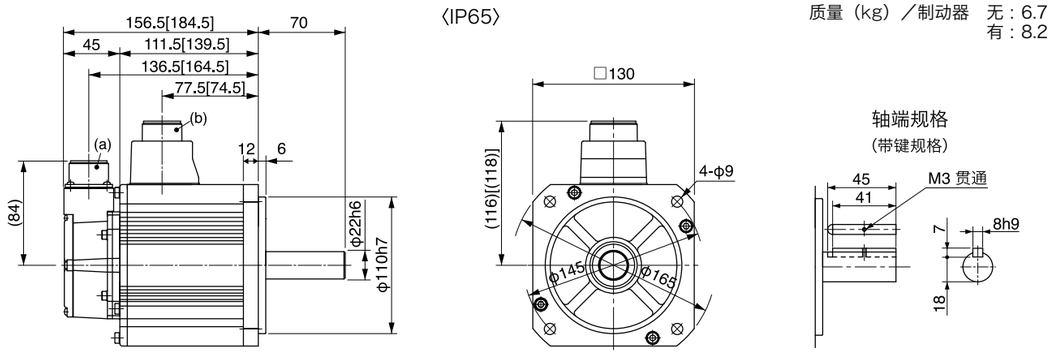


外形尺寸图

(IP67 电机见 P.139)

质量（kg）／制动器　无：6.7　有：8.2

〈IP65〉



(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MGME 2.0 kW [中惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1	IP65		MGME204GC□	MGME204SC□
	IP67		MGME204G1□	MGME204S1□
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MFD◇T5440	
		A5ⅡE, A5E系列	MFD◇T5440E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			3.8	
额定输出 (W)			2.0	
额定转矩 (N·m)			19.1	
瞬时最大转矩 (N·m)			47.7	
额定电流 (A(rms))			8.5	
瞬时最大电流 (A(o-p))			30	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0PM20049×2		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			1000	
最高转速 (r/min)			2000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		30.3	
	有制动器		31.4	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	24.5 以上
吸引时间（ms）	80 以下
释放时间（ms）(注 4)	25 以下
励磁电流 DC（A）	1.3±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

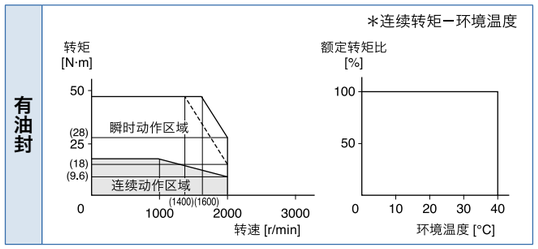
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	1666
	轴向负载 A 方向（N）	784
	轴向负载 B 方向（N）	980
运转时	径向负载 P 方向（N）	1176
	轴向负载 A, B 方向（N）	490

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC400 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封

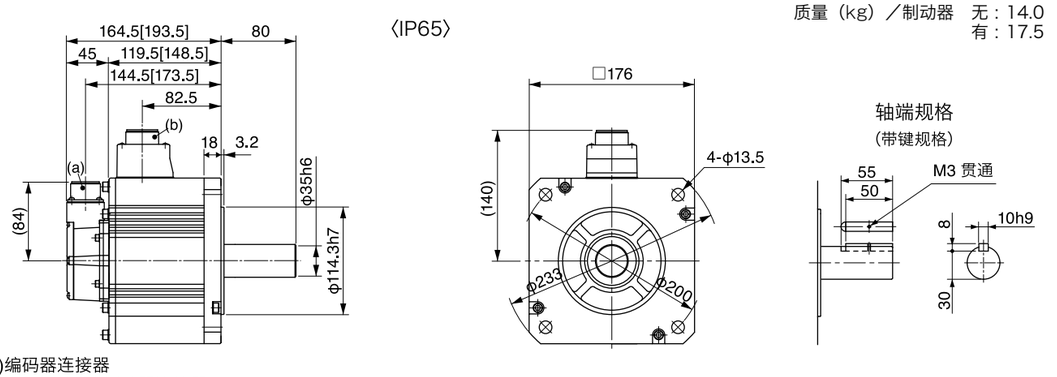


外形尺寸图

(IP67 电机见 P.139)

质量（kg）／制动器　无：14.0　有：17.5

〈IP65〉



(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MGME 3.0 kW [中惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1	IP65		MGME304GC □	MGME304SC □
	IP67		MGME304G1 □	MGME304S1 □
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MFD◇TA464	
		A5ⅡE, A5E系列	MFD◇TA464E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			4.5	
额定输出 (W)			3.0	
额定转矩 (N·m)			28.7	
瞬时最大转矩 (N·m)			71.7	
额定电流 (A(rms))			11.3	
瞬时最大电流 (A(o-p))			40	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0PM20049×2		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			1000	
最高转速 (r/min)			2000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		48.4	
	有制动器		49.2	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	58.8 以上
吸引时间（ms）	150 以下
释放时间（ms）(注 4)	50 以下
励磁电流 DC（A）	1.4±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

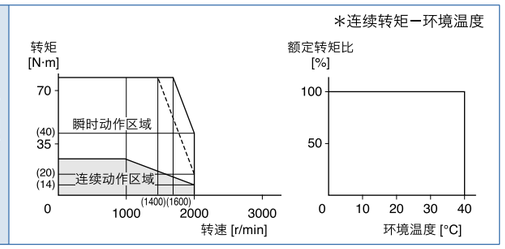
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	2058
	轴向负载 A 方向（N）	980
	轴向负载 B 方向（N）	1176
运转时	径向负载 P 方向（N）	1470
	轴向负载 A, B 方向（N）	490

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC400 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封

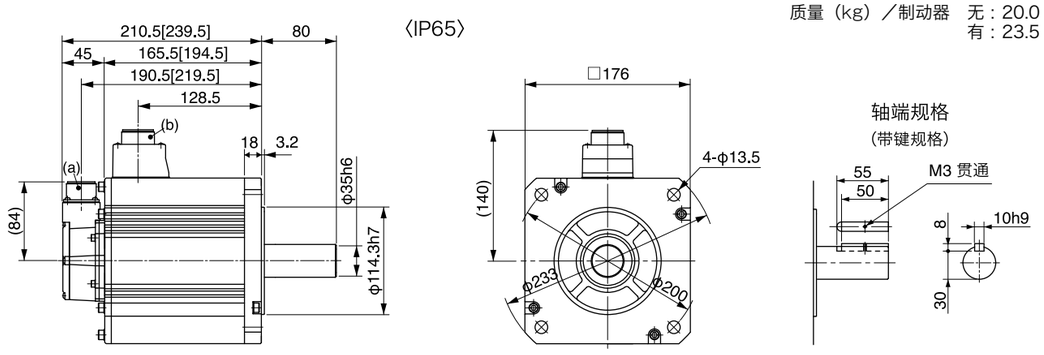


外形尺寸图

（IP67 电机见 P.139）

质量（kg）／制动器　无：20.0　有：23.5

〈IP65〉



(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MGME 4.5 kW [中惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1	IP65		—	—
	IP67		MGME454G1 □	MGME454S1 □
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MFD◇TA464	
		A5ⅡE, A5E系列	MFD◇TA464E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			7.5	
额定输出 (W)			4.5	
额定转矩 (N·m)			43.0	
瞬时最大转矩 (N·m)			107	
额定电流 (A(rms))			14.8	
瞬时最大电流 (A(o-p))			55	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0PM20049×2		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			1000	
最高转速 (r/min)			2000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		79.1	
	有制动器		84.4	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	58.8 以上
吸引时间（ms）	150 以下
释放时间（ms）(注 4)	50 以下
励磁电流 DC（A）	1.4±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

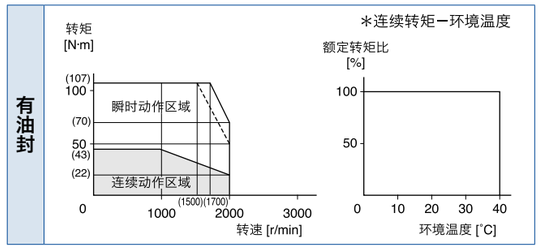
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	2058
	轴向负载 A 方向（N）	980
	轴向负载 B 方向（N）	1176
运转时	径向负载 P 方向（N）	1470
	轴向负载 A, B 方向（N）	490

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

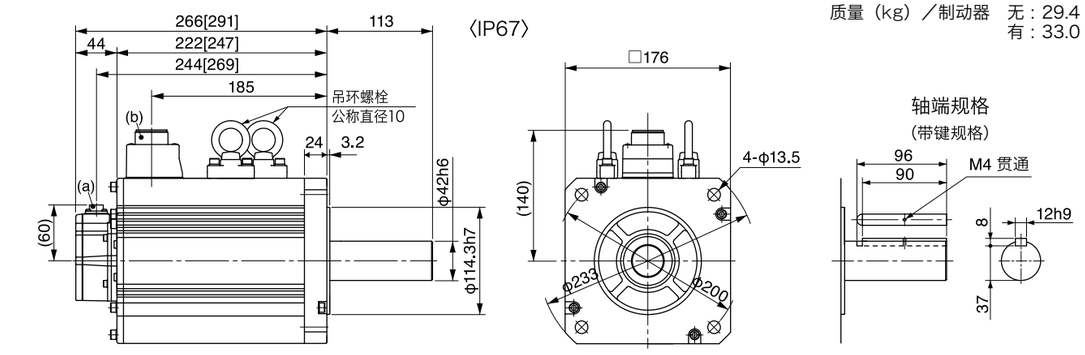
有油封



外形尺寸图

质量（kg）／制动器　无：29.4　有：33.0

〈IP67〉



(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MGME 6.0 kW [中惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1	IP65		—	—
	IP67		MGME604G1 □	MGME604S1 □
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MGD◇TB4A2	
		A5ⅡE, A5E系列	—	—
	外型标识		G 型	
电源设备容量		(kVA)	9.0	
额定输出		(W)	6.0	
额定转矩		(N·m)	57.3	
瞬时最大转矩		(N·m)	143	
额定电流		(A(rms))	19.4	
瞬时最大电流		(A(o-p))	74	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0PM20049×3		无限制 (注 2)	
额定转速		(r/min)	1000	
最高转速		(r/min)	2000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		101	
	有制动器		107	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	58.8 以上
吸引时间（ms）	150 以下
释放时间（ms）(注 4)	50 以下
励磁电流 DC（A）	1.4±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

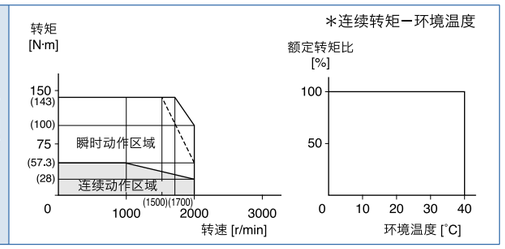
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	2058
	轴向负载 A 方向（N）	980
	轴向负载 B 方向（N）	1176
运转时	径向负载 P 方向（N）	1764
	轴向负载 A, B 方向（N）	588

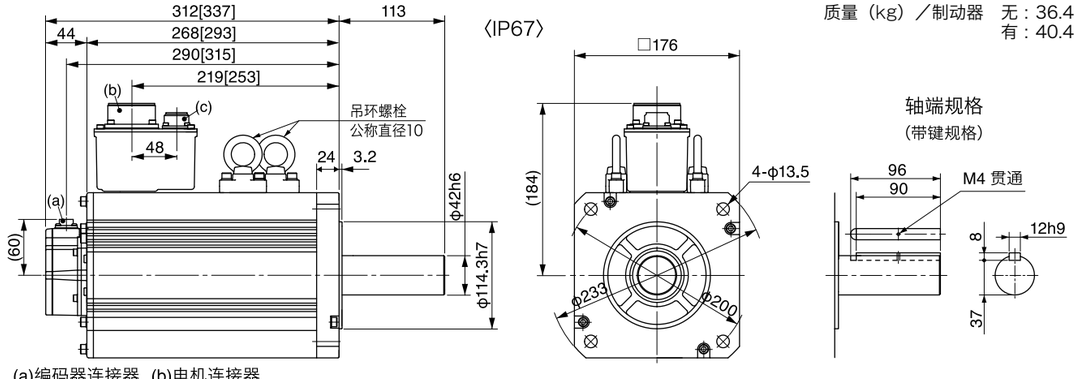
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.46。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图



质量（kg）／制动器　无：36.4
有：40.4

〈IP67〉

(a)编码器连接器　(b)电机连接器
(c)制动器连接器（仅带制动器）

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MHME 1.0 kW [高惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1	IP65		MHME104GC□	MHME104SC□
	IP67		MHME104G1□	MHME104S1□
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MDD◇T2412	
		A5ⅡE, A5E系列	MDD◇T2412E	—
	外型标识		D 型	
电源设备容量		(kVA)	1.8	
额定输出		(W)	1.0	
额定转矩		(N·m)	4.77	
瞬时最大转矩		(N·m)	14.3	
额定电流		(A(rms))	2.9	
瞬时最大电流		(A(o-p))	12	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		83	
	DV0PM20048		无限制 (注 2)	
额定转速		(r/min)	2000	
最高转速		(r/min)	3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		24.7	
	有制动器		26.0	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			5 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	4.9 以上
吸引时间（ms）	80 以下
释放时间（ms）(注 4)	70 以下
励磁电流 DC（A）	0.59±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

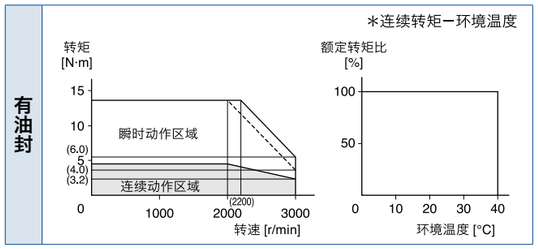
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.44。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

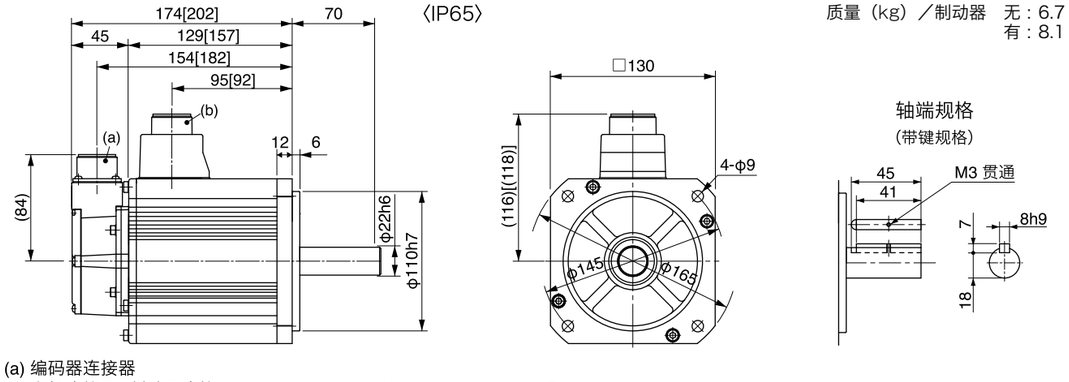
转矩特性（驱动器电源电压：AC400 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图

(IP67 电机见 P.140)



质量（kg）／制动器　无：6.7
有：8.1

〈IP65〉

(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MHME 1.5 kW [高惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1	IP65		MHME154GC□	MHME154SC□
	IP67		MHME154G1□	MHME154S1□
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MDD◇T3420	
		A5ⅡE, A5E系列	MDD◇T3420E	—
	外型标识		D 型	
电源设备容量 (kVA)			2.3	
额定输出 (W)			1.5	
额定转矩 (N·m)			7.16	
瞬时最大转矩 (N·m)			21.5	
额定电流 (A(rms))			4.7	
瞬时最大电流 (A(o-p))			20	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		22	
	DV0PM20048		130	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		37.1	
	有制动器		38.4	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			5 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	13.7 以上
吸引时间（ms）	100 以下
释放时间（ms）（注 4）	50 以下
励磁电流 DC（A）	0.79±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

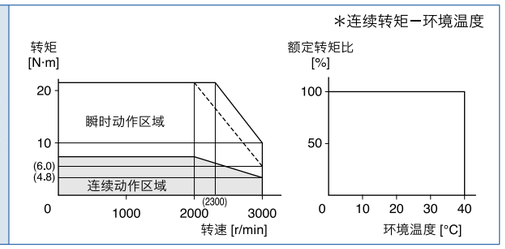
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.44。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC400 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

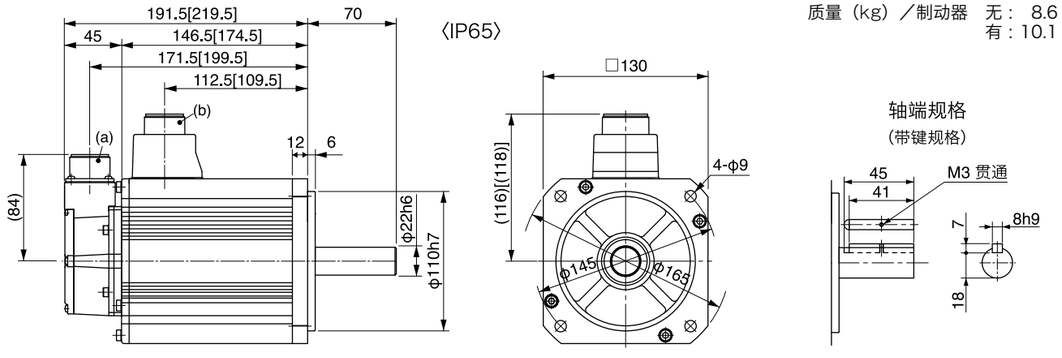
有油封



外形尺寸图

（IP67 电机见 P.140）

质量（kg）／制动器　无：8.6　有：10.1



(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

［单位：mm］

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MHME 2.0 kW [高惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1	IP65		MHME204GC□	MHME204SC□
	IP67		MHME204G1□	MHME204S1□
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MED◇T4430	
		A5ⅡE, A5E系列	MED◇T4430E	—
	外型标识		E 型	
电源设备容量 (kVA)			3.3	
额定输出 (W)			2.0	
额定转矩 (N·m)			9.55	
瞬时最大转矩 (N·m)			28.6	
额定电流 (A(rms))			5.5	
瞬时最大电流 (A(o-p))			24	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		45	
	DV0PM20048		142	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		57.8	
	有制动器		59.6	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			5 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	24.5 以上
吸引时间（ms）	80 以下
释放时间（ms）（注 4）	25 以下
励磁电流 DC（A）	1.3±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

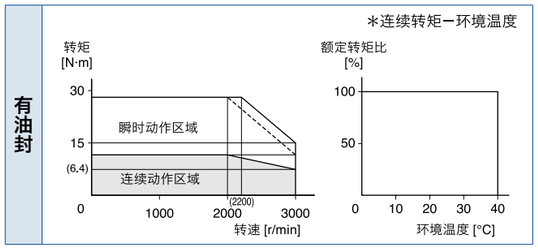
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	1666
	轴向负载 A 方向（N）	784
	轴向负载 B 方向（N）	980
运转时	径向负载 P 方向（N）	784
	轴向负载 A, B 方向（N）	343

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

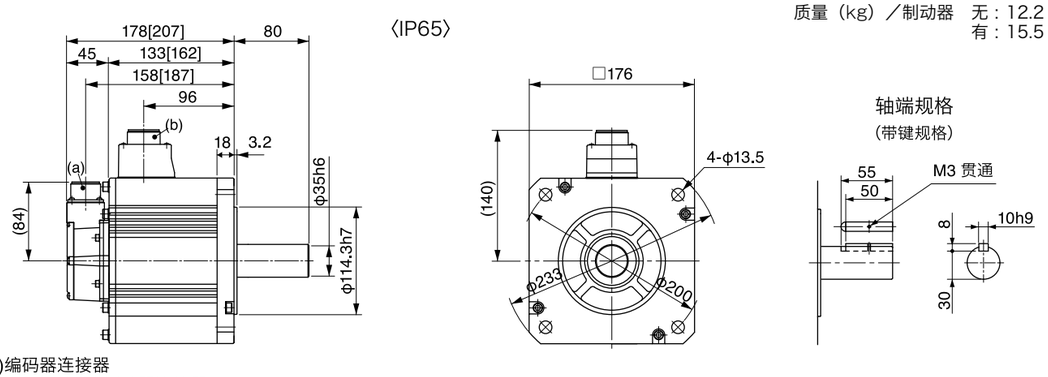
有油封



外形尺寸图

（IP67 电机见 P.140）

质量（kg）／制动器　无：12.2　有：15.5



(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

［单位：mm］

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MHME 3.0 kW [高惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1	IP65		MHME304GC□	MHME304SC□
	IP67		MHME304G1□	MHME304S1□
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MFD◇T5440	
		A5ⅡE, A5E系列	MFD◇T5440E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			4.5	
额定输出 (W)			3.0	
额定转矩 (N·m)			14.3	
瞬时最大转矩 (N·m)			43.0	
额定电流 (A(rms))			8.0	
瞬时最大电流 (A(o-p))			34	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		19	
	DV0PM20049×2		142	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		90.5	
	有制动器		92.1	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			5 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	24.5 以上
吸引时间（ms）	80 以下
释放时间（ms）（注 4）	25 以下
励磁电流 DC（A）	1.3±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

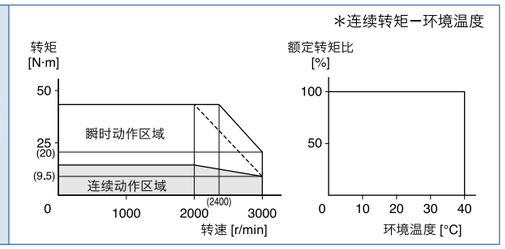
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	1666
	轴向负载 A 方向（N）	784
	轴向负载 B 方向（N）	980
运转时	径向负载 P 方向（N）	784
	轴向负载 A, B 方向（N）	343

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC400 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

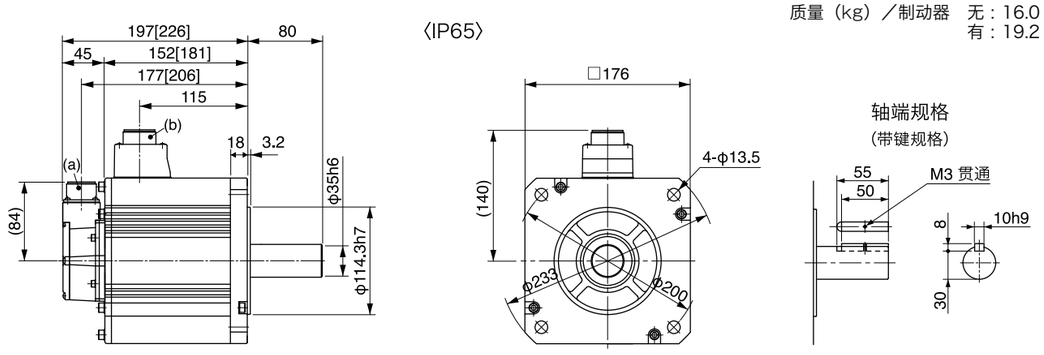
有油封



外形尺寸图

（IP67 电机见 P.140）

质量（kg）／制动器　无：16.0　有：19.2



(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MHME 4.0 kW [高惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1	IP65		MHME404GC□	MHME404SC□
	IP67		MHME404G1□	MHME404S1□
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MFD◇TA464	
		A5ⅡE, A5E系列	MFD◇TA464E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			6.8	
额定输出 (W)			4.0	
额定转矩 (N·m)			19.1	
瞬时最大转矩 (N·m)			57.3	
额定电流 (A(rms))			10.5	
瞬时最大电流 (A(o-p))			45	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		17	
	DV0PM20049×2		125	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		112	
	有制动器		114	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			5 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	24.5 以上
吸引时间（ms）	80 以下
释放时间（ms）（注 4）	25 以下
励磁电流 DC（A）	1.3±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

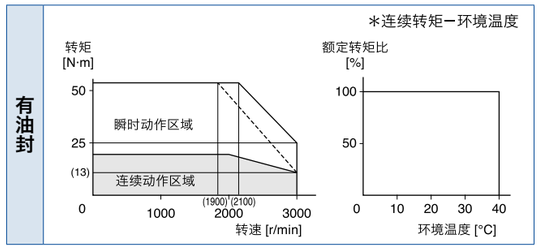
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	1666
	轴向负载 A 方向（N）	784
	轴向负载 B 方向（N）	980
运转时	径向负载 P 方向（N）	784
	轴向负载 A, B 方向（N）	343

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC400 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

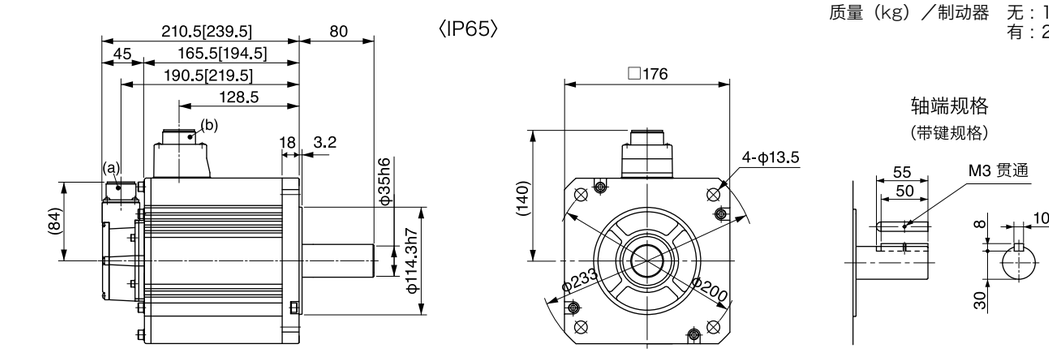
有油封



外形尺寸图

（IP67 电机见 P.140）

质量（kg）／制动器　无：18.6　有：21.8



(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MHME 5.0 kW [高惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1	IP65		MHME504GC □	MHME504SC □
	IP67		MHME504G1 □	MHME504S1 □
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MFD◇TA464	
		A5ⅡE, A5E系列	MFD◇TA464E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			7.5	
额定输出 (W)			5.0	
额定转矩 (N·m)			23.9	
瞬时最大转矩 (N·m)			71.6	
额定电流 (A(rms))			13.0	
瞬时最大电流 (A(o-p))			55	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		10	
	DV0PM20049×2		76	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		162	
	有制动器		164	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			5 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	24.5 以上
吸引时间（ms）	80 以下
释放时间（ms）(注 4)	25 以下
励磁电流 DC（A）	1.3±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

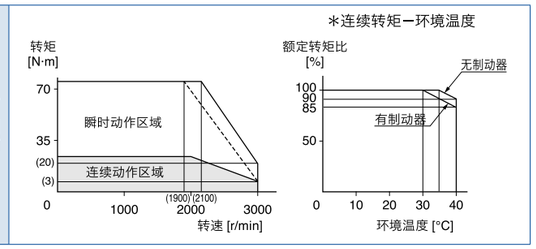
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	1666
	轴向负载 A 方向（N）	784
	轴向负载 B 方向（N）	980
运转时	径向负载 P 方向（N）	784
	轴向负载 A, B 方向（N）	343

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

转矩特性（驱动器电源电压：AC400 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

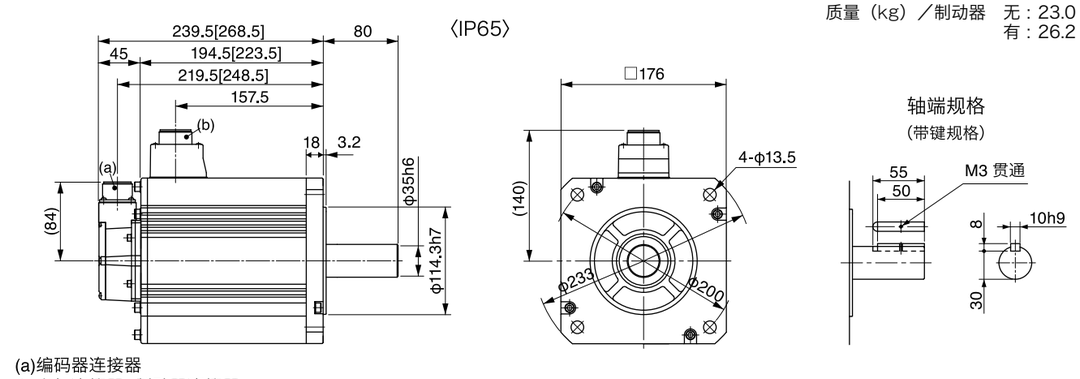
有油封



外形尺寸图

(IP67 电机见 P.140)

质量（kg）／制动器　无：23.0　有：26.2



(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

400 V MHME 7.5 kW [高惯量 中容量]

规　格

			AC400 V 用	
电机型号 *1	IP65		—	—
	IP67		MHME754G1 □	MHME754S1 □
适用驱动器*2	型号 *3	A5Ⅱ, A5系列	MGD◇TB4A2	
		A5ⅡE, A5E系列	—	—
	外型标识		G 型	
电源设备容量 (kVA)			9.0	
额定输出 (W)			7.5	
额定转矩 (N·m)			47.8	
瞬时最大转矩 (N·m)			119	
额定电流 (A(rms))			22.0	
瞬时最大电流 (A(o-p))			83	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0PM20049×3		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			1500	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		273	
	有制动器		279	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			5 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	58.8 以上
吸引时间（ms）	150 以下
释放时间（ms）(注 4)	50 以下
励磁电流 DC（A）	1.4±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

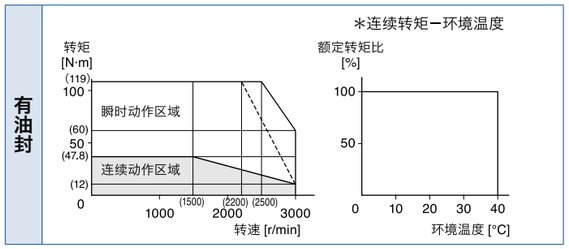
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	2058
	轴向负载 A 方向（N）	980
	轴向负载 B 方向（N）	1176
运转时	径向负载 P 方向（N）	1176
	轴向负载 A, B 方向（N）	490

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.46。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
*3 适用驱动器的型号中的◇表示系列。
有关型号的详细内容请参见 P.16。

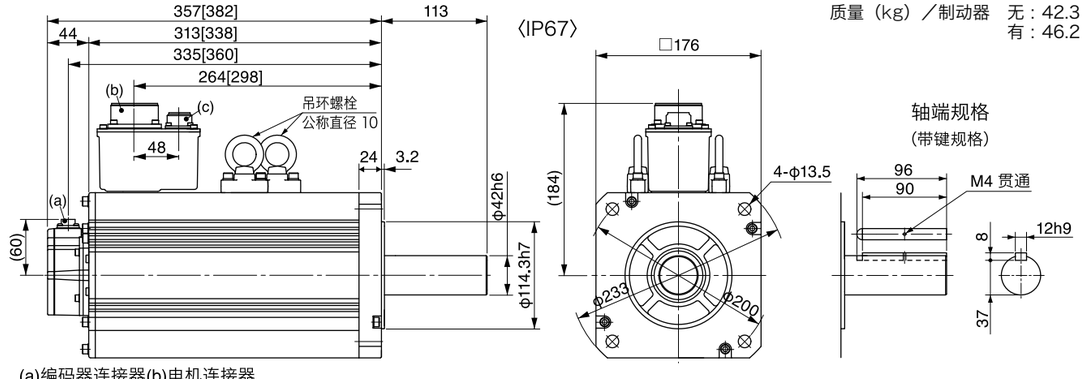
转矩特性（驱动器电源电压：AC400 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图

质量（kg）／制动器　无：42.3　有：46.2



(a)编码器连接器(b)电机连接器
(c)制动器连接器（仅带制动器）

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

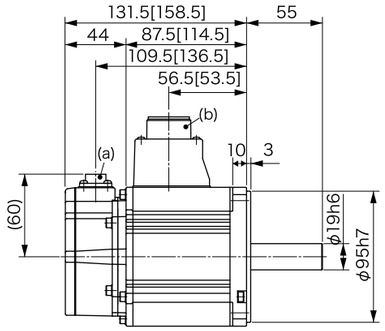
[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

IP67 电机 (MSME 200 V/ 400 V 型号)

• MSME084□1∗

[单位: mm]

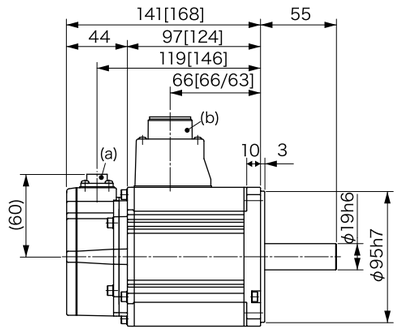


(a) 编码器连接器
(b)电机，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

• MSME10□□1∗

[单位: mm]

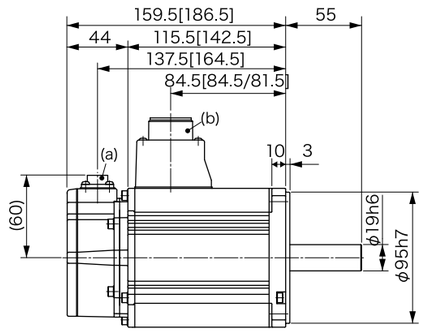


(a) 编码器连接器 (b)电机，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。
如果[ ]内有两个数值，则左边的是200 V型的，
右边的是400 V型的。

• MSME15□□1∗

[单位: mm]

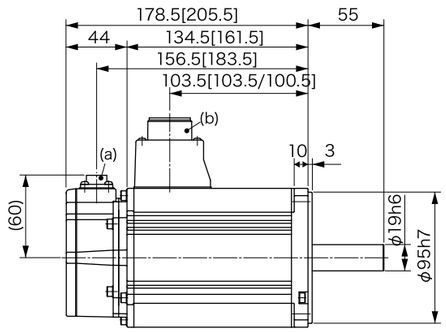


(a) 编码器连接器 (b)电机，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。
如果[ ]内有两个数值，则左边的是200 V型的，
右边的是400 V型的。

• MSME20□□1∗

[单位: mm]

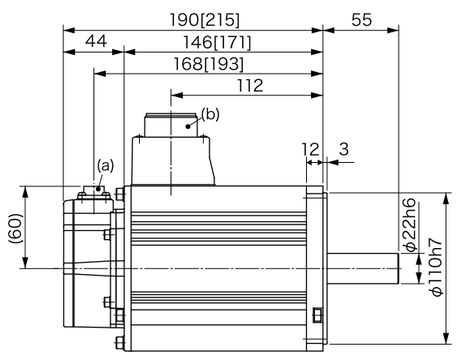


(a) 编码器连接器 (b)电机，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。
如果[ ]内有两个数值，则左边的是200V型的，
右边的是400 V型的。

• MSME30□□1∗

[单位: mm]

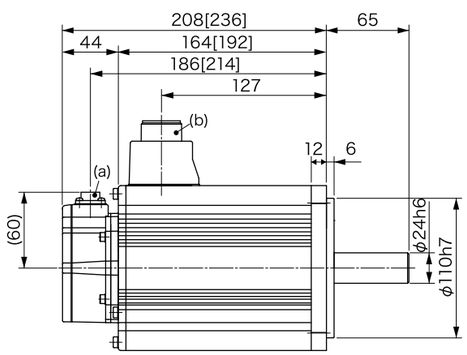


(a) 编码器连接器
(b)电机，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

• MSME40□□1∗

[单位: mm]



(a) 编码器连接器
(b)电机，制动器连接器

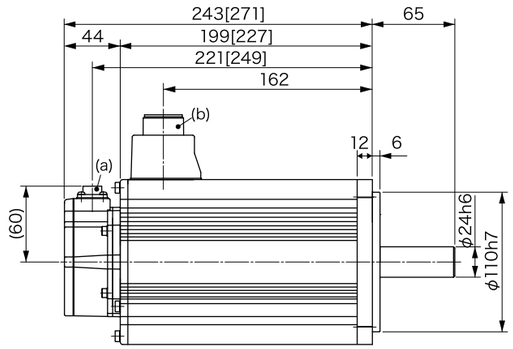
※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

※请参考IP65电机的页码了解详细的电机规格。

IP67 电机 (MSME 200 V/ 400 V 型号 MDME 200 V/ 400 V 型号)

• MSME50□□1∗

[单位: mm]

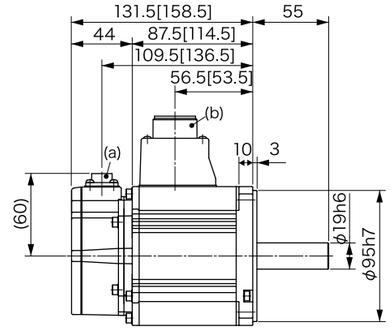


(a) 编码器连接器
(b)电机，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

• MDME044□1∗

[单位: mm]

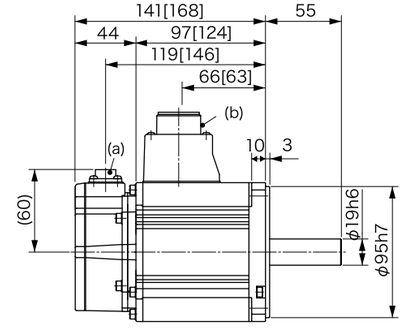


(a) 编码器连接器
(b)电机，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

• MDME064□1∗

[单位: mm]

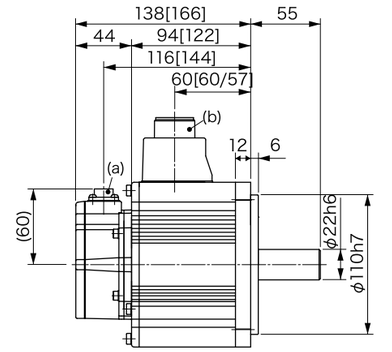


(a) 编码器连接器
(b)电机，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

• MDME10□□1∗

[单位: mm]

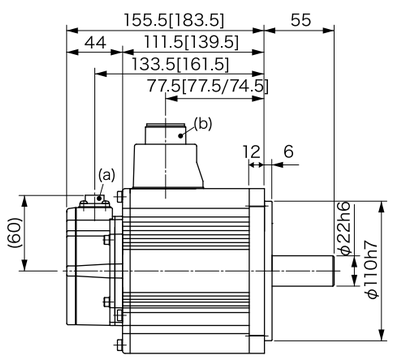


(a) 编码器连接器 (b)电机，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。
如果[ ]内有两个数值，则左边的是200 V型的，
右边的是400 V型的。

• MDME15□□1∗

[单位: mm]

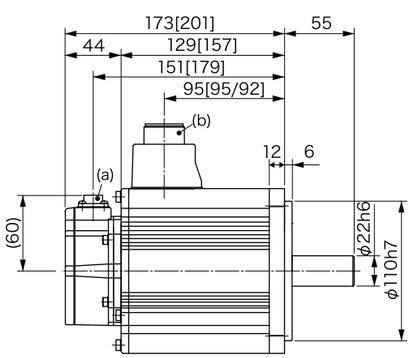


(a) 编码器连接器 (b)电机，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。
如果[ ]内有两个数值，则左边的是200 V型的，
右边的是400 V型的。

• MDME20□□1∗

[单位: mm]



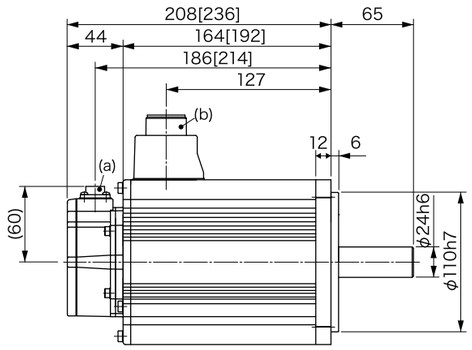
(a) 编码器连接器 (b)电机，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。
如果[ ]内有两个数值，则左边的是200 V型的，
右边的是400 V型的。

※请参考IP65电机的页码了解详细的电机规格。

IP67 电机 (MDME 200 V/ 400 V 型号 MGME 200 V/ 400 V 型号)

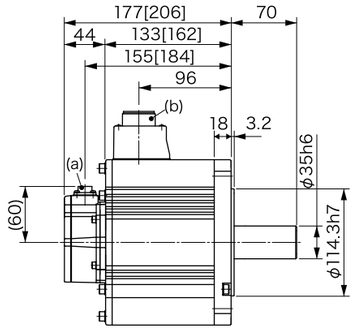
・**MDME30□□1∗** [单位: mm]



(a) 编码器连接器
(b)电机，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

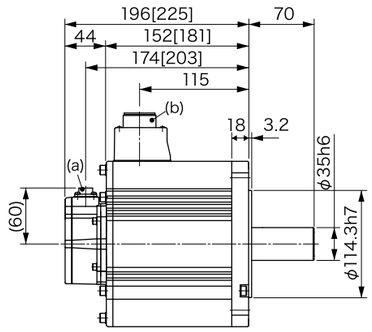
・**MDME40□□1∗** [单位: mm]



(a) 编码器连接器
(b)电机，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

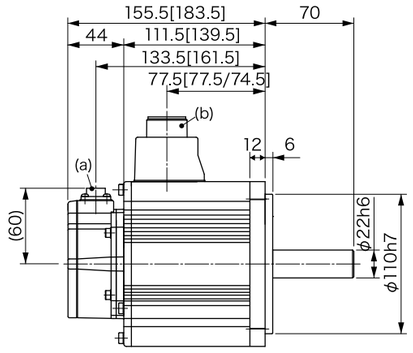
・**MDME50□□1∗** [单位: mm]



(a) 编码器连接器
(b)电机，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

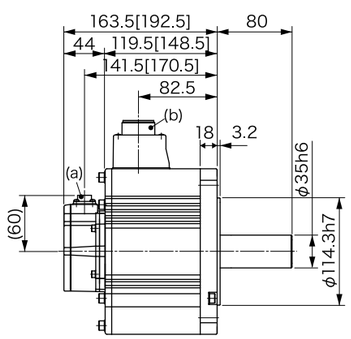
・**MGME09□□1∗** [单位: mm]



(a) 编码器连接器 (b)电机，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。
如果[ ]内有两个数值，则左边的是200 V型的，
右边的是400 V型的。

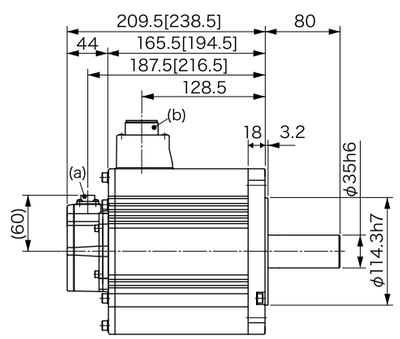
・**MGME20□□1∗** [单位: mm]



(a) 编码器连接器
(b)电机，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

・**MGME30□□1∗** [单位: mm]



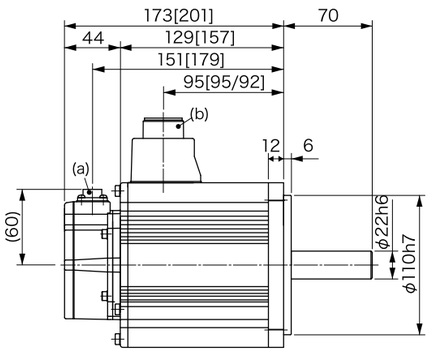
(a) 编码器连接器
(b)电机，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

※请参考IP65电机的页码了解详细的电机规格。

IP67 电机 (MHME 200 V/ 400 V 型号)

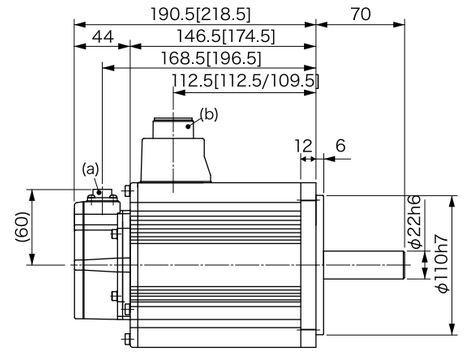
・**MHME10□□1∗** [单位: mm]



(a) 编码器连接器 (b)电机，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。
如果[ ]内有两个数值，则左边的是200 V型的，
右边的是400 V型的。

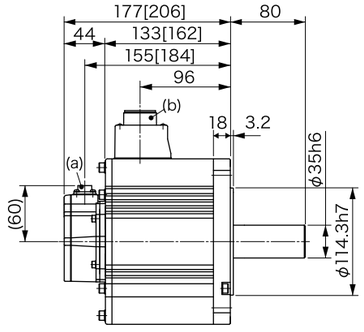
・**MHME15□□1∗** [单位: mm]



(a) 编码器连接器 (b)电机，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。
如果[ ]内有两个数值，则左边的是200 V型的，
右边的是400 V型的。

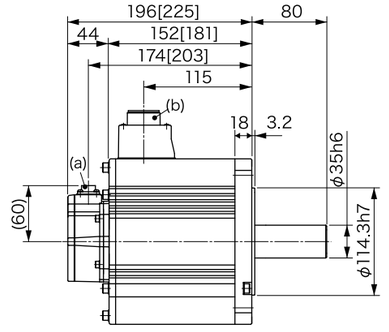
・**MHME20□□1∗** [单位: mm]



(a) 编码器连接器
(b)电机，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

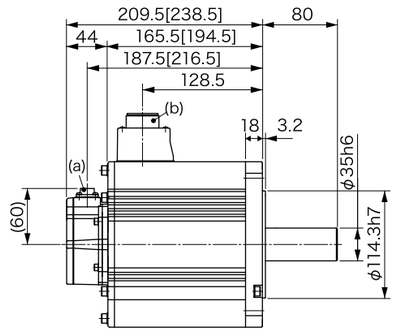
・**MHME30□□1∗** [单位: mm]



(a) 编码器连接器
(b)电机，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

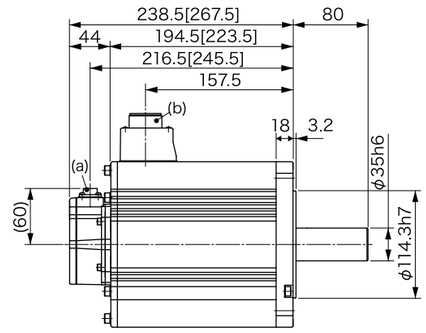
・**MHME40□□1∗** [单位: mm]



(a) 编码器连接器
(b)电机，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

・**MHME50□□1∗** [单位: mm]



(a) 编码器连接器
(b)电机，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

※请参考IP65电机的页码了解详细的电机规格。

机种／规格

带减速器电机机种

MSME
100 W～750 W

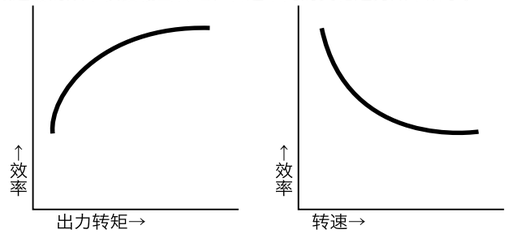
MSMD
100 W～750 W

MHMD
200 W～750 W

减速比	电机额定输出 (W)				减速器机种
	100	200	400	750	
1/5	●	●	●	●	高精度用
1/9	●	●	●	●	
1/15	●	●	●	●	
1/25	●	●	●	●	

＊MHMD 型号的电机没有 100 W。

减速器的效率根据输出转矩、转速不同的变化趋势如下所示。



带减速器电机的一般规格

项　目		规　格
减速器	减速器间隙	在减速器输出轴的 3 分 (初始值） 以下
	减速器构造	行星减速器
	减速器效率	65 %～ 85 %
	润滑	润滑油
	输出轴转动方向	同电机输出轴转动方向相同
	安装方法	法兰盘安装
	容许负载惯量比 （用伺服电机轴换算值）	伺服电机转子惯量的 10 倍以下
	保护结构	IP44 相当 (减速器部分)
环境	使用温度	0 ～ 40 ℃ (无冻结)
	使用湿度	85 % RH (无结露） 以下
	抗振性	49 m/s^2 以下 (电机外壳部分)
	抗冲击	98 m/s^2 以下

型号的识别方法／组合一览表

＊有关型号组合的详细内容请参照索引表。

型号的识别方法

M S M E 0 1 1 G 3 1 N

标识	类型
MSMD	低惯量 100 W～750 W
MSME	低惯量 100 W～750 W
MHMD	高惯量 200 W～750 W

电机额定输出

标识	规格
01	100 W
02	200 W
04	400 W
08	750 W

电压规格

标识	额定输出
1	100 V
2	200 V

减速率、减速器机种

标识	减速率	电机额定输出 (W)				减速器机种
		100	200	400	750	
1N	1/5	●	●	●	●	高精度用
2N	1/9	●	●	●	●	
3N	1/15	●	●	●	●	
4N	1/25	●	●	●	●	

＊MHMD 型号的电机没有 100 W。

电机结构

标识	轴	制动器	
	带键	无	有
3	●	●	
4	●		●

旋转式编码器规格

标识	方式	脉冲数	分辨率	导线
G	增量式	20 bit	1048576	5 芯
S	绝对式	17 bit	131072	7 芯

＊标识为 S 的旋转式编码器可使用增量式

驱动器和电机的组合一览表

电机额定输出	100 V		200 V	
	带减速器的电机型号	单相100 V 驱动器型号	带减速器的电机型号	单相/三相200 V 驱动器型号
100 W	MSME011□□□N MSMD011□□□N	MADHT1107 MADKT1107	MSME012□□□N MSMD012□□□N	MADHT1505 MADKT1505
		MADHT1107E MADKT1107E		MADHT1505E MADKT1505E
200 W	MSME021□□□N MSMD021□□□N MHMD021□□□N	MBDHT2110 MBDKT2110	MSME022□□□N MSMD022□□□N MHMD022□□□N	MADHT1507 MADKT1507
		MBDHT2110E MBDKT2110E		MADHT1507E MADKT1507E
400 W	MSME041□□□N MSMD041□□□N MHMD041□□□N	MCDHT3120 MCDKT3120	MSME042□□□N MSMD042□□□N MHMD042□□□N	MBDHT2510 MBDKT2510
		MCDHT3120E MCDKT3120E		MBDHT2510E MBDKT2510E
750 W	–	–	MSME082□□□N MSMD082□□□N MHMD082□□□N	MCDHT3520 MCDKT3520
				MCDHT3520E MCDKT3520E

※ 电机型号的□□□表示电机规格。请参照 “型号的识别方法”。

规格一览表

电机规格一览表

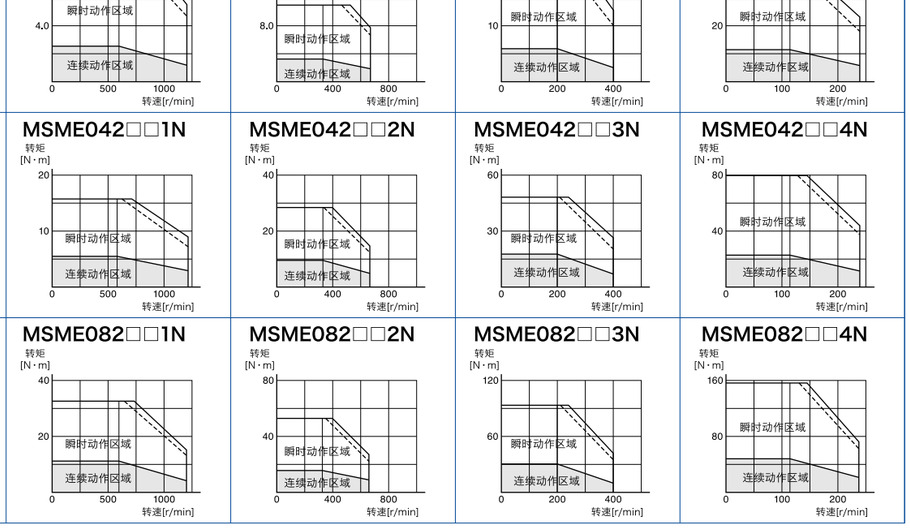
	型　号	电机额定输出	减速比	额定输出	额定转速	最高转速	额定转矩	瞬时最大转矩	电机轴换算减速器＋电机转动惯量		质　量		容许径向负载	容许轴向负载
									无制动器	有制动器	无制动器	有制动器		
		(W)		(W)	(r/min)	(r/min)	(N·m)	(N·m)	J(×10⁻⁴ kg·m²)		(kg)		(N)	(N)
MSME 低惯量	MSME01 □□□ 1N	100	1/5	75	600	1200	1.18	3.72	0.091	0.094	1.0	1.2	490	245
	MSME01 □□□ 2N		1/9	80	333	666	2.25	6.86	0.0853	0.0883	1.0	1.2	588	294
	MSME01 □□□ 3N		1/15	80	200	400	3.72	11.4	0.086	0.089	1.15	1.35	784	392
	MSME01 □□□ 4N		1/25	80	120	240	6.27	19.0	0.0885	0.0915	2.15	2.35	1670	833
	MSME02 □□□ 1N	200	1/5	170	600	1200	2.65	8.04	0.258	0.278	1.5	1.92	490	245
	MSME02 □□□ 2N		1/9	132	333	666	3.72	11.3	0.408	0.428	2.48	2.9	1180	588
	MSME02 □□□ 3N		1/15	132	200	400	6.27	18.8	0.44	0.46	2.88	3.3	1470	735
	MSME02 □□□ 4N		1/25	140	120	240	11.1	33.3	0.428	0.448	2.88	3.3	1670	833
	MSME04 □□□ 1N	400	1/5	340	600	1200	5.39	16.2	0.623	0.643	2.9	3.3	980	490
	MSME04 □□□ 2N		1/9	332	333	666	9.51	28.5	0.528	0.548	2.9	3.3	1180	588
	MSME04 □□□ 3N		1/15	332	200	400	15.8	47.5	0.56	0.58	3.3	3.7	1470	735
	MSME04 □□□ 4N		1/25	332	120	240	26.4	79.2	0.56	0.58	4.4	4.8	2060	1030
	MSME082 □□ 1N	750	1/5	672	600	1200	10.7	32.1	1.583	1.683	4.4	5.2	980	490
	MSME082 □□ 2N		1/9	635	333	666	18.2	54.7	1.52	1.62	5.7	6.5	1470	735
	MSME082 □□ 3N		1/15	635	200	400	30.4	91.2	1.57	1.67	6.1	6.9	1760	882
	MSME082 □□ 4N		1/25	635	120	240	50.7	152	1.52	1.62	6.1	6.9	2650	1320
MSMD 低惯量	MSMD01 □□□ 1N	100	1/5	75	600	1000	1.18	3.72	0.091	0.094	1.02	1.23	490	245
	MSMD01 □□□ 2N		1/9	80	333	555	2.25	6.86	0.0853	0.0883	1.02	1.23	588	294
	MSMD01 □□□ 3N		1/15	80	200	333	3.72	11.4	0.086	0.089	1.17	1.38	784	392
	MSMD01 □□□ 4N		1/25	80	120	200	6.27	19.0	0.0885	0.0915	2.17	2.38	1670	833
	MSMD02 □□□ 1N	200	1/5	170	600	1000	2.65	8.04	0.258	0.278	1.54	2.02	490	245
	MSMD02 □□□ 2N		1/9	132	333	555	3.72	11.3	0.408	0.428	2.52	3	1180	588
	MSMD02 □□□ 3N		1/15	132	200	333	6.27	18.8	0.44	0.46	2.92	3.4	1470	735
	MSMD02 □□□ 4N		1/25	140	120	200	11.1	33.3	0.428	0.448	2.92	3.4	1670	833
	MSMD04 □□□ 1N	400	1/5	340	600	1000	5.39	16.2	0.623	0.643	2.9	3.4	980	490
	MSMD04 □□□ 2N		1/9	332	333	555	9.51	28.5	0.528	0.548	2.9	3.4	1180	588
	MSMD04 □□□ 3N		1/15	332	200	333	15.8	47.5	0.56	0.58	3.3	3.8	1470	735
	MSMD04 □□□ 4N		1/25	332	120	200	26.4	79.2	0.56	0.58	4.4	4.9	2060	1030
	MSMD082 □□ 1N	750	1/5	672	600	900	10.7	32.1	1.583	1.683	4.4	5.2	980	490
	MSMD082 □□ 2N		1/9	635	333	500	18.2	54.7	1.52	1.62	5.7	6.5	1470	735
	MSMD082 □□ 3N		1/15	635	200	300	30.4	91.2	1.57	1.67	6.1	6.9	1760	882
	MSMD082 □□ 4N		1/25	635	120	180	50.7	152	1.52	1.62	6.1	6.9	2650	1320
MHMD 高惯量	MHMD02 □□□ 1N	200	1/5	170	600	1000	2.65	8.04	0.538	0.568	1.68	2.12	490	245
	MHMD02 □□□ 2N		1/9	132	333	555	3.72	11.3	0.688	0.718	2.66	3.1	1180	588
	MHMD02 □□□ 3N		1/15	132	200	333	6.27	18.8	0.72	0.75	3.06	3.5	1470	735
	MHMD02 □□□ 4N		1/25	140	120	200	11.1	33.3	0.708	0.738	3.06	3.5	1670	833
	MHMD04 □□□ 1N	400	1/5	340	600	1000	5.39	16.2	1.033	1.063	3.1	3.5	980	490
	MHMD04 □□□ 2N		1/9	332	333	555	9.51	28.5	0.938	0.968	3.1	3.5	1180	588
	MHMD04 □□□ 3N		1/15	332	200	333	15.8	47.5	0.97	1.0	3.5	3.9	1470	735
	MHMD04 □□□ 4N		1/25	332	120	200	26.4	79.2	0.97	1.0	4.6	5.0	2060	1030
	MHMD082 □□ 1N	750	1/5	672	600	900	10.7	32.1	2.223	2.323	4.6	5.4	980	490
	MHMD082 □□ 2N		1/9	635	333	500	18.2	54.7	2.16	2.26	5.9	6.7	1470	735
	MHMD082 □□ 3N		1/15	635	200	300	30.4	91.2	2.21	2.31	6.3	7.1	1760	882
	MHMD082 □□ 4N		1/25	635	120	180	50.7	152	2.16	2.26	6.3	7.1	2650	1320

※ 电机型号的□□□表示电机规格。请参照「型号的识别方法」。

转矩特性

MSME 系列 (100 W～750 W)

驱动器电源电压	减速比 / 电机额定输出	1/5	1/9	1/15	1/25
100 V	100 W	MSME011□□1N	MSME011□□2N	MSME011□□3N	MSME011□□4N
	200 W	MSME021□□1N	MSME021□□2N	MSME021□□3N	MSME021□□4N
	400 W	MSME041□□1N	MSME041□□2N	MSME041□□3N	MSME041□□4N
200 V	100 W	MSME012□□1N	MSME012□□2N	MSME012□□3N	MSME012□□4N
	200 W	MSME022□□1N	MSME022□□2N	MSME022□□3N	MSME022□□4N
	400 W	MSME042□□1N	MSME042□□2N	MSME042□□3N	MSME042□□4N
	750 W	MSME082□□1N	MSME082□□2N	MSME082□□3N	MSME082□□4N

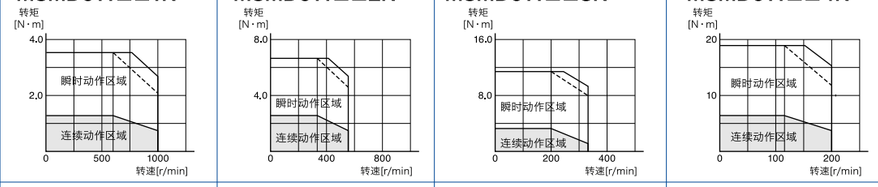


虚线表示电源电压降低10 %时。

转矩特性

MSMD 系列（100 W～750 W）

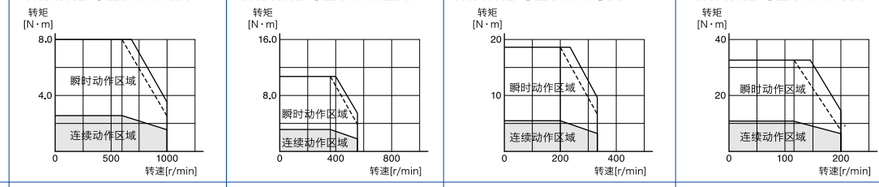
驱动器电源电压	电机额定输出 \ 减速比	1/5	1/9	1/15	1/25
100 V	100 W	MSMD011□□1N	MSMD011□□2N	MSMD011□□3N	MSMD011□□4N
	200 W	MSMD021□□1N	MSMD021□□2N	MSMD021□□3N	MSMD021□□4N
	400 W	MSMD041□□1N	MSMD041□□2N	MSMD041□□3N	MSMD041□□4N
200 V	100 W	MSMD012□□1N	MSMD012□□2N	MSMD012□□3N	MSMD012□□4N
	200 W	MSMD022□□1N	MSMD022□□2N	MSMD022□□3N	MSMD022□□4N
	400 W	MSMD042□□1N	MSMD042□□2N	MSMD042□□3N	MSMD042□□4N
	750 W	MSMD082□□1N	MSMD082□□2N	MSMD082□□3N	MSMD082□□4N



虚线表示电源电压降低10 %时。

MHMD 系列（200 W～750 W）

驱动器电源电压	电机额定输出 \ 减速比	1/5	1/9	1/15	1/25
100 V	200 W	MHMD021□□1N	MHMD021□□2N	MHMD021□□3N	MHMD021□□4N
	400 W	MHMD041□□1N	MHMD041□□2N	MHMD041□□3N	MHMD041□□4N
200 V	200 W	MHMD022□□1N	MHMD022□□2N	MHMD022□□3N	MHMD022□□4N
	400 W	MHMD042□□1N	MHMD042□□2N	MHMD042□□3N	MHMD042□□4N
	750 W	MHMD082□□1N	MHMD082□□2N	MHMD082□□3N	MHMD082□□4N

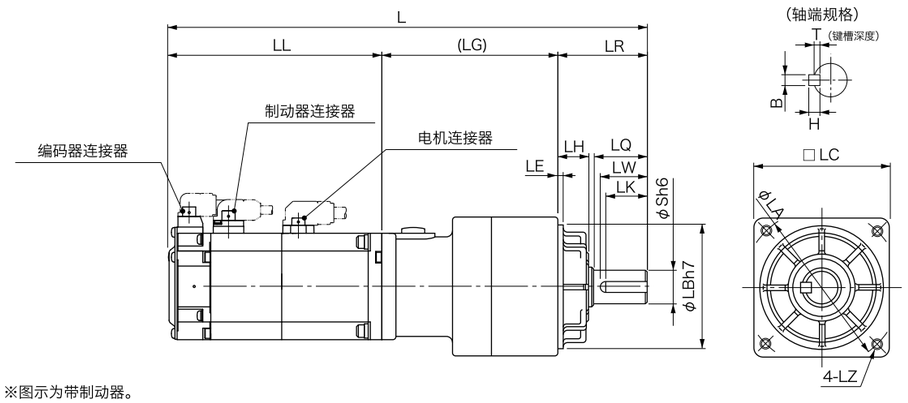


虚线表示电源电压降低10 %时。

外形尺寸图

MSME 系列

[单位：mm]



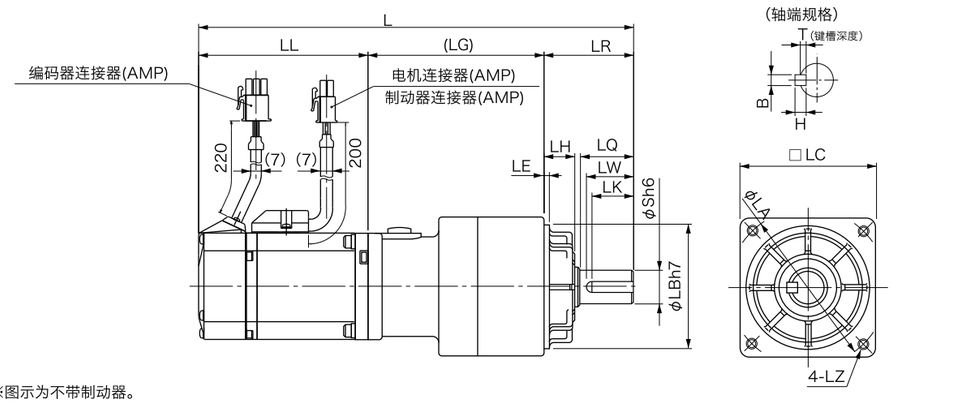
※图示为带制动器。

机 种	电机额定输出(W)	减速比	L	LL	LR	LQ	LC	LB	LA	S	LH	LZ	LW	(LG)	LE	键尺寸 B×H×LK	T
MSME01□□□1N	100	1/5	191.5	92	32	20	52	50	60	12	10	M5 深12	18	67.5	3	4×4×16	2.5
			221.5	122													
MSME01□□□2N		1/9	191.5	92													
			221.5	122													
MSME01□□□3N		1/15	202	92										78			
			232	122													
MSME01□□□4N		1/25	234	92	50	30	78	70	90	19	17	M6 深20	26	92		6×6×22	3.5
			264	122													
MSME02□□□1N	200	1/5	184	79.5	32	20	52	50	60	12	10	M5 深12	18	72.5		4×4×16	2.5
			220.5	116													
MSME02□□□2N		1/9	219	79.5	50	30	78	70	90	19	17	M6 深20	26	89.5		6×6×22	3.5
			255.5	116													
MSME02□□□3N		1/15	229.5	79.5										100			
			266	116													
MSME02□□□4N		1/25	229.5	79.5													
			266	116													
MSME04□□□1N	400	1/5	238.5	99										89.5			
			275	135.5													
MSME04□□□2N		1/9	238.5	99													
			275	135.5													
MSME04□□□3N		1/15	249	99										100			
			285.5	135.5													
MSME04□□□4N		1/25	264	99	61	40	98	90	115	24	18	M8 深20	35	104	5	8×7×30	4
			300.5	135.5													
MSME082□□1N	750	1/5	255.7	112.2	50	30	78	70	90	19	17	M6 深20	26	93.5	3	6×6×22	3.5
			291.7	148.2													
MSME082□□2N		1/9	270.7	112.2	61	40	98	90	115	24	18	M8 深20	35	97.5	5	8×7×30	4
			306.7	148.2													
MSME082□□3N		1/15	283.2	112.2										110			
			319.2	148.2													
MSME082□□4N		1/25	283.2	112.2													
			319.2	148.2													

上段：无制动器
下段：有制动器

MSMD 系列

[单位：mm]



※图示为不带制动器。

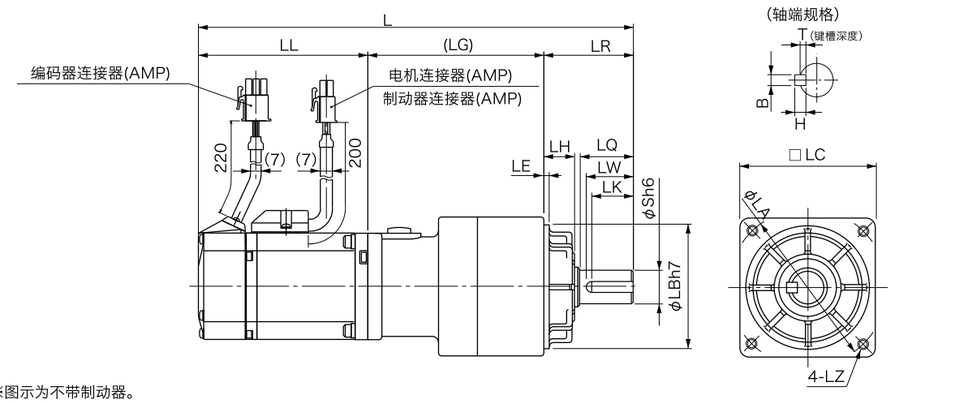
机 种	电机额定输出(W)	减速比	L	LL	LR	LQ	LC	LB	LA	S	LH	LZ	LW	(LG)	LE	键尺寸 B×H×LK	T
MSMD01□□□1N	100	1/5	191.5	92	32	20	52	50	60	12	10	M5 深12	18	67.5	3	4×4×16	2.5
			221.5	122													
MSMD01□□□2N		1/9	191.5	92													
			221.5	122													
MSMD01□□□3N		1/15	202	92										78			
			232	122													
MSMD01□□□4N		1/25	234	92	50	30	78	70	90	19	17	M6 深20	26	92		6×6×22	3.5
			264	122													
MSMD02□□□1N	200	1/5	184	79.5	32	20	52	50	60	12	10	M5 深12	18	72.5		4×4×16	2.5
			220.5	116													
MSMD02□□□2N		1/9	219	79.5	50	30	78	70	90	19	17	M6 深20	26	89.5		6×6×22	3.5
			255.5	116													
MSMD02□□□3N		1/15	229.5	79.5										100			
			266	116													
MSMD02□□□4N		1/25	229.5	79.5													
			266	116													
MSMD04□□□1N	400	1/5	238.5	99										89.5			
			275	135.5													
MSMD04□□□2N		1/9	238.5	99													
			275	135.5													
MSMD04□□□3N		1/15	249	99										100			
			285.5	135.5													
MSMD04□□□4N		1/25	264	99	61	40	98	90	115	24	18	M8 深20	35	104	5	8×7×30	4
			300.5	135.5													
MSMD082□□1N	750	1/5	255.7	112.2	50	30	78	70	90	19	17	M6 深20	26	93.5	3	6×6×22	3.5
			292.7	149.2													
MSMD082□□2N		1/9	270.7	112.2	61	40	98	90	115	24	18	M8 深20	35	97.5	5	8×7×30	4
			307.7	149.2													
MSMD082□□3N		1/15	283.2	112.2										110			
			320.2	149.2													
MSMD082□□4N		1/25	283.2	112.2													
			320.2	149.2													

上段：无制动器
下段：有制动器

外形尺寸图

MHMD 系列

［单位：mm］



※图示为不带制动器。

机 种	电机额定输出(W)	减速比	L	LL	LR	LQ	LC	LB	LA	S	LH	LZ	LW	(LG)	LE	键尺寸 B×H×LK	T
MHMD02□□□1N	200	1/5	203.5	99	32	20	52	50	60	12	10	M5 深12	18	72.5	3	4×4×16	2.5
			240	135.5													
MHMD02□□□2N		1/9	238.5	99	50	30	78	70	90	19	17	M6 深20	26	89.5		6×6×22	3.5
			275	135.5													
MHMD02□□□3N		1/15	249	99										100			
			285.5	135.5													
MHMD02□□□4N		1/25	249	99													
			285.5	135.5													
MHMD04□□□1N	400	1/5	258	118.5										89.5			
			294.5	155													
MHMD04□□□2N		1/9	258	118.5													
			294.5	155													
MHMD04□□□3N		1/15	268.5	118.5										100			
			305	155													
MHMD04□□□4N		1/25	283.5	118.5	61	40	98	90	115	24	18	M8 深20	35	104	5	8×7×30	4
			320	155													
MHMD082□□1N	750	1/5	270.7	127.2	50	30	78	70	90	19	17	M6 深20	26	93.5	3	6×6×22	3.5
			307.7	164.2													
MHMD082□□2N		1/9	285.7	127.2	61	40	98	90	115	24	18	M8 深20	35	97.5	5	8×7×30	4
			322.7	164.2													
MHMD082□□3N		1/15	298.2	127.2										110			
			335.2	164.2													
MHMD082□□4N		1/25	298.2	127.2													
			335.2	164.2													

上段：无制动器
下段：有制动器

MEMO

特点／产品阵容

特 点

- IP65 电机阵容 : 200 W ～ 5.0 kW
- 最高转速 : 5000 r/min (MSMJ, MHMJ)
- 低惯量 (MSME) ～ 高惯量 (MHME)
- 20 bit 增量式编码器（分辨率 : 1048576 脉冲）
- 17 bit 绝对式编码器（分辨率 : 131072 脉冲）

[请注意]
P.151 ～ P.181 所展示的电机均为特殊订购产品。请联系我们以取得详细信息。

电机阵容

小容量

MSMJ
低惯量
最高转速 : 5000 r/min
: 4500 r/min (750 W)
额定转速 : 3000 r/min
额定输出 : 200 W ～ 750 W
保护功能 : IP65

MHMJ
高惯量
最高转速 : 5000 r/min
: 4500 r/min (750 W)
额定转速 : 3000 r/min
额定输出 : 200 W ～ 750 W
保护功能 : IP65

中容量

MSME
低惯量
最高转速 : 5000 r/min
: 4500 r/min
(4.0 kW ～)
额定转速 : 3000 r/min
额定输出 : 1.0 kW ～ 5.0 kW
保护功能 : IP65

MDME
中惯量
最高转速 : 3000 r/min
额定转速 : 2000 r/min
额定输出 : IP65 1.0 kW ～ 5.0 kW
保护功能 : IP65

MGME
(低转速 / 高转矩型)
高惯量
最高转速 : 2000 r/min
额定转速 : 1000 r/min
额定输出 : IP65 0.9 kW ～ 3.0 kW
保护功能 : IP65

MHME
高惯量
最高转速 : 3000 r/min
额定转速 : 2000 r/min
额定输出 : IP65 1.0 kW ～ 5.0 kW
保护功能 : IP65

特殊订购产品
电机目录

MSMJ (200 V)
200 W ～ 750 W.....P.155
MSME (200 V)
1.0 kW ～ 5.0 kW P.158
MDME (200V)
1.0 kW ～ 5.0 kW P.164
MGME (200 V)
0.9 kW ～ 5.0 kW P.170
MHMJ (200 V)
200 W ～ 750 W.....P.173
MHME (200V)
1.0 kW ～ 5.0 kW P.176

< 注意 > 请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

型号的识别方法

＊有关型号组合的详细内容请参照索引表。

伺服电机

M S M E 5 0 2 G C S M ＊

- ＊ : 特殊规格
- M : MSMJ, MHMJ 特殊规格 / MSME, MDME, MGME, MHME M: 特殊订购产品
- S : 电机规格 MSMJ, MHMJ
- C : 设计顺序
- G : 旋转式编码器规格
- 2 : 电压规格 2: 200 V
- 50 : 电机额定输出
- E : MSME, MDME, MGME, MHME
- M : MSMJ, MHMJ
- 1 : 系列
- K : 伺服驱动器
- 05 : 电流检测器的额定电流
- 5 : 电源电压规格
- T1 : 功率元件的最大额定电流
- A : 外型标识 *
- D : 位置控制型
- M : 速度, 位置, 转矩, 全闭环型

标识	类型
MSMJ	低惯量 (200 W ～ 750 W)
MSME	低惯量 (1.0 kW ～ 5.0 kW)
MDME	中惯量 (1.0 kW ～ 5.0 kW)
MGME	高惯量 (0.9 kW ～ 5.0 kW)
MHMJ	高惯量 (200 W ～ 750 W)
MHME	高惯量 (1.0 kW ～ 5.0 kW)

电机额定输出

标识	额定输出
02	200 W
04	400 W
08	750 W
09	0.9 kW
10	1.0 kW
15	1.5 kW
20	2.0 kW
30	3.0 kW
40	4.0 kW
50	5.0 kW

电压规格
2: 200 V

旋转式编码器规格

标识	方式	脉冲数	分辨率	导线
G	增量式	20 bit	1048576	5
S	绝对式	17 bit	131072	7

＊标识为 S 的旋转式编码器可使用增量式。

< 注意 >
请避免此类型电机，
或者配备此类型电机的设备销往日本，
或经由日本销往其他地区。

电机规格
MSMJ, MHMJ

标识	轴		制动器		油封	
	直轴	带键，带螺纹孔	无	有	无	有
A	●		●		●	
B	●			●	●	
C	●		●			●
D	●			●		●
S		●	●		●	
T		●		●	●	
U		●	●			●
V		●		●		●

MSME, MDME, MGME, MHME

标识	轴		制动器		油封	
	直轴	带键	无	有	无	有
C	●		●			●
D	●			●		●
G		●	●			●
H		●		●		●

设计顺序

标识	规格
C	IP65 电机 (MSME, MDME, MGME, MHME)
1	IP65 电机 (MSMJ, MHMJ)

伺服驱动器

速度, 位置, 转矩, 全闭环型
M A D K T 1 5 0 5 ＊ ＊ ＊ ← 特殊规格

位置控制型
M A D K T 1 5 0 5 E ＊ ＊ ← 特殊规格
E : 仅位置控制

- A : 外型标识 *
- K : 系列
- T1 : 功率元件的最大额定电流
- 5 : 电源电压规格
- 05 : 电流检测器的额定电流

外型标识 *

标识	外型
MAD	A 型
MBD	B 型
MCD	C 型
MDD	D 型
MED	E 型
MFD	F 型

系列

标识	速度，位置，转矩，全闭环型	位置控制型
K	A5Ⅱ 系列	A5ⅡE 系列

电源电压规格

标识	规格
3	三相，200 V
5	单相 / 三相，200 V

功率元件的最大额定电流

标识	额定电流
T1	10 A
T2	15 A
T3	30 A
T5	50 A
T7	75 A
TA	100 A
TB	150 A

电流检测器的额定电流

标识	规格
07	7.5 A
10	10 A
20	20 A
30	30 A
40	40 A
64	64 A
90	90 A
A2	120 A

适用外围设备一览表：0.2 kW ～ 5.0 kW

电机						驱动器			电源设备容量	可选件								
电机系列		电源电压	输出 (W)	型　号 注1)	详情 (页码)	A5Ⅱ 系列 型号 速度, 位置, 转矩, 全闭环型	A5ⅡE 系列 型号 位置控制型 注2)	型号	额定负载时 (kVA)	编码器线缆 20 bit 增量式用 注3)	编码器线缆 17 bit 绝对式用 注2、3)	电机线缆 无制动器 注3)	电机线缆 带制动器 注3)	制动器线缆 注3)	外置再生电阻器	电抗器 单相/三相	噪音滤波器 单相/三相
低惯量	MSMJ (导线型) 3000 r/min	单相/三相 200 V	200	MSMJ022 □ 1 ＊	155	MADKT1507	MADKT1507E	A 型	约0.5	MFECA 0＊＊0EAM	MFECA 0＊＊0EAE 注4)	MFMCA 0＊＊0EED	—	MFMCB 0＊＊0GET	DV0P4283	DV0P227 / DV0P220	DV0P4170 / DV0PM20042
			400	MSMJ042 □ 1 ＊	156	MBDKT2510	MBDKT2510E	B 型	约0.9							DV0P228 / DV0P220	
			750	MSMJ082 □ 1 ＊	157	MCDKT3520	MCDKT3520E	C 型	约1.3								DV0PM20042
	MSME 3000 r/min		1000	MSME102 □ C ＊M	158	MDDKT5540	MDDKT5540E	D 型	约1.8	MFECA 0＊＊0ESD	MFECA 0＊＊0ESE	MFMCD 0＊＊2ECD	MFMCA 0＊＊2FCD	—	DV0P4284	DV0P228 / DV0P222	DV0P4220
			1500	MSME152 □ C ＊M	159	MDDKT5540	MDDKT5540E		约2.3							DV0PM20047 / DV0P222	
		三相 200 V	2000	MSME202 □ C ＊M	160	MEDKT7364	MEDKT7364E	E 型	约3.3						DV0P4285 注5)	DV0P223	DV0PM20043
			3000	MSME302 □ C ＊M	161	MFDKTA390	MFDKTA390E	F 型	约4.5			MFMCA 0＊＊3ECT	MFMCA 0＊＊3FCT		DV0P4285 ×2 根并联	DV0P224	DV0P3410
			4000	MSME402 □ C ＊M	162	MFDKTB3A2	MFDKTB3A2E		约6							DV0P225	
			5000	MSME502 □ C ＊M	163	MFDKTB3A2	MFDKTB3A2E		约7.5							— 注6)	
中惯量	MDME 2000 r/min	单相/三相 200 V	1000	MDME102 □ C ＊M	164	MDDKT3530	MDDKT3530E	D 型	约1.8			MFMCD 0＊＊2ECD	MFMCA 0＊＊2FCD		DV0P4284	DV0P228 / DV0P222	DV0P4220
			1500	MDME152 □ C ＊M	165	MDDKT5540	MDDKT5540E		约2.3							DV0PM20047 / DV0P222	
		三相 200 V	2000	MDME202 □ C ＊M	166	MEDKT7364	MEDKT7364E	E 型	约3.3						DV0P4285 注) 5	DV0P223	DV0PM20043
			3000	MDME302 □ C ＊M	167	MFDKTA390	MFDKTA390E	F 型	约4.5			MFMCA 0＊＊3ECT	MFMCA 0＊＊3FCT		DV0P4285 ×2 根并联	DV0P224	DV0P3410
			4000	MDME402 □ C ＊M	168	MFDKTB3A2	MFDKTB3A2E		约6							DV0P225	
			5000	MDME502 □ C ＊M	169	MFDKTB3A2	MFDKTB3A2E		约7.5							— 注6)	
高惯量	MGME (低速 / 高转矩型) 1000 r/min	单相/三相 200 V	900	MGME092 □ C ＊M	170	MDDKT5540	MDDKT5540E	D 型	约1.8			MFMCD 0＊＊2ECD	MFMCA ＊＊2FCD		DV0P4284	DV0P228 / DV0P221	DV0P4220
		三相 200 V	2000	MGME202 □ C ＊M	171	MFDKTA390	MFDKTA390E	F 型	约3.8			MFMCA 0＊＊3ECT	MFMCA 0＊＊3FCT		DV0P4285 ×2 根并联	DV0P223	DV0P3410
			3000	MGME302 □ C ＊M	172	MFDKTB3A2	MFDKTB3A2E		约4.5							DV0P224	
	MHMJ (导线型) 3000 r/min	单相/三相 200 V	200	MHMJ022 □ 1 ＊	173	MADKT1507	MADKT1507E	A 型	约0.5	MFECA 0＊＊0EAM	MFECA 0＊＊0EAE 注4)	MFMCA 0＊＊0EED	—	MFMCB 0＊＊0GET	DV0P4283	DV0P227 / DV0P220	DV0P4170 / DV0PM20042
			400	MHMJ042 □ 1 ＊	174	MBDKT2510	MBDKT2510E	B 型	约0.9							DV0P228 / DV0P220	
			750	MHMJ082 □ 1 ＊	175	MCDKT3520	MCDKT3520E	C 型	约1.3								DV0PM20042
	MHME 2000 r/min		1000	MHME102 □ C ＊M	176	MDDKT3530	MDDKT3530E	D 型	约1.8	MFECA 0＊＊0ESD	MFECA 0＊＊0ESE	MFMCD 0＊＊2ECD	MFMCA 0＊＊2FCD	—	DV0P4284	DV0P228 / DV0P222	DV0P4220
			1500	MHME152 □ C ＊M	177	MDDKT5540	MDDKT5540E		约2.3							DV0PM20047 / DV0P222	
		三相 200 V	2000	MHME202 □ C ＊ M	178	MEDKT7364	MEDKT7364E	E 型	约3.3			MFMCE 0＊＊2ECD	MFMCE 0＊＊2FCD		DV0P4285 注5)	DV0P223	DV0PM20043
			3000	MHME302 □ C ＊ M	179	MFDKTA390	MFDKTA390E	F 型	约4.5			MFMCA 0＊＊3ECT	MFMCA 0＊＊3FCT		DV0P4285 ×2 根并联	DV0P224	DV0P3410
			4000	MHME402 □ C ＊ M	180	MFDKTB3A2	MFDKTB3A2E		约6							DV0P225	
			5000	MHME502 □ C ＊ M	181	MFDKTB3A2	MFDKTB3A2E		约7.5							— 注6)	

注 1）旋转式编码器规格：□ 电机规格：＊（详情请参见 P.152）
注 2）由于 A5ⅡE 系列（位置控制专用型）驱动器不适用 17 bit 绝对式规格，因此仅为 20 bit 增量式规格的组合。
注 3）＊＊表示线缆长度（03：3 m，05：5 m，10：10 m，20：20 m），（例：3 m 时为：「MFECA0030EAM」。）
注 4）当使用 17 bit 绝对式编码器作为增量式编码器时，请使用编码器连接线缆 MFECA0 ＊＊ 0EAD。
注 5）也有其他组合方式，详情请参阅 P.210。
注 6）请客户准备好电抗器。

< 注意 > 请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

■可选件

名　称			型　号	刊载页码
并行 I/O 用线缆			DV0P4360	197
并行 I/O 用变换线缆			DV0P4120	
			DV0P4121	
			DV0P4130	
			DV0P4131	
			DV0P4132	
电源输入用连接器配套元件	A ～ D 型用	单列型用	DV0PM20032	200
		双列型用	DV0PM20033	
	E 型用		DV0PM20044	
电机连接用连接器配套元件	A ～ D 型用		DV0PM20034	201
	E 型用		DV0PM20046	
再生电阻连接用连接器配套元件	E 型用		DV0PM20045	
电机・编码器连接用连接器配套元件			DV0P4290	202
			DV0P4310	204
			DV0P4320	
			DV0P4330	205
			DV0P4340	
			DV0P4380	202
连接器配套元件	RS485,RS232		DV0PM20024	198
	Safety 用		DV0PM20025	
	并行 I/O 连接用		DV0P4350	
	外部光栅尺用		DV0PM20026	199
	编码器用		DV0PM20010	
	模拟显示信号用		DV0PM20031	
绝对式编码器用电池			DV0P2990	207
增量式编码器用电池盒			DV0P4430	
安装支架	A 型		DV0PM20027	208
	B 型		DV0PM20028	
	C 型		DV0PM20029	
	D 型		DV0PM20030	
编码器线缆	无电池盒		MFECA0 ＊＊ 0EAD	188
			MFECA0 ＊＊ 0EAM	
			MFECA0 ＊＊ 0ESD	189
	有电池盒		MFECA0 ＊＊ 0EAE	188
			MFECA0 ＊＊ 0ESE	190
电机线缆	无制动器		MFMCA0 ＊＊ 0EED	191
			MFMCD0 ＊＊ 2ECD	192
			MFMCE0 ＊＊ 2ECD	
			MFMCA0 ＊＊ 3ECT	193
	有制动器		MFMCA0 ＊＊ 2FCD	194
			MFMCA0 ＊＊ 3FCT	195
制动器线缆			MFMCB0 ＊＊ 0GET	196
外置再生电阻器	A 型		DV0P4283	210
	B 型			
	C 型			
	D 型		DV0P4284	
	E 型		DV0P4285	
	F 型			
电抗器	DV0P220, DV0P221, DV0P222, DV0P223, DV0P224, DV0P225, DV0P227, DV0P228, DV0PM20047			209
噪音滤波器	DV0P4170, DV0PM20042 DV0P4220, DV0PM20043			250
	DV0P3410			251
浪涌吸收器	单相		DV0P4190	253
	三相		DV0P1450	
信号线用噪音滤波器			DV0P1460	254

< 注意 > 请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

特殊订购产品

200 V MSMJ 200 W [低惯量 小容量]

· 请联系我们以取得更多的信息。

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MSMJ022G1□	MSMJ022S1□
	IP67		—	—
适用驱动器*2	型号	A5Ⅱ系列	MADKT1507	
		A5ⅡE系列	MADKT1507E	—
	外型标识		A 型	
电源设备容量 (kVA)			0.5	
额定输出 (W)			200	
额定转矩 (N·m)			0.64	
瞬时最大转矩 (N·m)			1.91	
额定电流 (A(rms))			1.6	
瞬时最大电流 (A(o-p))			6.9	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)		无可选件	无限制 (注 2)	
		DV0P4283	无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			5000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)		无制动器	0.14	
		有制动器	0.16	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			30 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

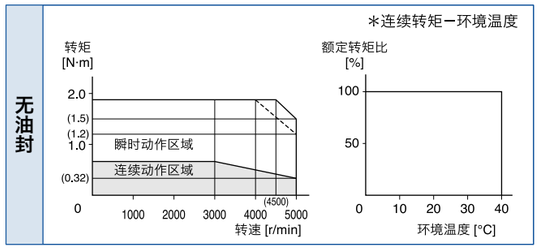
静摩擦转矩（N·m）	1.27 以上
吸引时间（ms）	50 以下
释放时间（ms）(注 4)	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.36
释放电压 DC（V）	1 以上
励磁电压 DC（V）	24±1.2

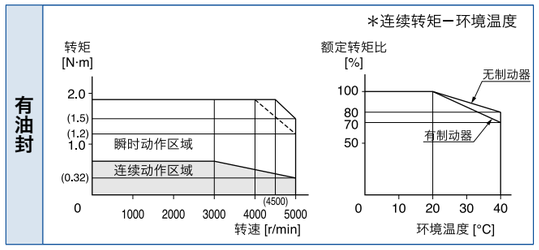
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	392
	轴向负载 A 方向（N）	147
	轴向负载 B 方向（N）	196
运转时	径向负载 P 方向（N）	245
	轴向负载 A, B 方向（N）	98

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.42。
＊1 电机型号中的□表示电机构造。
＊2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
有关型号的详细内容请参见 P.152。

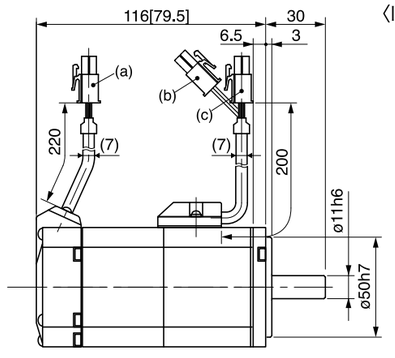
转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）





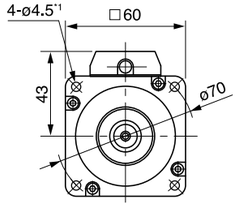
外形尺寸图

质量（kg）／制动器　无：0.82
有：1.3

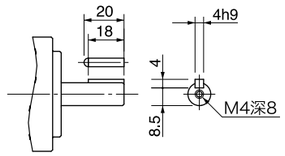


〈IP65〉
(a) 编码器连接器
(b) 制动器连接器
(c) 电机连接器

[*1 安装请使用六角带孔螺栓。]



<键槽，带螺纹孔轴>



＊[ ] 内尺寸为不带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。
请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

特殊订购产品

200 V MSMJ 400 W [低惯量 小容量]

· 请联系我们以取得更多的信息。

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MSMJ042G1□	MSMJ042S1□
	IP67		—	—
适用驱动器*2	型号	A5Ⅱ系列	MBDKT2510	
		A5ⅡE系列	MBDKT2510E	—
	外型标识		B 型	
电源设备容量 (kVA)			0.9	
额定输出 (W)			400	
额定转矩 (N·m)			1.3	
瞬时最大转矩 (N·m)			3.8	
额定电流 (A(rms))			2.6	
瞬时最大电流 (A(o-p))			11.0	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)		无可选件	无限制 (注 2)	
		DV0P4283	无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			5000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)		无制动器	0.26	
		有制动器	0.28	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			30 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

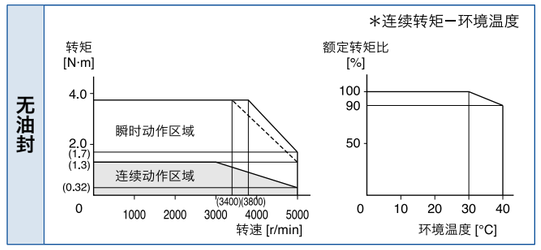
静摩擦转矩（N·m）	1.27 以上
吸引时间（ms）	50 以下
释放时间（ms）(注 4)	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.36
释放电压 DC（V）	1 以上
励磁电压 DC（V）	24±1.2

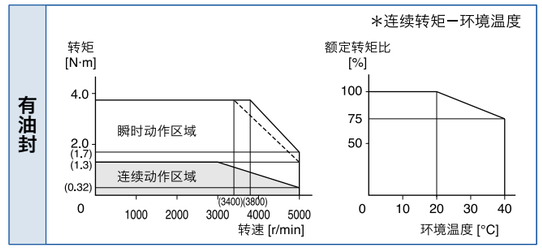
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	392
	轴向负载 A 方向（N）	147
	轴向负载 B 方向（N）	196
运转时	径向负载 P 方向（N）	245
	轴向负载 A, B 方向（N）	98

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.42。
＊1 电机型号中的□表示电机构造。
＊2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
有关型号的详细内容请参见 P.152。

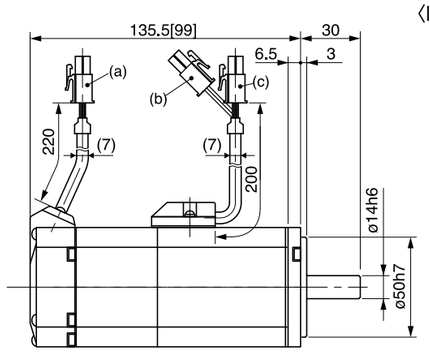
转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）





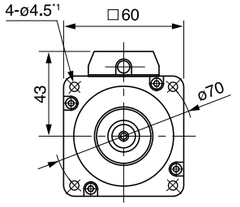
外形尺寸图

质量（kg）／制动器　无：1.2
有：1.7

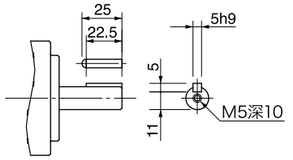


〈IP65〉
(a) 编码器连接器
(b) 制动器连接器
(c) 电机连接器

[*1 安装请使用六角带孔螺栓。]



<键槽，带螺纹孔轴>



＊[ ] 内尺寸为不带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。
请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

特殊订购产品

200 V MSMJ 750 W [低惯量 小容量]

・请联系我们以取得更多的信息。

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MSMJ082G1□	MSMJ082S1□
	IP67		—	—
适用驱动器*2	型号	A5Ⅱ系列	MCDKT3520	
		A5ⅡE系列	MCDKT3520E	—
	外型标识		C 型	
电源设备容量 (kVA)			1.3	
额定输出 (W)			750	
额定转矩 (N·m)			2.4	
瞬时最大转矩 (N·m)			7.1	
额定电流 (A(rms))			4.0	
瞬时最大电流 (A(o-p))			17.0	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4283		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			4500	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		0.87	
	有制动器		0.97	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			20 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

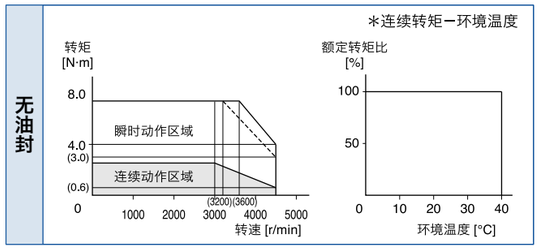
静摩擦转矩（N·m）	2.45 以上
吸引时间（ms）	70 以下
释放时间（ms）(注 4)	20 以下
励磁电流 DC（A）	0.42
释放电压 DC（V）	1 以上
励磁电压 DC（V）	24±1.2

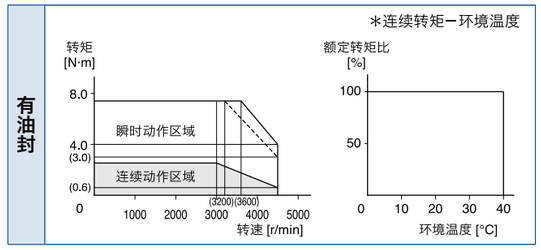
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	686
	轴向负载 A 方向（N）	294
	轴向负载 B 方向（N）	392
运转时	径向负载 P 方向（N）	392
	轴向负载 A, B 方向（N）	147

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.43。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
有关型号的详细内容请参见 P.152。

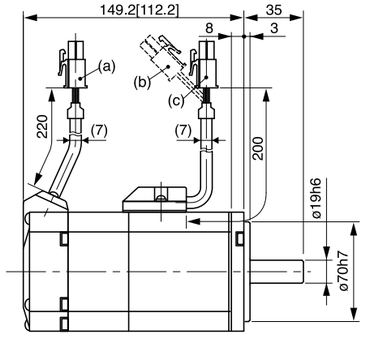
转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）





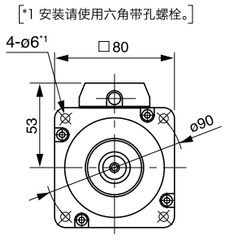
外形尺寸图

质量（kg）／制动器　无：2.3
有：3.1

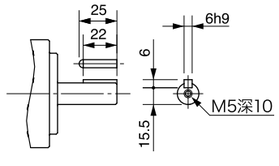


〈IP65〉

(a) 编码器连接器
(b) 制动器连接器
(c) 电机连接器



<键槽，带螺纹孔轴>



* [ ] 内尺寸为不带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。
请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

特殊订购产品

200 V MSME 1.0 kW [低惯量 中容量]

・请联系我们以取得更多的信息。

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MSME102GC□M	MSME102SC□M
	IP67		—	—
适用驱动器*2	型号	A5Ⅱ系列	MDDKT5540	
		A5ⅡE系列	MDDKT5540E	—
	外型标识		D 型	
电源设备容量 (kVA)			1.8	
额定输出 (W)			1.0	
额定转矩 (N·m)			3.18	
瞬时最大转矩 (N·m)			9.55	
额定电流 (A(rms))			6.6	
瞬时最大电流 (A(o-p))			28	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4284		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			5000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		2.03	
	有制动器		2.35	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			15 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

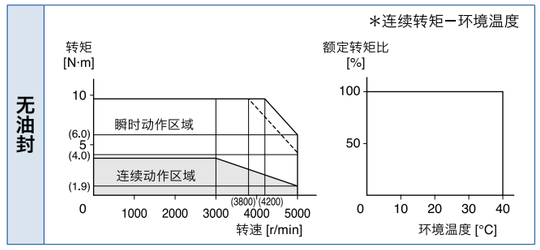
静摩擦转矩（N·m）	7.8 以上
吸引时间（ms）	50 以下
释放时间（ms）(注 4)	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.81±10 %
释放电压 DC（V）	2 以下
励磁电压 DC（V）	24±2.4

●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

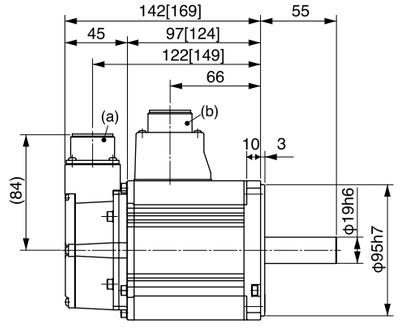
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.43。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
有关型号的详细内容请参见 P.152。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

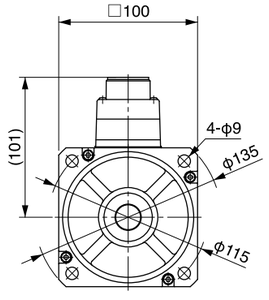


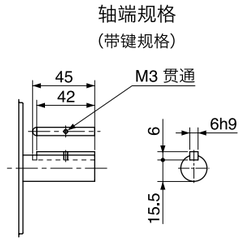
外形尺寸图

质量（kg）／制动器　无：3.5
有：4.5



〈IP65〉





(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。
请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

特殊订购产品

200 V MSME 1.5 kW [低惯量 中容量]

· 请联系我们以取得更多的信息。

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MSME152GC□M	MSME152SC□M
	IP67		—	—
适用驱动器*2	型号	A5Ⅱ系列	MDDKT5540	
		A5ⅡE系列	MDDKT5540E	—
	外型标识		D 型	
电源设备容量 (kVA)			2.3	
额定输出 (W)			1.5	
额定转矩 (N·m)			4.77	
瞬时最大转矩 (N·m)			14.3	
额定电流 (A(rms))			8.2	
瞬时最大电流 (A(o-p))			35	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)		无可选件	无限制 (注 2)	
		DV0P4284	无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			5000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)		无制动器	2.84	
		有制动器	3.17	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			15 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	7.8 以上
吸引时间（ms）	50 以下
释放时间（ms）(注 4)	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.81±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

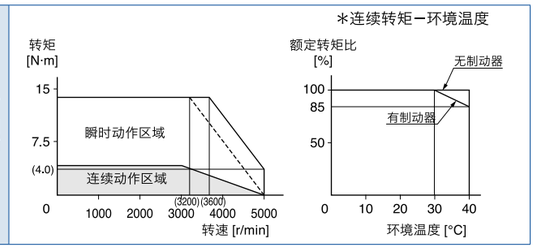
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.43。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
有关型号的详细内容请参见 P.152。

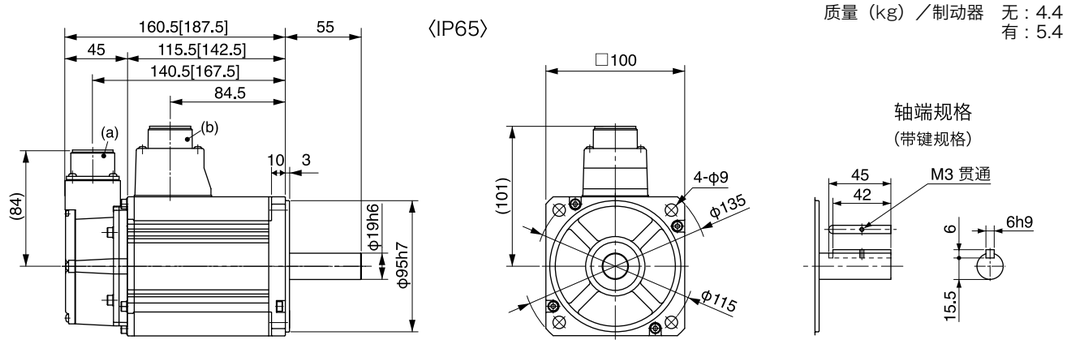
转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图

质量（kg）／制动器　无：4.4
有：5.4



(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。
请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

特殊订购产品

200 V MSME 2.0 kW [低惯量 中容量]

· 请联系我们以取得更多的信息。

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MSME202GC□M	MSME202SC□M
	IP67		—	—
适用驱动器*2	型号	A5Ⅱ系列	MEDKT7364	
		A5ⅡE系列	MEDKT7364E	—
	外型标识		E 型	
电源设备容量 (kVA)			3.3	
额定输出 (W)			2.0	
额定转矩 (N·m)			6.37	
瞬时最大转矩 (N·m)			19.1	
额定电流 (A(rms))			11.3	
瞬时最大电流 (A(o-p))			48	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)		无可选件	无限制 (注 2)	
		DV0P4285	无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			5000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)		无制动器	3.68	
		有制动器	4.01	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			15 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	7.8 以上
吸引时间（ms）	50 以下
释放时间（ms）(注 4)	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.81±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

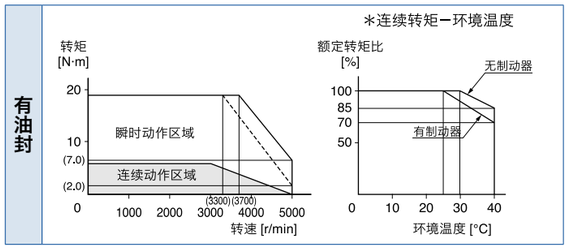
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.44。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
有关型号的详细内容请参见 P.152。

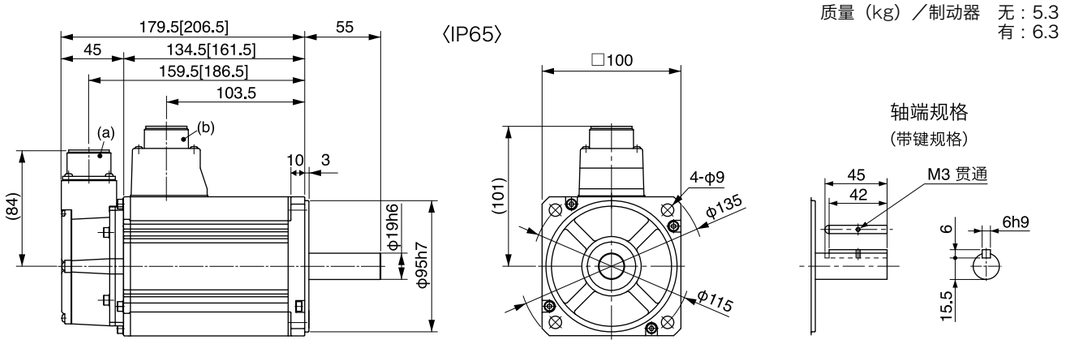
转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图

质量（kg）／制动器　无：5.3
有：6.3



(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。
请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

特殊订购产品

200 V MSME 3.0 kW [低惯量 中容量]

・请联系我们以取得更多的信息。

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MSME302GC□M	MSME302SC□M
	IP67		—	—
适用驱动器*2	型号	A5Ⅱ系列	MFDKTA390	
		A5ⅡE系列	MFDKTA390E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			4.5	
额定输出 (W)			3.0	
额定转矩 (N·m)			9.55	
瞬时最大转矩 (N·m)			28.6	
额定电流 (A(rms))			18.1	
瞬时最大电流 (A(o-p))			77	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4285×2		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			5000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		6.50	
	有制动器		7.85	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			15 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	11.8 以上
吸引时间（ms）	80 以下
释放时间（ms）(注 4)	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.81±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

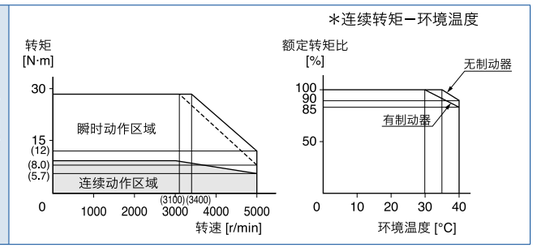
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

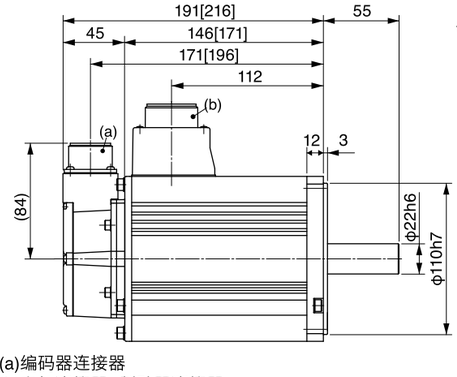
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
有关型号的详细内容请参见 P.152。

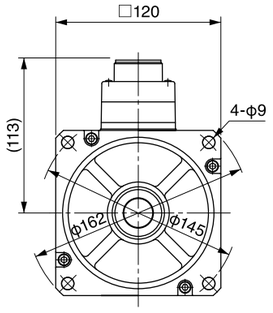
转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

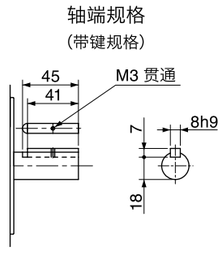
有油封



外形尺寸图







质量（kg）／制动器　无：8.3
有：9.4

(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。
请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

特殊订购产品

200 V MSME 4.0 kW [低惯量 中容量]

・请联系我们以取得更多的信息。

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MSME402GC□M	MSME402SC□M
	IP67		—	—
适用驱动器*2	型号	A5Ⅱ系列	MFDKTB3A2	
		A5ⅡE系列	MFDKTB3A2E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			6.0	
额定输出 (W)			4.0	
额定转矩 (N·m)			12.7	
瞬时最大转矩 (N·m)			38.2	
额定电流 (A(rms))			19.6	
瞬时最大电流 (A(o-p))			83	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4285×2		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			4500	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		12.9	
	有制动器		14.2	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			15 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	16.2 以上
吸引时间（ms）	110 以下
释放时间（ms）(注 4)	50 以下
励磁电流 DC（A）	0.90±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

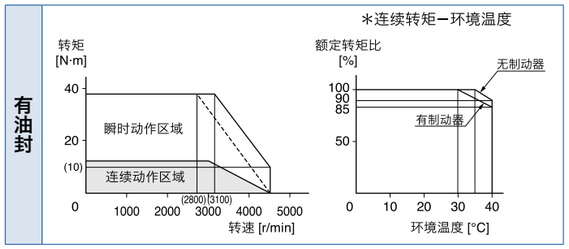
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	784
	轴向负载 A, B 方向（N）	343

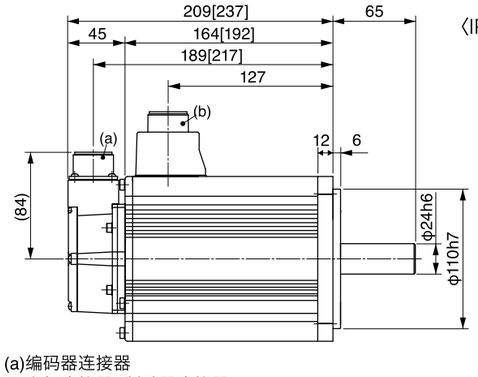
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
有关型号的详细内容请参见 P.152。

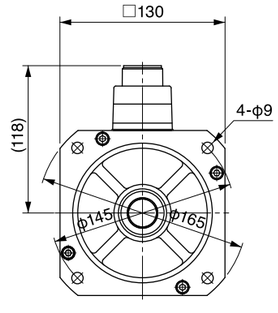
转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

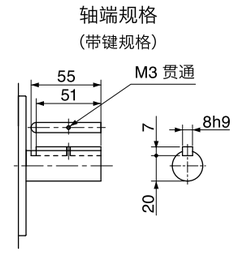
有油封



外形尺寸图







质量（kg）／制动器　无：11.0
有：12.6

(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。
请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

特殊订购产品

200 V MSME 5.0 kW [低惯量 中容量]

・请联系我们以取得更多的信息。

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MSME502GC□M	MSME502SC□M
	IP67		—	—
适用驱动器*2	型号	A5Ⅱ系列	MFDKTB3A2	
		A5ⅡE系列	MFDKTB3A2E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			7.5	
额定输出 (W)			5.0	
额定转矩 (N·m)			15.9	
瞬时最大转矩 (N·m)			47.7	
额定电流 (A(rms))			24.0	
瞬时最大电流 (A(o-p))			102	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)		无可选件	357	
		DV0P4285×2	无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			4500	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)		无制动器	17.4	
		有制动器	18.6	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			15 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	16.2 以上
吸引时间（ms）	110 以下
释放时间（ms）(注 4)	50 以下
励磁电流 DC（A）	0.90±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

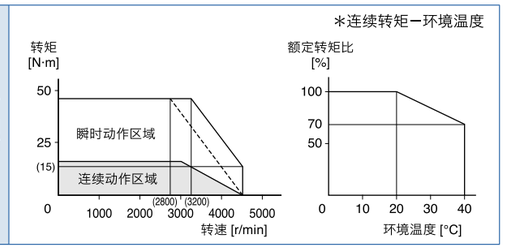
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	784
	轴向负载 A, B 方向（N）	343

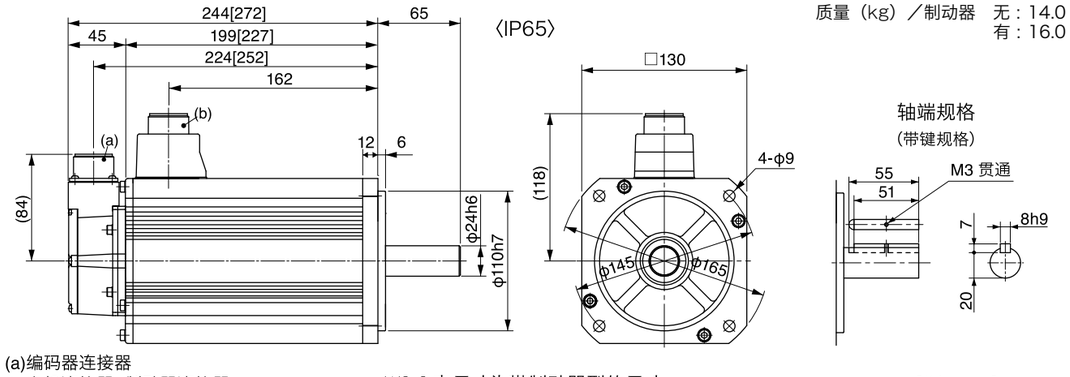
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
＊1 电机型号中的□表示电机构造。
＊2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
有关型号的详细内容请参见 P.152。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图



质量（kg）／制动器　无：14.0
有：16.0

(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

［单位：mm］

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。
请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

特殊订购产品

200 V MDME 1.0 kW [中惯量 中容量]

・请联系我们以取得更多的信息。

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MDME102GC□M	MDME102SC□M
	IP67		—	—
适用驱动器*2	型号	A5Ⅱ系列	MDDKT3530	
		A5ⅡE系列	MDDKT3530E	—
	外型标识		D 型	
电源设备容量 (kVA)			1.8	
额定输出 (W)			1.0	
额定转矩 (N·m)			4.77	
瞬时最大转矩 (N·m)			14.3	
额定电流 (A(rms))			5.7	
瞬时最大电流 (A(o-p))			24	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)		无可选件	无限制 (注 2)	
		DV0P4284	无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)		无制动器	4.60	
		有制动器	5.90	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	4.9 以上
吸引时间（ms）	80 以下
释放时间（ms）(注 4)	70 以下
励磁电流 DC（A）	0.59±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

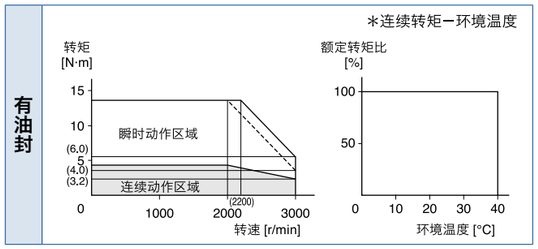
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

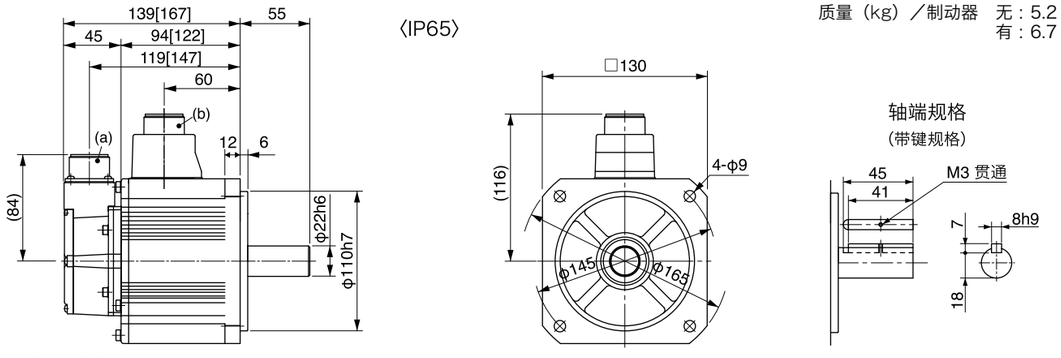
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.43。
＊1 电机型号中的□表示电机构造。
＊2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
有关型号的详细内容请参见 P.152。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图



质量（kg）／制动器　无：5.2
有：6.7

(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

［单位：mm］

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。
请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

特殊订购产品

200 V MDME 1.5 kW 中惯量 中容量

・请联系我们以取得更多的信息。

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MDME152GC□M	MDME152SC□M
	IP67		—	—
适用驱动器*2	型号	A5Ⅱ系列	MDDKT5540	
		A5ⅡE系列	MDDKT5540E	—
	外型标识		D 型	
电源设备容量 (kVA)			2.3	
额定输出 (W)			1.5	
额定转矩 (N·m)			7.16	
瞬时最大转矩 (N·m)			21.5	
额定电流 (A(rms))			9.4	
瞬时最大电流 (A(o-p))			40	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)		无可选件	无限制 (注 2)	
		DV0P4284	无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)		无制动器	6.70	
		有制动器	7.99	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格 (详情请参见 P.183)

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩 (N·m)	13.7 以上
吸引时间 (ms)	100 以下
释放时间 (ms) (注 4)	50 以下
励磁电流 DC (A)	0.79±10 %
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24±2.4

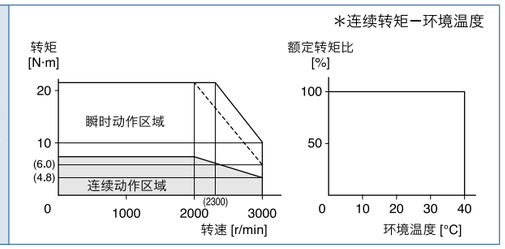
●容许负载 (详情请参见 P.183)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	980
	轴向负载 A 方向 (N)	588
	轴向负载 B 方向 (N)	686
运转时	径向负载 P 方向 (N)	490
	轴向负载 A, B 方向 (N)	196

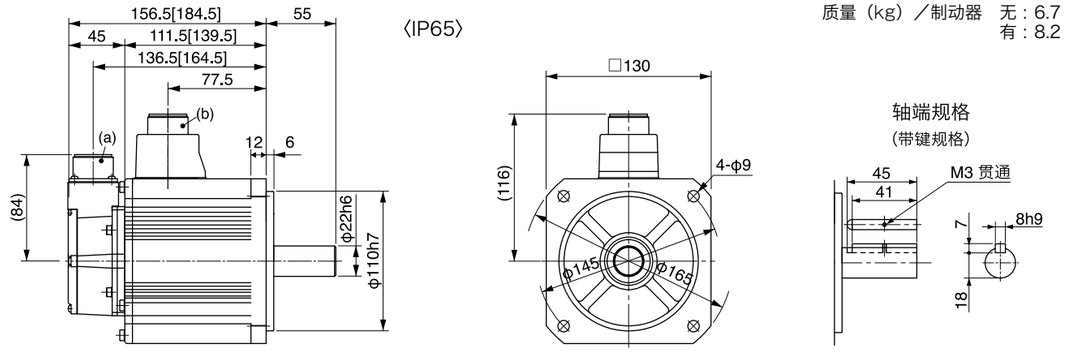
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.43。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
有关型号的详细内容请参见 P.152。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图



质量（kg）／制动器　无：6.7
有：8.2

(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。
请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

特殊订购产品

200 V MDME 2.0 kW 中惯量 中容量

・请联系我们以取得更多的信息。

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MDME202GC□M	MDME202SC□M
	IP67		—	—
适用驱动器*2	型号	A5Ⅱ系列	MEDKT7364	
		A5ⅡE系列	MEDKT7364E	—
	外型标识		E 型	
电源设备容量 (kVA)			3.3	
额定输出 (W)			2.0	
额定转矩 (N·m)			9.55	
瞬时最大转矩 (N·m)			28.6	
额定电流 (A(rms))			11.5	
瞬时最大电流 (A(o-p))			49	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)		无可选件	无限制 (注 2)	
		DV0P4285	无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)		无制动器	8.72	
		有制动器	10.0	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格 (详情请参见 P.183)

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩 (N·m)	13.7 以上
吸引时间 (ms)	100 以下
释放时间 (ms) (注 4)	50 以下
励磁电流 DC (A)	0.79±10 %
释放电压 DC (V)	2 以上
励磁电压 DC (V)	24±2.4

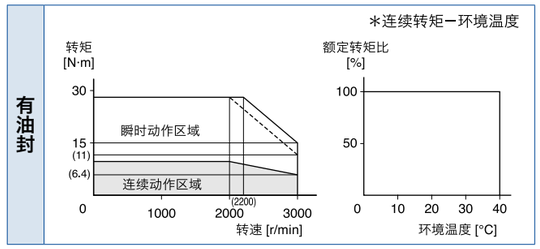
●容许负载 (详情请参见 P.183)

组装时	径向负载 P 方向 (N)	980
	轴向负载 A 方向 (N)	588
	轴向负载 B 方向 (N)	686
运转时	径向负载 P 方向 (N)	490
	轴向负载 A, B 方向 (N)	196

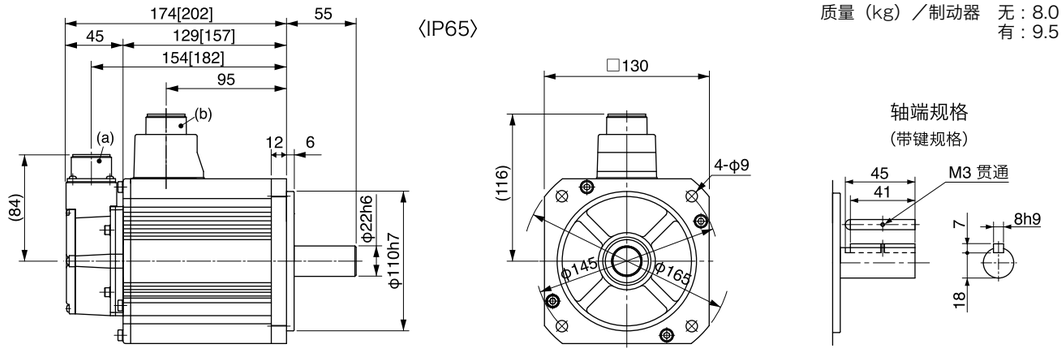
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.43。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
有关型号的详细内容请参见 P.152。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图



质量（kg）／制动器　无：8.0
有：9.5

(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。
请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

特殊订购产品

200 V MDME 3.0 kW 中惯量 中容量

・请联系我们以取得更多的信息。

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MDME302GC□M	MDME302SC□M
	IP67		—	—
适用驱动器*2	型号	A5Ⅱ系列	MFDKTA390	
		A5ⅡE系列	MFDKTA390E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			4.5	
额定输出 (W)			3.0	
额定转矩 (N·m)			14.3	
瞬时最大转矩 (N·m)			43.0	
额定电流 (A(rms))			17.4	
瞬时最大电流 (A(o-p))			74	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)		无可选件	无限制 (注 2)	
		DV0P4285×2	无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)		无制动器	12.9	
		有制动器	14.2	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	16.2 以上
吸引时间（ms）	110 以下
释放时间（ms）(注 4)	50 以下
励磁电流 DC（A）	0.90±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

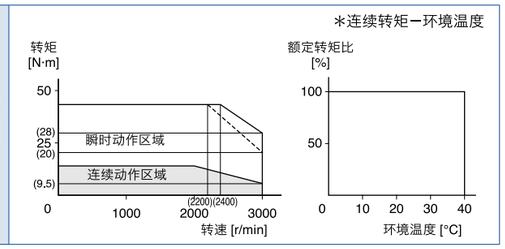
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	784
	轴向负载 A, B 方向（N）	343

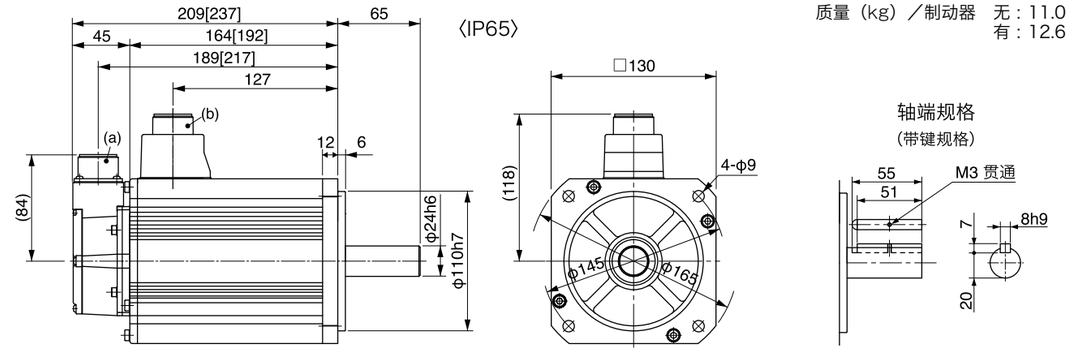
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
＊1 电机型号中的□表示电机构造。
＊2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
有关型号的详细内容请参见 P.152。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图



质量（kg）／制动器　无：11.0
有：12.6

〈IP65〉

(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

［单位：mm］

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。
请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

特殊订购产品

200 V MDME 4.0 kW 中惯量 中容量

・请联系我们以取得更多的信息。

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MDME402GC□M	MDME402SC□M
	IP67		—	—
适用驱动器*2	型号	A5Ⅱ系列	MFDKTB3A2	
		A5ⅡE系列	MFDKTB3A2E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			6.0	
额定输出 (W)			4.0	
额定转矩 (N·m)			19.1	
瞬时最大转矩 (N·m)			57.3	
额定电流 (A(rms))			21.0	
瞬时最大电流 (A(o-p))			89	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)		无可选件	无限制 (注 2)	
		DV0P4285×2	无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)		无制动器	37.6	
		有制动器	38.6	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	24.5 以上
吸引时间（ms）	80 以下
释放时间（ms）(注 4)	25 以下
励磁电流 DC（A）	1.3±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

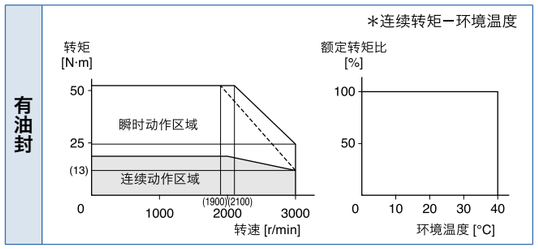
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	1666
	轴向负载 A 方向（N）	784
	轴向负载 B 方向（N）	980
运转时	径向负载 P 方向（N）	784
	轴向负载 A, B 方向（N）	343

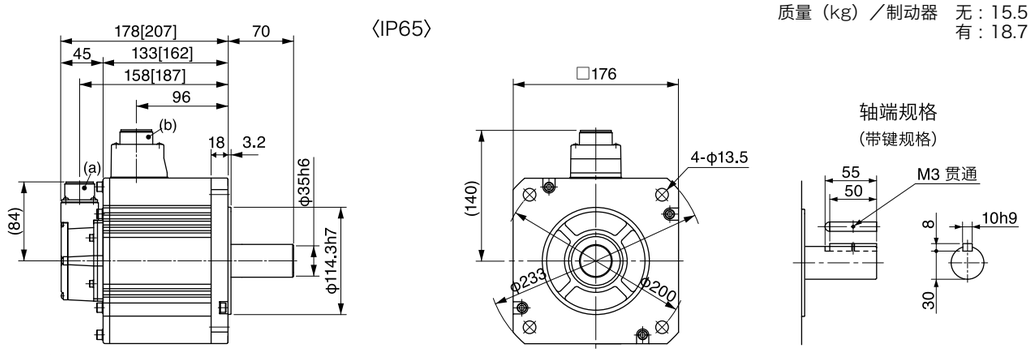
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
＊1 电机型号中的□表示电机构造。
＊2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
有关型号的详细内容请参见 P.152。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图



质量（kg）／制动器　无：15.5
有：18.7

〈IP65〉

(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

［单位：mm］

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。
请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

特殊订购产品

200 V MDME 5.0 kW [中惯量 中容量]

・请联系我们以取得更多的信息。

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MDME502GC□M	MDME502SC□M
	IP67		—	—
适用驱动器*2	型号	A5Ⅱ系列	MFDKTB3A2	
		A5ⅡE系列	MFDKTB3A2E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			7.5	
额定输出 (W)			5.0	
额定转矩 (N·m)			23.9	
瞬时最大转矩 (N·m)			71.6	
额定电流 (A(rms))			25.9	
瞬时最大电流 (A(o-p))			110	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)		无可选件	120	
		DV0P4285×2	无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)		无制动器	48.0	
		有制动器	48.8	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	24.5 以上
吸引时间（ms）	80 以下
释放时间（ms）(注 4)	25 以下
励磁电流 DC（A）	1.3±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

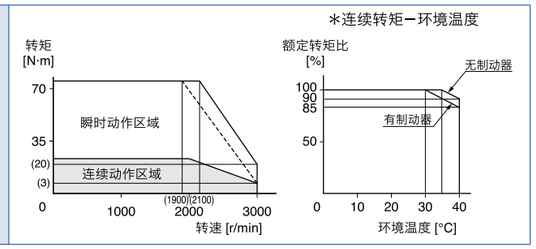
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	1666
	轴向负载 A 方向（N）	784
	轴向负载 B 方向（N）	980
运转时	径向负载 P 方向（N）	784
	轴向负载 A, B 方向（N）	343

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
有关型号的详细内容请参见 P.152。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

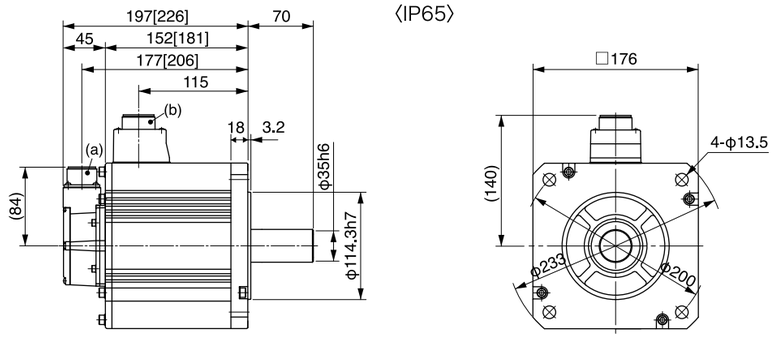
有油封



外形尺寸图

质量（kg）／制动器　无：18.6
有：21.8

〈IP65〉



(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

［单位：mm］

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。
请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

特殊订购产品

200 V MGME 0.9 kW [中惯量 中容量]

・请联系我们以取得更多的信息。

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MGME092GC□M	MGME092SC□M
	IP67		—	—
适用驱动器*2	型号	A5Ⅱ系列	MDDKT5540	
		A5ⅡE系列	MDDKT5540E	—
	外型标识		D 型	
电源设备容量 (kVA)			1.8	
额定输出 (W)			0.9	
额定转矩 (N·m)			8.59	
瞬时最大转矩 (N·m)			19.3	
额定电流 (A(rms))			7.6	
瞬时最大电流 (A(o-p))			24	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)		无可选件	无限制 (注 2)	
		DV0P4284	无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			1000	
最高转速 (r/min)			2000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)		无制动器	6.70	
		有制动器	7.99	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	13.7 以上
吸引时间（ms）	100 以下
释放时间（ms）(注 4)	50 以下
励磁电流 DC（A）	0.79±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

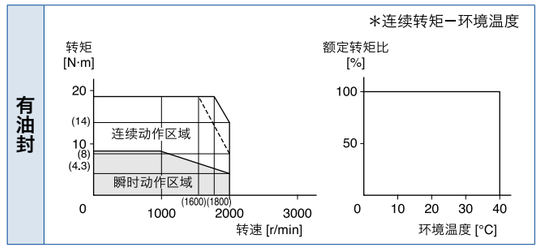
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	686
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.43。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
有关型号的详细内容请参见 P.152。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

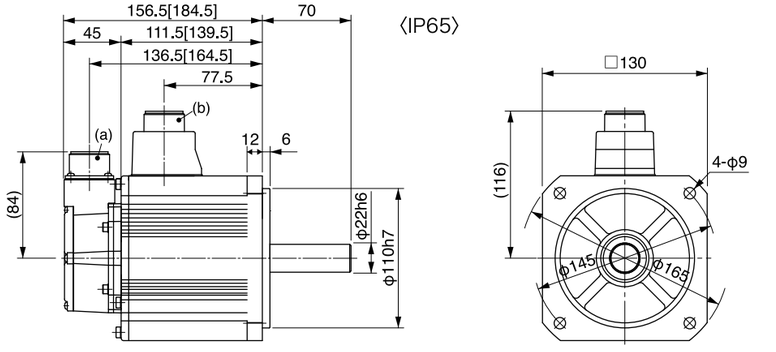
有油封



外形尺寸图

质量（kg）／制动器　无：6.7
有：8.2

〈IP65〉



(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

［单位：mm］

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。
请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

特殊订购产品

200 V MGME 2.0 kW [中惯量 中容量]

・请联系我们以取得更多的信息。

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MGME202GC□M	MGME202SC□M
	IP67		—	—
适用驱动器*2	型号	A5Ⅱ系列	MFDKTA390	
		A5ⅡE系列	MFDKTA390E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			3.8	
额定输出 (W)			2.0	
额定转矩 (N·m)			19.1	
瞬时最大转矩 (N·m)			47.7	
额定电流 (A(rms))			17.0	
瞬时最大电流 (A(o-p))			60	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)		无可选件	无限制 (注 2)	
		DV0P4285×2	无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			1000	
最高转速 (r/min)			2000	
转子惯量 (×10⁻⁴ kg·m²)		无制动器	30.3	
		有制动器	31.4	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	24.5 以上
吸引时间（ms）	80 以下
释放时间（ms）(注 4)	25 以下
励磁电流 DC（A）	1.3±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

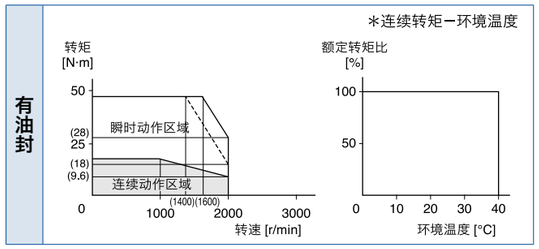
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	1666
	轴向负载 A 方向（N）	784
	轴向负载 B 方向（N）	980
运转时	径向负载 P 方向（N）	1176
	轴向负载 A, B 方向（N）	490

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
＊1 电机型号中的□表示电机构造。
＊2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
有关型号的详细内容请参见 P.152。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

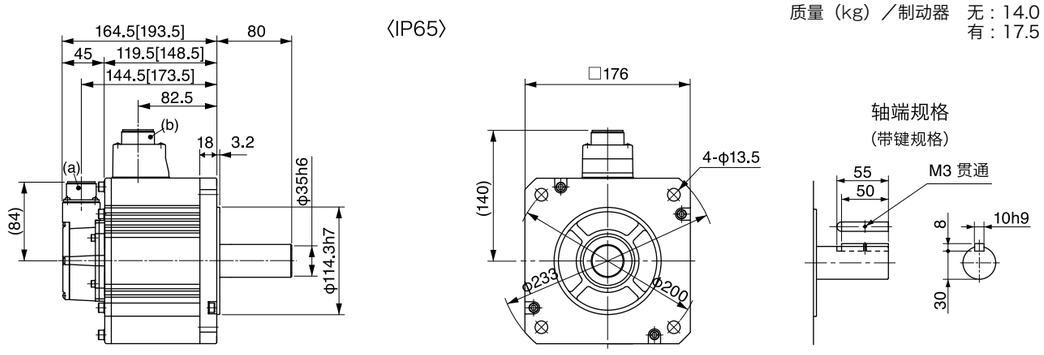
有油封



外形尺寸图

质量（kg）／制动器　无：14.0　有：17.5

〈IP65〉



(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。
请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

特殊订购产品

200 V MGME 3.0 kW [中惯量 中容量]

・请联系我们以取得更多的信息。

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MGME302GC□M	MGME302SC□M
	IP67		—	—
适用驱动器*2	型号	A5Ⅱ系列	MFDKTB3A2	
		A5ⅡE系列	MFDKTB3A2E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			4.5	
额定输出 (W)			3.0	
额定转矩 (N·m)			28.7	
瞬时最大转矩 (N·m)			71.7	
额定电流 (A(rms))			22.6	
瞬时最大电流 (A(o-p))			80	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)		无可选件	无限制 (注 2)	
		DV0P4285×2	无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			1000	
最高转速 (r/min)			2000	
转子惯量 (×10⁻⁴ kg·m²)		无制动器	48.4	
		有制动器	49.2	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			10 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	58.8 以上
吸引时间（ms）	150 以下
释放时间（ms）(注 4)	50 以下
励磁电流 DC（A）	1.4±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

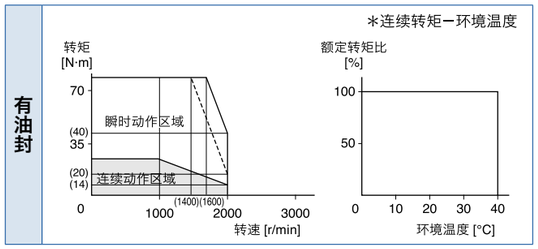
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	2058
	轴向负载 A 方向（N）	980
	轴向负载 B 方向（N）	1176
运转时	径向负载 P 方向（N）	1470
	轴向负载 A, B 方向（N）	490

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
＊1 电机型号中的□表示电机构造。
＊2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
有关型号的详细内容请参见 P.152。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

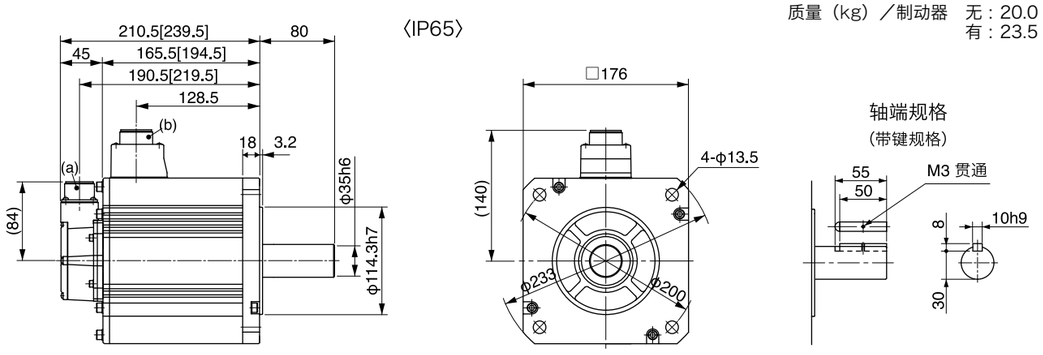
有油封



外形尺寸图

质量（kg）／制动器　无：20.0　有：23.5

〈IP65〉



(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。
请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

特殊订购产品

200 V MHMJ 200 W [高惯量 小容量]

· 请联系我们以取得更多的信息。

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MHMJ022G1□	MHMJ022S1□
	IP67		—	—
适用驱动器*2	型号	A5Ⅱ系列	MADKT1507	
		A5ⅡE系列	MADKT1507E	—
	外型标识		A 型	
电源设备容量 (kVA)			0.5	
额定输出 (W)			200	
额定转矩 (N·m)			0.64	
瞬时最大转矩 (N·m)			1.91	
额定电流 (A(rms))			1.6	
瞬时最大电流 (A(o-p))			6.9	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)		无可选件	无限制 (注 2)	
		DV0P4283	无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			5000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)		无制动器	0.42	
		有制动器	0.45	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			30 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

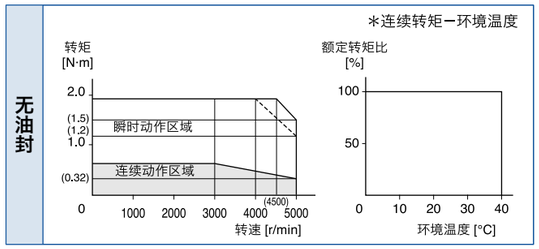
静摩擦转矩（N·m）	1.27 以上
吸引时间（ms）	50 以下
释放时间（ms）(注 4)	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.36
释放电压 DC（V）	1 以上
励磁电压 DC（V）	24±1.2

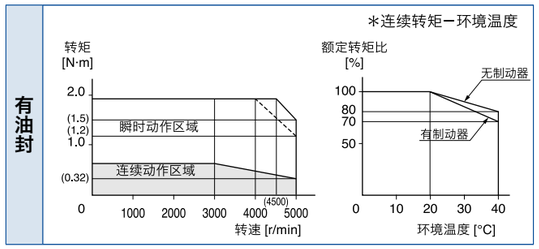
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	392
	轴向负载 A 方向（N）	147
	轴向负载 B 方向（N）	196
运转时	径向负载 P 方向（N）	245
	轴向负载 A, B 方向（N）	98

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.42。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
有关型号的详细内容请参见 P.152。

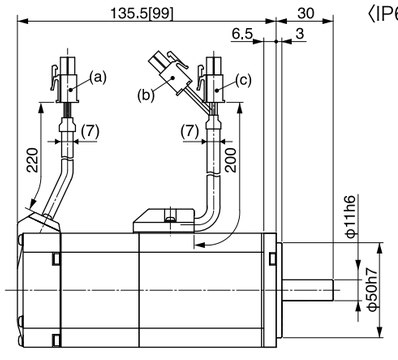
转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）





外形尺寸图

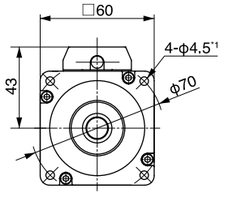
质量（kg）／制动器　无：0.96
有：1.4



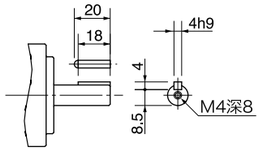
〈IP65〉

(a) 编码器连接器
(b) 制动器连接器
(c) 电机连接器

[*1 安装请使用六角带孔螺栓。]



<键槽，带螺纹孔轴>



* [ ] 内尺寸为不带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。
请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

特殊订购产品

200 V MHMJ 400 W [高惯量 小容量]

· 请联系我们以取得更多的信息。

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MHMJ042G1□	MHMJ042S1□
	IP67		—	—
适用驱动器*2	型号	A5Ⅱ系列	MBDKT2510	
		A5ⅡE系列	MBDKT2510E	—
	外型标识		B 型	
电源设备容量 (kVA)			0.9	
额定输出 (W)			400	
额定转矩 (N·m)			1.3	
瞬时最大转矩 (N·m)			3.8	
额定电流 (A(rms))			2.6	
瞬时最大电流 (A(o-p))			11.0	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)		无可选件	无限制 (注 2)	
		DV0P4283	无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			5000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)		无制动器	0.67	
		有制动器	0.70	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			30 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

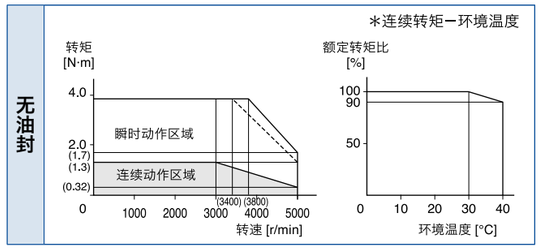
静摩擦转矩（N·m）	1.27 以上
吸引时间（ms）	50 以下
释放时间（ms）(注 4)	15 以下
励磁电流 DC（A）	0.36
释放电压 DC（V）	1 以上
励磁电压 DC（V）	24±1.2

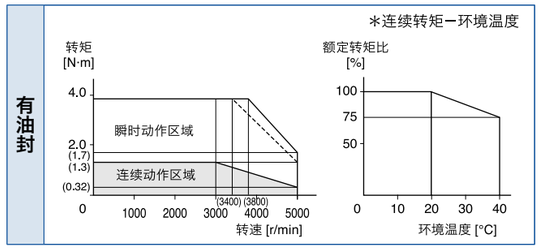
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	392
	轴向负载 A 方向（N）	147
	轴向负载 B 方向（N）	196
运转时	径向负载 P 方向（N）	245
	轴向负载 A, B 方向（N）	98

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.42。
*1 电机型号中的□表示电机构造。
*2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
有关型号的详细内容请参见 P.152。

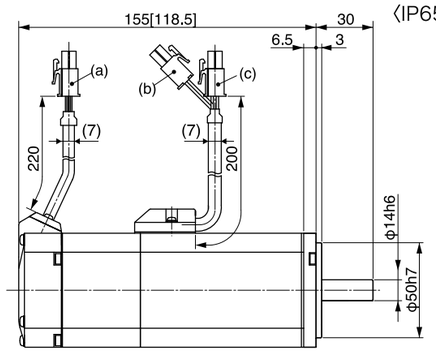
转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）





外形尺寸图

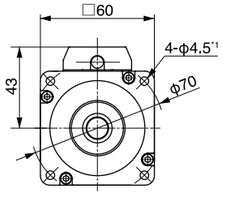
质量（kg）／制动器　无：1.4
有：1.8



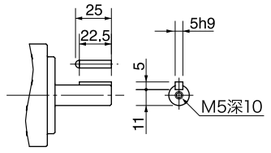
〈IP65〉

(a) 编码器连接器
(b) 制动器连接器
(c) 电机连接器

[*1 安装请使用六角带孔螺栓。]



<键槽，带螺纹孔轴>



* [ ] 内尺寸为不带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。
请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

特殊订购产品

200 V MHMJ 750 W [高惯量 小容量]

· 请联系我们以取得更多的信息。

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MHMJ082G1□	MHMJ082S1□
	IP67		—	—
适用驱动器*2	型号	A5Ⅱ系列	MCDKT3520	
		A5ⅡE系列	MCDKT3520E	—
	外型标识		C 型	
电源设备容量 (kVA)			1.3	
额定输出 (W)			750	
额定转矩 (N·m)			2.4	
瞬时最大转矩 (N·m)			7.1	
额定电流 (A(rms))			4.0	
瞬时最大电流 (A(o-p))			17.0	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		无限制 (注 2)	
	DV0P4283		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			3000	
最高转速 (r/min)			4500	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		1.51	
	有制动器		1.61	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			20 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
每一转的分辨率			1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	2.45 以上
吸引时间（ms）	70 以下
释放时间（ms）(注 4)	20 以下
励磁电流 DC（A）	0.42
释放电压 DC（V）	1 以上
励磁电压 DC（V）	24±1.2

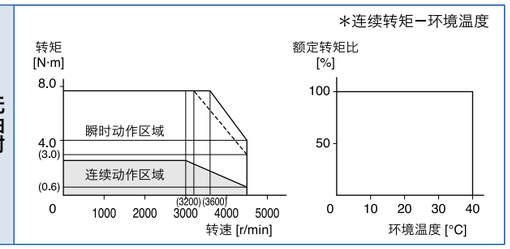
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	686
	轴向负载 A 方向（N）	294
	轴向负载 B 方向（N）	392
运转时	径向负载 P 方向（N）	392
	轴向负载 A, B 方向（N）	147

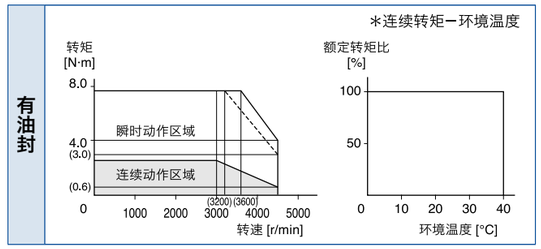
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.43。
＊1 电机型号中的□表示电机构造。
＊2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
有关型号的详细内容请参见 P.152。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

无油封



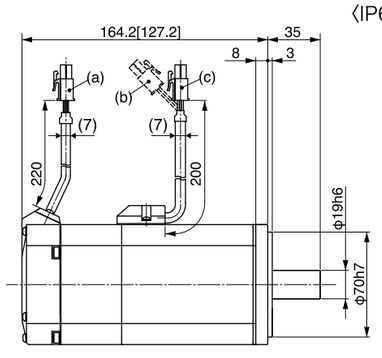
有油封



外形尺寸图

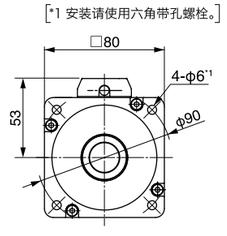
质量（kg）／制动器　无：2.5
有：3.5

〈IP65〉

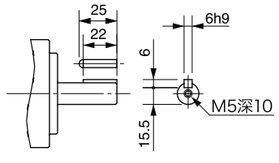


(a) 编码器连接器
(b) 制动器连接器
(c) 电机连接器

[*1 安装请使用六角带孔螺栓。]



<键槽，带螺纹孔轴>



* [ ] 内尺寸为不带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。
请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

特殊订购产品

200 V MHME 1.0 kW [高惯量 中容量]

· 请联系我们以取得更多的信息。

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MHME102GC□M	MHME102SC□M
	IP67		—	—
适用驱动器*2	型号	A5Ⅱ系列	MDDKT3530	
		A5ⅡE系列	MDDKT3530E	—
	外型标识		D 型	
电源设备容量 (kVA)			1.8	
额定输出 (W)			1.0	
额定转矩 (N·m)			4.77	
瞬时最大转矩 (N·m)			14.3	
额定电流 (A(rms))			5.7	
瞬时最大电流 (A(o-p))			24	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		83	
	DV0P4284		无限制 (注 2)	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		24.7	
	有制动器		26.0	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			5 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
每一转的分辨率			1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	4.9 以上
吸引时间（ms）	80 以下
释放时间（ms）(注 4)	70 以下
励磁电流 DC（A）	0.59±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

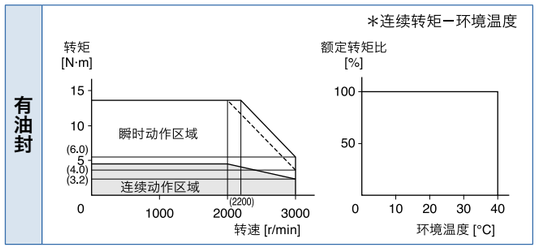
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.43。
＊1 电机型号中的□表示电机构造。
＊2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
有关型号的详细内容请参见 P.152。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

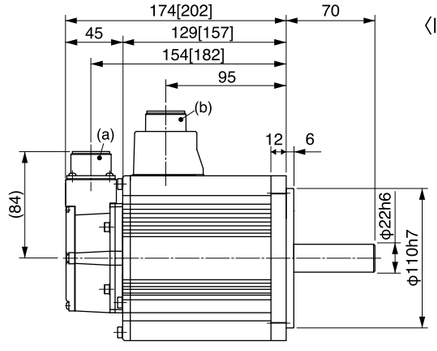
有油封

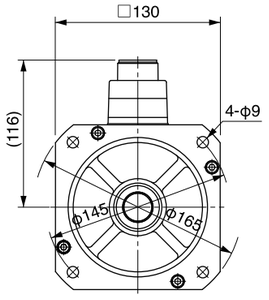


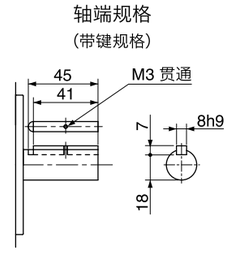
外形尺寸图

质量（kg）／制动器　无：6.7
有：8.1

〈IP65〉







(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。
请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

特殊订购产品

200 V MHME 1.5 kW [高惯量 中容量]

・请联系我们以取得更多的信息。

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MHME152GC□M	MHME152SC□M
	IP67		—	—
适用驱动器*2	型号	A5Ⅱ系列	MDDKT5540	
		A5ⅡE系列	MDDKT5540E	—
	外型标识		D 型	
电源设备容量 (kVA)			2.3	
额定输出 (W)			1.5	
额定转矩 (N·m)			7.16	
瞬时最大转矩 (N·m)			21.5	
额定电流 (A(rms))			9.4	
瞬时最大电流 (A(o-p))			40	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)		无可选件	22	
		DV0P4284	130	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)		无制动器	37.1	
		有制动器	38.4	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			5 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	13.7 以上
吸引时间（ms）	100 以下
释放时间（ms）(注 4)	50 以下
励磁电流 DC（A）	0.79±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

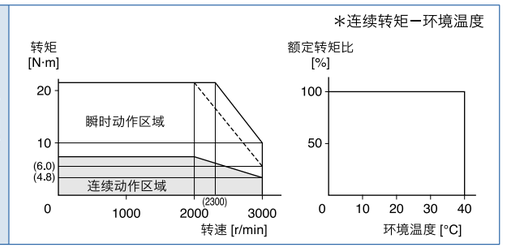
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	980
	轴向负载 A 方向（N）	588
	轴向负载 B 方向（N）	686
运转时	径向负载 P 方向（N）	490
	轴向负载 A, B 方向（N）	196

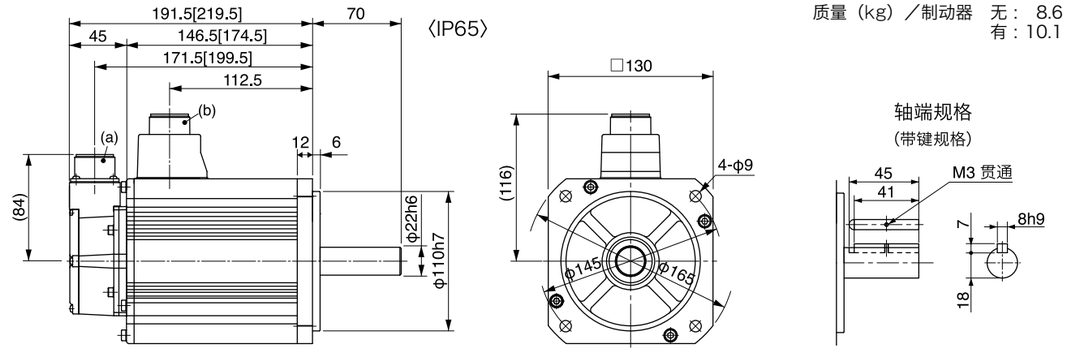
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.43。
＊1 电机型号中的□表示电机构造。
＊2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
有关型号的详细内容请参见 P.152。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图



质量（kg）／制动器　无：8.6
有：10.1

〈IP65〉

(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。
请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

特殊订购产品

200 V MHME 2.0 kW [高惯量 中容量]

・请联系我们以取得更多的信息。

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MHME202GC□M	MHME202SC□M
	IP67		—	—
适用驱动器*2	型号	A5Ⅱ系列	MEDKT7364	
		A5ⅡE系列	MEDKT7364E	—
	外型标识		E 型	
电源设备容量 (kVA)			3.3	
额定输出 (W)			2.0	
额定转矩 (N·m)			9.55	
瞬时最大转矩 (N·m)			28.6	
额定电流 (A(rms))			11.1	
瞬时最大电流 (A(o-p))			47	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)		无可选件	45	
		DV0P4285	142	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times 10^{-4}$ kg·m^2)		无制动器	57.8	
		有制动器	59.6	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			5 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	24.5 以上
吸引时间（ms）	80 以下
释放时间（ms）(注 4)	25 以下
励磁电流 DC（A）	1.3±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

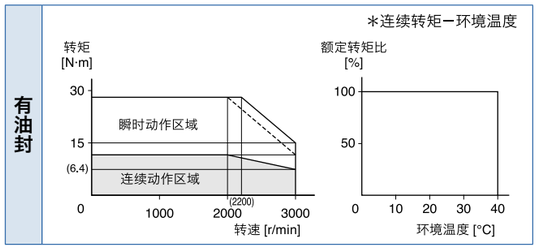
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	1666
	轴向负载 A 方向（N）	784
	轴向负载 B 方向（N）	980
运转时	径向负载 P 方向（N）	784
	轴向负载 A, B 方向（N）	343

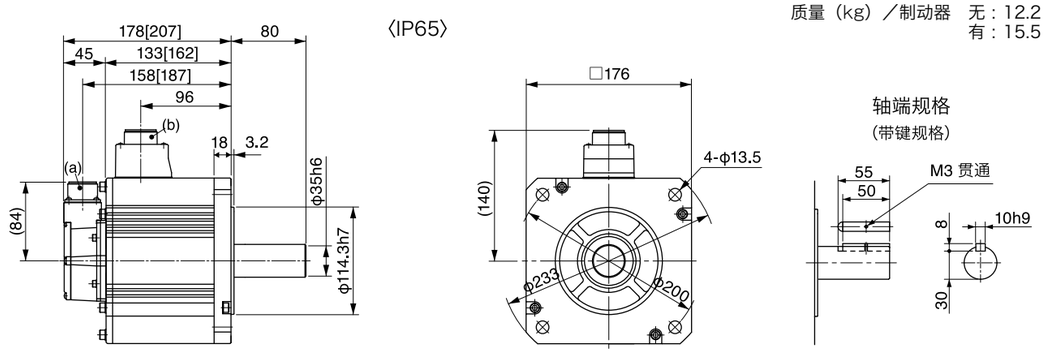
※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.43。
＊1 电机型号中的□表示电机构造。
＊2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
有关型号的详细内容请参见 P.152。

转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图



质量（kg）／制动器　无：12.2
有：15.5

〈IP65〉

(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。
请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

特殊订购产品

200 V MHME 3.0 kW [高惯量 中容量]

・请联系我们以取得更多的信息。

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MHME302GC□M	MHME302SC□M
	IP67		—	—
适用驱动器*2	型号	A5Ⅱ系列	MFDKTA390	
		A5ⅡE系列	MFDKTA390E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			4.5	
额定输出 (W)			3.0	
额定转矩 (N·m)			14.3	
瞬时最大转矩 (N·m)			43.0	
额定电流 (A(rms))			16.0	
瞬时最大电流 (A(o-p))			68	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		19	
	DV0P4285×2		142	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		90.5	
	有制动器		92.1	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			5 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	24.5 以上
吸引时间（ms）	80 以下
释放时间（ms）(注 4)	25 以下
励磁电流 DC（A）	1.3±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

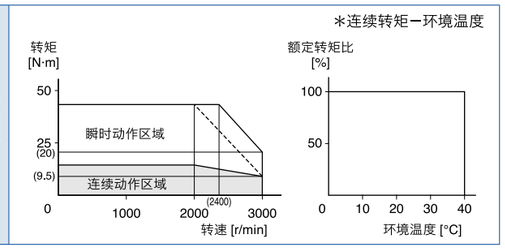
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	1666
	轴向负载 A 方向（N）	784
	轴向负载 B 方向（N）	980
运转时	径向负载 P 方向（N）	784
	轴向负载 A, B 方向（N）	343

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
＊1 电机型号中的□表示电机构造。
＊2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
有关型号的详细内容请参见 P.152。

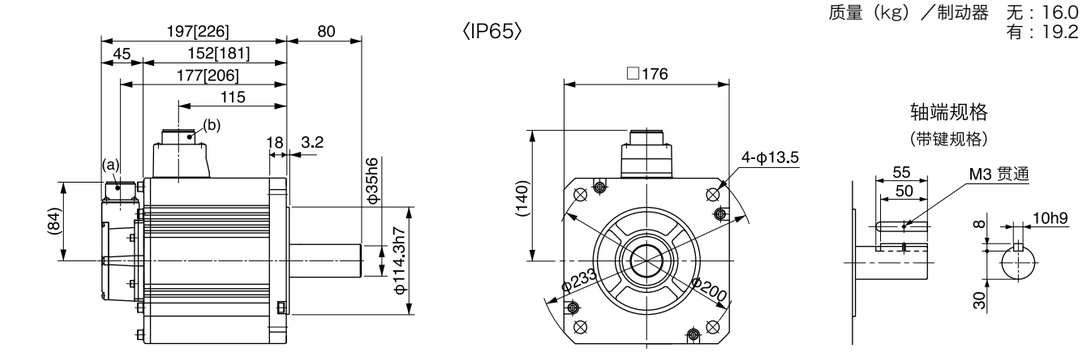
转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图

质量（kg）／制动器　无：16.0　有：19.2



(a) 编码器连接器
(b) 电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。
请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

特殊订购产品

200 V MHME 4.0 kW [高惯量 中容量]

・请联系我们以取得更多的信息。

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MHME402GC□M	MHME402SC□M
	IP67		—	—
适用驱动器*2	型号	A5Ⅱ系列	MFDKTB3A2	
		A5ⅡE系列	MFDKTB3A2E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			6.0	
额定输出 (W)			4.0	
额定转矩 (N·m)			19.1	
瞬时最大转矩 (N·m)			57.3	
额定电流 (A(rms))			21.0	
瞬时最大电流 (A(o-p))			89	
再生制动器频率（次／分钟） (注 1)	无可选件		17	
	DV0P4285×2		125	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		112	
	有制动器		114	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			5 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	24.5 以上
吸引时间（ms）	80 以下
释放时间（ms）(注 4)	25 以下
励磁电流 DC（A）	1.3±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

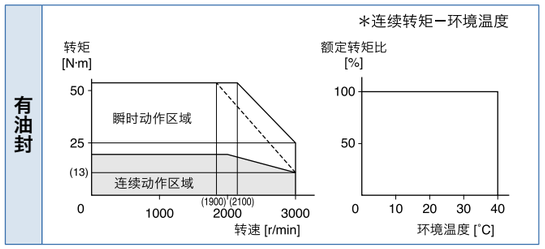
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	1666
	轴向负载 A 方向（N）	784
	轴向负载 B 方向（N）	980
运转时	径向负载 P 方向（N）	784
	轴向负载 A, B 方向（N）	343

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
＊1 电机型号中的□表示电机构造。
＊2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
有关型号的详细内容请参见 P.152。

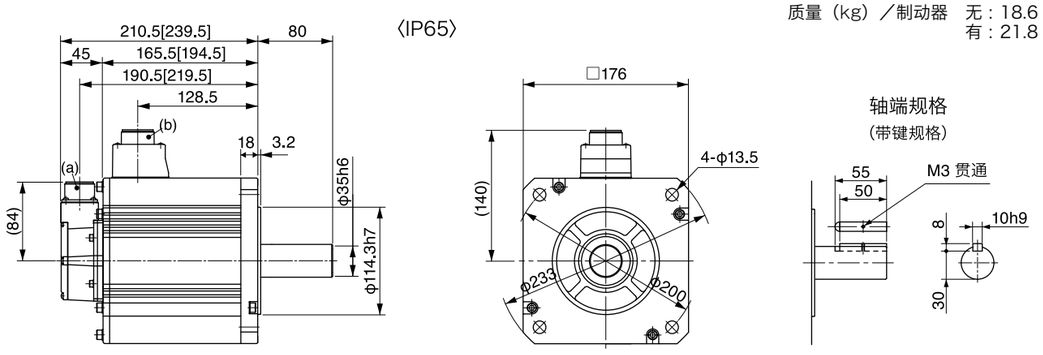
转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图

质量（kg）／制动器　无：18.6　有：21.8



(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。
请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

特殊订购产品

200 V MHME 5.0 kW [高惯量 中容量]

・请联系我们以取得更多的信息。

规　格

			AC200 V 用	
电机型号 *1	IP65		MHME502GC□M	MHME502SC□M
	IP67		—	—
适用驱动器*2	型号	A5Ⅱ系列	MFDKTB3A2	
		A5ⅡE系列	MFDKTB3A2E	—
	外型标识		F 型	
电源设备容量 (kVA)			7.5	
额定输出 (W)			5.0	
额定转矩 (N·m)			23.9	
瞬时最大转矩 (N·m)			71.6	
额定电流 (A(rms))			25.9	
瞬时最大电流 (A(o-p))			110	
再生制动器频率 (次／分钟) (注 1)	无可选件		10	
	DV0P4285×2		76	
额定转速 (r/min)			2000	
最高转速 (r/min)			3000	
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器		162	
	有制动器		164	
对应转子惯量的推荐负载惯量比 (注 3)			5 倍以下	
旋转式编码器规格 (注 5)			20 bit 增量式	17 bit 绝对式
	每一转的分辨率		1048576	131072

●制动器规格（详情请参见 P.183）

（是保持制动器，励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动。）

静摩擦转矩（N·m）	24.5 以上
吸引时间（ms）	80 以下
释放时间（ms）（注 4）	25 以下
励磁电流 DC（A）	1.3±10 %
释放电压 DC（V）	2 以上
励磁电压 DC（V）	24±2.4

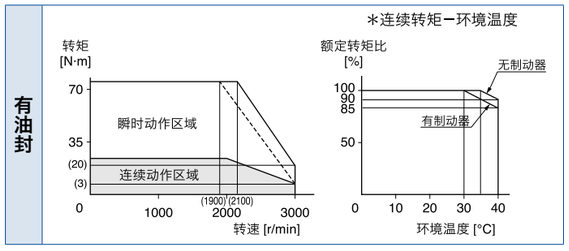
●容许负载（详情请参见 P.183）

组装时	径向负载 P 方向（N）	1666
	轴向负载 A 方向（N）	784
	轴向负载 B 方向（N）	980
运转时	径向负载 P 方向（N）	784
	轴向负载 A, B 方向（N）	343

※ 注1～5请参见P.182, P.183。
※ 驱动器外形尺寸图请参见P.45。
＊1 电机型号中的□表示电机构造。
＊2 驱动器的型号末尾带“E”的产品为脉冲专用型。
有关型号的详细内容请参见 P.152。

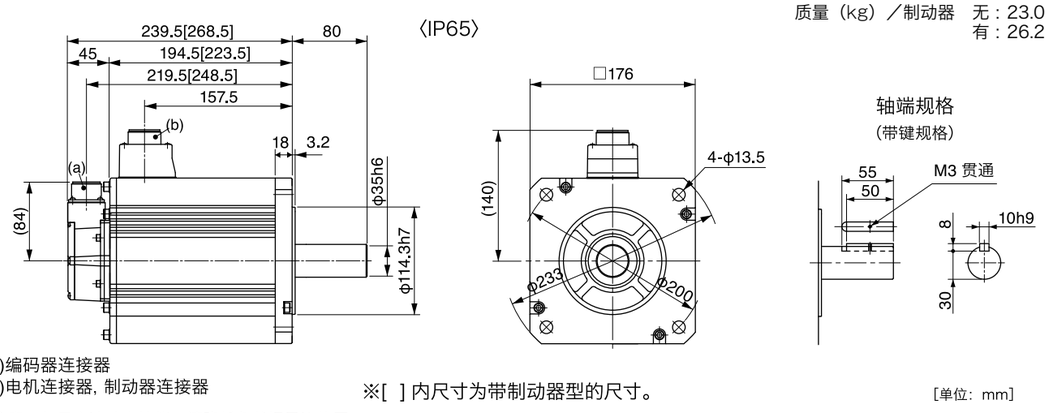
转矩特性（驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉）

有油封



外形尺寸图

质量（kg）／制动器　无：23.0　有：26.2



(a)编码器连接器
(b)电机连接器，制动器连接器

※[ ] 内尺寸为带制动器型的尺寸。

[单位：mm]

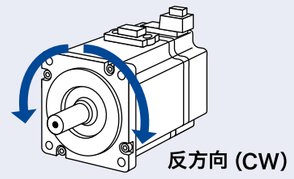
※ 注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。
请避免此类型电机，或者配备此类型电机的设备销往日本，或经由日本销往其他地区。

环境条件

项　目		条　件
使用温度*1		0 ℃～ 40 ℃ (无冻结)
使用湿度		20 %～ 85 % RH (无结露)
保存温度*2		− 20 ℃～ 65 ℃ (最高温度保证值：80 ℃：72 小时　无结露*5)
保存湿度		20 %～ 85 % RH (无结露*5)
振　动	仅电机	50 W～5.0 kW　:转动时49 m/s^2 (5 G)以下、停止时24.5 m/s^2 (2.5 G)以下 6.0 kW～15.0 kW:转动时24.5 m/s^2 (2.5 G)以下、停止时24.5 m/s^2 (2.5 G)以下
冲　击	仅电机	98 m/s^2 (10 G) 以下
保护等级 (仅电机)	IP65*3	MSMD, MHMD, MSMJ,MHMJ (输出轴转动部、导线前端除外)
		M□ME (IP65 电机：0.9 kW 以上) (输出轴转动部、电机连接器・编码连接器的连接 pin 部除外)
	IP67*3*4	M□ME　IP67 电机 (输出轴转动部、电机连接器・编码连接器的连接 pin 部除外)
海　拔		海拔 1000 m 以下

＊1 使用温度是距离电机 5 cm 外的温度。
＊2 预期的运输等短时间内的温度。
＊3 符合 EN 标准 (EN60529、EN60034-5) 所规定的试验条件的电机。
时常水洗等需长久防水性能的情况下，不宜使用。
＊4 以电机连接器、编码器连接器的推荐紧固转矩来紧固的情况下适用。
＊5 温度降低的情况湿度会升高，易产生结露，请注意。

<提示>
将转动方向的初期设定定义为正方向 (CCW)、反方向 (CW)。敬请注意。



「电机规格」一页的注释说明

（注 1）.**●电源电压为 AC100 V 时**

再生制动器频率表示电机单体从额定转速到减速停止时的容许频率。
・施加负载时，表中值为 1/ (m + 1)。(m =负载惯量／转子惯量)
・超过额定转速时的再生制动器频率与 (运转速度／额定速度) 的 2 次方成反比。
・电源电压为 AC115 V (主电压为 AC100 V 时)。
电源电压波动时，表中的值与 (运转电源电压 /115) 的 2 次方成反比。
・运转速度频繁变换以及时常处于再生状态 (如上下进给的机械)，请向本公司咨询。

●电源电压为 AC200 V 时

再生制动器频率表示电机单体从额定运转到减速停止时的容许频率。
・施加负载时，表中值为 1/ (m + 1)。(m =负载惯量／转子惯量)
・超过额定转速时的再生制动器频率与 (运转速度／额定速度) 的 2 次方成反比。
・电源电压为 AC230 V (主电压为 AC200 V 时)。
电源电压波动时，表中的值与 (运转电源电压 /230) 的 2 次方成反比。
・运转速度频繁变换以及时常处于再生状态 (如上下进给的机械)，请向本公司咨询。

●电源为 400V 时

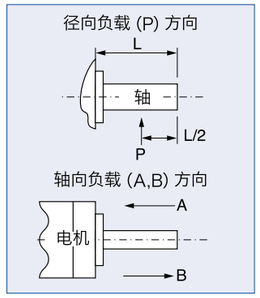
再生制动器频率表示电机从额定转速到减速停止时的容许频率。

- 施加负载时，表中值为 1/（m ＋1）。（m ＝负载惯量／转子惯量）。
- 超过额定转速时的再生制动器频率与（运转速度／额定速度）的 2 次方成反比。
- 电源电压为 AC460 V（电源为 AC400 V 时）。电源电压波动时，表中的值与（运转电源电压 /460 V）的 2 次方成反比。
- 运转速度频繁变换以及时常处于再生状态（如上下进给的机械），请向本公司咨询。

（注 2）. 如实效转矩小于额定转矩，则再生频率无限制。
（注 3）. 负载惯量比超过表中值时，请向本公司咨询。
（注 4）. 释放时间为使用变阻器切断直流时的数值。
（注 5）.17 bit 绝对式编码器也可作为 17 bit 增量式编码器使用。

输出轴的容许负载

径向负载即输出轴在径向承载的负载。输出轴通过链条、皮带等与配套机械相连接时会产生径向负载，而与联轴器直接连接时则不会产生径负载。
如下图所示，通过在输出轴的 L/2 位置施加负载，设定容许值。
此外，轴向负载即输出轴在轴向承载的负载。



径向负载、轴向负载对轴承的寿命和强度有较大影响。因此，运转时的负载务必小于各页所记载的容许径向负载、容许轴向负载，敬请注意。

电机内置制动器

在利用电机驱动垂直轴等情况下，可防止切断驱动器电源时工件（可动部）因重力而掉落。

电机内置制动器仅用于在停止状态时“保持”。请勿用于使电机运转负载停止的“制动”。

● BRK-OFF 信号的输出时序

- 关于电源 ON 时的制动器解除时序，或者电机旋转中发生伺服 OFF/ 报警时的制动器动作时序等，请登录本公司主页下载使用说明书进行参照。
- 电机旋转中的伺服 OFF 动作或发生报警时，根据电机的励磁状态，从开放到 BRK-OFF 信号 OFF（制动器动作）为止的时间，可用 Pr4.38（动作时机械制动器动作设定）进行设定。
  详情请登录本公司主页下载使用说明书进行参照。

＜提示＞

1. 内置制动器的电机运转时，制动器会发出噪音（喀哒喀哒声），但功能上并无影响。
2. 向制动器线圈通电时（制动器开放状态），从轴端等部位会有磁通量泄露。在电机周围使用磁力传感器等仪器时，敬请注意。

●电机内置保持制动器规格

电机系列	电机额定输出	静摩擦转矩 N•m	惯量 ×10⁻⁴ kg·m²	吸引时间 ms	释放时间 ms	励磁电流 DC A（冷时）	释放电压	每1次制动的容许功量 J	容许总功量 ×10³ J	容许角加速度 rad/s²
MSMD	50 W, 100 W	0.29以上	0.002	35以下	20以下	0.3	DC1 V 以上	39.2	4.9	30000
	200 W, 400 W	1.27以上	0.018	50以下	15以下	0.36		137	44.1	
	750 W	2.45以上	0.075	70以下	20以下	0.42		196	147	
MSME	50 W, 100 W	0.29以上	0.002	35以下	20以下	0.3	DC1 V 以上	39.2	4.9	30000
	200 W, 400 W	1.27以上	0.018	50以下	15以下	0.36		137	44.1	
	750 W(200 V)	2.45以上	0.075	70以下	20以下	0.42		196	147	
	750 W(400 V)	2.5以上	0.33	50以下	15以下（100）	0.7	DC2 V 以上	392	490	10000
	1.0 kW, 1.5 kW, 2.0 kW	7.8以上				0.81				
	3.0 kW	11.8以上		80以下						
	4.0 kW, 5.0 kW	16.2以上	1.35	110以下	50以下（130）	0.9		1470	2200	
MDME	400 W(400 V), 600 W(400 V)	2.5以上	1.35	50以下	15以下	0.7	DC2 V 以上	392	490	10000
	1.0 kW	4.9以上		80以下	70以下（200）	0.59		588	780	
	1.5 kW, 2.0 kW	13.7以上		100以下	50以下（130）	0.79		1176	1500	
	3.0 kW	16.2以上		110以下		0.9		1470	2200	
	4.0 kW, 5.0 kW	24.5以上	4.7	80以下	25以下（200）	1.3		1372	2900	5440
	7.5 kW	58.8以上		150以下	50以下	1.4				5000
	11.0 kW, 15.0 kW	100以上	7.1	300以下	140以下	1.08		2000	4000	3000
MFME	1.5 kW	7.8以上	4.7	80以下	35以下	0.83	DC2 V 以上	1372	2900	10000
	2.5 kW	21.6以上	8.75	150以下	100以下	0.75		1470	1500	
	4.5 kW	31.4以上							2200	
MGME	0.9 kW	13.7以上	1.35	100以下	50以下（130）	0.79	DC2 V 以上	1176	1500	10000
	2.0 kW	24.5以上	4.7	80以下	25以下（200）	1.3		1372	2900	5440
	3.0 kW	58.8以上		150以下	50以下（130）	1.4				
	4.5 kW, 6.0 kW				50以下					5000
MHMD MSMJ MHMJ	200 W, 400 W	1.27以上	0.018	50以下	15以下	0.36	DC1 V 以上	137	44.1	30000
	750 W	2.45以上	0.075	70以下	20以下	0.42		196	147	
MHME	1.0 kW	4.9以上	1.35	80以下	70以下（200）	0.59	DC2 V 以上	588	780	10000
	1.5 kW	13.7以上		100以下	50以下（130）	0.79		1176	1500	
	2.0 kW～5.0 kW	24.5以上	4.7	80以下	25以下（200）	1.3		1372	2900	5440
	7.5 kW	58.8以上		150以下	50以下	1.4				5000

- 励磁电压为 DC24 V±10 %（大型电机）、DC24 V±5 %（小型电机）
- 释放时间为使用变阻器切断直流时的数值。（ ）为使用二极管（Hitachi, Ltd. 制 V03C）时的实测值。
- 上述数值是（静摩擦转矩、释放电压、励磁电流除外）代表特性
- 内置制动器出厂时的间隙为 ±1° 以下
- 取决于上述容许角加速度的加速・减速次数的寿命为 1000 万次（制动器的间隙发生剧烈变化前的加速・减速次数）

线缆型号的识别方法

编码器线缆

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
M	F	E	C	A	0	0	5	0	M	J	D

机种区分

MFECA:	编码器线缆

线缆终端处理(驱动器侧)

D	连接器(增量式)
E	连接器(绝对式)
M	连接器(MSMD, MHMD)

线缆终端处理(编码器侧)

A	Tyco Electronics制造的连接器
J	Japan Aviation Electronics Industry, Ltd.制造的连接器　导出方向: 输出轴侧
K	Japan Aviation Electronics Industry, Ltd.制造的连接器　导出方向: 反输出轴侧
S	S型圆柱形插头
T	Japan Aviation Electronics Industry, Ltd.制造的插头连接器

线缆种类

E	Oki Electric Cable Co.,制造的带屏蔽PVC线缆 0.20 mm²×4P (8芯)、3P (6芯)
M	Hitachi Cable, Ltd.制造 活动用
T	Hitachi Cable, Ltd.制造　固定用

线缆长度

0030	3 m
0050	5 m
0100	10 m
0200	20 m

电机・制动器用线缆

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
M	F	M	C	A	0	0	5	2	N	J	D

规格

A	标准规格
B	特殊规格
⋮	按发生的顺序

AC伺服电机用线缆

线缆长度

003	3 m
005	5 m
010	10 m
020	20 m

线缆、芯线截面积

0	0.75 mm²
1	1.25 mm²
2	2.0 mm²
3	3.5 mm²

驱动器侧终端处理

D	圆柱端子
T	压着端子

电机侧终端处理

C	S型圆柱形插头
E	Tyco Electronics制造的连接器
J	Japan Aviation Electronics Industry, Ltd.制造的连接器　导出方向: 输出轴侧
K	Japan Aviation Electronics Industry, Ltd.制造的连接器　导出方向: 反输出轴侧

线缆种类

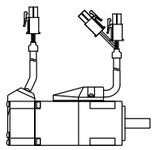
E	DYDEN CORPORATION制造的ROBO-TOP® 4芯
F	DYDEN CORPORATION制造的ROBO-TOP® 6芯
G	DYDEN CORPORATION制造的ROBO-TOP® 2芯
N	Hitachi Cable, Ltd.制造的4芯　活动用
R	Hitachi Cable, Ltd.制造的4芯　固定用
P	Hitachi Cable, Ltd.制造的2芯　活动用
S	Hitachi Cable, Ltd.制造的2芯　固定用

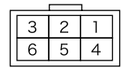
ROBO-TOP® 是DYDEN CORPORATION的商标。

电机连接器规格

● **使用〈MSMD, MHMD ,MSMJ, MHMJ〉电机时的连接如下所示。**
连接器：Tyco Electronics 制造（下图表示电机侧的连接器。）

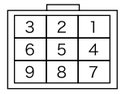
编码器连接器





172168-1
20 bit增量式

PIN No.	用　途
1	NC
2	PS
3	$\overline{PS}$
4	E5V
5	E0V
6	FG(屏蔽)

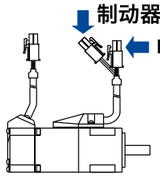


172169-1
17 bit绝对式

PIN No.	用　途
1	BAT+
2	BAT−
3	FG(屏蔽)
4	PS
5	$\overline{PS}$
6	NC
7	E5V
8	E0V
9	NC

<要求> NC勿作任何连接。

制动器连接器
电机连接器



〈电机连接器〉

172167-1

PIN No.	用　途
1	U相
2	V相
3	W相
4	接地

〈制动器连接器〉

172165-1

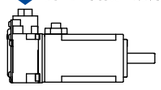
PIN No.	用　途
1	制动器
2	制动器

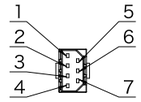
※电磁制动器无极性。

● **使用〈MSME（50 W～750 W (200 V)）〉电机时的连接如下表示。**
连接器：Japan Aviation Electronics Industry, Ltd. 制造（下图表示电机侧的连接器。）

* 不要取出交界处的电缆连接器提供的垫片。牢固安装到位垫片。否则，将无法得到保障程度的防护等级 IP67。

编码器连接器





JN6CR07PM2

20 bit增量式

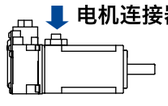
PIN No.	用　途
1	FG(屏蔽)
2	—
3	E0V
4	$\overline{PS}$
5	—
6	E5V
7	PS

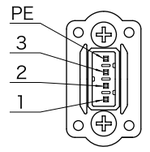
17 bit绝对式

PIN No.	用　途
1	FG(屏蔽)
2	BAT−
3	E0V
4	$\overline{PS}$
5	BAT+
6	E5V
7	PS

※螺丝（M2）紧固转矩: 0.19～0.21 N・m
※因有破损的风险，请务必使用连接器上附带的螺丝。

电机连接器





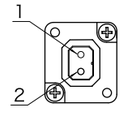
JN8AT04NJ1

PIN No.	用　途
1	U相
2	V相
3	W相
PE	接地

※螺丝（M2）紧固转矩: 0. 085～0. 095 N・m
（紧固在树脂上）
※因有破损的风险，请务必使用连接器上附带的螺丝。

［带制动器电机］

制动器连接器



JN4AT02PJM-R

PIN No.	用　途
1	制动器
2	制动器

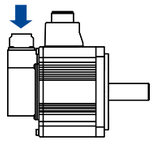
※螺丝（M2）紧固转矩: 0.19～0.21 N・m
※电磁制动器无极性。
※因有破损的风险，请务必使用连接器上附带的螺丝。

电机连接器规格

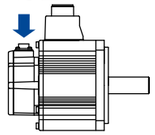
●使用〈MSME（750 W(400 V), 1.0 kW~5.0 kW), MDME, MGME, MHME〉电机时的连接如下表示。
连接器：Japan Aviation Electronics Industry, Ltd. 制造（下图表示电机侧的连接器。）

■编码器连接器

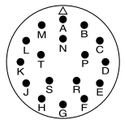
IP65 电机
编码器连接器
（大型）



IP67 电机
编码器连接器
（小型）



〈IP65 电机用编码器连接器〉



N/MS3102A20-29P

20 bit增量式

PIN No.	用　途
A	NC
B	NC
C	NC
D	NC
E	NC
F	NC
G	E0V
H	E5V
J	FG(屏蔽)
K	PS
L	$\overline{PS}$
M	NC
N	NC
P	NC
R	NC
S	NC
T	NC

17 bit绝对式

PIN No.	用　途
A	NC
B	NC
C	NC
D	NC
E	NC
F	NC
G	E0V
H	E5V
J	FG(屏蔽)
K	PS
L	$\overline{PS}$
M	NC
N	NC
P	NC
R	NC
S	BAT−
T	BAT+

〈IP67 电机用编码器连接器〉

JN2AS10ML3-R

20 bit增量式

PIN No.	用　途
1	E0V
2	NC
3	PS
4	E5V
5	NC
6	NC
7	$\overline{PS}$
8	NC
9	FG(屏蔽)
10	NC

17 bit绝对式

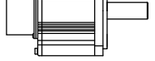
PIN No.	用　途
1	E0V
2	NC
3	PS
4	E5V
5	BAT−
6	BAT+
7	$\overline{PS}$
8	NC
9	FG(屏蔽)
10	NC

<要求>
NC勿作任何连接。

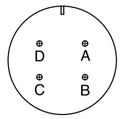
■电机・制动器连接器

[0.9 kW ～ 5.0 kW]

电机・制动器连接器



<无制动器连接器>



JL04V-2E20-4PE-B-R

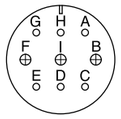
- MSME 750 W(400 V), 1.0 kW ~ 2.0 kW
- MDME 400 W (400 V), 600 W (400 V), 1.0 kW ~ 2.0 kW
- MGME 0.9 kW
- MHME 1.0 kW ~ 1.5 kW

JL04HV-2E22-22PE-B-R

- MSME 3.0 kW ~ 5.0 kW
- MDME 3.0 kW ~ 5.0 kW
- MGME 2.0 kW ~ 4.5 kW
- MHME 2.0 kW ~ 5.0 kW

PIN No.	用途
A	U相
B	V相
C	W相
D	接地

<有制动器连接器>



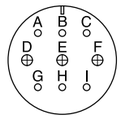
JL04V-2E20-18PE-B-R

[200 V]

- MSME 1.0 kW ~ 2.0 kW
- MDME 1.0 kW ~ 2.0 kW
- MFME* 1.5 kW
- MGME 0.9 kW
- MHME 1.0 kW ~ 1.5 kW

PIN No.	用途
G	制动器
H	制动器
A	NC
F	U相
I	V相
B	W相
E	接地
D	接地
C	NC

※电磁制动器无极性。



JL04V-2E24-11PE-B-R

[200 V]

- MSME 3.0 kW ~ 5.0 kW
- MDME 3.0 kW ~ 5.0 kW
- MFME* 2.5 kW, 4.5 kW
- MGME 2.0 kW ~ 4.5 kW
- MHME 2.0 kW ~ 5.0 kW

[400 V]

- MSME 750 W, 1.0 kW ~ 5.0 kW
- MDME 400 W, 600 W, 1.0 kW ~ 5.0 kW
- MFME* 1.5 kW ~ 4.5 kW
- MGME 0.9 kW ~ 4.5 kW
- MHME 1.0 kW ~ 5.0 kW

PIN No.	用途
A	制动器
B	制动器
C	NC
D	U相
E	V相
F	W相
G	接地
H	接地
I	NC

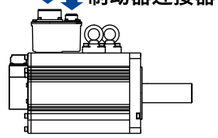
*MFME带制动器和不带制动器是相同的。

<要求>
NC勿作任何连接。

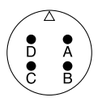
[6.0 kW以上]

电机连接器

制动器连接器



<电机>

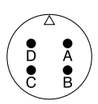


JL04V-2E32-17PE-B-R

- MDME 7.5 kW ~ 15.0 kW
- MGME 6.0 kW
- MHME 7.5 kW

PIN No.	用途
A	U相
B	V相
C	W相
D	接地

<制动器>



N/MS3102A 14S-2P

- MDME 7.5 kW ~ 15.0 kW
- MGME 6.0 kW
- MHME 7.5 kW

PIN No.	用途
A	制动器
B	制动器
C	NC
D	NC

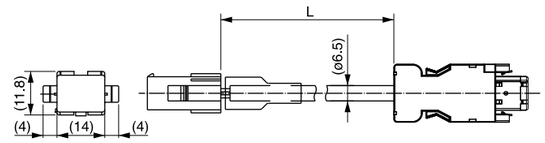
※电磁制动器无极性。

编码器用线缆

＊不适用于 IP65, IP67。

型 号	MFECA0 ＊＊ 0EAM	适用电机额定输出	MSMD 50 W~750 W, MHMD 200 W~750 W MSMJ 200 W~750 W, MHMJ 200 W~750 W
规 格	20 bit增量式编码器用 （无电池盒）		

［单位：mm］

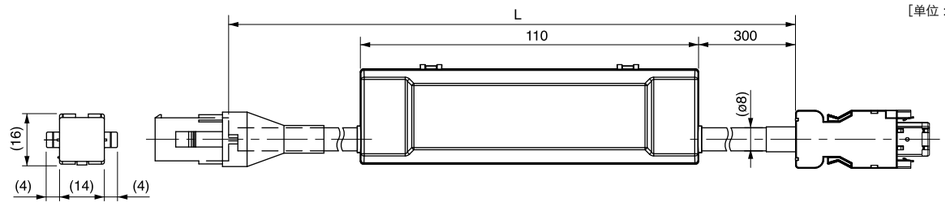


名 称	型 号	制造商
连接器（驱动器侧）	3E206-0100 KV	Sumitomo 3M 或相当品
外壳配套元件	3E306-3200-008	
连接器（电机侧）	172161-1	Tyco Electronics
连接器 pin	170365-1	
线缆	0.20 mm²×3P (6芯)	Oki Electric Cable Co., Ltd.

L (m)	型 号
3	MFECA0030EAM
5	MFECA0050EAM
10	MFECA0100EAM
20	MFECA0200EAM

型 号	MFECA0 ＊＊ 0EAE	适用电机额定输出	MSMD 50 W~750 W, MHMD 200 W~750 W MSMJ 200 W~750 W, MHMJ 200 W~750 W
规 格	17 bit绝对式编码器用 （带电池盒）		

［单位：mm］

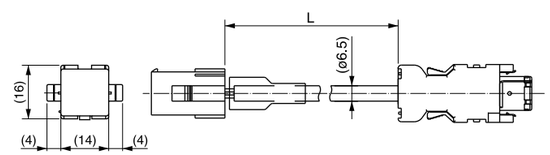


名 称	型 号	制造商
连接器（驱动器侧）	3E206-0100 KV	Sumitomo 3M 或相当品
外壳配套元件	3E306-3200-008	
连接器（电机侧）	172161-1	Tyco Electronics
连接器 pin	170365-1	
线缆	0.20 mm²×4P (8芯)	Oki Electric Cable Co., Ltd.

L (m)	型 号
3	MFECA0030EAE
5	MFECA0050EAE
10	MFECA0100EAE
20	MFECA0200EAE

型 号	MFECA0 ＊＊ 0EAD	适用电机额定输出	MSMD 50 W~750 W, MHMD 200 W~750 W MSMJ 200 W~750 W, MHMJ 200 W~750 W
规 格	17 bit增量式编码器用 （无电池盒）		

［单位：mm］



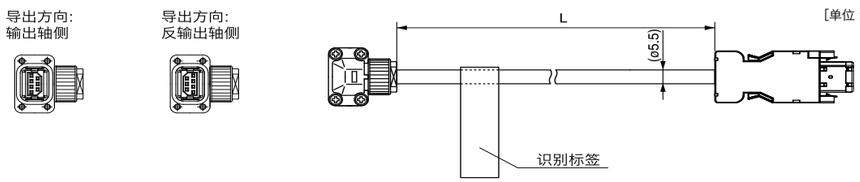
名 称	型 号	制造商
连接器（驱动器侧）	3E206-0100 KV	Sumitomo 3M 或相当品
外壳配套元件	3E306-3200-008	
连接器（电机侧）	172161-1	Tyco Electronics
连接器 pin	170365-1	
线缆	0.20 mm²×3P (6芯)	Oki Electric Cable Co., Ltd.

L (m)	型 号
3	MFECA0030EAD
5	MFECA0050EAD
10	MFECA0100EAD
20	MFECA0200EAD

编码器用线缆

＊不适用于 IP65, IP67。

型 号	MFECA0 ＊＊ 0MJD （活动用　导出方向:输出轴侧）	适用电机额定输出	MSME 50 W~750 W (200 V)
	MFECA0 ＊＊ 0MKD （活动用　导出方向:反输出轴侧）		
	MFECA0 ＊＊ 0TJD （固定用　导出方向:输出轴侧）		
	MFECA0 ＊＊ 0TKD （固定用　导出方向:反输出轴侧）		
规 格	20 bit增量式编码器用 （无电池盒） ※可以使用 17 bit		

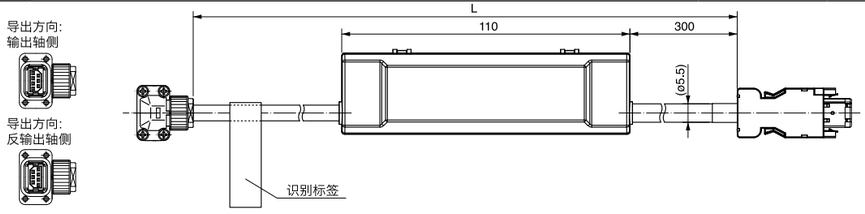


[单位 : mm]

名 称	型 号	制造商
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	Sumitomo 3M 或相当品
外壳配套元件	3E306-3200-008	
连接器 (电机侧)	JN6FR07SM1	Japan Aviation Electronics Ind.
连接器 pin	LY10-C1-A1-10000	
线缆	AWG24 4芯、AWG22 2芯 (ϕ5.5)	Hitachi Cable, Ltd.

L (m)	型 号 (例)
3	MFECA0030MJD
5	MFECA0050MJD
10	MFECA0100MJD
20	MFECA0200MJD

型 号	MFECA0 ＊＊ 0MJE （活动用　导出方向:输出轴侧）	适用电机额定输出	MSME 50 W~750 W (200 V)
	MFECA0 ＊＊ 0MKE （活动用　导出方向:反输出轴侧）		
	MFECA0 ＊＊ 0TJE （固定用　导出方向:输出轴侧）		
	MFECA0 ＊＊ 0TKE （固定用　导出方向:反输出轴侧）		
规 格	17 bit绝对式编码器用 （带电池盒）		

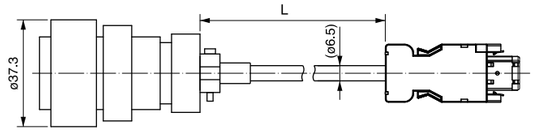


[单位 : mm]

名 称	型 号	制造商
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	Sumitomo 3M 或相当品
外壳配套元件	3E306-3200-008	
连接器 (电机侧)	JN6FR07SM1	Japan Aviation Electronics Ind.
连接器 pin	LY10-C1-A1-10000	
线缆	AWG24 4芯、AWG22 2芯 (ϕ5.5)	Hitachi Cable, Ltd.

L (m)	型 号 (例)
3	MFECA0030MJE
5	MFECA0050MJE
10	MFECA0100MJE
20	MFECA0200MJE

型 号	MFECA0 ＊＊ 0ESD	适用电机额定输出	MDME 400 W(400 V), MDME 600 W(400 V), MSME 750 W(400 V) 0.9 kW~15.0 kW (IP65 电机)
规 格	20 bit增量式编码器用 （无电池盒）		



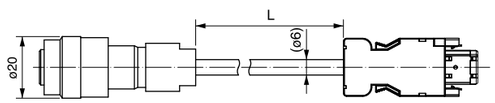
[单位 : mm]

名 称	型 号	制造商
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	Sumitomo 3M 或相当品
外壳配套元件	3E306-3200-008	
连接器 (电机侧)	N/MS3106B20-29S	Japan Aviation Electronics Ind.
线缆夹	N/MS3057-12A	
线缆	0.2 mm² ×3P (6芯)	Oki Electric Cable Co., Ltd.

L (m)	型 号
3	MFECA0030ESD
5	MFECA0050ESD
10	MFECA0100ESD
20	MFECA0200ESD

型 号	MFECA0 ＊＊ 0ETD	适用电机额定输出	MDME 400 W(400 V), MDME 600 W(400 V), MSME 750 W(400 V) 0.9 kW~15.0 kW (IP67 电机)
规 格	20 bit增量式编码器用 （无电池盒）		

[单位 : mm]

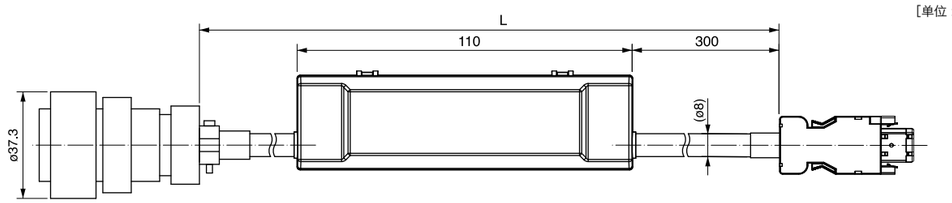


名 称	型 号	制造商
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	Sumitomo 3M 或相当品
外壳配套元件	3E306-3200-008	
连接器 (电机侧)	JN2DS10SL1-R	Japan Aviation Electronics Ind.
连接器 pin	JN1-22-22S-PKG100	
线缆	0.2 mm² ×3P (6芯)	Oki Electric Cable Co., Ltd.

L (m)	型 号
3	MFECA0030ETD
5	MFECA0050ETD
10	MFECA0100ETD
20	MFECA0200ETD

型 号	MFECA0 ＊＊ 0ESE	适用电机额定输出	0.9 kW~5.0 kW (IP65 电机)
规 格	17 bit绝对式编码器用 （带电池盒）		

[单位 : mm]

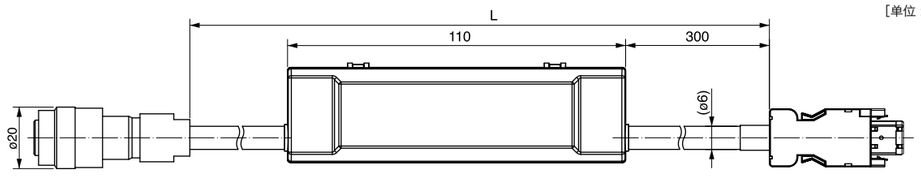


名 称	型 号	制造商
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	Sumitomo 3M 或相当品
外壳配套元件	3E306-3200-008	
连接器 (电机侧)	N/MS3106B20-29S	Japan Aviation Electronics Ind.
线缆夹	N/MS3057-12A	
线缆	0.2 mm² ×4P (8芯)	Oki Electric Cable Co., Ltd.

L (m)	型 号
3	MFECA0030ESE
5	MFECA0050ESE
10	MFECA0100ESE
20	MFECA0200ESE

型 号	MFECA0 ＊＊ 0ETE	适用电机额定输出	MDME 400 W(400 V), MDME 600 W(400 V), MSME 750 W(400 V) 0.9 kW~15.0 kW (IP67 电机)
规 格	17 bit绝对式编码器用 （带电池盒）		

[单位 : mm]



名 称	型 号	制造商
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	Sumitomo 3M 或相当品
外壳配套元件	3E306-3200-008	
连接器 (电机侧)	JN2DS10SL1-R	Japan Aviation Electronics Ind.
连接器 pin	JN1-22-22S-PKG100	
线缆	0.2 mm² ×3P (6芯)	Oki Electric Cable Co., Ltd.

L (m)	型 号
3	MFECA0030ETE
5	MFECA0050ETE
10	MFECA0100ETE
20	MFECA0200ETE

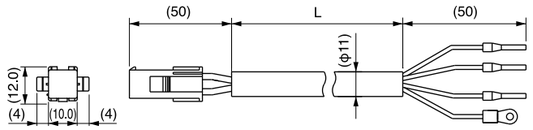
可选件

电机用线缆（无制动器）

＊不适用于 IP65, IP67。

型 号	MFMCA0 ＊＊ 0EED	对应机型	MSMD 50 W~750 W, MHMD 200 W~750 W MSMJ 200 W~750 W, MHMJ 200 W~750 W

［单位：mm］



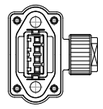
名 称	型 号	制造商
连接器	172159-1	Tyco Electronics
连接器 pin	170366-1	
圆柱端子	AI0.75-8GY	Phoenix Contact
带尼龙绝缘圆形端子	N1.25-M4	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
线缆	ROBO-TOP 600 V 0.75 mm² 4芯	DYDEN CORPORATION

L (m)	型 号
3	MFMCA0030EED
5	MFMCA0050EED
10	MFMCA0100EED
20	MFMCA0200EED

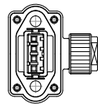
型 号		对应机型	
	MFMCA0 ＊＊ 0NJD （活动用 导出方向:输出轴侧）		MSME 50W~750W(200 V)
	MFMCA0 ＊＊ 0NKD （活动用 导出方向:反输出轴侧）		MSME 200W~750W(200 V)
	MFMCA0 ＊＊ 0RJD （固定用 导出方向:输出轴侧）		MSME 50 W~750 W(200 V)
	MFMCA0 ＊＊ 0RKD （固定用 导出方向:反输出轴侧）		MSME 200 W~750 W(200 V)

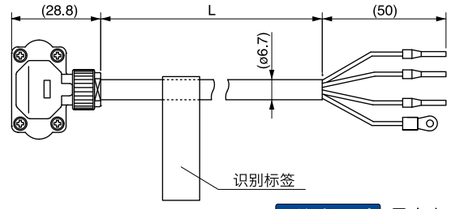
［单位：mm］

导出方向: 输出轴侧



导出方向: 反输出轴侧





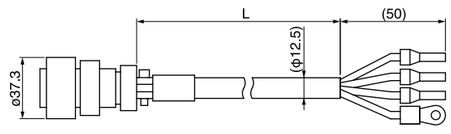
<注意> 导出方向为反输出轴侧的线缆无法在50 W、100 W的电机上安装。

名 称	型 号	制造商
连接器	JN8FT04SJ1	Japan Aviation Electronics Ind.
连接器 pin	ST-TMH-S-C1B-3500	
圆柱端子	AI0.75-8GY	Phoenix Contact
带尼龙绝缘圆形端子	N1.25-M4	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
线缆	AWG18 4芯 (ϕ6.7)	Hitachi Cable, Ltd.

L (m)	型 号 (例)
3	MFMCA0030NJD
5	MFMCA0050NJD
10	MFMCA0100NJD
20	MFMCA0200NJD

型 号	MFMCAO ＊＊ 2ECD	对应机型	MFME 1.5 kW(200 V)

［单位：mm］

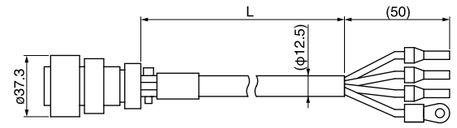


名 称	型 号	制造商
连接器	JL04V-6A20-18SE-EB-R	Japan Aviation Electronics Ind.
线缆夹	JL04-2022CK(14)-R	
圆柱端子	NTUB-2	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
带尼龙绝缘圆形端子	N2-M4	
线缆	ROBO-TOP 600 V 2.0 mm² 4芯	DYDEN CORPORATION

L (m)	型 号
3	MFMCA0032ECD
5	MFMCA0052ECD
10	MFMCA0102ECD
20	MFMCA0202ECD

型 号	MFMCDO ＊＊ 2ECD	对应机型	MSME 750 W(400 V), 1.0 kW~2.0 kW, MDME 400 W(400 V), 600 W(400 V), 1.0 kW~2.0 kW MHME 1.0 kW~1.5 kW, MGME 0.9 kW (所有型号200 V和400 V都是共通的)

［单位：mm］

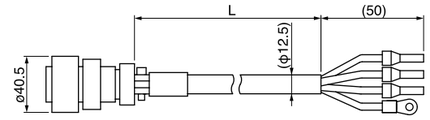


名 称	型 号	制造商
连接器	JL04V-6A20-4SE-EB-R	Japan Aviation Electronics Ind.
线缆夹	JL04-2022CK(14)-R	
圆柱端子	NTUB-2	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
带尼龙绝缘圆形端子	N2-M4	
线缆	ROBO-TOP 600 V 2.0 mm² 4芯	DYDEN CORPORATION

L (m)	型 号
3	MFMCD0032ECD
5	MFMCD0052ECD
10	MFMCD0102ECD
20	MFMCD0202ECD

型 号	MFMCEO ＊＊ 2ECD	对应机型	MHME 2.0 kW (200 V和400 V是共通的)

［单位：mm］

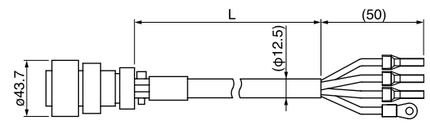


名 称	型 号	制造商
连接器	JL04V-6A22-22SE-EB-R	Japan Aviation Electronics Ind.
线缆夹	JL04-2022CK(14)-R	
圆柱端子	NTUB-2	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
带尼龙绝缘圆形端子	N2-M4	
线缆	ROBO-TOP 600 V 2.0 mm² 4芯	DYDEN CORPORATION

L (m)	型 号
3	MFMCE0032ECD
5	MFMCE0052ECD
10	MFMCE0102ECD
20	MFMCE0202ECD

型 号	MFMCFO ＊＊ 2ECD	对应机型	MFME 1.5 kW(400 V), 2.5 kW(200 V和400 V是共通的)

［单位：mm］



名 称	型 号	制造商
连接器	JL04V-6A24-11SE-EB-R	Japan Aviation Electronics Ind.
线缆夹	JL04-2428CK(17)-R	
圆柱端子	NTUB-2	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
带尼龙绝缘圆形端子	N2-M4	
线缆	ROBO-TOP 600 V 2.0 mm² 4芯	DYDEN CORPORATION

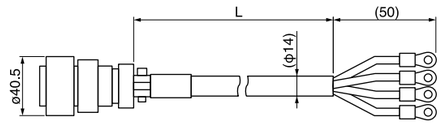
L (m)	型 号
3	MFMCF0032ECD
5	MFMCF0052ECD
10	MFMCF0102ECD
20	MFMCF0202ECD

电机用线缆 (无制动器)

＊不适用于 IP65, IP67。

型 号	MFMCAO ＊＊ 3ECT	对应机型	MSME 3.0 kW~5.0 kW, MDME 3.0kW~5.0 kW MHME 3.0 kW~5.0 kW, MGME 2.0kW~4.5 kW (所有型号200 V和400 V都是共通的)

[单位 : mm]

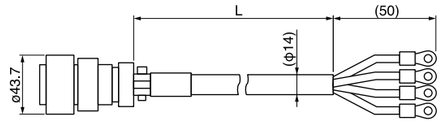


名 称	型 号	制造商
连接器	JL04V-6A22-22SE-EB-R	Japan Aviation Electronics Ind.
线缆夹	JL04-2022CK(14)-R	
带尼龙绝缘圆形端子	N5.5-5	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
线缆	ROBO-TOP 600 V 3.5 mm^2 4芯	DYDEN CORPORATION

L (m)	型 号
3	MFMCA0033ECT
5	MFMCA0053ECT
10	MFMCA0103ECT
20	MFMCA0203ECT

型 号	MFMCDO ＊＊ 3ECT	对应机型	MFME 4.5 kW (200 V和400 V是共通的)

[单位 : mm]



名 称	型 号	制造商
连接器	JL04V-6A24-11SE-EB-R	Japan Aviation Electronics Ind.
线缆夹	JL04-2428CK(17)-R	
带尼龙绝缘圆形端子	N5.5-5	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
线缆	ROBO-TOP 600 V 3.5 mm^2 4芯	DYDEN CORPORATION

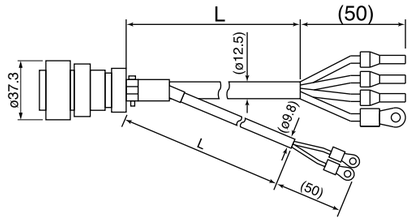
L (m)	型 号
3	MFMCD0033ECT
5	MFMCD0053ECT
10	MFMCD0103ECT
20	MFMCD0203ECT

电机用线缆 (有制动器)

＊不适用于 IP65, IP67。

型 号	MFMCA0 ＊＊ 2FCD	对应机型	MSME 1.0 kW~2.0 kW(200 V), MDME 1.0 kW~2.0 kW(200 V), MFME 1.5 kW(200 V), MHME 1.0 kW(200 V)~1.5 kW(200 V) MGME 0.9 kW(200 V)

[单位 : mm]

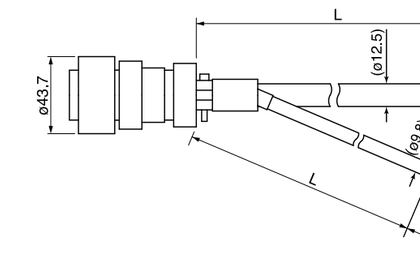


名 称		型 号	制造商
连接器		JL04V-6A20-18SE-EB-R	Japan Aviation Electronics Ind.
线缆夹		JL04-2022CK(14)-R	
圆柱端子		NTUB-2	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
带尼龙绝缘圆形端子	接地线用	N2-M4	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
	制动器用	N1.25-M4	
线缆		ROBO-TOP 600 V 0.75 mm^2 及 ROBO-TOP 600 V 2.0 mm^2 6芯	DYDEN CORPORATION

L (m)	型 号
3	MFMCA0032FCD
5	MFMCA0052FCD
10	MFMCA0102FCD
20	MFMCA0202FCD

型 号	MFMCE0 ＊＊ 2FCD	对应机型	MSME 750 W(400 V)~2.0 kW(400 V), MDME 400 W(400 V)~2.0 kW(400 V), MFME 1.5 kW(400 V), 2.5 kW(200 V/400 V), MGME 0.9 kW(400 V) MHME 1.0 kW(400 V), 1.5 kW(400 V), 2.0 kW(200 V/400 V)

[单位 : mm]



名 称		型 号	制造商
连接器		JL04V-6A24-11SE-EB-R	Japan Aviation Electronics Ind.
线缆夹		JL04-2428CK(17)-R	
圆柱端子		NTUB-2	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
带尼龙绝缘圆形端子	接地线用	N2-M4	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
	制动器用	N1.25-M4	
线缆		ROBO-TOP 600 V 0.75 mm^2 及 ROBO-TOP 600 V 2.0 mm^2 6芯	DYDEN CORPORATION

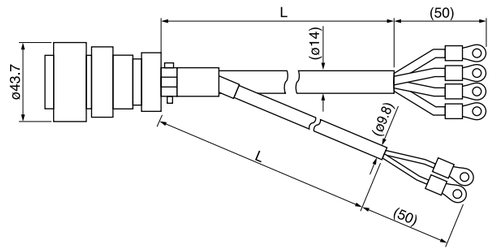
L (m)	型 号
3	MFMCE0032FCD
5	MFMCE0052FCD
10	MFMCE0102FCD
20	MFMCE0202FCD

电机用线缆（有制动器）

＊不适用于 IP65, IP67。

型 号	MFMCA0 ＊＊ 3FCT	对应机型	MSME 3.0 kW~5.0 kW, MDME 3.0 kW~5.0 kW MFME 4.5 kW, MHME 3.0 kW~5.0 kW MGME 2.0 kW~4.5 kW (所有型号200 V和400 V都是共通的)

［单位：mm］



名 称		型 号	制造商
连接器		JL04V-6A24-11SE-EB-R	Japan Aviation Electronics Ind.
线缆夹		JL04-2428CK(17)-R	
带尼龙绝缘圆形端子	接地线用	N5.5-5	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
	制动器用	N1.25-M4	
线缆		ROBO-TOP 600 V 0.75 mm² 及 ROBO-TOP 600 V 3.5 mm² 6芯	DYDEN CORPORATION

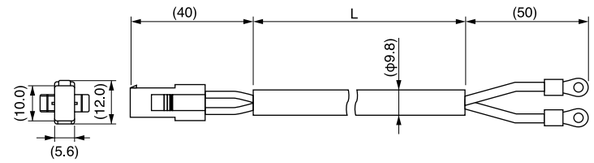
L (m)	型 号
3	MFMCA0033FCT
5	MFMCA0053FCT
10	MFMCA0103FCT
20	MFMCA0203FCT

制动器用线缆

＊不适用于 IP65, IP67。

型 号	MFMCB0 ＊＊ 0GET	对应机型	MSMD 50 W~750 W, MHMD 200 W~750 W MSMJ 200 W~750 W, MHMJ 200 W~750 W

［单位：mm］



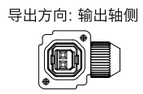
名 称	型 号	制造商
连接器	172157-1	Tyco Electronics
连接器 pin	170366-1, 170362-1	
带尼龙绝缘圆形端子	N1.25-M4	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
线缆	ROBO-TOP 600 V 0.75 mm² 2芯	DYDEN CORPORATION

L (m)	型 号
3	MFMCB0030GET
5	MFMCB0050GET
10	MFMCB0100GET
20	MFMCB0200GET

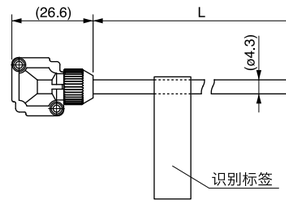
型 号		对应机型
MFMCB0 ＊＊ 0PJT	（活动用 导出方向:输出轴侧）	MSME 50 W~750 W (200 V)
MFMCB0 ＊＊ 0PKT	（活动用 导出方向:反输出轴侧）	
MFMCB0 ＊＊ 0SJT	（固定用 导出方向:输出轴侧）	
MFMCB0 ＊＊ 0SKT	（固定用 导出方向:反输出轴侧）	

［单位：mm］

导出方向: 输出轴侧



导出方向: 反输出轴侧



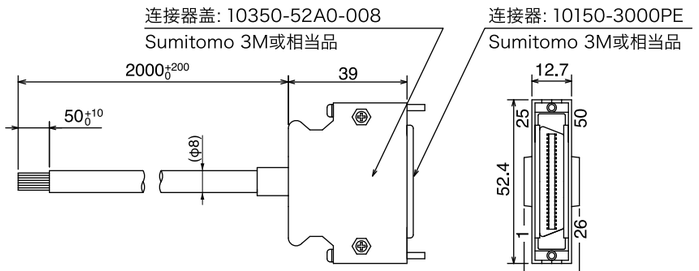
名 称	型 号	制造商
连接器	JN4FT02SJMR	Japan Aviation Electronics Ind.
连接器 pin	ST-TMH-S-C1B-3500	
带尼龙绝缘圆形端子	N1.25-M4	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
线缆	AWG22 2芯（ϕ4.3）	Hitachi Cable, Ltd.

L (m)	型 号
3	MFMCB0030PJT
5	MFMCB0050PJT
10	MFMCB0100PJT
20	MFMCB0200PJT

接口用线缆

接口用线缆

型 号	DV0P4360



连接了长2 m、芯线AWG28的线缆。

［单位：mm］

・接线表

pin No.	芯线颜色	pin No.	芯线颜色	pin No.	芯线颜色	pin No.	芯线颜色	pin No.	芯线颜色
1	橙色 (红 1)	11	橙色 (黑 2)	21	橙色 (红 3)	31	橙色 (红 4)	41	橙色 (红 5)
2	橙色 (黑 1)	12	黄色 (黑 1)	22	橙色 (黑 3)	32	橙色 (黑 4)	42	橙色 (黑 5)
3	灰色 (红 1)	13	灰色 (红 2)	23	灰色 (红 3)	33	灰色 (红 4)	43	灰色 (红 5)
4	灰色 (黑 1)	14	灰色 (黑 2)	24	灰色 (黑 3)	34	白色 (红 4)	44	白色 (红 5)
5	白色 (红 1)	15	白色 (红 2)	25	白色 (红 3)	35	白色 (黑 4)	45	白色 (黑 5)
6	白色 (黑 1)	16	黄色 (红 2)	26	白色 (黑 3)	36	黄色 (红 4)	46	黄色 (红 5)
7	黄色 (红 1)	17	黄色(黑2)·粉色(黑2)	27	黄色 (红 3)	37	黄色 (黑 4)	47	黄色 (黑 5)
8	粉色 (红 1)	18	粉色 (红 2)	28	黄色 (黑 3)	38	粉色 (红 4)	48	粉色 (红 5)
9	粉色 (黑 1)	19	白色 (黑 2)	29	粉色 (红 3)	39	粉色 (黑 4)	49	粉色 (黑 5)
10	橙色 (红 2)	20	—	30	粉色 (黑 3)	40	灰色 (黑 4)	50	灰色 (黑 5)

<提示>

芯线颜色的判别方法：以 pin No.1 为例，“橙色”线缆用“1”个“红”色圆点符号表示。

防护板的线缆连接到连接器壳而不是终端。

接口用变换线缆

型 号	DV0P4120，4121，4130，4131，4132

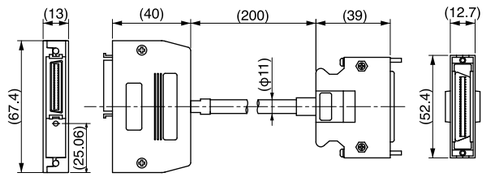
沿用旧产品 (XX 系列、V 系列) 里使用的接口线缆，用作连接最新产品的连接器变换线缆。

DV0P4120	MINAS XX → A5Ⅱ, A5 系列 (A4, A 系列) 位置控制／速度控制用
DV0P4121	MINAS XX → A5Ⅱ, A5 系列 (A4, A 系列) 转矩控制用
DV0P4130	MINAS V → A5Ⅱ, A5 系列 (A4, A 系列) 位置控制用
DV0P4131	MINAS V → A5Ⅱ, A5 系列 (A4, A 系列) 速度控制用
DV0P4132	MINAS V → A5Ⅱ, A5 系列 (A4, A 系列) 转矩控制用

※ 线缆连接的详情请到本公司营业部咨询。

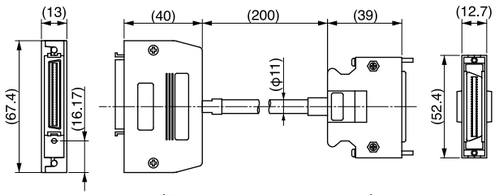
36 pin 变换为 50 pin

［单位：mm］



〈DV0P4120, 4121〉

［单位：mm］



〈DV0P4130, 4131, 4132〉

连接器配套元件

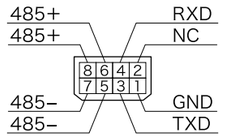
通信 (RS485,RS232) 用连接器配套元件 (不能用于 A5Ⅱ E, A5E 系列)

型 号	DV0PM20024

・结构零件

名 称	型 号	制造商	备 注
连接器	2040008-1	Tyco Electronics	连接器 X2 用 (8 pins)

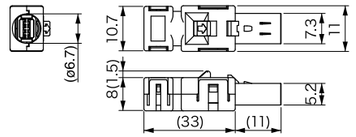
・连接器 X2 的 pin 排列



(线缆侧视图)

・外形尺寸图

［单位：mm］



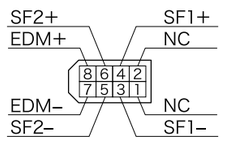
安全装置用连接器配套元件 (不能用于 A5Ⅱ E, A5E 系列)

型 号	DV0PM20025

・结构零件

名 称	型 号	制造商	备 注
连接器	2013595-1	Tyco Electronics	连接器 X3 用 (8 pins)

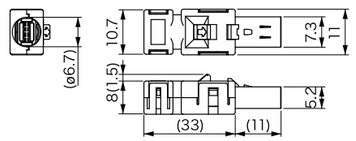
・连接器 X3 的 pin 排列



(线缆侧视图)

・外形尺寸图

［单位：mm］



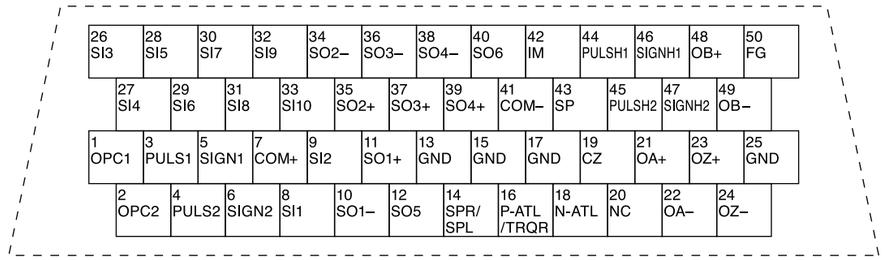
接口连接用连接器配套元件

型 号	DV0P4350

・结构零件

名 称	型 号	数量	制造商	备 注
连接器	10150-3000PE	1	Sumitomo 3M 或相当品	连接器 X4 用 (50 pins)
连接器盖	10350-52A0-008	1		

・连接器 X4 用 (50 pin) 的 pin 排列 (从插头的焊锡侧看)



1. 接线时请对连接器主体上标记的pin No.加以确定。
2. 关于上图中表示信号名称的符号或者信号功能的详情，请参见使用说明书。
3. 上图中标示为(NC)的pin勿作任何连接。

<要求>

制作线缆时的必要压着工具等可于制造商的主页进行确认，或直接向制造商咨询。

制造商的联系方式请参见 P.213 “外围设备制造商一览表”。

连接器配套元件

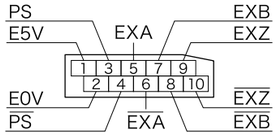
外部光栅尺用连接器配套元件 (不能用于 A5ⅡE, A5E 系列)

型 号 DV0PM20026

・结构零件

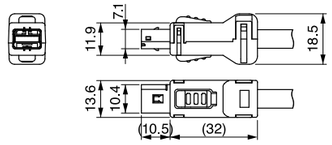
名 称	型 号	制造商	备 注
连接器	MUF-PK10K-X	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.	连接器 X5 用 (10 pins)

・连接器 X5 的 pin 排列



(线缆侧视图)

・外形尺寸图 [单位：mm]



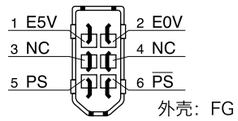
编码器用连接器配套元件

型 号 DV0PM20010

・结构零件

名 称	型 号	制造商	备 注
连接器 (驱动器侧)	3E206-0100 KV	Sumitomo 3M 或相当品	连接器 X6 用
外壳配套元件	3E306-3200-008		

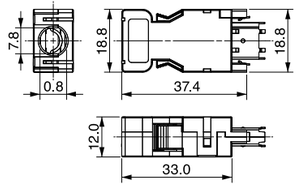
・连接器 X6 的 pin 排列



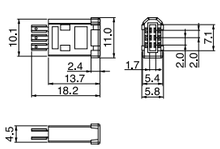
(线缆侧视图)

・外形尺寸图 [单位：mm]

〈外壳套件〉



〈连接器〉



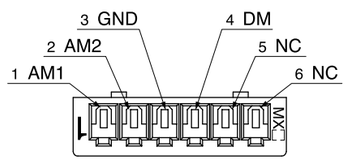
模拟监视器信号用连接器配套元件

型 号 DV0PM20031

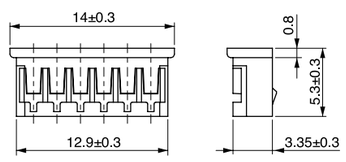
・结构零件

名 称	型 号	数量	制造商	备 注
连接器	510040600	1	Molex Inc.	连接器 X7 用 (6 pins)
连接器 pin	500118100	6		

・连接器 X7 的 pin 排列



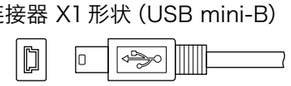
・外形尺寸图 [单位：mm]



<要求>

使用连接器 X1 之前, 请从电器商店购入市售的线缆。

・连接器 X1 形状 (USB mini-B)



电源输入用连接器配套元件

型 号 DV0PM20032 (A ～ C 型用 100 V、A ～ D 型 200 V: 单列型)

・结构零件

名 称	型 号	数量	制造商	备 注
连接器	05JFAT-SAXGF	1	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.	连接器 XA 用
操作杆	J-FAT-OT	2		

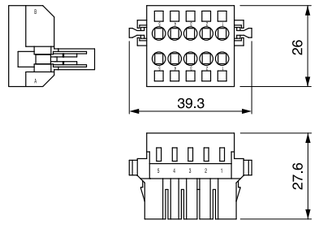
型 号 DV0PM20033 (A ～ D 型用 200 V : 双列型)

・结构零件

名 称	型 号	数量	制造商	备 注
连接器	05JFAT-SAXGSA-C	1	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.	连接器 XA 用
操作杆	J-FAT-OT	2		

・外形尺寸图

[单位：mm]



型 号 DV0PM20044 (E型用200 V)

・结构零件

名 称	型 号	数量	制造商	备 注
连接器	05JFAT-SAXGSA-L	1	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.	连接器 XA 用
操作杆	J-FAT-OT-L	2		

型 号 DV0PM20051 (D型400 V用)

・结构零件

名 称	型 号	数量	制造商	备 注
连接器	03JFAT-SAYGSA-M	1	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.	连接器 XA 用
操作杆	J-FAT-OT-L	2		

型 号 DV0PM20052 (E型400 V用)

・结构零件

名 称	型 号	数量	制造商	备 注
连接器	03JFAT-SAYGSA-L	1	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.	连接器 XA 用
操作杆	J-FAT-OT-L	2		

连接器配套元件

电源输入用连接器配套元件

型　号	DV0PM20053 (D、E 型 400 V 用)

・结构零件

名　称	型　号	数量	制造商	备　注
连接器	02MJFAT-SAGF	1	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.	连接器 XD 用
操作杆	MJFAT-0T	1		

再生电阻连接器配套元件

型　号	DV0PM20045 (E型 200 V/400 V用)

・结构零件

名　称	型　号	数量	制造商	备　注
连接器	04JFAT-SAXGSA-L	1	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.	连接器 XC 用 ※ 附带跨接线。
操作杆	J-FAT-OT-L	2		

型　号	DV0PM20055 (D 型 400 V 用)

・结构零件

名　称	型　号	数量	制造商	备　注
连接器	04JFAT-SAXGSA-M	1	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.	连接器 XC 用
操作杆	J-FAT-OT-L	2		

电机连接器配套元件（驱动器侧）

型　号	DV0PM20034 (A ～ C 型 100 V 用、A ～ D 型 200 V 用)

・结构零件

名　称	型　号	数量	制造商	备　注
连接器	06JFAT-SAXGF	1	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.	连接器 XB 用 ※ 附带跨接线。
操作杆	J-FAT-OT	2		

型　号	DV0PM20046 (E 型 200 V/400 V 用)

・结构零件

名　称	型　号	数量	制造商	备　注
连接器	03JFAT-SAXGSA-L	1	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.	连接器 XB 用
操作杆	J-FAT-OT-L	2		

型　号	DV0PM20054 (D 型 400 V 用)

・结构零件

名　称	型　号	数量	制造商	备　注
连接器	03JFAT-SAXGSA-M	1	J.S.T Mfg. Co., Ltd.	连接器 XB 用
操作杆	J-FAT-OT-L	2		

连接器配套元件

＊如需要 IP65, IP67，请客户自行作适当的处理。

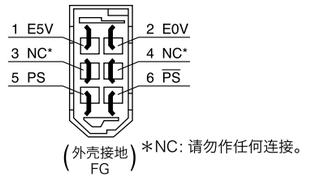
电机・编码器连接用连接器配套元件

型　号	DV0P4290	对应机型	MSMD 50 W～750 W，MHMD 200 W～750 W (绝对式编码器型)

・结构零件

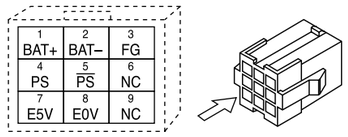
名　称	型　号	数量	制造商	备　注
连接器（驱动器侧）	3E206-0100 KV	1	Sumitomo 3M 或相当品	连接器 X6 用 (6 pin)
外壳配套元件	3E306-3200-008	1		
连接器	172161-1	1	Tyco Electronics	编码器线缆用 (9 pin)
连接器 pin	170365-1	9		
连接器	172159-1	1	Tyco Electronics	电机线缆用 (4 pin)
连接器 pin	170366-1	4		

・连接器 X6 的 pin 排列

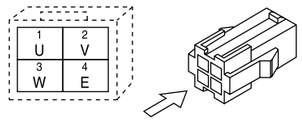


＊NC：请勿作任何连接。

・编码器线缆用
连接器的 pin 排列



・电机线缆用
连接器的 pin 排列



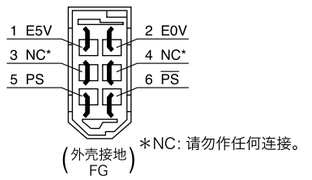
※ 连接绝对式编码器用的电池时，请参见 P.207 “自行制作 17 bit 绝对式编码器用线缆时”。

型　号	DV0P4380	对应机型	MSMD 50 W~750 W，MHMD 200 W~750 W MSMJ 200 W~750 W，MHMJ 200 W~750 W (增量式编码器型)

・结构零件

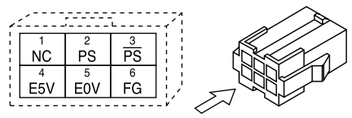
名　称	型　号	数量	制造商	备　注
连接器（驱动器侧）	3E206-0100 KV	1	Sumitomo 3M 或相当品	连接器 X6 用 (6 pin)
外壳配套元件	3E306-3200-008	1		
连接器	172160-1	1	Tyco Electronics	编码器线缆用 (9 pin)
连接器 pin	170365-1	6		
连接器	172159-1	1	Tyco Electronics	电机线缆用 (4 pin)
连接器 pin	170366-1	4		

・连接器 X6 的 pin 排列

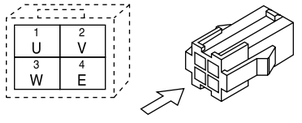


＊NC：请勿作任何连接。

・编码器线缆用
连接器的 pin 排列



・电机线缆用
连接器的 pin 排列



连接器配套元件

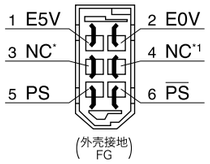
＊如需要 IP65, IP67，请客户自行作适当的处理。

型　号	DV0PM20035	对应机型	MSME　50 W～400 W(100 V), 50 W～750 W(200 V)

・结构零件

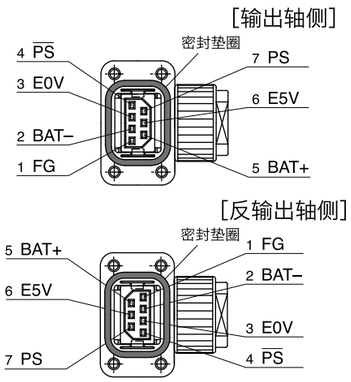
名　称	型　号	数量	制造商	备　注
连接器（驱动器侧）	3E206-0100 KV	1	Sumitomo 3M 或相当品	连接器 X6 用 (6 pin)
外壳配套元件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	JN6FR07SM1	1	Japan Aviation Electronics Ind.	编码器线缆用 (7pin)
插座接头	LY10-C1-A1-10000	7		
电机连接器	JN8FT04SJ1	1	Japan Aviation Electronics Ind.	电机线缆用 (4 pin)
插座接头	ST-TMH-S-C1B-3500	4		

・连接器 X6 的 pin 排列

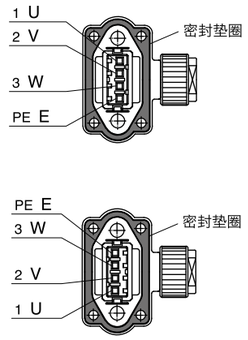


＊NC：请勿作任何连接。

・编码器线缆用
连接器的 pin 排列



・电机线缆用
连接器的 pin 排列



※增量式编码器的场合
不能使用 2 pin 和 5 pin。

<注意> 请勿将密封垫圈从连接器上取下，务必做到无偏离正确安装。
如垫圈安装不正确，将不能保证得到IP67的保护等级。

型　号	DV0PM20036	对应机型	<IP67 电机> MSME　750 W (400 V), 1.0 kW～2.0 kW, MDME　400 W (400 V), 600 W (400 V), 1.0 kW～2.0 kW MHME　1.0 kW～1.5 kW,　MGME　0.9 kW (所有型号200 V和400 V都是共通的)	无制动器

・结构零件

名　称	型　号	数量	制造商	备　注
连接器（驱动器侧）	3E206-0100 KV	1	Sumitomo 3M 或相当品	连接器 X6 用 (6 pin)
外壳配套元件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	JN2DS10SL1-R	1	Japan Aviation Electronics Ind.	编码器线缆用
连接器 pin	JN1-22-22S-PKG100	5		
电机连接器	JL04V-6A-20-4SE-EB-R	1	Japan Aviation Electronics Ind.	电机线缆用
线缆夹	JL04-2022CK(14)-R	1		

<要求>
制作线缆时的必要压着工具等可于制造商的主页进行确认，或直接向制造商咨询。
制造商的联系方式请参见 P.213 “外围设备制造商一览表”。

型　号	DV0P4310	对应机型	<IP65 电机> MSME　1.0 kW～2.0 kW,　MDME　1.0 kW～2.0 kW MHME　1.0 kW～1.5 kW,　MGME　0.9 kW	无制动器

・结构零件

名　称	型　号	数量	制造商	备　注
连接器（驱动器侧）	3E206-0100 KV	1	Sumitomo 3M 或相当品	连接器 X6 用 (6 pin)
外壳配套元件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	N/MS3106B20-29S	1	Japan Aviation Electronics Ind.	编码器线缆用
线缆夹	N/MS3057-12A	1		
电机连接器	N/MS3106B20-4S	1	Japan Aviation Electronics Ind.	电机线缆用
线缆夹	N/MS3057-12A	1		

型　号	DV0PM20037	对应机型	<IP67 电机> MSME　3.0 kW～5.0 kW,　MDME　3.0 kW～5.0 kW MHME　2.0 kW～5.0 kW,　MGME　2.0 kW～4.5 kW (所有型号200 V和400 V都是共通的)	无制动器

・结构零件

名　称	型　号	数量	制造商	备　注
连接器（驱动器侧）	3E206-0100 KV	1	Sumitomo 3M 或相当品	连接器 X6 用 (6 pin)
外壳配套元件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	JN2DS10SL1-R	1	Japan Aviation Electronics Ind.	编码器线缆用
连接器 pin	JN1-22-22S-PKG100	5		
电机连接器	JL04V-6A22-22SE-EB-R	1	Japan Aviation Electronics Ind.	电机线缆用
线缆夹	JL04-2022CK(14)-R	1		

型　号	DV0P4320	对应机型	<IP65 电机> MSME　3.0 kW～5.0 kW,　MDME　3.0 kW～5.0 kW MHME　2.0 kW～5.0 kW,　MGME　2.0 kW～4.5 kW	无制动器

・结构零件

名　称	型　号	数量	制造商	备　注
连接器（驱动器侧）	3E206-0100 KV	1	Sumitomo 3M 或相当品	连接器 X6 用 (6 pin)
外壳配套元件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	N/MS3106B20-29S	1	Japan Aviation Electronics Ind.	编码器线缆用
线缆夹	N/MS3057-12A	1		
电机连接器	N/MS3106B22-22S	1	Japan Aviation Electronics Ind.	电机线缆用
线缆夹	N/MS3057-12A	1		

型　号	DV0PM20038	对应机型	<IP67 电机> MSME 1.0 kW～2.0 kW, MDME 1.0 kW～2.0 kW MFME 1.5 kW（与无制动器型号共用） MHME 1.0 kW～1.5 kW, MGME 0.9 kW （所有型号200 V）	有制动器

・结构零件

名　称	型　号	数量	制造商	备　注
连接器（驱动器侧）	3E206-0100 KV	1	Sumitomo 3M 或相当品	连接器 X6 用 (6 pin)
外壳配套元件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	JN2DS10SL1-R	1	Japan Aviation Electronics Ind.	编码器线缆用
连接器 pin	JN1-22-22S-PKG100	5		
电机连接器	JL04V-6A20-18SE-EB-R	1	Japan Aviation Electronics Ind.	电机线缆用
线缆夹	JL04-2022CK(14)-R	1		

连接器配套元件

＊如需要 IP65, IP67，请客户自行作适当的处理。

型　号	DV0P4330	对应机型	<IP65 电机> MSME　1.0 kW～2.0 kW，　MDME　1.0 kW～2.0 kW MHME　1.0 kW～1.5 kW，　MGME　0.9 kW	有制动器

・结构零件

名　称	型　号	数量	制造商	备　注
连接器（驱动器侧）	3E206-0100 KV	1	Sumitomo 3M 或相当品	连接器 X6 用（6 pin）
外壳配套元件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	N/MS3106B20-29S	1	Japan Aviation Electronics Ind.	编码器线缆用
线缆夹	N/MS3057-12A	1		
电机连接器	N/MS3106B20-18S	1	Japan Aviation Electronics Ind.	电机线缆用
线缆夹	N/MS3057-12A	1		

型　号	DV0PM20039	对应机型	<IP67 电机> (200 V) MSME　3.0 kW～5.0 kW，　MDME　3.0 kW～5.0 kW MFME　2.5 kW～4.5 kW（与无制动器型号共用）， MHME　2.0 kW～5.0 kW，　MGME　2.0 kW～4.5 kW (400 V) MSME　750 W～5.0 kW，　MDME　400 W～5.0 kW MFME　1.5 kW～4.5 kW（与无制动器型号共用）， MHME　1.0 kW～5.0 kW，　MGME　0.9 kW～4.5 kW	有制动器

・结构零件

名　称	型　号	数量	制造商	备　注
连接器（驱动器侧）	3E206-0100 KV	1	Sumitomo 3M 或相当品	连接器 X6 用（6 pin）
外壳配套元件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	JN2DS10SL1-R	1	Japan Aviation Electronics Ind.	编码器线缆用
连接器 pin	JN1-22-22S-PKG100	5		
电机连接器	JL04V-6A24-11SE-EB-R	1	Japan Aviation Electronics Ind.	电机线缆用
线缆夹	JL04-2428CK(17)-R	1		

型　号	DV0P4340	对应机型	<IP65 电机> MSME 3.0 kW～5.0 kW, MDME 3.0 kW～5.0 kW MHME 2.0 kW～5.0 kW, MGME 2.0 kW～4.5 kW	有制动器

・结构零件

名　称	型　号	数量	制造商	备　注
连接器（驱动器侧）	3E206-0100 KV	1	Sumitomo 3M 或相当品	连接器 X6 用（6 pin）
外壳配套元件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	N/MS3106B20-29S	1	Japan Aviation Electronics Ind.	编码器线缆用
线缆夹	N/MS3057-12A	1		
电机连接器	N/MS3106B24-11S	1	Japan Aviation Electronics Ind.	电机线缆用
线缆夹	N/MS3057-16A	1		

＜要求＞
制作线缆时的必要压着工具等可于制造商的主页进行确认，或直接向制造商咨询。
制造商的联系方式请参见 P.213 “外围设备制造商一览表”。

型　号	DV0PM20056	对应机型	<IP67 电机> MDME　7.5 kW～15.0 kW MGME　6.0 kW，　MHME　7.5 kW	无制动器

・结构零件

名　称	型　号	数量	制造商	备　注
连接器（驱动器侧）	3E206-0100 KV	1	Sumitomo 3M 或相当品	连接器 X6 用（6 pin）
外壳配套元件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	JN2DS10SL1-R	1	Japan Aviation Electronics Ind.	编码器线缆用
连接器 pin	JN1-22-22S-PKG100	5		
电机连接器	JL04V-6A32-17SE-EB-R	1	Japan Aviation Electronics Ind.	电机线缆用
线缆夹	JL04-32CK(24)-R ＊1	1		

＊1　外型尺寸：ϕ22 ～ ϕ25。线缆线材没有指定品。请客户根据使用的连接器配备线材。

型　号	DV0PM20057	对应机型	<IP67 电机> MDME　7.5 kW～15.0 kW MGME　6.0 kW，　MHME　7.5 kW	有制动器

・结构零件

名　称	型　号	数量	制造商	备　注
连接器（驱动器侧）	3E206-0100 KV	1	Sumitomo 3M 或相当品	连接器 X6 用（6 pin）
外壳配套元件	3E306-3200-008	1		
编码器连接器	JN2DS10SL1-R	1	Japan Aviation Electronics Ind.	编码器线缆用
连接器 pin	JN1-22-22S-PKG100	5		
电机连接器	JL04V-6A32-17SE-EB-R	1	Japan Aviation Electronics Ind.	电机线缆用
线缆夹	JL04-32CK(24)-R ＊1	1		
制动器连接器	N/MS3106B14S-2S	1	Japan Aviation Electronics Ind.	制动器线缆用
线缆夹	N/MS3057-6A	1		

＊1　外型尺寸：ϕ22 ～ ϕ25。线缆线材没有指定品。请客户根据使用的连接器配备线材。

制动器连接用连接器配套元件

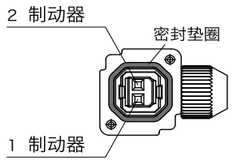
型　号	DV0PM20040	对应机型	MSME　50W～750W

・结构零件

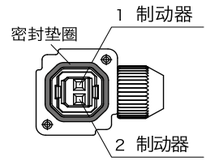
名　称	型　号	数量	制造商	备　注
连接器	JN4FT02SJM-R	1	Japan Aviation Electronics Ind.	制动器线缆用
插座接头	ST-TMH-S-C1B-3500	2		

・制动器线缆用连接器的 pin 排列

［导出方向：输出轴侧］



［导出方向：反输出轴侧］



＜注意＞
请勿将密封垫圈从连接器上取下，务必做到无偏离正确安装。
如垫圈安装不正确，将不能保证得到IP67的保护等级。

＜要求＞
制作线缆时的必要压着工具等可于制造商的主页进行确认，或直接向制造商咨询。
制造商的联系方式请参见 P.213 “外围设备制造商一览表”。

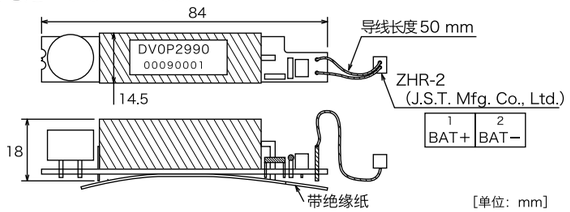
绝对式编码器用电池

＊绝对式规格不适用于 A5ⅡE，A5E 系列。

绝对式编码器用电池

型　号	DV0P2990

・锂电池：3.6 V　2000 mAh

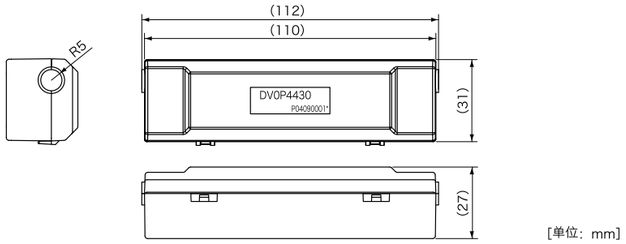


［单位：mm］

＜注意＞
使用飞机（客机、货机）运输时，
须进行危险品申报。
委托办理航空托运时，
敬请垂询各托运公司（航空公司）。

绝对式编码器用电池盒

型　号	DV0P4430



［单位：mm］

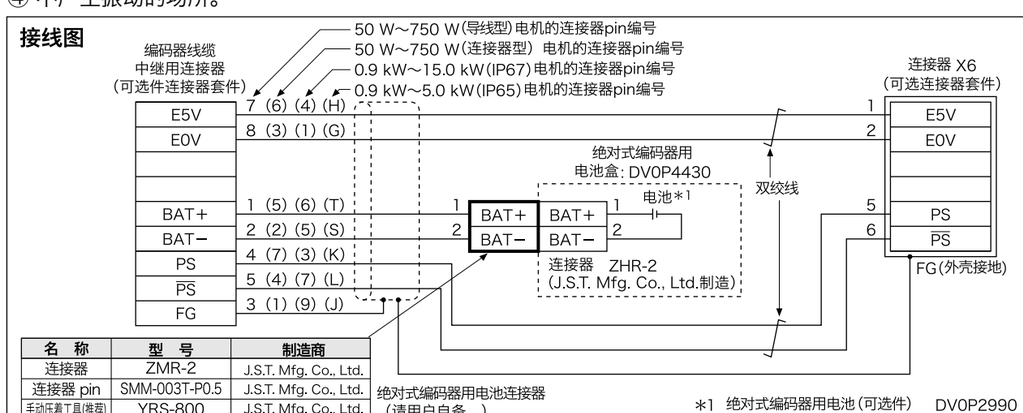
自行制作 17 bit 绝对式编码器用线缆时

自行制作 17 bit 绝对式编码器用线缆时，
请按照接线图连接编码器电池 DV0P2990。
绝对式编码器用电池连接器请自备。

＜注意＞
请用户切实进行电池的安装，固定。
如在电池安装，固定中操作不当，会造成电线断线或电池损坏等，敬请注意。
有关电池的处理方法，请参见电池的使用说明书。

■电池的安装场所
① 请在无雨淋和直射阳光的室内安装。
② 请勿安装在有硫化氢、亚硫酸、氯气、氨气、硫酸、氯化性气体、硫化性气体、酸、碱、盐等接触腐蚀性空气、易燃性气体、磨削液、油雾、铁粉及切屑等场所。
③ 通风良好，湿气、异物、灰尘少的场所。
④ 不产生振动的场所。

接线图



名　称	型　号	制造商
连接器	ZMR-2	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
连接器 pin	SMM-003T-P0.5	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.
手动压着工具(推荐)	YRS-800	J.S.T. Mfg. Co., Ltd.

绝对式编码器用电池连接器
（请用户自备。）

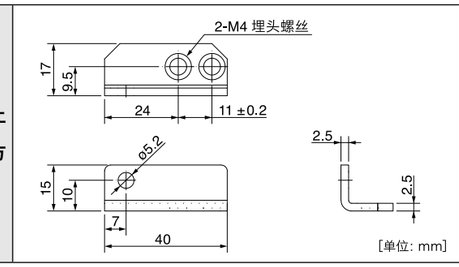
＊1　绝对式编码器用电池（可选件）　DV0P2990

安装支架

型 号	DV0PM20027	适用驱动器外型标识	A 型	安装螺丝	M4×长度 6　埋头螺丝 4 个

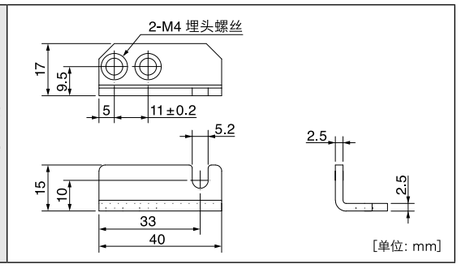
外形尺寸

上方



［单位：mm］

下方

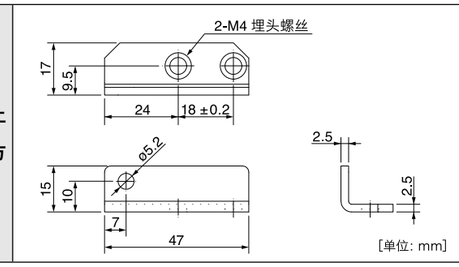


［单位：mm］

型 号	DV0PM20028	适用驱动器外型标识	B 型	安装螺丝	M4×长度 6　埋头螺丝 4 个

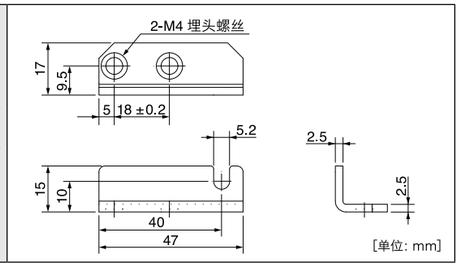
外形尺寸

上方



［单位：mm］

下方

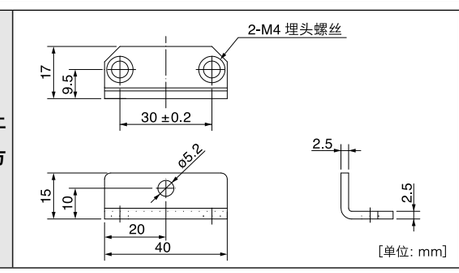


［单位：mm］

型 号	DV0PM20029	适用驱动器外型标识	C 型	安装螺丝	M4×长度 6　埋头螺丝 4 个

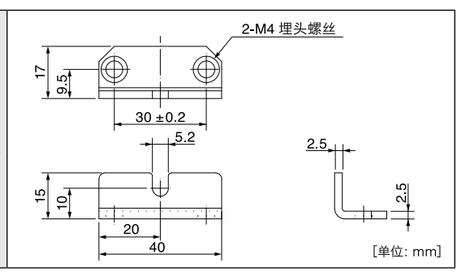
外形尺寸

上方



［单位：mm］

下方

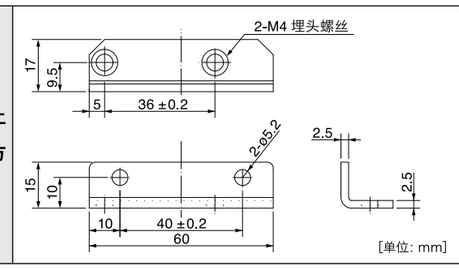


［单位：mm］

型 号	DV0PM20030	适用驱动器外型标识	D 型	安装螺丝	M4×长度 6　埋头螺丝 4 个

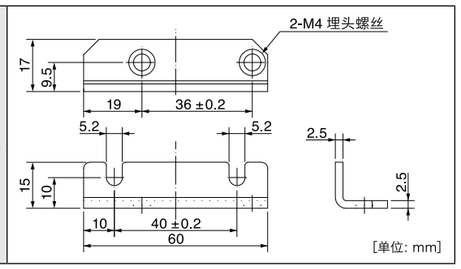
外形尺寸

上方



［单位：mm］

下方

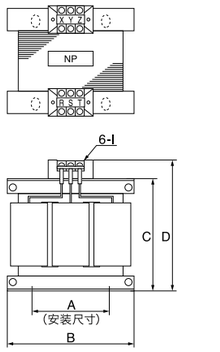


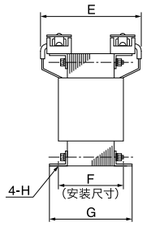
［单位：mm］

＜提示＞
在 E 型、F 型、G 型驱动器中，通过更换附带的 L 形支架，可实现前、后方均可安装。

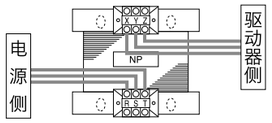
电抗器

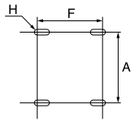
图1





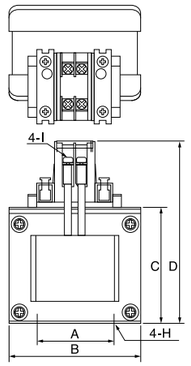
接线范例（三相电源使用）

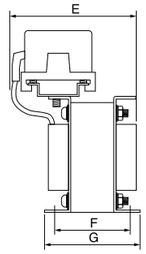




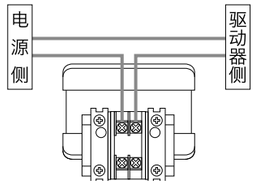
F：外侧圆弧间的中心距

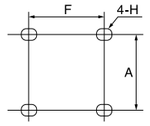
图2





接线范例（单相电源使用）





F：长孔间的中心距

［单位：mm］

	型 号	A	B	C	D	E (Max)	F	G	H	I	电感(mH)	额定电流(A)
图1	DV0P220	65±1	125±1	(93)	136Max	155	70+3/−0	85±2	4-7φ×12	M4	6.81	3
	DV0P221	60±1	150±1	(113)	155Max	130	60+3/−0	75±2	4-7φ×12	M4	4.02	5
	DV0P222	60±1	150±1	(113)	155Max	140	70+3/−0	85±2	4-7φ×12	M4	2	8
	DV0P223	60±1	150±1	(113)	155Max	150	79+3/−0	95±2	4-7φ×12	M4	1.39	11
	DV0P224	60±1	150±1	(113)	160Max	155	84+3/−0	100±2	4-7φ×12	M5	0.848	16
	DV0P225	60±1	150±1	(113)	160Max	170	100+3/−0	115±2	4-7φ×12	M5	0.557	25
图2	DV0P227	55±0.7	80±1	66.5±1	110Max	90	41±2	55±2	4-5φ×10	M4	4.02	5
	DV0P228	55±0.7	80±1	66.5±1	110Max	95	46±2	60±2	4-5φ×10	M4	2	8
	DV0PM20047	55±0.7	80±1	66.5±1	110Max	105	56±2	70±2	4-5φ×10	M4	1.39	11

※ 有关适用型号请参见 P.21 ～ 28 及 P.153 ～ 154“型号对应表”。

关于抑制高次谐波的对策

抑制高次谐波的对策因国而异。请根据各国的规定自行引用。

针对面向日本市场的产品，1994 年 9 月，日本通商产业省（现为经济产业省）资源能源厅制定了“高压或特高压受电用户高次谐波抑制对策指导方针”与“家电与通用电气产品的高次谐波抑制对策指导方针”。社团法人日本电机工业会 (JEMA) 按照上述各指导方针编制了技术资料（高次谐波抑制对策实施要领：JEM-TR 198、JEM-TR 199、JEM-TR 201）一直以来得到广大用户的理解与合作。自 2004 年 1 月起，通用变频器及伺服驱动器已不属于“家电及通用电气产品高次谐波抑制对策指导方针”对象范围。随后的 2004 年 9 月 6 日，“家电、通用电气产品的高次谐波抑制对策指导方针”也被废除。

现在，通用变频器及伺服驱动器的高次谐波抑制对策实施要领已变更为以下内容，特此通知。

1. 特殊需求用户使用的所有通用变频器及伺服驱动器机型均符合“高压或特高压受电用户的高次谐波抑制对策指导方针”。对于追求指导方针适用性的广大用户，根据此指导方针，进行等价容量及高次谐波流出电流的计算，得出高次谐波电流值超过合同电力所规定的极限值时，请务必采取适当措施。（参见 JEM-TR 210、JEM-TR225）
2. 虽然 2004 年 9 月 6 日废除了“家电及通用电气产品的高次谐波抑制对策指导方针”，但对不符合“高压或特高压受电用户高次谐波抑制对策指导方针”的用户，从提倡实施综合性高次谐波抑制对策的观点出发，参考以往的指导方针制定了技术资料 JEM-TR 226 及 JEM-TR 227。与以往相同，制定该指导方针的目的是为了尽可能让用户实施单件设备的高次谐波抑制对策。

＜要求＞

使用电抗器时，请务必为每台伺服驱动器都设置 1 台电抗器。

外置再生电阻器

型 号	制造商 型 号	规 格					内 置 恒温器 动作温度
		电阻值	芯线外径	质 量	额定输出（参考值）*1		
					不使用风扇	使用风扇 1 m/s	
		Ω	mm	kg	W	W	
DV0P4280	RF70M	50	φ1.27 (AWG18) 搓线	0.1	10	25	140±5 ℃ B 接点 开闭容量（电阻负载） 1 A 125 VAC 6 千次 0.5 A 250 VAC 1 万次
DV0P4281	RF70M	100		0.1	10	25	
DV0P4282	RF180B	25		0.4	17	50	
DV0P4283	RF180B	50		0.2	17	50	
DV0P4284	RF240	30		0.5	40	100	
DV0P4285	RH450F	20		1.2	52	130	
DV0PM20048	RF240	120		0.5	35	80	
DV0PM20049	RH450F	80		1.2	65	190	
DV0PM20058	RH450F × 6	3.3	—*2	16	—*3	780	
DV0PM20059	RH450F × 6	13.3	—*2	16	—*3	1140	

制造商：Iwaki Musen Kenkyusho Co., Ltd.

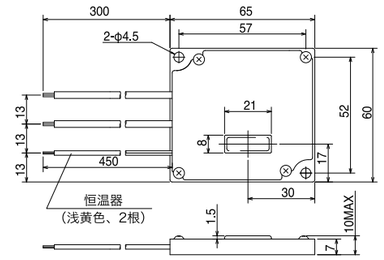
＊1　内置恒温器不运作时有可以使用的电力。
为保证安全，内置有温度保险丝和恒温器。
内置恒温器运作时请将电路设置为闭合状态。
该内置温度保险丝可能会因为散热条件、环境温度范围、电源电压、负载波动等因素而熔断。
在易发生再生且条件不佳的状态（电源电压高、负载惯量大、减速时间短的情况）下，
再生电阻的表面温度应在 100℃以下。请将该再生电阻器接入机械中确认运转状况。
请将再生电阻安装到金属等不易燃物品上。
安装再生电阻时请用不易燃物品覆盖并避免直接接触。
请务必将人体有可能直接接触到的场所的温度控制在 70℃以下。

＊2　为端子板。端子板的螺丝紧固转矩如下。
T1, T2, 24 V, 0 V, E　：M4：1.2 N·m ～ 1.4 N·m
R1, R2　：M5：2.0 N·m ～ 2.4 N·m
使用的电线缆粗细请与主电路的电线缆相同。（参见 P.19）

＊3　为内置风扇。请外加 24 V，0 V 的电压，务必启动风扇。

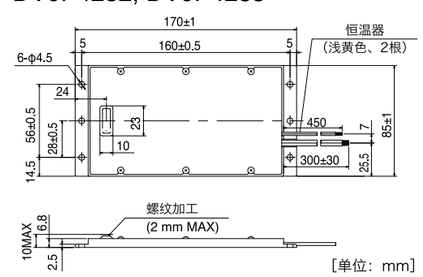
驱动器 外型标识	输入电源电压		
	单相 100 V	单相 200 V 三相 200 V	三相 400 V
A	DV0P4280	DV0P4281 (50 W, 100 W) DV0P4283 (200 W)	—
B	DV0P4283	DV0P4283	
C	DV0P4282		
D	—	DV0P4284	DV0PM20048
E		DV0P4284 并列连接 2 根或 DV0P4285	DV0PM20049
F		DV0P4285 并列连接 2 根	DV0PM20049 并列连接 2 根
G		DV0P4285 并列连接 3 根	DV0PM20049 并列连接 3 根
H		DV0P4285 并列连接 6 根或 DV0PM20058	DV0PM20049 并列连接 6 根或 DV0PM20059

DV0P4280, DV0P4281



［单位：mm］

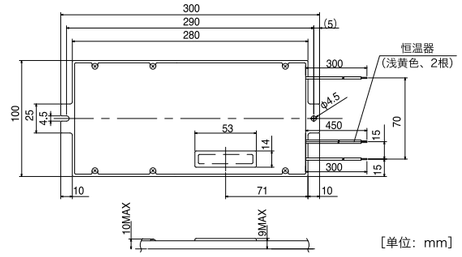
DV0P4282, DV0P4283



［单位：mm］

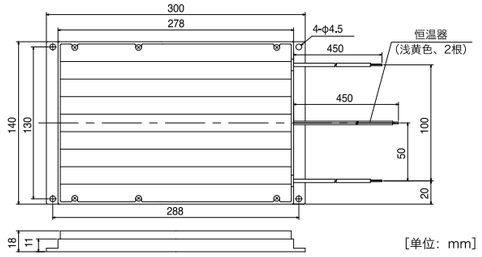
外置再生电阻器

DV0P4284, DV0PM20048



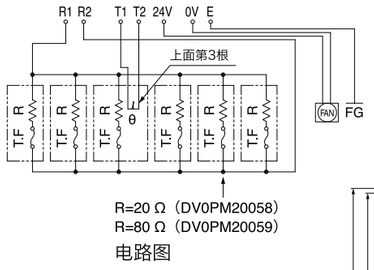
[单位：mm]

DV0P4285, DV0PM20049



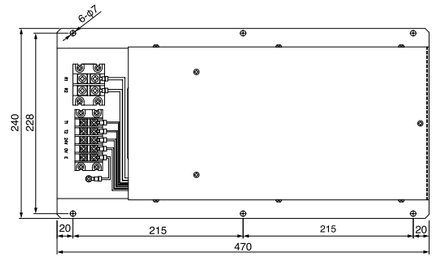
[单位：mm]

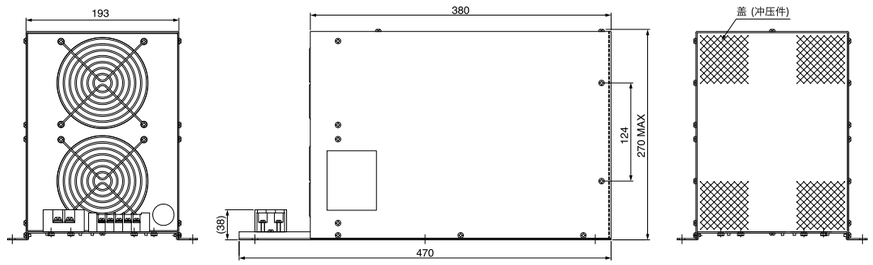
DV0PM20058, DV0PM20059



电路图

[单位：mm]





＜要求＞

为保证安全，内置有温度保险丝和恒温器。
恒温器运作时，请将电路设置为闭合状态。该内置温度保险丝可能会因散热条件、环境温度范围、电源电压、负载波动等因素而熔断。
在易发生再生且条件不佳的状态（电源电压高、负载惯量大、减速时间短的场合）下，再生电阻的表面温度应在 100 ℃以下。请将该再生电阻器接入机械中确认运转状况。
请根据工作环境的需要，实施强制空气冷却措施。

＜注意＞

再生电阻器为高温状态。

应采取火灾，烫伤的预防措施。
请勿在易燃物品附近安装。
请勿在人可触摸到的场所安装。

电机制动器用浪涌吸收器

电机		型号	制造商
MSMD	50 W ～ 750 W	Z15D271 或 TNR15G271K	SEMITEC Corporation 或 NIPPON CHEMI-CON CORPORATION
MSMJ	200 W ～ 750 W		
MSME	50 W ～ 750 W		
	750 W（400 V） 1.0 kW ～ 5.0 kW	Z15D151	SEMITEC Corporation
MDME	400 W (400 V), 600 W (400 V)		
	1.0 kW ～ 3.0 kW	NVD07SCD082	KOA Corporation
	4.0 kW ～ 7.5 kW	Z15D151	SEMITEC Corporation
	11 kW, 15 kW	NVD07SCD082	KOA Corporation
MFME	1.5 kW		
	2.5 kW, 4.5 kW		
MGME	0.9 kW ～ 6.0 kW	Z15D151	SEMITEC Corporation
MHMD **MHMJ**	200 W ～ 750 W	Z15D271 或 TNR15G271K	SEMITEC Corporation 或 NIPPON CHEMI-CON CORPORATION
MHME	1.0 kW, 1.5 kW	NVD07SCD082	KOA Corporation
	2.0 kW ～ 7.5 kW	Z15D151	SEMITEC Corporation

外围设备制造商一览表

制造商	电话号码 / 主页	外围设备名称
Panasonic Corporation Eco Solutions Company	http://panasonic.net/es/	断路器
Panasonic Corporation Automotive & Industrial Systems Company	http://panasonic.net/id/	浪涌吸收器 开关、继电器
Iwaki Musen Kenkyusho Co., Ltd.	+81-44-833-4311 http://www.iwakimusen.co.jp/	再生电阻器
NIPPON CHEMI-CON CORPORATION	+81-3-5436-7711 http://www.chemi-con.co.jp/e/index.html	保持制动器用 浪涌吸收器
SEMITEC Corporation	+81-3-3621-2703 http://www.semitec.co.jp/english2/	
KOA Corporation	+81-42-336-5300 http://www.koanet.co.jp/en/index.htm	
TDK Corporation	+81-3-5201-7229 http://www.global.tdk.com/	信号线用 噪音滤波器
MICROMETALS (Nisshin Electric Co., Ltd.)	+81-4-2934-4151 http://www.nisshin-electric.com/	
KK-CORP.CO.JP	+81-184-53-2307 http://www.kk-corp.co.jp/	
Okaya Electric Industries Co. Ltd.	+81-3-4544-7040 http://www.okayaelec.co.jp/english/index.html	浪涌吸收器 噪音滤波器
Japan Aviation Electronics Industry, Ltd.	+81-3-3780-2717 http://www.jae.co.jp/e-top/index.html	连接器
Sumitomo 3M	+81-3-5716-7290 http:/solutions.3m.com/wps/portal/3M/ja_JP/WW2/Country/	
Tyco Electronics	+81-44-844-8052 http://www.te.com/ja/home.html	
Japan Molex Inc.	+81-462-65-2313 http://www.molex.co.jp	
J.S.T. Mfg. Co., Ltd.	+81-45-543-1271 http://www.jst-mfg.com/index_e.php	
DYDEN CORPORATION	+81-3-5805-5880 http://www.dyden.co.jp/english/index.htm	线缆
Mitutoyo Corporation	+81-44-813-8236 http://www.mitutoyo.co.jp/eng/	外部光栅尺
Magnescale Co., Ltd.	+81-463-92-7973 http://www.mgscale.com/mgs/language/english/	
MicroE Systems	+1-781-266-5700 http://www.microesys.com/	
Renishaw plc	+44 1453 524524 www.renishaw.com	
Fagor Automation S.Coop	+34-943-719-200 http://www.fagorautomation.com	
Schaffner EMC, Inc.	+81-3-5712-3650 http://www.schaffner.jp/	噪音滤波器
TDK-Lambda Corporation	+81-3-5201-7140 http://www.tdk-lambda.com/	

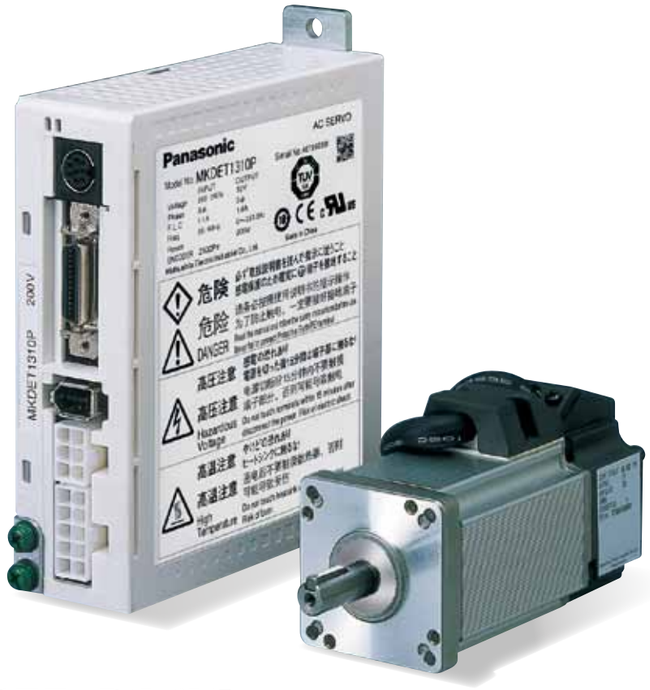
※ 外围设备制造商一览表仅供参考，会有未事先通知就变更的情况。

MEMO

位置控制专用小型伺服。

微型
位置控制型

MINAS E 系列



1 最适用于小型机械驱动

- 微型伺服驱动器 本公司以往的体积比※ 47 %
- 小型电机定位专用

※与本公司MUDS043A1A比

2 实现操作简单、便捷

- DIN导轨安装组件（可选件）提高操作性
- 通过手持控制器（可选件）进行简单设定
- 装载高性能的实时自动调节系统
  使伺服增益实时自动化

手持控制器
另售

3 装载共振抑制和控制功能实现快速定位

- 内置抑制机器共振的陷波滤波器
- 内置自动检测机械共振频率、
  抑制振动的自适应滤波器功能

4 抑制低刚性机械加减速时的摇晃

- 内置抗振功能

目 录

特点介绍 **215**
电机一览表 **219**
型号的识别方法 **220**
连接示例 **221**
型号对照表 **221**
驱动器 **223**
通用规格 223
主电路标准连接示例 224
编码器连接图 224
控制电路标准连接示例 225
外形尺寸图 226
电机 **227**
额定・规格・转矩特性 227
外形尺寸图 231
带减速器的电机 232
可选件 **236**
安装支持软件 236
线缆型号的识别方法 237
线缆 238
编码器用线缆 238
电机用线缆 238
制动器用线缆 238
连接器配套元件 239
接口用线缆 241
通信线缆 241
手持控制器 241
DIN 导轨安装组件 242
外置再生电阻器 242
电抗器 243
电机制动器用浪涌吸收器 243
外围设备制造商一览表 244

1. 操作简单・便捷

高性能实时自动调整(注1)

- 通过高性能实时自动调整功能实现伺服增益的自动调节。
- 实现可对应负载惯量变动的机械、自动调节。

DIN导轨安装组件(可选件)

- 可以通过 DIN 导轨安装组件装置，来实现与 PLC 等小型控制机械的并排安装。
- 安装、卸载方便。

2. 实现低震动驱动

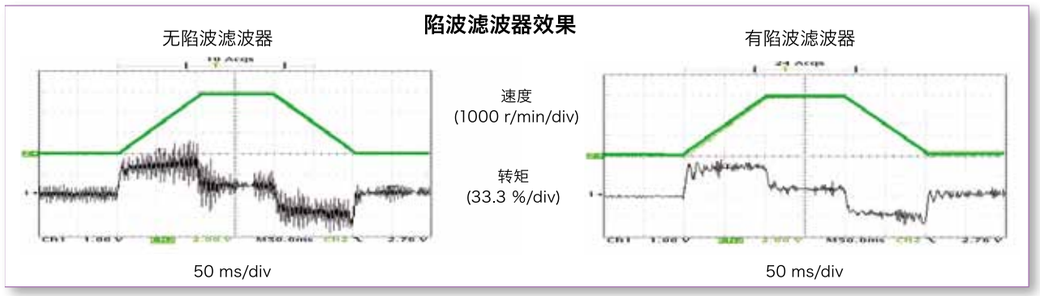
自适应滤波器(注1)

- 针对机器的共振频率，配置有自动追踪陷波滤波器频率的滤波器。
- 可抑制因机器的个体差异或经时变化，导致的共振频率所产生的鸣声。

陷波滤波器(注1)

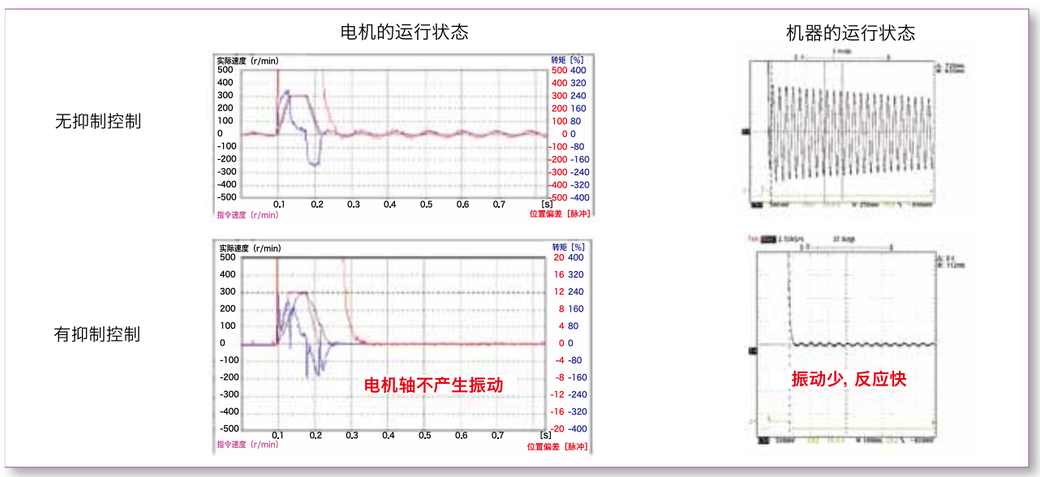
- 内置 1 个与自适应滤波器频道独立的陷波滤波器。
- 陷波滤波器频率单位为 1 Hz，还可以设置陷波滤波器的幅度，此而减低机器鸣声。

陷波滤波器效果



抑振控制(注1)

- 对于刚性较低的机器，起动与停止时产生的低振动频率，具有抑制振动的效果。 注）为手动调整。



(注 1) 从定位模式中选择
・快速位置控制模式时 (Pr02=0)
可以单独选陷波滤波器、抑振控制、高性能实时自动调节功能，不可同时使用。
自适应滤波器不可使用。

・高性能位置控制模式时 (Pr02=1)
陷波滤波器、抑振控制、高性能实时自动调节功能、自适应滤波器可以同时使用。

3. 操作灵活化

手持控制器(可选件)

- 可以进行参数设置、拷贝、JOG 的运行操作。
- 便于现场的维护。
- 提供了可选件。请参见 P.241。

指令控制模式

- 指令模式有“位置控制”以及“内部速度控制”这两种指令控制模式。
- 内部控制模式能将参数设置里预先设定好的任意 4 个速度指令值通过驱动器控制输入端子，与当前所选速度指令进行切换，达到速度控制运转。

抑制电源浪涌电流功能

- 内置抑制浪涌电流电阻，接入电源时，可防止因浪涌电流引起的电源电路断路器的切断。
- 使用多个伺服驱动器・电机时，可防止意外的电源电路断路器的切断，并且不会造成电源线的负担。

再生处理功能

- 当中止运转中的大惯量的负载或通过上下轴驱动使用，再生电阻器具有消耗由伺服电机返回伺服驱动器的再生能量的功能。
- 没有内置再生电阻器。
- 推荐连接再生电阻器可选件。

内置动态制动器

- 当伺服关闭、CW/CCW 禁止驱动、机器异常中止时在参数设定里可选择启动对伺服电机 U、V、W 线圈的短路动态制动。
- 可根据机器的要求规格，选择动作顺序的设定。

安装支持软件(可选件)

- 通过通信客户端 RS232、经安装支持软件“PANATERM”、可监视伺服驱动器运转状态，并可进行参数的设置。

注) 安装支持软件请参见 P.236。

电机轴端的键槽、轴端螺纹孔

- 滑轮的安装以及维护非常简单。
- 使用时，请在轴端螺纹孔安装上螺丝，以防止键、滑轮的脱落。

波形图解功能

- 安装支持软件“PANATERM”里，可以观测到运转中伺服电机的“指令速度”、“实际速度”、“转矩”、“方位误差”、“定位完成信号”。
- 通过机器的解析、可以缩短开机时间。

注) 安装支持软件请参见 P.236。

频率解析功能

- 安装支持软件“PANATERM”里，可以确认包含运转中的伺服电机的机器频率响应特性。
- 通过确认机器的振动频率，可以实现缩短解析、启动时间。

注) 安装支持软件请参见 P.236。

转矩极限值转换功能

- 可通过外部选择预先在参数中设定好的 2 个转矩极限值。
- 适用于张力上限、压力控制等用途。

适用海外安全标准

对象	适用标准		
电机	IEC60034-1	IEC60034-5　UL1004	符合低电压指令的关联标准
电机・驱动器	EN50178	CSA22.2 No.100 UL508C CSA22.2 No.14	符合低电压指令的关联标准
电机・驱动器	EN55011	工科医ISM射频设备 无线电干扰特性	符合EMC指令的关联标准
电机・驱动器	EN61000-6-2	工业环境中的抗扰性标准	符合EMC指令的关联标准
电机・驱动器	IEC61000-4-2	静电放电抗扰性测试	符合EMC指令的关联标准
电机・驱动器	IEC61000-4-3	无线频率放射电磁场抗扰性试验	符合EMC指令的关联标准
电机・驱动器	IEC61000-4-4	电快速瞬变 脉冲群抗扰度试验	符合EMC指令的关联标准
电机・驱动器	IEC61000-4-5	雷电浪涌抗扰性试验	符合EMC指令的关联标准
电机・驱动器	IEC61000-4-6	射频场感应的传导干扰度试验	符合EMC指令的关联标准
电机・驱动器	IEC61000-4-11	瞬时停电抗扰性试验	符合EMC指令的关联标准

I E C: International Electrotechnical Commission=国际电工委员会
E　N: Europaischen Normen=欧州标准
EMC: Electromagnetic Compatibility=电磁兼容性指令
U　L: Underwriters Laboratories=美国保险商实验室
CSA : Canadian Standards Association=加拿大标准协会

Pursuant to at the directive 2004/108/EC,article 9(2)

Panasonic Testing Centre
Panasonic Service Europe,
a division of Panasonic Marketing Europe GmbH
Winsbergring 15,22525 Hamburg,F.R.Germany

＊出口时，请遵守当地的法律法规。

电机一览表

电机系列		额定输出 (kW)	额定转速 (最高转速) (r/min)	旋转编码器		制动器	减速器	安全规格 CE·UL	保护结构	特长	用途
				2500 P/r 增量式	17 bit 绝对增量共用	保持用	高精度用				
超低惯量电机	MUMA	0.05～0.4 0.05 0.1 0.2 0.4	3000 (5000)	○	—	○	○	○	IP65 轴槽部连接器除外	・低惯性 ・低惯量	・小型设备驱动用 ・搬运设备、食品设备、一般自动设备

型号的识别方法

■伺服电机

M U M A 5 A Z P 1 S ＊＊

标识	类型
MUMA	超低惯量（50 W～400 W）

电机额定输出

标识	额定输出
5A	50 W
01	100 W
02	200 W
04	400 W

电压规格

标识	规格
1	100 V
2	200 V
Z	100 V/200 V通用（仅50 W）

旋转式编码器规格

标识	方式	脉冲数	分辨率	导线
P	增量式	2500 P/r	10000	5 芯

设计顺序

标识	规格
1	标准

电机结构

标识	轴		制动器		油封	
	键槽 轴端中心孔		无	有	无	有*
S	●		●		●	
T	●			●	●	

＊如需带油封，请另商谈。

特殊规格

电机规格从 P.227 开始刊载

■带减速器伺服电机

M U M A 0 1 1 P 3 1 N

标识	类型
MUMA	超低惯量（100 W～400 W）

电机额定输出

标识	规格
01	100 W
02	200 W
04	400 W

电压规格

标识	规格
1	100 V
2	200 V

旋转式编码器规格

标识	方式	脉冲数	分辨率	导线
P	增量式	2500 P/r	10000	5 芯

减速比率、减速器种类

标识	减速比	电机输出 (W)			减速器种类
		100	200	400	
1N	1/5	●	●	●	高精度用
2N	1/9	●	●	●	
4N	1/25	●	●	●	

电机结构

标识	轴	制动器	
	带键	无	有
3	●	●	
4	●		●

带减速器电机规格从 P.232 开始刊载

■伺服驱动器

M K D E T 1 3 1 0 P ＊＊

外型标识

标识	型号
MKDE	E 系列 K 型
MLDE	E 系列 L 型

功率元素的最大额定电流

标识	额定电流
T1	10 A
T2	15 A

电源电压规格

标识	规格
1	单相 100 V
2	单相 200 V
3	三相 200 V
5	单相/三相 200 V

电流检测器的额定电流

标识	额定电流
05	5 A
10	10 A

控制形式

标识	规格
P	脉冲流

特殊规格

驱动器规格从 P.223 开始刊载

●主电路接线

断路器（MCCB）
为了保护电源线而使用。
电流过大时，切断电路。

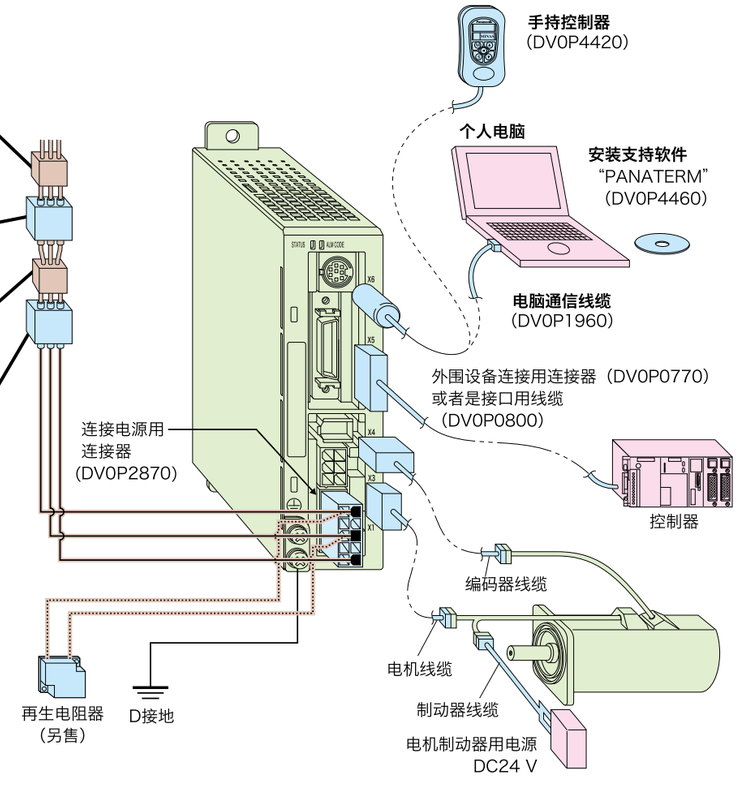
噪音滤波器（NF）
防止从电源线发出的外部噪音。
还降低从驱动器发出的噪音影响。

电磁接触器（MC）
打开/关闭驱动器的主电源。
与浪涌吸收器共同使用。

电抗器（L）
降低电源的高次谐波电流。
<要求>
使用电抗器时，请务必为每台伺服驱动器都设置1台电抗器。

CN POWER的5 pin-3 pin是…
・在使用再生能源时，在连接器CN X1 P(5 pin)-B(3 pin)之间，连接外置再生电阻器。(可选件请参见P.242)

电　机　P.227
驱 动 器　P.223
可 选 件　P.236
推 荐 商 品
客 户 准 备



■ 推荐外围设备一览表

电源电压	电机 系列	电机 输出	电源容量（额定输出）	断路器（额定电流）	噪音滤波器	电磁接触器（接点构成）	电线直径 (L1,L2,L3,U,V,W)
单相 100 V	MUMA	50 W	0.3 kVA	（5 A）	DV0P4160	10 A（3 P+1 a）	0.75 mm² ～ 0.85 mm² AWG18
		100 W	0.4 kVA				
		200 W	0.5 kVA	（10 A）			
单相 200 V		50 W	0.3 kVA	（5 A）		15 A（3 P+1 a）	
		100 W					
		200 W	0.5 kVA				
		400 W	0.9 kVA	（10 A）			
三相 200 V		50 W	0.3 kVA	（5 A）		10 A（3 P+1 a）	
		100 W					
		200 W	0.5 kVA				
		400 W	0.9 kVA	（10 A）			

＊ 单相 / 三相 200 V 通用规格请根据所用电源选择外围设备。
● 为符合欧洲 EC 指令时，请务必在电源和噪音滤波器之间连接 IEC 规格以及 UL 认定 (LISTED、带 Ⓤ标志) 的断路器。
● 噪音滤波器的详情请参见第 256 页。
〈要求〉
・主电源、电机连接器以及接地端子接线时、请使用额定温度 60 ℃以上的铜芯电线。
・接地线请使用 2.0 mm² (AWG14) 以上规格的线缆。

■ 刊载页面

可选件		型号	刊载页面
技术资料	日 语 版	DV0P3680	—
	英 语 版	DV0P3700	—
手持控制器		DV0P4420	241
安装支持软件 PANATERM	日 语 版	DV0P4460	236
	英 语 版		
RS232 通信线缆 (电脑连接用)		DV0P1960	241
界面用线缆		DV0P0800	241
外围设备连接用连接器配套元件		DV0P0770	240
电机・编码器连接用连接器配套元件		DV0P3670	239
驱动器电源连接用连接器配套元件		DV0P2870	239
编码器线缆	MFECA0＊＊0EAM		238
电机线缆	MFMCA0＊＊0AEB		238
制动器线缆	MFMCB0＊＊0GET		238
线缆配套元件 (3 m) 注)3	DV0P37300		238
线缆配套元件 (5 m) 注)3	DV0P39200		238
DIN 轨道固定装置	DV0P3811		242
外部再生电阻器	100 V 用 50 Ω 10 W	DV0P2890	242
	200 V 用 100 Ω 10 W	DV0P2891	
电抗器	100 V 用	DV0P227	243
		DV0P228	
	200 V 用	DV0P220	
噪音滤波器		DV0P4160	256
浪涌吸收器	单相 100 V, 200 V	DV0P4190	256
	三相 200 V	DV0P1450	
信号线用噪音滤波器		DV0P1460	256

注)3　线缆配套元件 (3 m)
①界面用线缆 : DV0P0800
②编码器线缆 (3 m) MFECA0030EAM
③电机线缆 (3 m) : MFMCA0030AEB
④驱动器电源连接器 : DV0P2870
线缆配套元件 (5 m)
①界面用线缆 : DV0P0800
②编码器线缆 (5 m) MFECA0050EAM
③电机线缆 (5 m) : MFMCA0050AEB
④驱动器电源连接器 : DV0P2870

■ 型号对照表

电　源	输出 (W)	2500 P/r 增量 电　机 注)1	额定以及规格 (页数)	驱动器	尺寸图 (外型标识)	可选件 编码器线缆 注)2	电机线缆 注)2		制动器线缆 注)2	外部再生电阻器	电抗器	噪音滤波器
单相 100 V	50	MUMA5AZP1 □	227	MKDET1105P	226 (K)	MFECA0＊＊0EAM	MFMCA0＊＊0AEB		MFMCB0＊＊0GET	DV0P2890	DV0P227	DV0P4160
	100	MUMA011P1 □	227	MKDET1110P	226 (K)							
	200	MUMA021P1 □	227	MLDET2110P	226 (L)						DV0P228	
单相 200 V	50	MUMA5AZP1 □	229	MKDET1505P	226 (K)					DV0P2891	DV0P220	
	100	MUMA012P1 □	229	MKDET1505P	226 (K)							
	200	MUMA022P1 □	229	MLDET2210P	226 (L)							
	400	MUMA042P1 □	229	MLDET2510P	226 (L)							
三相 200 V	50	MUMA5AZP1 □	229	MKDET1505P	226 (K)							
	100	MUMA012P1 □	229	MKDET1505P	226 (K)							
	200	MUMA022P1 □	229	MKDET1310P	226 (K)							
	400	MUMA042P1 □	229	MLDET2510P	226 (L)							
				MLDET2310P								

注)1　电机型号后缀
S : 带键轴端螺纹孔、无制动器
T : 带键轴端螺纹孔、有制动器
注)2　＊＊ 是表示线缆的长度 (规定值)。详情请参见 P.237 的线缆型号的识别方法。

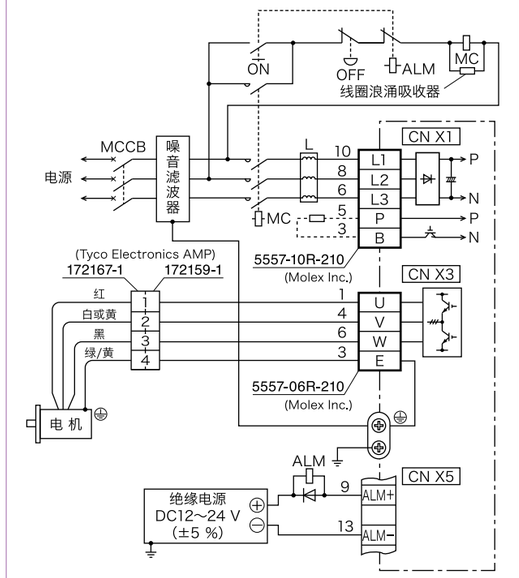
驱动器通用规格

基本规格	输入电源	单相100 V	单相100 V +10 %/−15 % ～ 115 V +10 %/−15 % 50/60 Hz
		单相200 V	单相200 V +10 %/−15 % ～240 V +10 %/−15 % 50/60 Hz
		三相200 V	三相200 V +10 %/−15 % ～240 V +10 %/−15 % 50/60 Hz
	环境条件	温度	使用温度 0～55 ℃ 保存温度 −20 ℃～65 ℃（最高温度保证: 80 ℃、72小时〈正常温度〉）
		湿度	使用以及保存时都需保持90 %RH以下（无结露）
		海拔	海拔1000 m以下
		振动	5.88 m/s²以下、10～60 Hz（共振频率下不可连续使用）
	绝缘电压		一次接地 AC1500 V 1分钟（感应电流: 20 mA）耐压。
	控制方式		IGBT PWM方式 正弦波驱动
	编码器反馈		2500 P/r（10000分辨率）5个串行增量式编码器
	控制信号	输入	7输入 ①伺服ON ②报警清除 其他的输入因控制模式而异
		输出	4输出 ①伺服报警 ②报警输出 ③外部制动器解除信号、其他的输出因控制模式而异
	脉冲信号	输入	2输入 根据光电耦合器输入，可对应线性驱动器 I/F・集电极开路 I/F 两者皆可对应
		输出	4输出 于线性驱动器输出编码器脉冲（A・B・Z相）。Z相脉冲也有集电极开路输出。
	通信功能	RS232	使用具备RS232接口的主机，实现1: 1通信。
	LED显示		①状态 LED（STATUS） ②报警代码LED（ALM-CODE）
	再生		无内置再生电阻（仅限外置）
	动态制动器		内置
	控制模式		根据参数可切换以下三种模式 ①快速响应位置控制 ②内部速度控制 ③高性能位置控制
功能	位置控制	控制输入	①CW驱动禁止 ②CCW驱动禁止 ③偏差计数器清零 ④增益切换输入 ⑤指令分倍频切换
		控制输出	①定位完成
		脉冲输入 最大指令脉冲频率	线性驱动器500 kpps 集电极开路200 kpps
		脉冲输入 输入脉冲信号形态	差动输入。可根据参数选择。（①CCW/CW ②A相/B相 ③指令/方向）
		脉冲输入 指令脉冲分倍频	电子减速比设定。可于（1～10000×2^(0～17)）/（1～10000）的范围内设定。
		脉冲输入 平滑滤波器	可针对指令选择一次延迟滤波器，FIR型滤波器。
	内部速度控制	控制输入	①CW驱动禁止 ②CCW驱动禁止 ③内部指令速度选择1 ④内部指令速度选择2 ⑤零速钳位
		控制输出	①速度到达
		内部速度指令	根据控制输入可切换内部速度4速
		软启动/断电功能	0～10 s/1000 r/min 可单独设置加速・减速
		零速钳位	根据零速钳位输入可把内部速度指令设置为0
	通用	自动调整 实时	根据实际运行状态，实时识别负载惯量并自动设置符合刚性设定的增益，可使用以下三种模式。 ①快速响应位置控制 ②内部速度控制 ③高性能位置控制
		自动调整 普通模式	根据驱动器内部的操作命令驱动机器，从而识别负载惯量并自动设置符合刚性设定的增益。 可使用以下三种模式: ①快速响应位置控制 ②内部速度控制 ③高性能位置控制
		不必要接线屏蔽功能	可屏蔽控制输入信号。①驱动禁止输入 ②零速钳位输入 ③转矩极限切换输入
		编码器反馈脉冲的分频功能	1 P/r～2500 P/r（但编码器的脉冲数最大）
		保护功能 硬件错误	过电压、欠电压、过速度、超载、过热、过电流、编码器故障等
		保护功能 软件错误	位置偏差过大，指令脉冲分频，EEPROM故障等
		报警数据的跟踪功能	包括当前的报警数据，可跟踪至14次之前的数据
		制振功能	手动设置参数
		设定 使用说明	控制台
		设定 安装支持软件	PANATERM （对应OS是Windows98、WindowsME、Windows2000、WindowsXP）

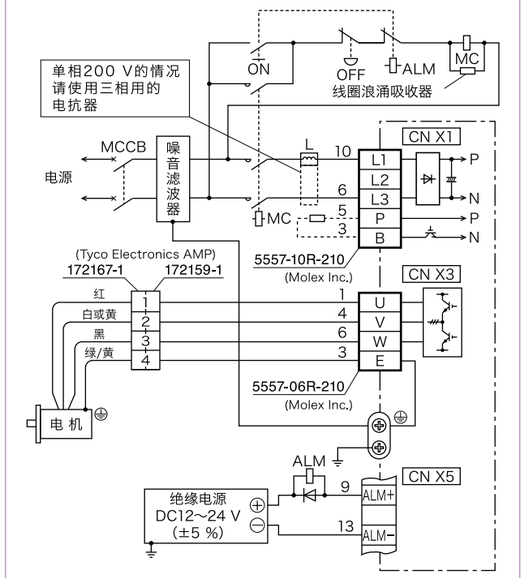
主电路标准连接示例／编码器连接图

主电路标准连接示例

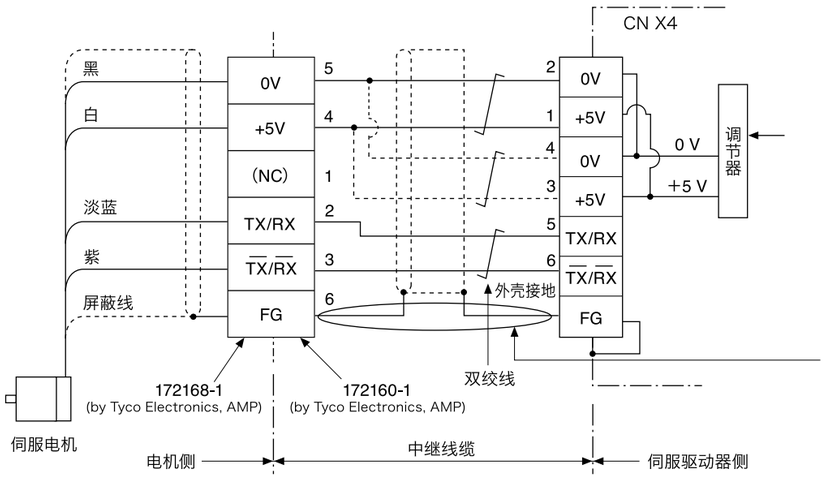
三相200 V



单相100 V・200 V



编码器接线图



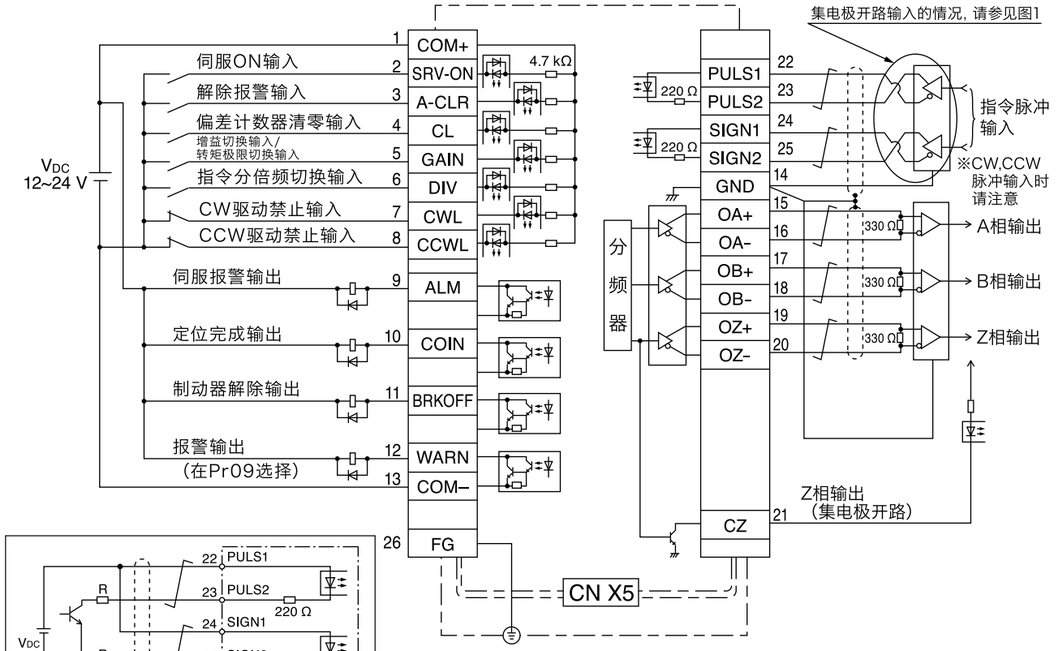
使用自备编码器中继线缆时，请注意:

（连接器请参见P.239, 240的“可选件”）

①请参照接线图（下一页）
②线材: 线芯直径0.18 mm²（AWG24）以上的绞线，耐折性能强的屏蔽双绞线。
③信号配对／电源的接线使用双绞线
④屏蔽处理
・驱动器侧的屏蔽外层: 连接CN X4的外壳接地
・电机侧的屏蔽外层: 连接6 pin

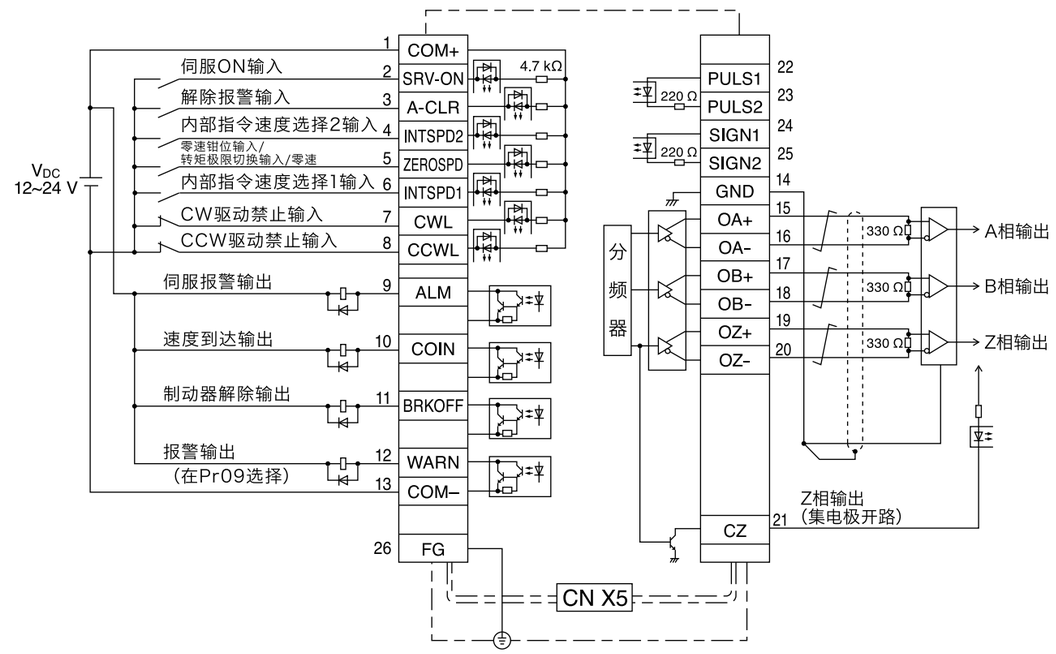
控制电路标准连接示例

CN X5 位置控制模式时的接线示例



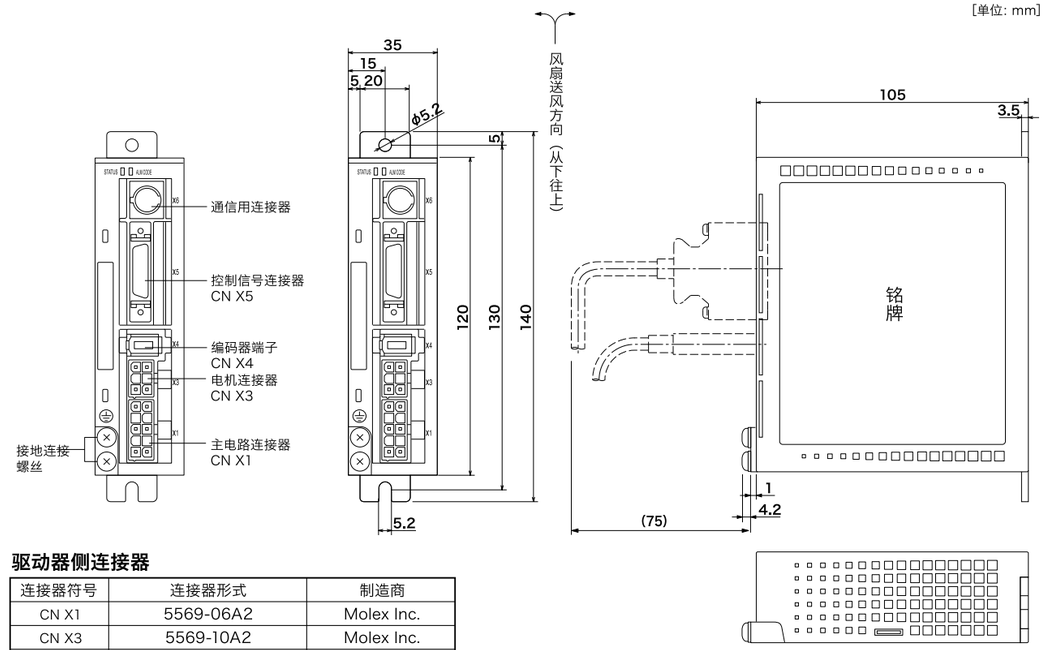
〈图1〉
・驱动器外部的控制信号用电源（VDC）的使用方法
・这种情况，需要使用符合VDC的电流限制用电阻（R）

CN X5 内部速度控制模式时的接线示例



K型

[单位: mm]



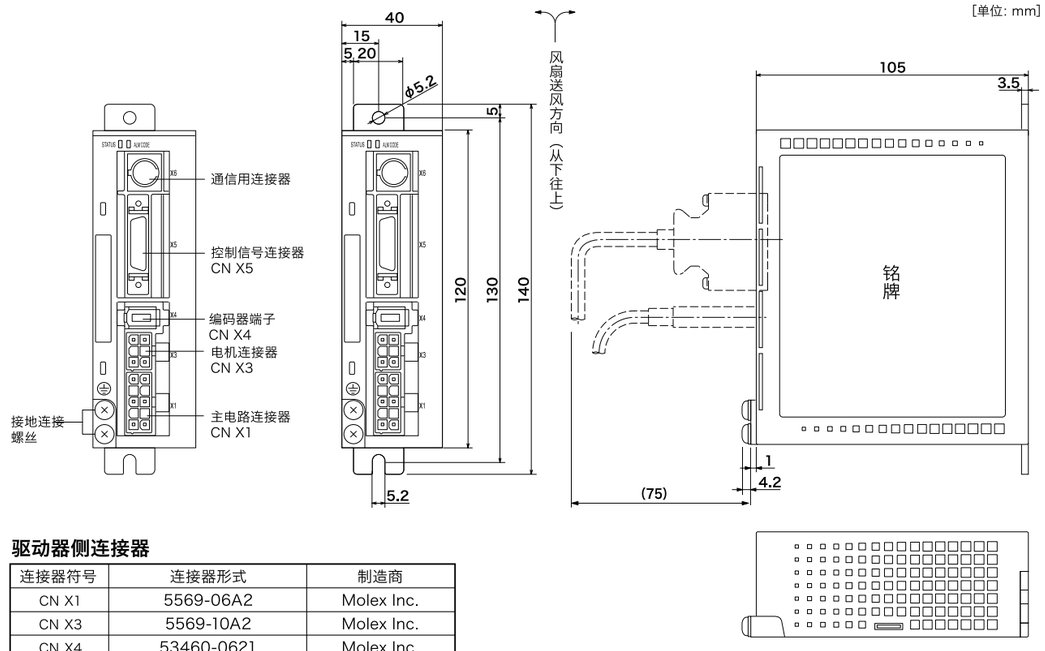
驱动器侧连接器

连接器符号	连接器形式	制造商
CN X1	5569-06A2	Molex Inc.
CN X3	5569-10A2	Molex Inc.
CN X4	53460-0621	Molex Inc.
CN X5	10226-52A11L (相当品)	Sumitomo 3M

质量0.35 kg

L型

[单位: mm]



驱动器侧连接器

连接器符号	连接器形式	制造商
CN X1	5569-06A2	Molex Inc.
CN X3	5569-10A2	Molex Inc.
CN X4	53460-0621	Molex Inc.
CN X5	10226-52A11L (相当品)	Sumitomo 3M

质量0.40 kg

电机规格

100 V MUMA 50 W～200 W [低惯量]

		AC100 V用		
电机型号	MUMA	5AZP1□	011P1□	021P1□
适用驱动器	型号	MKDET1105P	MKDET1110P	MLDET2110P
	外型标识	K型		L型
电源设备容量 (kVA)		0.3	0.4	0.5
额定输出 (W)		50	100	200
额定转矩 (N·m)		0.16	0.32	0.64
瞬时最大转矩 (N·m)		0.48	0.95	1.91
额定电流 (Arms)		1.0	1.6	2.5
最大电流 (Ao-p)		4.3	6.9	11.7
再生制动器频率 (次/分钟) 注) 1	无可选件	无限制 注) 2		
	DV0P2890	无限制 注) 2		
额定转速 (r/min)		3000		
最高转速 (r/min)		5000		
转子惯量 ($\times10^{-4}$ kg·m^2)	无制动器	0.021	0.032	0.10
	有制动器	0.026	0.036	0.13
对应转子惯量的推荐负载惯量比 注3)		30倍以下		
旋转式编码器规格		2500 P/r 增量式		
	每1转的分辨率	10000		
保护结构		IP65 (轴贯通部和导线前端的连接器除外)		
环境	环境温度	0～40 ℃ (无冻结)、保存: −20～65 ℃ (最高保证温度: 80 ℃、72小时〈常湿〉)		
	环境湿度	85 %RH以下 (无结露)		
	设置场所	室内 (无太阳直射)、无腐蚀性气体、易燃气体、油雾、粉尘场所		
	海拔	海拔1000 m以下		
	耐振性	49 m/s^{2}以下		
质量 (kg) () 内数值为包含制动器的质量		0.4 (0.6)	0.5 (0.7)	0.96 (1.36)

制动器规格 (是保持制动器, 励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动用途。)			
静摩擦转矩 (N·m)		0.29	1.27
吸引时间 (ms)		25	50
释放时间 (ms) 注4)		20 (30)	15 (100)
励磁电流 DC (A)		0.26	0.36
释放电压		DC1 V以上	
励磁电压		DC24 V±10 %	

容许负载			
组装时	径向负载 P 方向 (N)	147	392
	轴向负载 A 方向 (N)	88	147
	轴向负载 B 方向 (N)	117	196
运转时	径向负载 P 方向 (N)	68	245
	轴向负载 A 方向 (N)	58	98
	轴向负载 B 方向 (N)	58	98

电机外形尺寸图请参见P.231, 驱动器外形尺寸图请参见P.226。

型号的识别方法

(例) M U M A 5 A Z P 1 S

标识	型号
MUMA	超低惯量 (50 W～200 W)

电机额定输出

标识	额定输出
5A	50 W
01	100 W
02	200 W

电压规格

标识	规格
1	100 V
Z	100 V/200 V共用 (仅50 W)

旋转式编码器规格

标识	方式	脉冲数	分辨率	导线
P	增量式	2500 P/r	10000	5芯

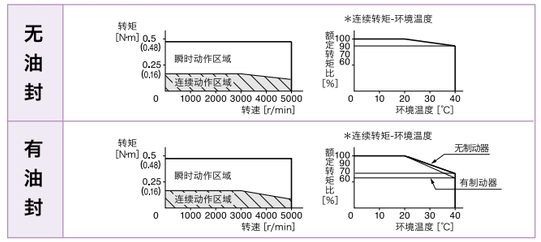
设计顺序
1: 标准

电机结构

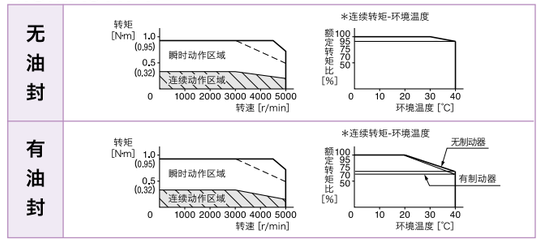
标识	轴		制动器		油封	
	键槽 轴端中心螺纹孔		无	有	无	有
S	●		●		●	
T	●			●	●	

转矩特性 (驱动器电源电压 : AC100 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉)

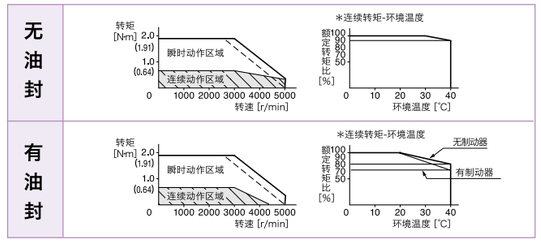
MUMA5AZP1□



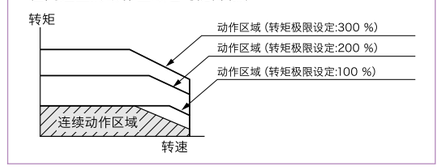
MUMA011P1□



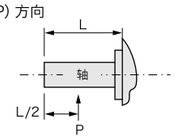
MUMA021P1□



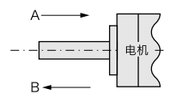
※降低转矩极限的设定 (Pr5E,Pr5F),
在高速区的动作区域也可能降低。



径向负载 (P) 方向



轴向负载 (A,B) 方向



注) 1. 再生制动器频率表示电机单机从额定转速到减速停止时的容许频率。
- 施加负载时, 表中值为1/ (m+1)。(m=负载惯量／转子惯量)
- 超越额定转速时的再生制动器频率与 (运行速度/额定速度) 的平方成反比。
- 电源电压为AC115 V (电源为AC100 V)。
  电源电压波动时, 表中数值与 (运转电源电压/115) 的平方成反比。
- 运转速度频繁变换以及时常处于如上下进给的再生状态, 请向本公司咨询。

2. 如实效转矩小于额定转矩, 则再生频率无限制。
3. 负载惯量超过表中值时, 请向本公司咨询。
4. 释放时间在使用制动器用浪涌吸收器 (SEMITEC制造Z15D151、相当品) 时产生。
( ) 内数值为使用二极管 (200 V 1 A相当品) 时的实测值。

电机规格

200 V MUMA 50 W～400 W [低惯量]

		AC200 V用			
电机型号	MUMA	5AZP1□	012P1□	022P1□	042P1□
适用驱动器	型号	MKDET1505P		MKDET1310P MLDET2210P	MLDET2310P MLDET2510P
	外型标识	K型		K型 L型	L型
电源设备容量 (kVA)		0.3	0.3	0.5	0.9
额定输出 (W)		50	100	200	400
额定转矩 (N・m)		0.16	0.32	0.64	1.3
瞬时最大转矩 (N・m)		0.48	0.95	1.91	3.8
额定电流 (Arms)		1.0	1.0	1.6	2.5
最大电流 (Ao-p)		4.3	4.3	7.5	11.7
再生制动器频率 (次/分钟) 注) 1	无可选件	无限制 注) 2			
	DV0P2891	无限制 注) 2			
额定转速 (r/min)		3000			
最高转速 (r/min)		5000			
转子惯量 (×10⁻⁴ kg・m²)	无制动器	0.021	0.032	0.10	0.17
	有制动器	0.026	0.036	0.13	0.20
对应转子惯量的推荐负载惯量比 注3)		30倍以下			
旋转式编码器规格		2500 P/r 增量式			
	每1转的分辨率	10000			
保护结构		IP65 (轴贯通部和导线前端的连接器除外)			
环境	环境温度	0～40 ℃ (无冻结)、保存: −20～65 ℃ (最高保证温度: 80 ℃、72小时〈常湿〉)			
	环境湿度	85 %RH以下 (无结露)			
	设置场所	室内 (无太阳直射)、无腐蚀性气体、易燃气体、油雾、粉尘场所			
	海拔	海拔1000 m以下			
	耐振性	49 m/s² 以下			
质量 (kg) () 内数值为包含制动器的质量		0.4 (0.6)	0.5 (0.7)	0.96 (1.36)	1.5 (1.9)

制动器规格 (是保持制动器, 励磁即释放。不能用于电机旋转时的制动用途。)		
静摩擦转矩 (N・m)	0.29	1.27
吸引时间 (ms)	25	50
释放时间 (ms) 注4)	20 (30)	15 (100)
励磁电流 DC (A)	0.26	0.36
释放电压	DC1 V以上	
励磁电压	DC 24 V ±10 %	

容许负载			
组装时	径向负载 P 方向 (N)	147	392
	轴向负载 A 方向 (N)	88	147
	轴向负载 B 方向 (N)	117	196
运转时	径向负载 P 方向 (N)	68	245
	轴向负载 A 方向 (N)	58	98
	轴向负载 B 方向 (N)	58	98

电机外形尺寸图请参见P.231, 驱动器外形尺寸图请参见P.226。

注) 50 W、100 W用驱动器与单相200 V／三相200 V电源规格共用。
200 W用驱动器上段为三相200 V，下端为单相200 V电源规格。
400 W用驱动器上段为三相200 V，下端为单相200 V／三相200 V电源共用规格。

型号的识别方法

(例) M U M A 5 A Z P 1 S

标识	型号
MUMA	超低惯量 (50 W～400 W)

电机额定输出

标识	额定输出
5A	50 W
01	100 W
02	200 W
04	400 W

电压规格

标识	规格
2	200 V
Z	100 V/200 V共用 (仅50 W)

旋转式编码器规格

标识	方式	脉冲数	分辨率	导线
P	增量式	2500 P/r	10000	5芯

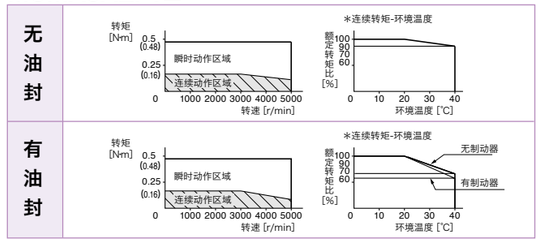
设计顺序
1: 标准

电机结构

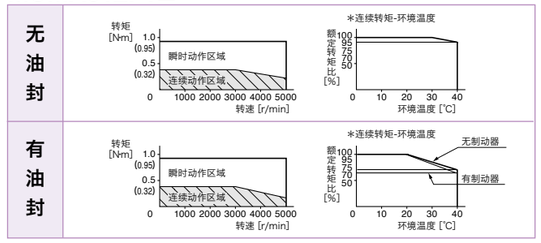
标识	轴	制动器		油封	
	键槽 轴端中心螺纹孔	无	有	无	有
S	●	●		●	
T	●		●	●	

转矩特性 (驱动器电源电压：AC200 V 时〈虚线表示电源电压降低 10 %时的情况〉)

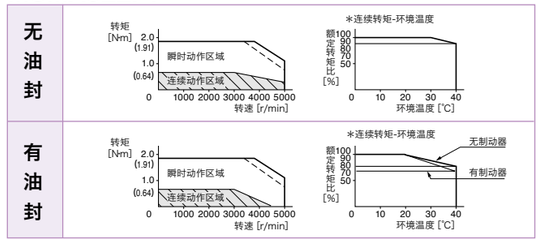
MUMA5AZP1□



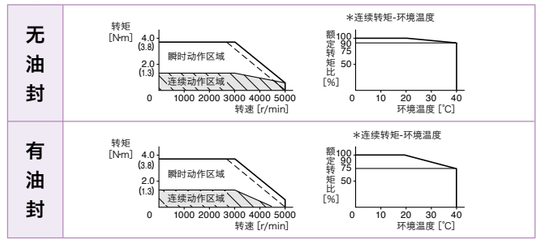
MUMA012P1□



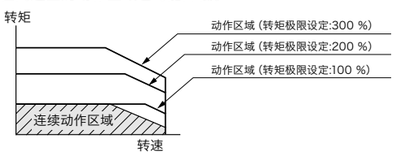
MUMA022P1□



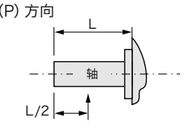
MUMA042P1□



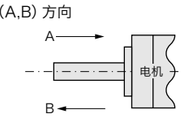
※降低转矩极限的设定 (Pr5E,Pr5F)，
在高速区的动作区域也可能降低。



径向负载 (P) 方向



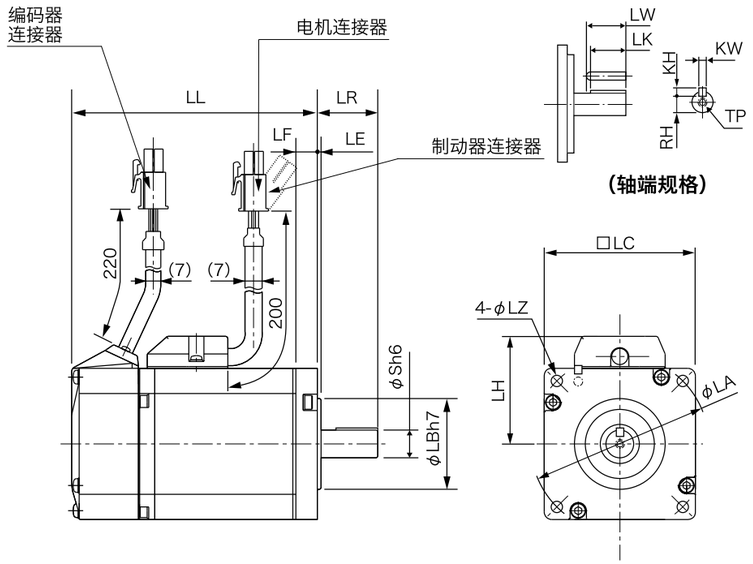
轴向负载 (A,B) 方向



注) 1. 再生制动器频率表示电机单机从额定转速到减速停止时的容许频率。
・施加负载时, 表中值为1/ (m+1) 。(m=负载惯量／转子惯量)
・超越额定转速时的再生制动器频率与 (运行速度/额定速度) 的平方成反比。
・电源电压为AC240 V (电源为AC200 V) 。
电源电压波动时, 表中数值与 (运转电源电压/240) 的平方成反比。
・运转速度频繁变换以及时常处于如上下进给的再生状态, 请向本公司咨询。
2. 如实效转矩小于额定转矩, 则再生频率无限制。
3. 负载惯量超过表中值时, 请向本公司咨询。
4. 释放时间在使用制动器用浪涌吸收器 (SEMITEC制造Z15D151、相当品) 时产生。
( ) 内数值为使用二极管 (200 V 1 A相当品) 时的实测值。

MUMA 50 W ～ 400 W

［单位：mm］



※可能会有尺寸变更的情况，如果用于设计目的，请咨询确切尺寸。

［单位：mm］

		MUMA系列（超低惯量）			
额定输出		50 W	100 W	200 W	400 W
电机型号 MUMA		5A□P1□	01□P1□	02□P1□	04□P1□
旋转式编码器规格		2500 P/r 增量式	2500 P/r 增量式	2500 P/r 增量式	2500 P/r 增量式
LL	无制动器	75.5	92.5	96	123.5
	有制动器	107	124	129	156.5
LR		24	24	30	30
S		8	8	11	14
LA		48	48	70	70
LB		22	22	50	50
LC		42	42	60	60
LE		2	2	3	3
LF		7	7	7	7
LH		34	34	43	43
LZ		3.4	3.4	4.5	4.5
带键尺寸	LW	14	14	20	25
	LK	12.5	12.5	18	22.5
	KW	3h9	3h9	4h9	5h9
	KH	3	3	4	5
	RH	6.2	6.2	8.5	11
	TP	M3深6	M3深6	M4深8	M5深10
质量（kg）	无制动器	0.40	0.50	0.96	1.5
	有制动器	0.60	0.70	1.36	1.9
连接器・插头规格		可选件参见 （P.239、P.240）			

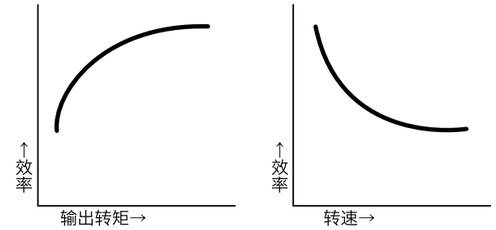
※注意：如需高速响应性能，请降低负载惯量比使用。
使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。

MINAS E系列
带减速器的伺服电机

带减速器的电机的种类

减速器减速比	电机输出 (W)			减速器种类
	100	200	400	
1/ 5	●	●	●	高精度用
1/ 9	●	●	●	
1/25	●	●	●	

减速机的效率根据输出转矩、转速不同的变化趋势如下所示。



型号的识别方法

(例) M U M A 0 1 1 P 3 1 N

标识	类型
MUMA	超低惯量 (100 W～400 W)

电机额定输出

标识	额定输出
01	100 W
02	200 W
04	400 W

电压规格

标识	规格
1	100 V
2	200 V

旋转式编码器规格

标识	方式	脉冲数	分辨率	导线
P	增量式	2500 P/r	10000	5芯

减速比、减速器种类

标识	减速器减速比	电机输出 (W)			减速器机种
		100	200	400	
1N	1/ 5	●	●	●	高精度
2N	1/ 9	●	●	●	
4N	1/25	●	●	●	

电机结构

标识	轴	制动器	
	键槽	无	有
3	●	●	
4	●		●

带减速器电机的通用规格

电机类型		MUMA
减速器	减速器间隙	减速器出力轴在3分（初值期）以下
	减速器构成	行星减速器
	减速机效率	65 %～85 %
	润滑	润滑油
	出力轴转动方向（减速器侧）	同电机出力轴转动方向相同
	安装方法	法兰盘安装
	容许负载惯量比（用伺服电机轴换算值）	伺服电机转子惯量的10倍以下
	保护结构	IP44相当（减速器部分）
环境	环境温度	0～40 ℃
	环境湿度	85 %RH（无结露）以下
	抗振性	49 m/s² 以下（电机外壳部分）
	抗冲击	98 m/s²以下

电机规格／驱动器和组合一览表

电机规格一览表

型　　号	电机	带MUMA减速器											
	输出	减速比	输出	额定转速	最高转速	额定转矩	瞬时最大转矩	电机轴换算减速器＋电机转动惯量		质　量		容许径向负载	容许轴向负载
								无制动器	有制动器	无制动器	有制动器		
	(W)		(W)	(r/min)	(r/min)	(N・m)	(N・m)	J（×10^{-4} kg・m^2）		(kg)		(N)	(N)
MUMA01□P□1N	100	1／5	75	600	1000	1.18	3.72	0.072	0.076	1.05	1.25	490	245
MUMA01□P□2N		1／9	80	333	555	2.25	6.86	0.0663	0.0703	1.05	1.25	588	294
MUMA01□P□4N		1／25	80	120	200	6.27	19.0	0.0645	0.0685	2.20	2.40	1670	833
MUMA02□P□1N	200	1／5	170	600	1000	2.65	8.04	0.218	0.248	1.68	2.08	490	245
MUMA02□P□2N		1／9	132	333	555	3.72	11.3	0.368	0.398	2.66	3.06	1180	588
MUMA02□P□4N		1／25	140	120	200	11.1	33.3	0.388	0.418	2.66	3.06	1670	833
MUMA042P□1N	400	1／5	340	600	1000	5.39	16.2	0.533	0.563	3.2	3.6	980	490
MUMA042P□2N		1／9	332	333	555	9.51	28.5	0.438	0.468	3.2	3.6	1180	588
MUMA042P□4N		1／25	332	120	200	26.4	79.2	0.470	0.500	4.7	5.1	2060	1030

外形尺寸图请参见P163。

驱动器和电机的组合一览表

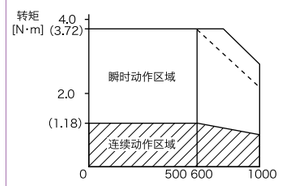
与驱动器的组合		100 V		200 V		
编码器	电机输出	带减速器电机型号	单相100 V 驱动器型号	带减速器电机型号	三相200 V 驱动器型号	单相200 V 驱动器型号
2500 P/r 增量式	100 W	MUMA011P□□N	MKDET1110P	MUMA012P□□N	MKDET1505P	MKDET1505P
	200 W	MUMA021P□□N	MLDET2110P	MUMA022P□□N	MKDET1310P	MLDET2210P
	400 W	–	–	MUMA042P□□N	MLDET2510P	MLDET2510P
					MLDET2310P	

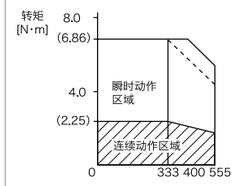
驱动器外形尺寸图请参见P.235。

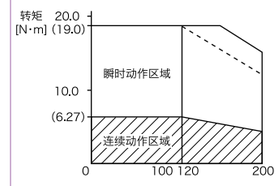
转矩特性

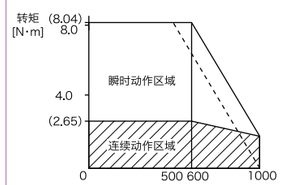
高精度用（MUMA 系列 100 W ～ 400 W）

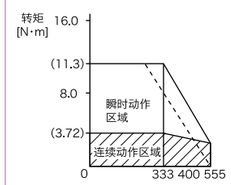
驱动器电源电压	电机输出＼减速比	1/5	1/9	1/25
100 V	100 W	MUMA011P□1N	MUMA011P□2N	MUMA011P□4N
	200 W	MUMA021P□1N	MUMA021P□2N	MUMA021P□4N
200 V	100 W	MUMA012P□1N	MUMA012P□2N	MUMA012P□4N
	200 W	MUMA022P□1N	MUMA022P□2N	MUMA022P□4N
	400 W	MUMA042P□1N	MUMA042P□2N	MUMA042P□4N

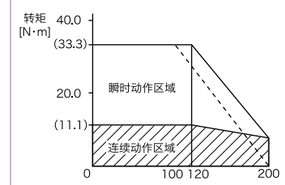


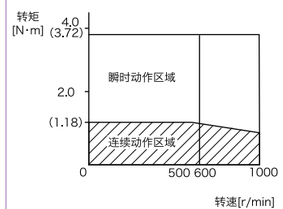


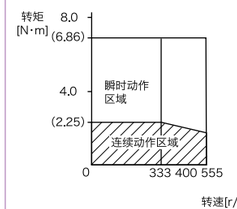


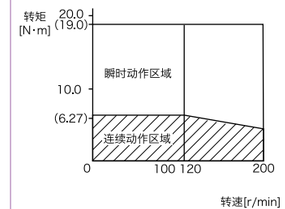


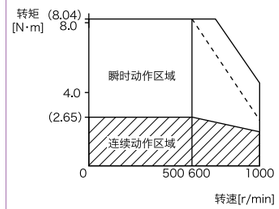


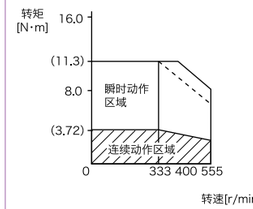


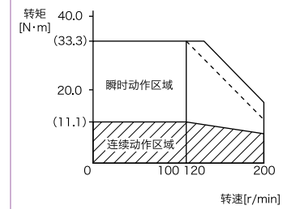


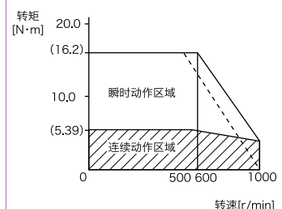


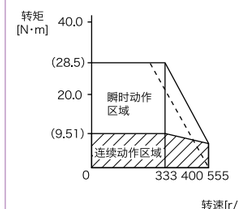


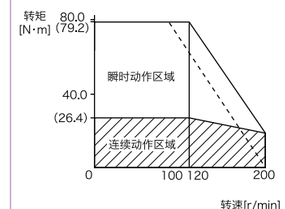










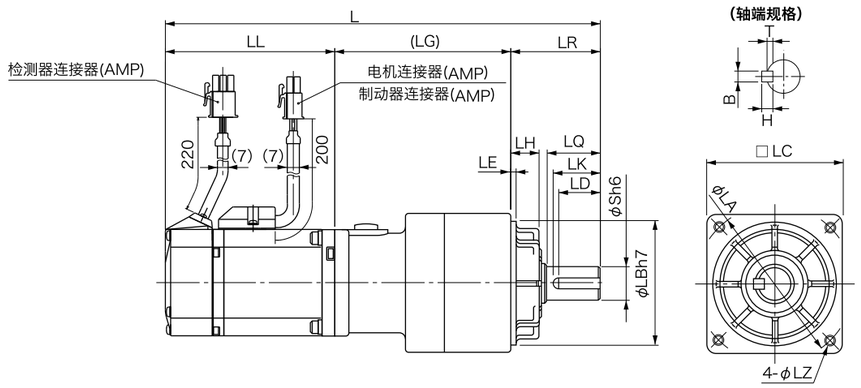


虚线表示电源电压降低10 %时。

外形尺寸图

带减速器电机 MUMA 系列

［单位：mm］



2500P/r 编码器产品

［单位：mm］

机　种	电机输出	减速比	L	LL	LR	LQ	LC	LB	LA	S	LH	LZ	LK	(LG)	LE	键尺寸 B×H×LD	T
MUMA01□P□1N	100 W	1 / 5	192	92.5	32	20	52	50	60	12	10	M5 (深12)	18	67.5	3	4×4×16	2.5
			223.5	124													
MUMA01□P□2N		1 / 9	192	92.5													
			223.5	124													
MUMA01□P□4N		1/25	234.5	92.5	50	30	78	70	90	19	17	M6 (深20)	26	92		6×6×22	3.5
			266	124													
MUMA02□P□1N	200 W	1 / 5	200.5	96	32	20	52	50	60	12	10	M5 (深12)	18	72.5		4×4×16	2.5
			233.5	129													
MUMA02□P□2N		1 / 9	235.5	96	50	30	78	70	90	19	17	M6 (深20)	26	89.5		6×6×22	3.5
			268.5	129													
MUMA02□P□4N		1/25	246	96										100			
			279	129													
MUMA042P□1N	400 W	1 / 5	263	123.5										89.5			
			296	156.5													
MUMA042P□2N		1 / 9	263	123.5													
			296	156.5													
MUMA042P□4N		1/25	288.5	123.5	61	40	98	90	115	24	18	M8 (深20)	35	104	5	8×7×30	4
			321.5	156.5													

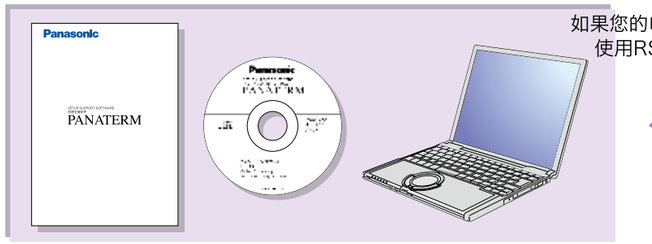
上段：无制动器
下段：有制动器

安装支持软件

AC 伺服驱动器 MINAS A4,E 系列　安装支持软件“PANATERM”

型　号	DV0P4460（日语・英语）

“PANATERM”是一种在电脑上安装后，通过 MINAS A4,E 系列和 RS232 的串行通信、
可以在电脑屏幕上进行设定参数及控制状态的监视或安装支持、机械解析等软件。



如果您的电脑没有RS232端口，
使用RS232-USB转换器。

基本功能

●参数设定

・在屏幕上设定好参数后立即传输到驱动器。
・指定常用参数后可轻松设定。

控制状态的监视

●监视器

・控制状态：控制模式、速度、转矩、偏差、报警
・驱动器的输入输出信号
・负载状态：指令脉冲/反馈脉冲总和、负载率、
　再生电阻负载率

●报警

・现在报警/显示14次之前错误历史的号码与名称
・现在报警/清除14次之前错误历史的号码与名称

安　　装

●自动调节

・增益调整和惯量比的测定

●波形图像

・指令速度/实际速度/转矩/偏差的波形用图像表示

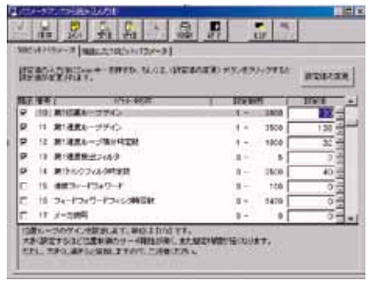
●绝对值编码设定

・在原点位置清除绝对值编码
・1转/多转的数据显示
・绝对值编码的状态显示

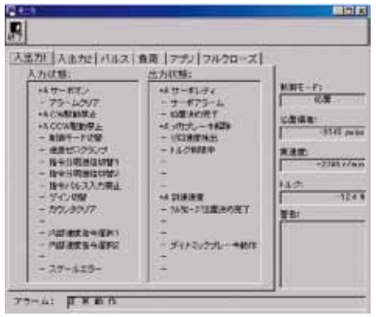
机械解析

●频率解析

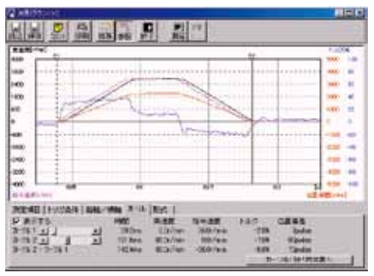
・测定机械的频率特点用波德图表示



参数



监视器



波形图像

■ A5家族不可使用。

运行环境　**〈个人电脑（电脑）〉**　●CPU：Pentium 100 MHz 以上　●内存：16 MB 以上（推荐32 MB）
●硬盘容量：（推荐25 MB以上的剩余容量）　●OS：Windows®98、Windows®Me、Windows®2000、Windows®XP（各种日语版本）
●串行通信功能：COM（RS-232）端口　●通信速度：2400 bps 以上（使用USB-RS232 转换器时，可能无法正常工作。）
〈显示器〉●分辨率：640 × 480（VGA）以上（推荐1024 × 768）　●色数：256色以上
〈CD-ROM 驱动〉（安装时使用）

线缆型号的识别方法

编码器用线缆

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
M	F	E	C	A	0	0	5	0	E	A	M

线缆终端处理（驱动器侧）

M	连接器 (MUMA)

线缆终端处理（编码器侧）

A	Tyco Electronics AMP制造的连接器

线缆种类

E	Oki Electric Cable Co.制造的带屏蔽PVC线缆 0.20 mm²×3 P

线缆长度

0030	3 m
0050	5 m
0100	10 m
0200	20 m

机种区分

MFECA：编码器用线缆

电机・制动器线缆

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
M	F	M	C	A	0	0	5	0	A	E	B

驱动器侧终端处理

B	Molex Inc.
T	Clamp terminal

电机侧终端处理

E	Tyco Electronics AMP制造的连接器

线缆种类

A	ROBO-TOP® 4-芯 (DYDEN CORPORATION)
G	ROBO-TOP® 2-芯 (DYDEN CORPORATION)

线缆、芯线截面面积

0	0.75 mm²
1	1.25 mm²
2	2.0 mm²
3	3.5 mm²

规格

A	标准规格
B	特殊规格
⋮	发生顺序

线缆长度

003	3 m
005	5 m
010	10 m
020	20 m

AC伺服电机用线缆

ROBO-TOP® 是DYDEN CORPORATION的商标。

线缆

线缆配套元件（3 m）

型　号	DV0P37300

①并行 I／O 线缆：DV0P0800
②编码器线缆 (3 m)：MFECA0030EAM
③电机线缆 (3 m)：MFMCA0030AEB
④驱动器电源连接用连接器配套元件：DV0P2870

线缆配套元件（5 m）

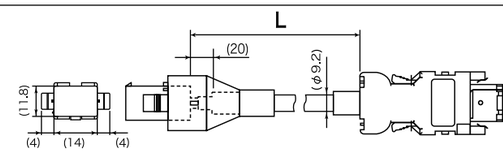
型　号	DV0P39200

①并行 I／O 线缆：DV0P0800
②编码器线缆 (5 m)：MFECA0050EAM
③电机线缆 (5 m)：MFMCA0050AEB
④驱动器电源连接用连接器配套元件：DV0P2870

编码器用线缆

型　号	MFECA0 ＊＊ 0EAM

［单位：mm］



名　称	型　号	制造商
连接器（驱动器侧）	3E206-0100KV	Sumitomo 3M 或相当品
外壳配套元件	3E306-3200-008	
连接器	172160-1	Tyco Electronics
连接器 pin	170365-1	
线缆	2.0 mm² X 3 P	Oki Electric Cable Co., Ltd.

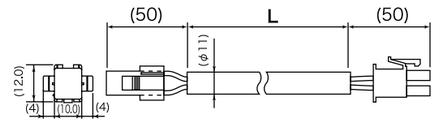
L(m)	型　号
3	MFECA0030EAM
5	MFECA0050EAM
10	MFECA0100EAM
20	MFECA0200EAM

电机用线缆 (ROBO-TOP® 105 ℃・600 V・DP)

ROBO-TOP® 是 DYDEN CORPORATION 的商标。

型　号	MFMCA0 ＊＊ 0AEB

［单位：mm］



名　称	型　号	制造商
连接器	172159-1	Tyco Electronics
连接器 pin	170362-1, 170366-1	
连接器	5557-06R-210	Molex Inc
连接器 pin	5556T	
线缆	ROBO-TOP 600 V 0.75 mm²	Daiden Co.,Ltd.

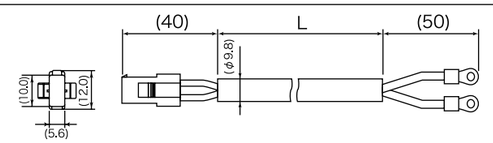
L(m)	型　号
3	MFMCA0030AEB
5	MFMCA0050AEB
10	MFMCA0100AEB
20	MFMCA0200AEB

制动器用线缆 (ROBO-TOP® 105 ℃・600 V・DP)

ROBO-TOP® 是 DYDEN CORPORATION 的商标。

型　号	MFMCB0 ＊＊ 0GET

［单位：mm］



名　称	型　号	制造商
连接器	172157-1	Tyco Electronics
连接器 pin	170362-1, 170366-1	
带尼龙绝缘圆形端子	N1.25-M4	J.S.T Mfg. Co., Ltd.
线缆	ROBO-TOP 600 V 0.75 mm²	Daiden Co.,Ltd.

L(m)	型　号
3	MFMCB0030GET
5	MFMCB0050GET
10	MFMCB0100GET
20	MFMCB0200GET

连接器配套元件

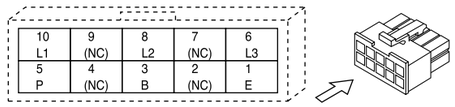
驱动器电源连接用连接器配套元件

型　号	DV0P2870

●结构零件

名　称	型　号	数量	制造商	备　注
连接器（10 P）	5557-10R-210	1	Molex Inc.	连接器 CN X1 用（10 pin）
连接器 pin	5556PBTL	6		

● CN X1 用连接器的 pin 排列



●推荐手动压着工具（请用户自备）

制造型号	线　材
57026-5000	UL1007
57027-5000	UL1015

＜注意＞

1. 上图为从连接器的端子插入方向查看时的排列。
   另外请注意确认连接器主体上标记的 pin No.，务必不要错误配线。
2. 有关接线和连接请参见 P.224。
3. 标有（NC）的 pin，请不要作任何连接。

电机・编码器连接用连接器配套元件

型　号	DV0P3670　（增量 2500 脉冲 5 芯）

由于没有购入可选件的编码器线缆和电机线缆，因此用户须自行制作线缆。
（制动器用的请购买专用制动器线缆）

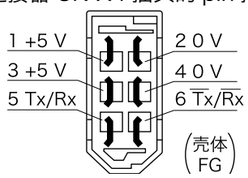
●结构零件

名　称	型　号	数量	制造商	备　注
连接器（驱动器侧）	3E206-0100 KV	1	Sumitomo 3M 或相当品	连接器 CN X4 用（6 pin）
外壳配套元件	3E306-3200-008	1		
连接器（6 pins）	172160-1	1	Tyco Electronics	编码器线缆中继用（6 pin）
连接器 pin	170365-1	6		
连接器（4 pins）	172159-1	1	Tyco Electronics	电机电源线缆中继用（4 pin）
连接器 pin	170366-1	4		
连接器（6 pins）	5557-06R-210	1	Molex Inc.	连接器 CN X3 用（6 pin）
连接器 pin	5556PBTL	4		

＜提示＞

上述型号相当品也用于连接器、连接器盖等的结构零件。

●连接器 CN X4 插头的 pin 排列



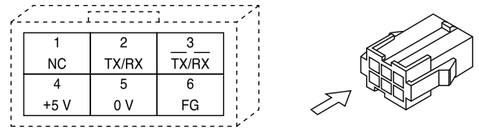
●推荐手动压着工具（请用户自备）

名　称	型　号	制造商	线　材
编码器线缆中继用	755330-1	Tyco Electronics	—
电机电源线缆中继用	755331-1		
连接器 CN X3 用	57026-5000	Molex Inc.	UL1007
	57027-5000		UL1015

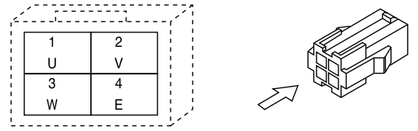
＜注意＞

1. 上图为从连接器焊锡侧查看时的排列。
   另外，请注意确认外壳接地主体上标记的 pin No.，务必不要错误接线。
2. 外壳接地（FG）必须连接到使用屏蔽线的屏蔽层上。
3. 有关接线和连接请参见 P.224。

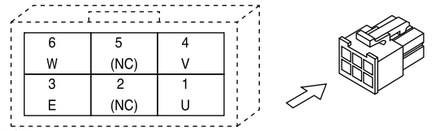
●编码器用线缆中继用连接器的 pin 排列



●电机电源线缆中继用连接器的 pin 排列



●连接器 CN X3 用连接器的 pin 排列



＜注意＞

1. 上图为从连接器的连接 pin 插入方向查看时的排列。
   另外，请注意确认主体上刻印的 pin No.，务必不要错误配线。
2. 有关接线和连接请参见 P.224。

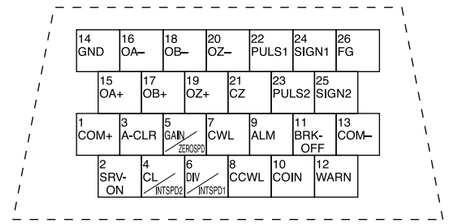
外部设备连接用连接器配套元件

型　号	DV0P0770

●结构零件

名　称	型　号	数量	制造商	备　注
连接器	10126-3000PE	1	Sumitomo 3M 相当品	CN X5 用（26 pin）
连接器盖	10326-52A0-008	1		

●连接器 X5（26 个）的 pin 排列（从连接器的焊锡侧看）



＜注意＞

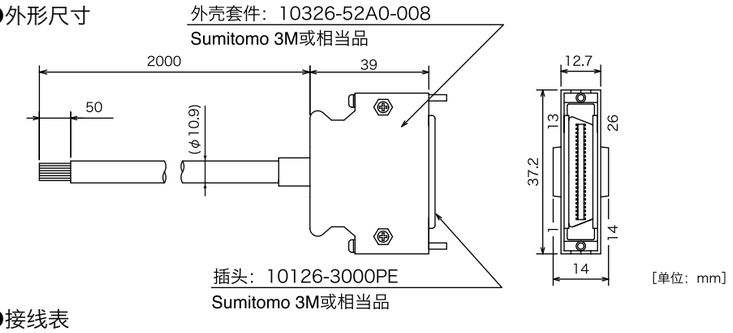
1. 接线时请对连接器主体上标记的 pin No. 加以确认。
2. 有关上图信号名的表示标识，或者是信号功能的详细内容请参见 P.225。

接口用线缆
通信线缆／控制器

接口用线缆

型　号	DV0P0800	连接了长 2m 的线缆。

●外形尺寸



[单位：mm]

●接线表

pin No.	信号名	芯线颜色	pin No.	信号名	芯线颜色	pin No.	信号名	芯线颜色
1	COM+	橙色(红1)	10	COIN	粉色(黑1)	19	OZ+	粉色(红2)
2	SRV-ON	橙色(黑1)	11	BRK-OFF	橙色(红2)	20	OZ-	粉色(黑2)
3	A-CLR	灰色(红1)	12	WARN	橙色(黑2)	21	CZ	橙色(红3)
4	CL/INTSPD2	灰色(黑1)	13	COM-	灰色(红2)	22	PULS1	灰色(红3)
5	GAIN/ZEROSPD	白色(红1)	14	GND	灰色(黑2)	23	PULS2	灰色(黑3)
6	DIV/INTSPD1	白色(黑1)	15	OA+	白色(红2)	24	SIGN1	白色(红3)
7	CWL	黄色(红1)	16	OA-	白色(黑2)	25	SIGN2	白色(黑3)
8	CCWL	黄色(黑1)	17	OB+	黄色(红2)	26	FG	橙色(黑3)
9	ALM	粉色(红1)	18	OB-	黄色(黑2)			

＜提示＞

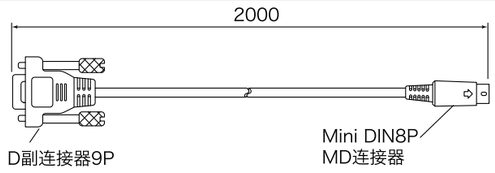
辨别方法例：pin No.1 ：橙色……表示导线颜色，(红 1）……表示 1 个红点标记。
pin No.12：橙色……表示导线颜色，(黑 2）……表示 2 个黑点标记。

＜要求＞

此线缆的屏蔽层不连接连接器的端子。
当驱动器侧 FG 或 GND 连接屏蔽层时，请使用外部设备连接器配套元件。

通信线缆（与电脑连接用）

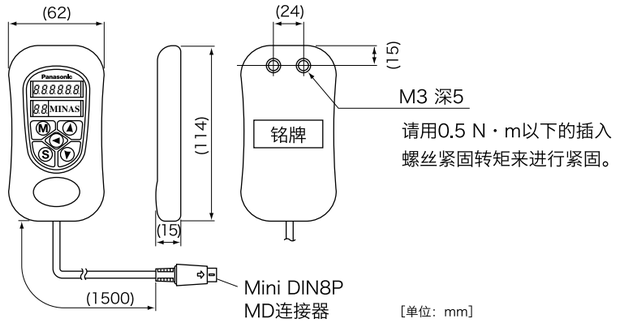
型　号	DV0P1960



[单位：mm]

手持控制器

型　号	DV0P4420



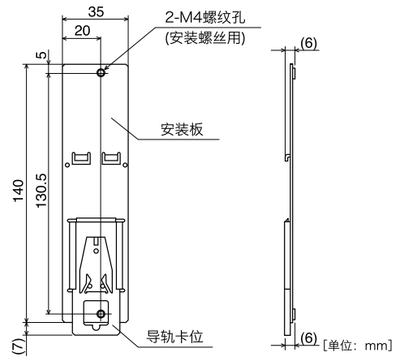
[单位：mm]

DIN 导轨安装组件
外置再生电阻器

DIN 导轨安装组件

型　号	DV0P3811

●外形尺寸



[单位：mm]

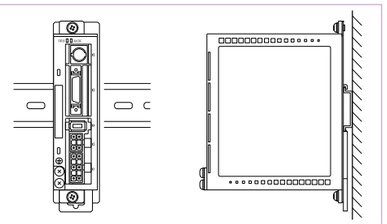
＜提示＞

・附带2个安装螺丝(M4×长8、平头小螺丝)。
・轨道停止伸出状态下为10 mm。

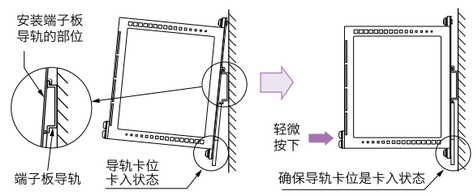
＜可选件使用注意＞

使用前请务必仔细阅读《使用说明书》，充分确认注意事项后正确使用。另外，请勿施加过大压力。

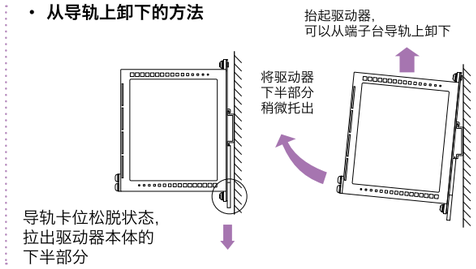
・驱动器安装至端子板导轨



・**安装方法**



・**从导轨上卸下的方法**

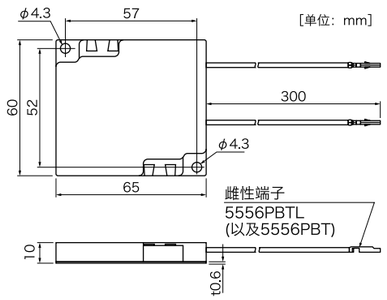


外置再生电阻器

型　号	制造形式	规　格			备　注 （驱动器电压规格）
		电阻值	额定电压	内置温度保险丝动作温度	
		Ω	W	℃	
DV0P2890	45M03	50	10	137 $^{+3}_{-2}$	单相 100 V 用
DV0P2891	45M03	100	10	137 $^{+3}_{-2}$	单相・三相 200 V 用

由 Iwaki Musen Kenkyuusho Co., Ltd. 制造。

●外形尺寸



＜注意＞

再生电阻器为高温状态。

应采取火灾、烫伤的预防措施。
请勿在易燃物品附近安装。
请勿在手可触摸到的场所安装。

＜要求＞

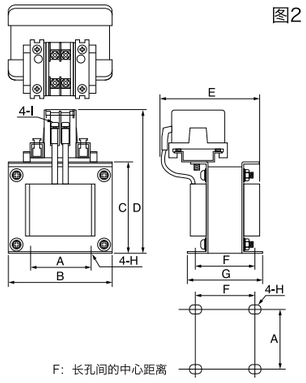
安全起见，内置有温度保险丝。
该内置温度保险丝可能会因散热条件、环境温度范围、电源电压、负载波动等因素而熔断。
请将该再生电阻器接入设备中确认运转状态，在易发生再生且条件不佳的状态（电源电压高、负载惯量大、减速时间短等情况）下，再生电阻的表面温度应在 100℃以下。请根据工作环境的需要，实施强制风冷措施。

电抗器
电机制动器用浪涌吸收器

电抗器

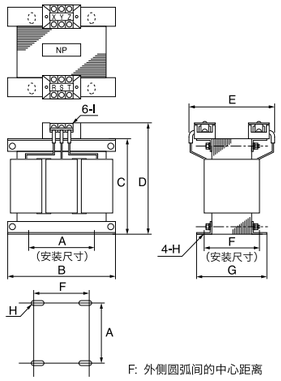
驱动器外型标识	驱动器电源电压规格	额定输出	电抗器型号	图
MKDE	单相 100 V	50～100 W	DV0P227	1
	单相 200 V	50～100 W	DV0P220	2
	三相 200 V	50～200 W		
MLDE	单相 100 V	200 W	DV0P228	1
	单相 200 V	200～400 W	DV0P220	2
	三相 200 V	400 W		

图1



F：长孔间的中心距离

图2



F：外侧圆弧间的中心距离

[单位：mm]

	型 号	A	B	C	D	E(Max)	F	G	H	I	电 感 (mH)	额定电流 (A)
图1	DV0P227	55±0.7	80±1	66.5±1	110Max	90	41±2	55±2	4-5ϕ×10	M4	4.02	5
	DV0P228	55±0.7	80±1	66.5±1	110Max	95	46±2	60±2	4-5ϕ×10	M4	2	8
图2	DV0P220	65±1	125±1	(93)	136Max	155	70+3/–0	85±2	4-7ϕ×12	M4	6.81	3

关于抑制高次谐波的对策

1994 年 9 月，日本通商产业省（现为经济产业省）资源能源厅制定了“高压或特高压受店用户高次谐波抑制对策指导方针”与“家电及通用电气产品的高次谐波抑制对策指导方针”。社团法人日本电机工业会（JEMA）按照上述各指导方针编制了技术资料（高次谐波抑制对策实施要领：JEM-TR 198、JEM-TR 199、JEM-TR 201）一直以来得到广大用户的理解与合作。
自 2004 年 1 月起，通用变频器及伺服驱动器已不属于“家电及通用电气产品高次谐波抑制对策指导方针”对象范围。
随后的 2004 年 9 月 6 日，“家电、通用电气产品的高次谐波抑制对策指导方针”也被废除。
现在，通用变频器及伺服驱动器的高次谐波抑制对策实施要领已变更为以下内容，特此通知。

1. 特殊需求用户使用的所有通用变频器及伺服驱动器机型均符合“高压或特高压受电用户的高次谐波抑制对策指导方针”。对于追求指导方针适用性的广大用户，根据此指导方针，进行等价容量及高次谐波流出电流的计算，得出高次谐波电流值超过合同电力所规定的极限值时，请务必采取适当措施。（参见 JEM-TR 225）
2. 虽然 2004 年 9 月 6 日废除了“家电及通用电气产品的高次谐波抑制对策指导方针”，但不符合“高压或特高压受电用户高次谐波抑制对策指导方针”的用户，从提倡实施综合性高次谐波抑制对策的观点出发，参考以往的指导方针制定了技术资料 JEM-TR 226 及 JEM-TR 227。与以往相同，制定该指导方针的目的是为了尽可能让用户实施单件设备的高次谐波抑制对策。

< 要求 >
使用电抗器时，请务必为每台伺服驱动器都设置 1 台电抗器。

■推荐零件

电机制动器用浪涌吸收器

电机	制动器用浪涌吸收器	
	制造型号	制造商
MUMA　50 W～400 W	Z15D151	SEMITEC Corporation

外围设备制造商一览表

外围设备制造商一览表

制造商	电话号码 / 主页	外围设备名称
Panasonic Corporation Eco Solutions Company	http://panasonic.net/es/	断路器
Panasonic Corporation Automotive & Industrial Systems Company	http://panasonic.net/id/	浪涌吸收器 开关、继电器
Iwaki Musen Kenkyusho Co., Ltd.	+81-44-833-4311 http://www.iwakimusen.co.jp/	再生电阻器
SEMITEC Corporation	+81-3-3621-2703 http://www.semitec.co.jp/english2/	保持制动器用 浪涌吸收器
TDK Corporation	+81-3-5201-7229 http://www.global.tdk.com/	信号线用噪音滤波器
Okaya Electric Industries Co. Ltd.	+81-3-4544-7040 http://www.okayaelec.co.jp/english/index.html	浪涌吸收器 噪音滤波器
Sumitomo 3M	+81-3-5716-7290 http:/solutions.3m.com/wps/portal/3M/ja_JP/WW2/Country/	连接器
Tyco Electronics	+81-44-844-8052 http://www.te.com/ja/home.html	
Japan Molex Inc.	+81-462-65-2313 http://www.molex.co.jp	
DYDEN CORPORATION	+81-3-5805-5880 http://www.dyden.co.jp/english/index.htm	线缆

※ 外围设备制造商一览表仅供参考，会有未事先通知就变更的情况。

MEMO

目 录

A5 家族产品 247
符合欧洲 EC 指令 /EMC 指令 247
符合 UL 标准 247
外围设备结构 249
E 系列 255
符合欧洲 EC 指令 /EMC 指令 255
外围设备结构 255
符合 UL 标准 256
设计支持数据库 257
AC 伺服电机容量选定软件 257
伺服电机用可选件选定软件 257
国际单位制 (SI) 简介 258
电机的容量选定 260
电机选定委托单 266
驱动器与控制器的连接 274
A5 家族产品和各公司可编程控制器的连接 274
从伺服驱动器旧机种到 MINAS A5Ⅱ,A5 系列的替换 279
E 系列和各公司可编程控制器的连接 283
索引 288
海外销售点 305

符合欧洲 EC 指令 /EMC 指令 /UL 标准 /KC

关于欧洲 EC 指令

欧洲 EC 指令适用于出口至欧盟（EU）、具有专用功能以及直接面向普通消费者销售的所有电子产品。这些产品必须符合 EU 统一安全标准，有义务在产品上粘贴表示符合标准的 CE 标记。
本公司为使安装对象的机械、装置更容易符合 EC 指令，实现了符合低电压指令的相关标准。

符合 EMC 指令

本公司的伺服系统规定了伺服驱动器与伺服电机的安装距离、接线等模式（条件），此模式符合 EMC 指令的相关标准。
但是，在组装到实际机械、装置中的状态下，接线条件、接地条件等与该模式不尽相同。因此，需对安装了伺服驱动器、伺服电机的最终机械、装置进行测量，验证其是否符合 EMC 指令（特别是对于无用辐射噪音、杂音端子电压）。

符合 UL 标准

遵守下述①、②的安装条件即可成为符合 UL508C（文件 No.E164620）的标准认证产品。

① 驱动器请在 IEC60664-1 中规定的污染度 2 或 1 的环境下使用（例：安装在 IP54 的控制柜内）。

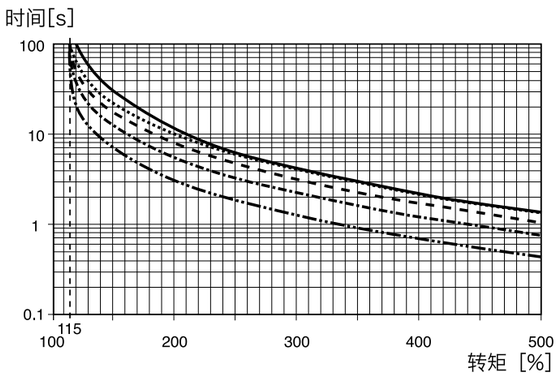
② 电源与噪音滤波器之间请务必连接 UL 认证（LISTED、带Ⓤ标记）的断路器或 UL 认证（LISTED、带Ⓤ标记）的保险丝。
断路器 / 保险丝的额定电流请参见 P.19“适用外围设备一览表”。接线请使用额定温度 75℃以上的铜芯电线。

③ 超载保护级驱动器
当有效电流大于或等于额定电流的115%时，驱动器的超载保护功能将按照时限特性（参照图表）动作。请确认驱动器的有效电流未超过额定电流。瞬间最大容许电流通过 Pr0.13（第 1 转矩极限）、Pr5.22（第 2 转矩极限）设定。

过载保护时限特性

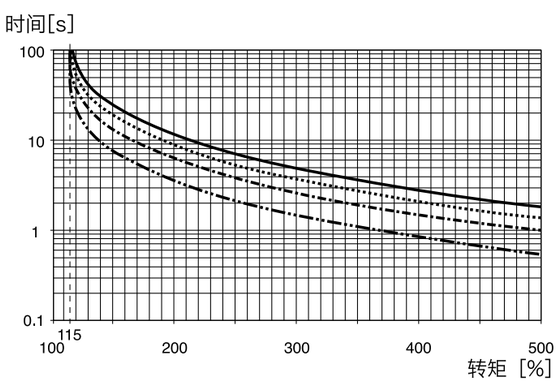
• 电机类型：M□ME

MSME 50 W
MSME 100 W（100 V）
MSME 100 W（200 V）
MSME 200 W
MSME 400 W
MSME 750 W（200 V）
MSME 750 W（400 V）
1.0 kW ～ 5.0 kW
MDME 400 W ～ 15.0 kW
MHME 1.0 kW ～ 7.5 kW
MGME 0.9 kW ～ 6.0 kW



• 电机类型：M□MD

MSMD 50 W
MSMD 100 W（100 V）
MSMD 100 W（200 V）
MSMD 200 W
MHMD 200 W
MSMD 400 W
MHMD 400 W
MSMD 750 W
MHMD 750 W



适用标准

		驱动器	电机
欧洲 EC 指令	EMC 指令	EN55011 EN61000-6-2 EN61800-3	—
	低电压指令	EN61800-5-1	EN60034-1 EN60034-5
	机械指令 功能安全 *1	ISO13849-1(PL d)(Cat.3) EN61508(SIL2) EN62061(SILCL 2) EN61800-5-2(STO) IEC61326-3-1	—
UL 标准		UL508C （文件 No.E164620）	UL1004-1 （E327868：50 W ～ 750 W 6.0 kW ～ 15.0 kW） UL1004 （E327868：400 W(400 V), 600 W(400 V), 750 W(400 V), 0.9 kW~5.0 kW）
CSA 标准		C22.2 No.14	C22.2 No.100
韩国电波法（KC）*2		KN11 KN61000-4-2,3,4,5,6,8,11	—

IEC ：International Electrotechnical Commission= 国际电工委员会
EN ：Europaischen Normen= 欧洲标准
EMC：Electromagnetic Compatibility= 电磁兼容性指令
UL ：Underwriters Laboratories= 美国保险商试验室
CSA ：Canadian Standards Association= 加拿大标准协会

Pursuant to the directive 2004/108/EC, article 9(2)
Panasonic Testing Centre
Panasonic Service Europe, a division of
Panasonic Marketing Europe GmbH
Winsbergring 15, 22525 Hamburg, F.R. Germany

●出口时，请遵守出口目的地的法令等。

＊1 A5ⅡE, A5E 系列不适用于功能安全（Safety）标准。

＊2 关于韩国电波法的注意事项
该机器是工用电磁波发生机器（Class A）、用于家庭以外的场所。
请销售者及客户注意此点。

A 급 기기 (업무용 방송통신기자재)
이 기기는 업무용(A 급) 전자파적합기기로서 판매자
또는 사용자는 이 점을 주의하시기 바라며, 가정외의
지역에서 사용하는 것을 목적으로 합니다.

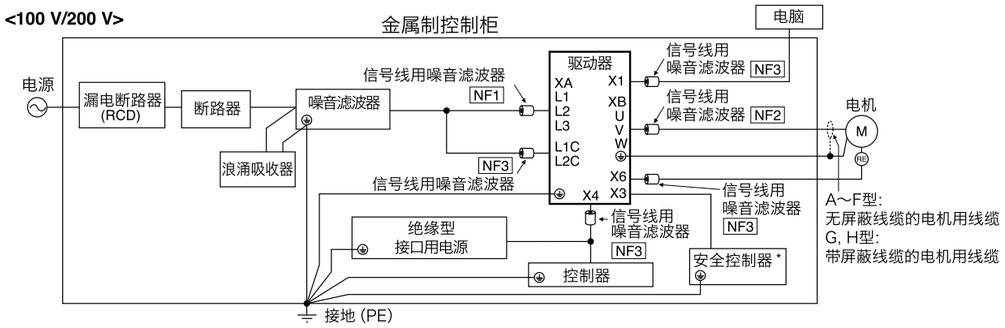
(대상기종 : Servo Driver **)**

外围设备结构

安装环境

驱动器请在 IEC60664-1 中规定的污染度 2 或 1 的环境下使用。(例：安装在 IP54 的控制柜内。)

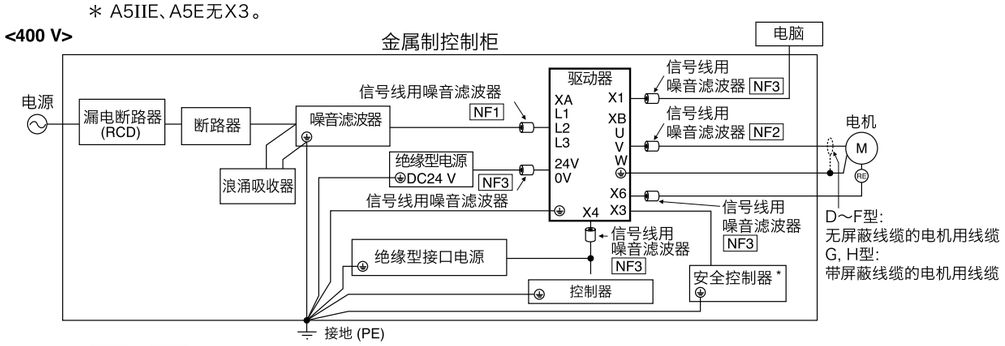
<100 V/200 V>



NF1～NF3, 详情请见P.254“信号线用噪音滤波器”一览表。

＊ A5IIE、A5E无X3。

<400 V>



NF1～NF3, 详情请见P.254“信号线用噪音滤波器”一览表。

＊ A5IIE、A5E无X3。

<注意>

使用外围设备时，请阅读各零件的使用说明书，充分确认注意事项后，再正确使用。并且，请勿对零件施加过大的压力。

电 源

100 V 系统 (A～C 型)	单相 100 V	+10 % −15 %	～	120 V	+10 % −15 %	50/60 Hz
200 V 系统 (A～D 型)	单相 / 三相 200 V	+10 % −15 %	～	240 V	+10 % −15 %	50/60 Hz
200 V 系统 (E～H 型)	三相 200 V	+10 % −15 %	～	230 V	+10 % −15 %	50/60 Hz
400 V 系统 【主电源】 (D～H 型)	三相 380 V	+10 % −15 %	～	480 V	+10 % −15 %	50/60 Hz
400 V 系统 【控制电源】 (D～H 型)	DC 24 V ±15 %					

(1) 本产品是按照 EN61800-5-1:2007的过电压类别 (安装类别) Ⅲ设计的。

(2) 接口用电源请使用符合CE标记的产品或EN标准(EN60950)的绝缘型DC12 V～24 V电源。

断路器

电源与噪音滤波器之间必须连接经 IEC 标准及 UL 认定 (LISTED、带Ⓤ标记) 的断路器。

产品的短路保护功能并非用于分支电路的保护。

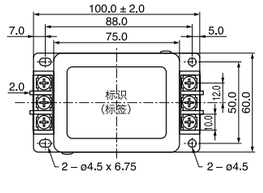
分支电路的保护装置请遵照 NEC 标准及当地标准选取。

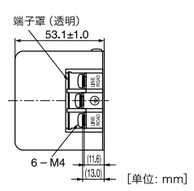
噪音滤波器

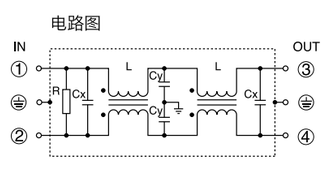
需要使用多台驱动器，而只在电源部安装 1 台共用的噪音滤波器时，请向噪音滤波器制造商咨询。降噪系数更高时，2 台串联使用效果更佳。

• 可选零件

可选件型号	驱动器电压规格	制造商型号	适用驱动器(型号)	制造商
DV0P4170	单相 100 V, 200 V	SUP-EK5-ER-6	A, B 型	Okaya Electric Ind.

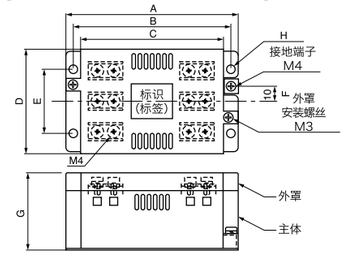




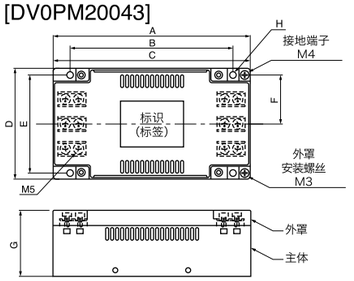


可选件型号	驱动器电压规格	制造商型号	适用驱动器(型号)	制造商
DV0PM20042	三相 200 V	3SUP-HU10-ER-6	A, B型	Okaya Electric Ind.
	单相 100 V, 200 V 三相 200 V		C型	
DV0P4220	单相 / 三相 200 V	3SUP-HU30-ER-6	D 型	
DV0PM20043	三相 200 V	3SUP-HU50-ER-6	E 型	

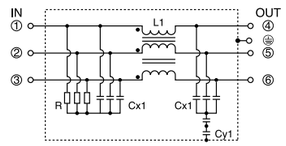
[DV0PM20042, DV0P4220]



[DV0PM20043]



电路图



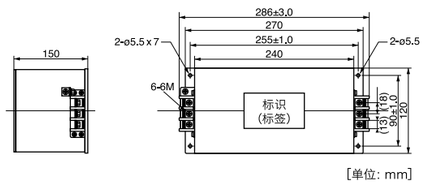
[尺寸] [单位: mm]

	A	B	C	D	E	F	G	H
DV0PM20042	115	105	95	70	43	10	52	5.5
DV0P4220	145	135	125	70	50	10	52	5.5
DV0PM20043	165	136	165	90	80	40	54	5.5

若是单相，请在3个端子中选取2个使用。
剩余1个端子请勿做任何连接。

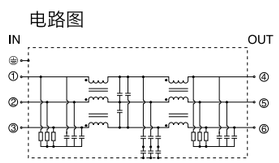
外围设备结构

可选件型号	驱动器电压规格	制造商型号	适用驱动器(型号)	制造商
DV0P3410	三相 200 V	3SUP-HL50-ER-6B	F 型	Okaya Electric Ind.



[单位: mm]

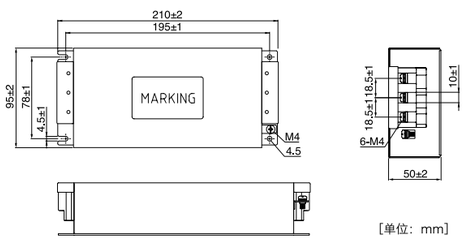
电路图



• 推荐零件

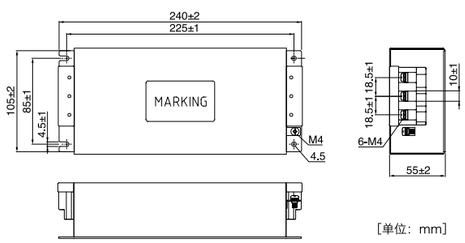
型 号	驱动器电压规格	额定电流 (A)	适用驱动器(型号)	制造商
RTHN-5010	三相 200 V	10	A, B, C 型	TDK-Lambda Corp.
RTHN-5030		30	D 型	
RTHN-5050		50	E, F 型	

[RTHN-5010]



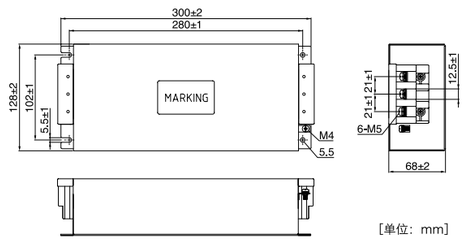
[单位: mm]

[RTHN-5030]



[单位: mm]

[RTHN-5050]



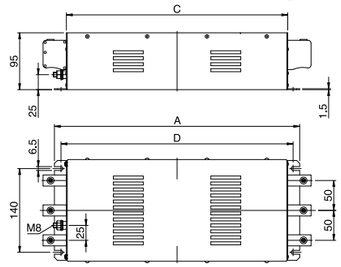
[单位: mm]

<要求>

- 请选择与电源容量(须考虑负载条件)匹配的噪音滤波器。
- 各种噪音滤波器的详细规格请咨询制造商。
- 需使用多台驱动器，而只在电源部安装 1 台共用的滤波器时, 请向噪音滤波器制造商咨询。

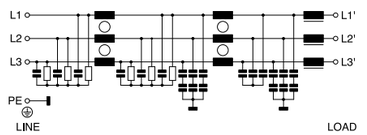
型 号	驱动器电压规格	额定电流 (A)	适用驱动器(型号)	制造商
FS5559-60-34	三相 200 V	60	G 型	Schaffner EMC, Inc.
FS5559-80-34		80	H 型	
FN258L-16-07	三相 400 V	16	D、E 型	
FN258L-30-07		30	F 型	
FN258-42-07		42	G、H 型	
FN258-42-33		42		

[FS5559-60-34, FS5559-80-34]



[单位: mm]

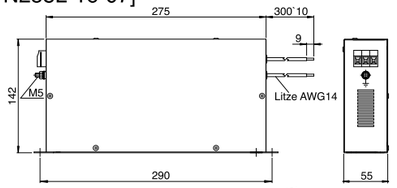
电路图



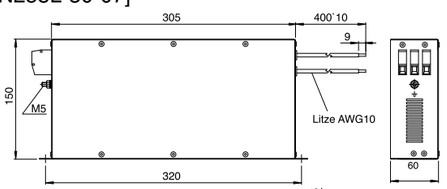
[尺寸]

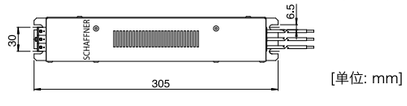
	A	B	C	D
FS5559-60-34	410	170	370	388
FS5559-80-34	460	180	420	438

[FN258L-16-07]

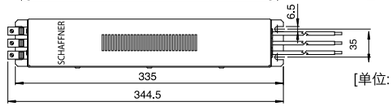


[FN258L-30-07]



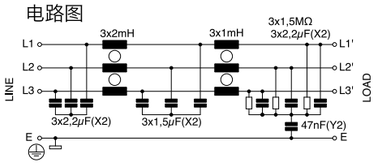


[单位: mm]

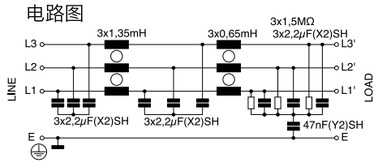


[单位: mm]

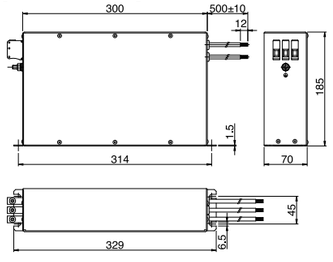
电路图



电路图

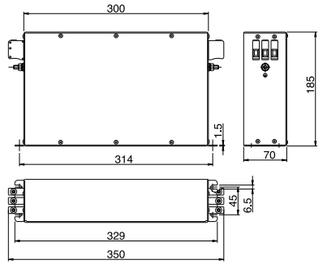


[FN258-42-07]



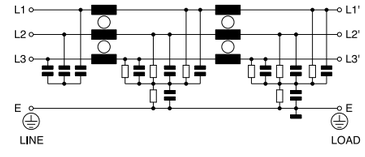
[单位: mm]

[FN258-42-33]



[单位: mm]

电路图



<要求>

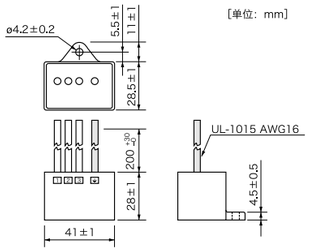
- 请选择与电源容量 (须考虑负载条件) 匹配的噪音滤波器。
- 各种噪音滤波器的详细规格请咨询制造商。
- 需使用多台驱动器，而只在电源部安装 1 台共用的滤波器时，请向噪音滤波器制造商咨询。

外围设备结构

浪涌吸收器

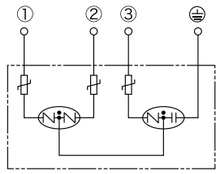
请在噪音滤波器的 1 次侧安装浪涌吸收器。

可选件型号	驱动器电压规格	制造商型号	制造商
DV0P1450	三相　200 V	R·A·V-781BXZ-4	Okaya Electric Ind.
DV0PM20050	三相　400 V	R·A·V-801BXZ-4	

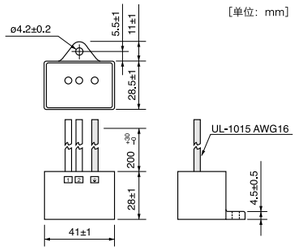


[单位：mm]

电路图

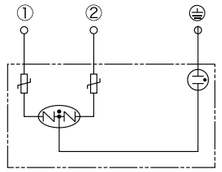


可选件型号	驱动器电压规格	制造商型号	制造商
DV0P4190	单相　100 V, 200 V	R·A·V-781BWZ-4	Okaya Electric Ind.



[单位：mm]

电路图



信号线用噪音滤波器

请在所有线缆（电源线缆、电机线缆、编码器线缆、并行 I／O 线缆、UBS 线缆）中安装信号线用噪音滤波器。

标识*1	适用位置	适用驱动器（外型标识）100 V/200 V	适用驱动器（外型标识）400 V	可选件型号	制造商型号	制造商	数量
NF1	电源线缆	A, B, C, D	D, E, F	DV0P1460	ZCAT3035-1330	TDK Corp.	4
		E, F	—	推荐零件	RJ8035	KK-CORP.CO.JP	1
		G, H	G, H	推荐零件	RJ8095	KK-CORP.CO.JP	1
NF2	电机线缆	A, B, C, D, E, F	D, E, F	DV0P1460	ZCAT3035-1330	TDK Corp.	4
		G, H	G, H	推荐零件	T400-61D	MICROMETALS	1
NF3	・24 V 电源线缆 ・编码器线缆 ・并行 I／O 线缆 ・USB 线缆 ・控制用电源线缆	共通（所有型号共通）		DV0P1460	ZCAT3035-1330	TDK Corp.	4

*1 关于标识的详情请参见 P.249“安装环境”的结构图。

<要求>

安装连接器 XB 连接线缆时，请按实际需要调整线缆前端的外皮长度。

<注意>

固定好信号线用噪音滤波器，以免线缆承受过大的压力。

图 2 外形尺寸

制造商型号	电流值	100 kHz（μH）	尺寸[单位:mm]							
			A	B	C	D1	D2	铁芯厚度	E	F
RJ8035	35 A	9.9±3	170	150	23	80	53	24	R3.5	7
RJ8095	95 A	7.9±3	200	180	34	130	107	35	R3.5	7

图1: DV0P1460(可选件)

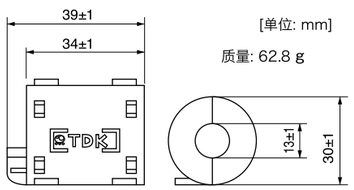


图2: RJ8035, RJ8095
(推荐零件)

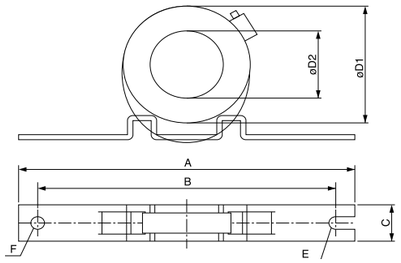
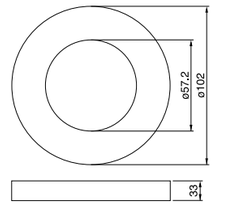


图3: T400-61D
(推荐零件)



[单位: mm]

漏电断路器

请在电源的 1 次侧安装漏电断路器 (RCD)。

漏电断路器请使用直流感应型。

接　地

（1）为了防止触电，请务必连接驱动器的接地端子（⏚）与控制柜的地线 (PE)。

（2）连接到接地端子（⏚）时，不可多根线共接1个端子。接地端子有2个。

<提示>

有关驱动器和适用的外围设备，请参见 P.19“适用外围设备一览表”。

符合欧洲 EC 指令／ EMC 指令
外围设备结构

■符合欧洲 EC 指令／ EMC 指令

关于欧洲 EC 指令

欧洲 EC 指令适用于出口至欧盟 (EU)、具有专用功能以及直接面向普通消费者销售的电子产品。这些产品必须符合 EU 统一安全标准，有义务在产品上贴上表示符合标准的 CE 标记。
本公司为使安装对象的机械、装置更容易符合 EC 指令，实现了符合低电压指令的相关标准。

符合 EMC 指令

本公司的伺服系统规定了伺服驱动器与伺服电机的安装距离、接线等模式 (条件)，此模式符合 EMC 指令的相关标准。但是，在安装到实际机械、装置中的状态下，接线条件、接地条件等与该模式不尽相同。因此，需对安装了伺服驱动器、伺服电机的最终机械、装置进行测量，验证其是否符合 EMC 指令 (特别是对于无用辐射噪音、杂音端子电压)。

符合标准

对 象	适用标准		
电机	IEC60034-1 No.100	IEC60034-5　UL1004　CSA22.2	符合低电压指令的关联标准
	EN50178	UL508C　CSA22.2　No.14	
电机・驱动器	EN55011	工、科、医用 ISM 射频设备无线电干扰特性	符合 EMC 指令的关联标准
	EN61000-6-2	工业环境中的抗扰性标准	
	IEC61000-4-2	静电放电抗扰性测试	
	IEC61000-4-3	无线频率放射电磁场抗扰性试验	
	IEC61000-4-4	电的高速过渡现象，脉冲群抗扰度试验	
	IEC61000-4-5	雷电浪涌抗扰性试验	
	IEC61000-4-6	射频场感应的传导干扰度试验	
	IEC61000-4-11	瞬时停电抗扰性试验	

IEC ：International Electrotechnical Commission = 国际电工委员会
EN ：Europaischen Normen= 欧洲标准
EMC: Electromagnetic Compatibility= 电磁兼容性
UL ：Underwriters Laboratories= 美国保险商实验室
CSA: Canadian Standards Association= 加拿大标准协会

Pursuant to at the directive 2004/108/EC,article 9(2)

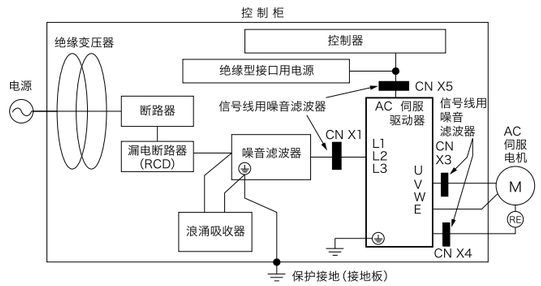
Panasonic Testing Centre
Panasonic Service Europe,
a division of Panasonic Marketing Europe GmbH
Winsbergring 15,22525 Hamburg,F.R.Germany

■外围设备结构

<可选件使用时的注意事项>
使用时，请阅读各零件的使用说明书，充分确认注意事项后，再正确使用。并且，请勿对零件施加过大的压力。

安装环境

伺服驱动器请在 IEC60664-1 中规定的污染度 2 或 1 的环境下使用。
(例：安装在 IP54 的控制柜内)



电　源

100 V 系统	单相 100 V ＋10 % －15 % ～ 115 V ＋10 % －15 %	50/60 Hz
200 V 系统	单相 200 V ＋10 % －15 % ～ 240 V ＋10 % －15 %	50/60 Hz
200 V 系统	三相 200 V ＋10 % －15 % ～ 240 V ＋10 % －15 %	50/60 Hz

(1)　请在由 IEC60664-1 规定的过电压类别Ⅱ的环境下使用。
(2)　接口用电源请使用符合 CE 标记的产品或 EN 标准 (EN60950) 的绝缘型 DC12 ～ 24V 电源。

断路器

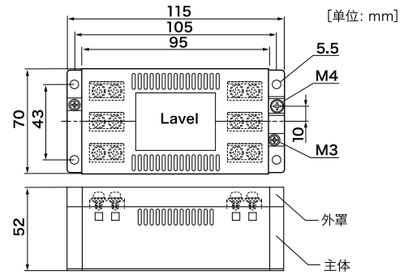
电源与噪音滤波器之间必须连接 IEC 标准及 UL 认定 (LISTED、带 Ⓤ 标记) 的断路器。

外围设备结构
符合 UL 标准

噪音滤波器

需要使用多台驱动器，而只在电源部安装 1 台共用的噪音滤波器时，请向噪音滤波器制造商咨询。

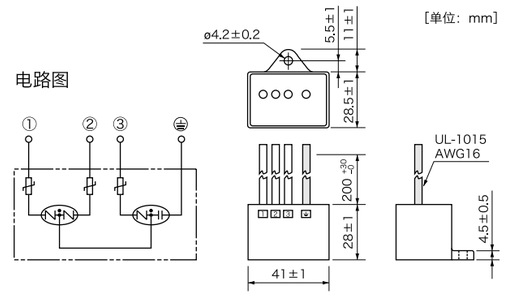
可选件型号	驱动器电压规格	制造商
DV0P4160	3SUP-HU10-ER-6	Okaya Electric Industries Co.



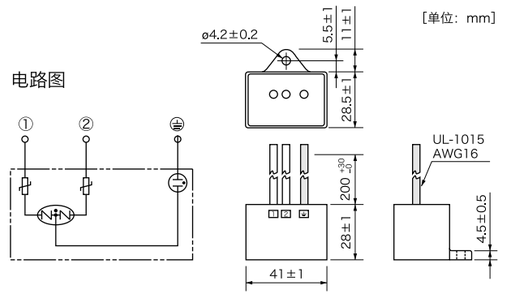
浪涌吸收器

请在噪音滤波器的 1 次侧安装浪涌吸收器。

可选件型号	驱动器电压规格	型 号	制造商
DV0P1450	三相200 V	R･A･V-781BXZ-4	Okaya Electric



可选件型号	驱动器电压规格	型 号	制造商
DV0P4190	单相 100 V, 200 V	R･A･V-781BWZ-4	Okaya Electric



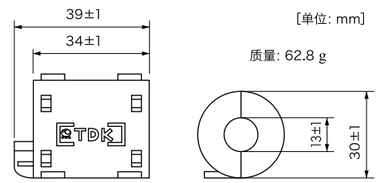
<要求>
进行机器、装置的耐压试验时，请务必卸下浪涌吸收器。否则可能损伤浪涌吸收器。

信号线用噪音滤波器

请在所有线缆 (电源线缆、电机线缆、编码器线缆、并行 I ／ O 线缆) 中安装信号线适用噪音滤波器。

<注意>
・固定好信号线用噪音滤波器，以免线缆承受过大的应力。
・需使用多根轴时，各驱动器发出的噪音会相互影响，有可能会造成驱动器或外围设备运行出错。
　请在驱动器与电机线缆 (除地线以外 U・V・W 线) 之间使用信号线适用的噪音滤波器。
　(请参见 P.255 “外围设备结构”。)

可选件型号	型　号	数量	制造商
DV0P1460	ZCAT3035-1330	4	TDK Corp.



接　地

(1)　为了防止触电，请务必连接伺服驱动器的保护接地端子 (⏚) 与控制柜的保护地线 (PE)。
(2)　连接到保护接地端子 (⏚) 时，不可多根线共接1 个端子。保护接地端子有2 个。

漏电断路器

请在电源的 1 次侧安装漏电断路器 (RCD)。
漏电断路器请使用 IEC60947-2,JISC8201-2-2 中规定的 B 型 (直流感应型)。

■符合UL标准

遵守下述①、②的安装条件，即可成为符合 UL508C (文件 No.E164620) 的标准认证产品。
①驱动器请在 IEC60664-1 中规定的污染度 2 或 1 的环境下使用
　(例：安装在 IP54 的控制柜内)。
②电源与噪音滤波器之间,请务必连接 UL认证 (LISTED、带 Ⓤ 标记) 的断路器或 UL 认证(LISTED、带 Ⓤ 标记) 的保险丝。

AC 伺服电机容量选定软件
伺服电机用可选件选定软件

AC伺服电机容量选定软件

备有电脑用软件“Mselect”,可简单进行伺服电机的容量选择。

■3步选定法

1. 选定机构要素，输入规格数值

选定机器的机构要素，输入实际数值。
由于要素能在一定范围内尽量添加，因此可获得与实机几乎相同
的模拟效果。

2. 输入运转模式

请输入预定的运转模式。
输入方法有“速度、转速基准”和“绝对位置基准”2种，还可设定
有无S字加减速
等项目。

3. 选择电机

通过以上2个步骤，自动显示适合客户所有机构的电机列表。请根据使用目的确定电机。

确定电机

确定了电机后，即显示所选电机与驱动器的详细规格以及与判定相关的详细内容。也可以打印。

伺服电机用可选件选择软件

可以“迅速、简便、正确”地选择复杂的可选件。

■可选件的2种选择方法

1. 通过驱动器系列、电机类型进行选择

可通过下拉菜单选择驱动器系列、电机类型、电机规格。
不知道型号时可采用此方法。

2. 输入型号

现在已经在使用伺服电机和驱动器等设备，
型号已知时，直接输入型号，这样可省去输入电机和驱动器规格的步骤。

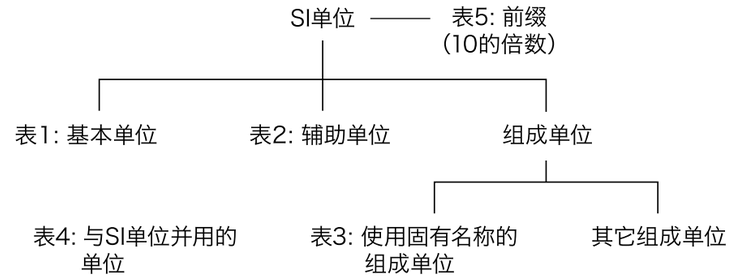
选定结果

可选件按种类分别列表。
因此，能轻松找到所需的可选件。

※利用电机容量选定软件选择电机时，只需按“可选件选择”键，即显示此画面。

设计支持数据库请从官网上下载后使用。 http://industrial.panasonic.com/ea/i/25000/motor_fa_c/motor_fa_c.html

单位制的构成



●表1：基本单位

物理量	单位名称	单位标识
长度	米	m
质量	千克	kg
时间	秒	s
电流	安培	A
热力学温度	开 (尔文)	K
物质的量	摩尔	mol
发光强度	坎德拉	cd

●表2：辅助单位

物理量	单位名称	单位标识
平面角	弧度	rad
立体角	球面度	sr

●表3：使用固有名称的主要组成单位

物理量	单位名称	单位标识	采用基本单位或辅助单位的组写方法或采用其他组成单位的组写方法
频率	赫兹	Hz	1 Hz = 1 s^{-1}
力	牛	N	1 N = 1 kg·m/s^2
压力、应力	帕	Pa	1 Pa = 1 N/m^2
能、功、热量	焦耳	J	1 J = 1 N·m
作功量、功率、动力、电力	瓦特	W	1 W = 1 J/s
电荷、电量	库仑	C	1 C = 1 A·s
电位、电位差、电压、电动势	伏特	V	1 V = 1 J/C
电容	法拉第	F	1 F = 1 C/V
电阻	欧姆	Ω	1 Ω = 1 V/A
电导	西	S	1 S = 1 $Ω^{-1}$
磁通量	韦伯	Wb	1 Wb = 1 V·s
磁感应强度	特斯拉	T	1 T = 1 Wb/m^2
电感	亨	H	1 H = 1 Wb/A
摄氏温度	摄氏度或度	℃	t℃ = (t+273.15) K
光通量	流明	lm	1 lm = 1 cd·sr
光照度	勒克	lx	1 lx = 1 lm/m^2

●表4：与SI单位并用的单位

物理量	单位名称	单位标识
时　间	分	min
	时	h
	日	d
平面角	度	°
	分	′
	秒	″
体　积	升	l, L
质　量	吨	t

●表5：前缀

与单位相乘的倍数	前　缀	
	名　称	标　识
10^{18}	exa	E
10^{15}	peta	P
10^{12}	tera	T
10^{9}	giga	G
10^{6}	mega	M
10^{3}	kilo	k
10^{2}	hecto	h
10	deca	da
10^{-1}	deci	d
10^{-2}	centi	c
10^{-3}	milli	m
10^{-6}	micro	μ
10^{-9}	nano	n
10^{-12}	pico	p
10^{-15}	femto	f
10^{-18}	atto	a

主要换算单位

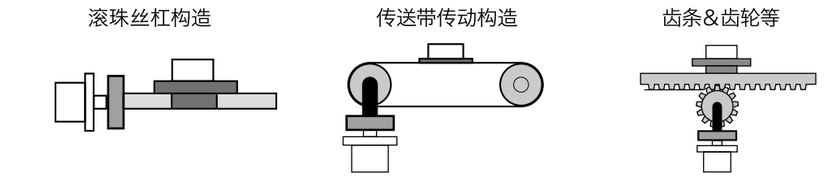
物理量	旧单位符号	SI单位及允许并用单位的符号	换算值
长　度	μ (微米)	μm	1 μ = 1 μm (微米)
加速度	Gal	m/s^2	1 Gal = 10^{-2} m/s^2
	G	m/s^2	1 G = 9.80665 m/s^2
频　率	c/s,c	Hz	1 c/s = Hz
转　速	rpm	s^{-1} 或 min^{-1},r/min	1 rpm = 1 min^{-1}
重　量	kgf	-	数值相同
质　量	-	kg	
重量流量	kgf/s	-	数值相同
质量流量	-	kg/s	
比　重	kgf/m^3	-	数值相同
密　度	-	kg/m^3	
比　容	m^3/kgf	m^3/kg	数值相同
载　重	kgf	N	1 kgf = 9.80665 N
力	kgf	N	1 kgf = 9.80665 N
	dyn	N	1 dyn = 10^{-5} N
力　矩	kgf·m	N·m	1 kgf·m = 9.806 N·m
压　力	kgf/cm^2	Pa, bar (1) 或 kgf/cm^2	1 kgf/cm^2 = 9.80665×10^4 Pa =0.980665 bar
	at (工程大气压)	Pa	1 at = 9.80665×10^4 Pa
	atm (气压)	Pa	1 atm = 1.01325×10^5 Pa
	mH_2O,mAq	Pa	1 mH_2O = 9.80665×10^3 Pa
	mmHg	Pa 或 mmHg (2)	1 mmHg = 133.322 Pa
	Torr	Pa	
应　力	kgf/mm^2	Pa 或 N/m^2	1 kgf/mm^2 = 9.80665×10^6 Pa = 9.80665×10^6 N/m^2
	kgf/cm^2	Pa 或 N/m^2	1 kgf/cm^2 = 9.80665×10^4 Pa = 9.80665×10^4 N/m^2
弹性模量	kgf/m^2	Pa 或 N/m^2	1 kgf/m^2 = 9.80665 Pa = 9.80665 N/m^2 1 kgf/cm^2 = 9.80665×10^4 N/m^2
能·功	kgf·m	J (焦耳)	1 kgf·m = 9.80665 J
	erg	J	1 erg = 10^{-7} J
功率·动力	kgf·m/s	W (瓦特)	1 kgf·m/s = 9.80665 W
	PS	W	1 PS = 0.7355 kW
粘　度	PP	Pa·s	1 P = 0.1 Pa·s
动力粘度	St	mm^2/s	10^{-2} St = 1 mm^2/s
热力学温度	K	K (开尔文)	1 K = 1 K
温度间隔	deg	K (3)	1 deg = 1 K
热　量	cal	J	1 cal = 4.18605 J
热　容	cal/℃	J/K (3)	1 cal/℃ = 4.18605 J/K
比热·比热容	cal/ (kgf·℃)	cal/ (kgf·K) (3)	1 cal/ (kgf·℃) = 4.18605 J/ (kg·K)
熵	cal/K	J/K	1 cal/K = 4.18605 J/K
比　熵	cal/ (kgf·K)	J/(kg·K)	1 cal/ (kgf·K) = 4.18605 J/ (kg·K)
内能 (焓)	cal	J	1 cal = 4.18605 J
比内能 (比焓)	cal/kgf	J/kg	1 cal/kgf = 4.18605 J/kg
热流量	cal/h	W	1 kcal/h = 1.16279 W
面积热流量	cal/ (h·m^2)	W/m^2	1 kcal/ (h·m^2) = 1.16279 W/m^2
热导率	cal/ (h·m·℃)	W/ (m·K) (3)	1 kcal/ (h·m·℃) = 1.16279 W/ (m·K)
传热系数	cal/ (h·m^2·℃)	W/ (m^2·K) (3)	1 kcal/ (h·m^2·℃) = 1.16279 W/ (m^2·K)
磁场强度	Oe	A/m	1 Oe = 10^3/ (4π) A/m
磁通量	Mx	Wb (韦伯)	1 Mx= 10^{-8} Wb
磁感应强度	Gs,G	T (特斯拉)	1 Gs = 10^{-4} T

注 (1) 适用于液体的压力, 国际标准中使用bar、气象上用于大气压。
(2) 也可用于血压计的刻度或指示。
(3) 也可使用 “℃” 来代替 “K” 。

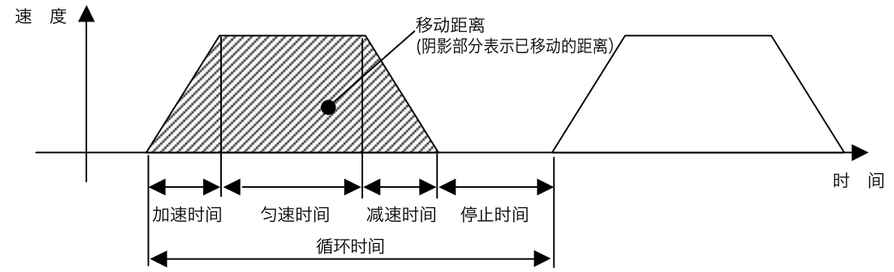
电机选定的步骤

1. 确定构造部。
此外, 还要确定各种构造零件 (滚珠丝杠的长度、螺距和滑轮直径等) 的详细规格。

<构造部典型示例>



2. 确定运转模式。
加减速时间、匀速时间、停止时间、循环时间、移动距离



注) 运转模式对电机的容量选择有很大的影响。
除特殊情况外, 尽可能增大加减速时间、停止时间, 即可选用小容量的电机。

3. 计算负载惯量和惯量比。
结合各机构部计算负载惯量。(请参见普通的惯量及其计算方法)
用所选电机的惯量去除负载惯量, 计算惯量比。
此时需注意, 电机惯量的产品目录值单位为 “×10^{-4} kg·m^2” 。

4. 计算转速
根据移动距离、加减速时间、匀速时间计算电机转速。

5. 计算转矩
根据负载惯量和加减速时间、匀速时间计算所需的电机转矩。

6. 选择电机
选择能满足以上3～5项条件的电机。

与选择相关的项目说明

1. 转矩

(1) 峰值转矩

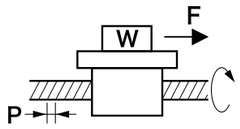
运转过程中(主要是加减速时)电机所需的最大转矩。
大致为电机最大转矩的80%以下。转矩为负值时可能需要再生电阻。

(2) 移动转矩、停止时的保持转矩

电机长时间运转所需的转矩。
大致为电机额定转矩的80%以下。转矩为负值时可能需要再生电阻。

各机构移动转矩的计算公式

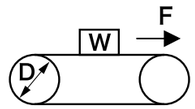
滚珠丝杠构造



移动转矩 $T_f = \dfrac{P}{2\pi\eta}(\mu g W + F)$

W: 质量 [kg]　　η: 机械部分的效率
P: 螺距 [m]　　μ: 摩擦系数
F: 外力 [N]　　g: 重力加速度9.8 [m/s^2]

传送带传动构造



移动转矩 $T_f = \dfrac{D}{2\pi\eta}(\mu g W + F)$

W: 质量 [kg]　　η: 机械部分的效率
D: 滑轮直径 [m]　　μ: 摩擦系数
F: 外力 [N]　　g: 重力加速度9.8 [m/s^2]

(3) 有效转矩

运转、停止全过程所需转矩的平方平均值的单位时间数值。
大致为电机额定转矩的80%以下。

$$Trms = \sqrt{\frac{Ta^2\times ta + Tf^2\times tb + Td^2\times td}{tc}}$$

Ta : 加速时转矩 [N·m]　　**ta**: 加速时间 [s]　　**tc**: 循环时间 [s]
Tf : 移动转矩 [N·m]　　**tb**: 匀速时间 [s]　　(运转时间+停止时间)
Td : 减速时转矩 [N·m]　　**td**: 减速时间 [s]

2. 转速

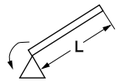
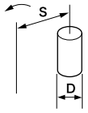
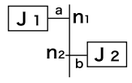
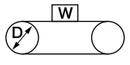
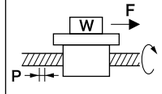
最高转速

运转时电机的最高转速: 大致为额定转速以下。
需使用至电机的最高转速时, 应注意转矩和温度上升。
实际的计算请参照选择实例。

3. 惯量、惯量比

惯量相当于保持某种状态所需的力。
惯量比是用电机的转动惯量去除负载惯量的数值。
按照通常标准, 750 W以下的电机为20倍以下、1000 W以上的电机为10倍以下。
若要求快速响应, 则需更小的惯量比。
(反之, 如果加速时间允许数秒钟, 就可采用更大的惯量比。)

普通惯量及其计算方法

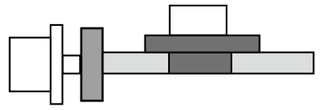
形 状	J 的 计 算 公 式	形 状	J 的 计 算 公 式
圆 盘 	$J = \frac{1}{8} WD^2$ [kg·m^2] **W**: 质量 [kg] **D**: 外径 [m]	**空心圆柱** 	$J = \frac{1}{8} W(D^2+d^2)$ [kg·m^2] **W**: 质量 [kg] **D**: 外径 [m] **d** : 内径 [m]
棱 柱 	$J = \frac{1}{12} W(a^2+b^2)$ [kg·m^2] **W**: 质量 [kg] **a**, **b**, **c**: 3条边长 [m]	**均质圆棒** 	$J = \frac{1}{48} W(3D^2+4L^2)$ [kg·m^2] **W**: 质量 [kg] **D**: 外径 [m] **L** : 长度 [m]
直 棒 	$J = \frac{1}{3} WL^2$ [kg·m^2] **W**: 质量 [kg] **L** : 长度 [m]	**分离杆** 	$J = \frac{1}{8} WD^2 + WS^2$ [kg·m^2] **W**: 质量 [kg] **D**: 外径 [m] **S**: 距离 [m]
减速机 	换算至a轴的惯量 $J = J_1 + \left(\frac{n^2}{n^1}\right)^2 J_2$ [kg·m^2] n_1: a轴转速 [r/min] n_2: b轴转速 [r/min]		
传送带 	$J = \frac{1}{4} WD^2$ [kg·m^2] **W**: 传送带上的质量 [kg] **D**: 传送轮直径 [m] ※不含传送轮的J	**滚珠丝杠** 	$J = J_B + \frac{W\cdot P^2}{4\pi^2}$ [kg·m^2] **W** : 质量 [kg] **P** : 螺距 J_B: 滚珠丝杠的J

质量 **W** [kg]不明时, 按下述方法计算:
质量 **W** [kg] = 密度 ρ [kg/m^3] × 体积 **V**[m^3]
各种材料的密度
铁 $\rho = 7.9\times10^3$ [kg/m^3]　　铝 $\rho = 2.8\times10^3$ [kg/m^3]
黄铜 $\rho = 8.5\times10^3$ [kg/m^3]

使用滚珠丝杠构造时

使用滚珠丝杠构造时

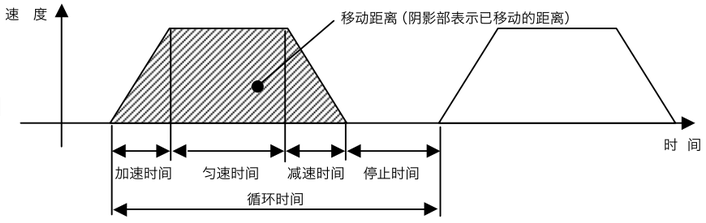
1. 使用滚珠丝杠构造时的选择示例



工件部分的质量	$W_A = 10$ [kg]
滚珠丝杠的长度	$B_L = 0.5$ [m]
滚珠丝杠的直径	$B_D = 0.02$ [m]
滚珠丝杠的螺距	$B_P = 0.02$ [m]
滚珠丝杠效率	$B_\eta = 0.9$
移动距离	0.3 [m]
连轴器的惯量	$J_C = 10 \times 10^{-6}$ [kg·m²] (可用生产厂家产品目录的数值或计算)

2. 运转模式

加速时间	$t_a = 0.1$ [s]
匀速时间	$t_b = 0.8$ [s]
减速时间	$t_d = 0.1$ [s]
循环时间	$t_c = 2$ [s]
移动距离	0.3 [m]



3. 滚珠丝杠的质量

$$B_W = \rho \times \pi \times \left(\frac{B_D}{2}\right)^2 B_L = 7.9\times10^3\times\pi\left(\frac{0.02}{2}\right)^2\times0.5$$
$$= 1.24 \quad [kg]$$

4. 负载部分的惯量

$$J_L = J_C + J_B = J_C + \frac{1}{8} B_W \times B_D^2 + \frac{W_A \cdot B_P^2}{4\pi^2}$$
$$= 0.00001 + (1.24\times0.02^2)/8 + 10\times0.02^2/4\pi^2$$
$$= 1.73\times10^{-4} \text{ [kg·m²]}$$

5. 预选电机　若选200 W, 则　$J_M = 0.14\times10^{-4}$ [kg·m²]

6. 惯量比

$$J_L/J_M = 1.73\times10^{-4}/0.14\times10^{-4}$$
$$= 12.3 \text{ 倍} < 30.0 \text{ 倍}$$

（若选100 W, 则$J_M = 0.051\times10^{-4}$, 为33.9倍）

7. 最高速度 Vmax

$$\frac{1}{2}\times\text{加速时间}\times V_{max} + \text{匀速时间}\times V_{max} + \frac{1}{2}\times\text{减速时间}\times V_{max} = \text{移动距离}$$
$$\frac{1}{2}\times0.1\times V_{max} + 0.8\times V_{max} + \frac{1}{2}\times0.1\times V_{max} = 0.3$$
$$0.9\times V_{max} = 0.3$$
$$V_{max} = 0.3/0.9 = 0.334 \text{ [m/s]}$$

8. 转速　要换算成N [r/min] , 滚珠丝杠转1圈的螺距为B_P=0.02 [m]

$$N = 0.334/0.02 = 16.7 \text{ [r/s]}$$
$$= 16.7\times60 = 1002 \text{ [r/min]} < 3000 \text{ [r/min]}$$ (200 W电机的额定转速)

9. 计算转矩

移动转矩

$$T_f = \frac{B_P}{2\pi B\eta}(\mu g W_A + F) = \frac{0.02}{2\pi\times0.9}(0.1\times9.8\times10+0)$$
$$= 0.035 \text{ [N·m]}$$

加速时转矩

$$T_a = \frac{(J_L+J_M)\times2\pi N \text{ [r/s]}}{\text{加速时间 [s]}} + \text{移动转矩}$$
$$= \frac{(1.73\times10^{-4}+0.14\times10^{-4})\times2\pi\times16.7}{0.1} + 0.035$$
$$= 0.196+0.035 = 0.231 \text{ [N·m]}$$

减速时转矩

$$T_d = \frac{(J_L+J_M)\times2\pi N \text{ [r/s]}}{\text{减速时间 [s]}} - \text{移动转矩}$$
$$= \frac{(1.73\times10^{-4}+0.14\times10^{-4})\times2\pi\times16.7}{0.1} - 0.035$$
$$= 0.196-0.035 = 0.161 \text{ [N·m]}$$

10. 确认最大转矩　加速时的转矩 = T_a = 0.231 [N·m] < 1.91 [N·m] (200 W电机的最大转矩)

11. 确认有效转矩

$$T_{rms} = \sqrt{\frac{T_a^2\times t_a + T_f^2\times t_b + T_d^2\times t_d}{t_c}}$$
$$= \sqrt{\frac{0.231^2\times0.1 + 0.035^2\times0.8 + 0.161^2\times0.1}{2}}$$
$$= 0.067 \text{ [N·m]} < 0.64 \text{ [N·m]}$$ (200 W电机的额定转矩)

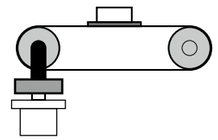
12. 根据以上计算可知转矩虽有较大的余量, 但根据惯量比选择200 W电机

选择示例

使用传送带构造时的选择示例

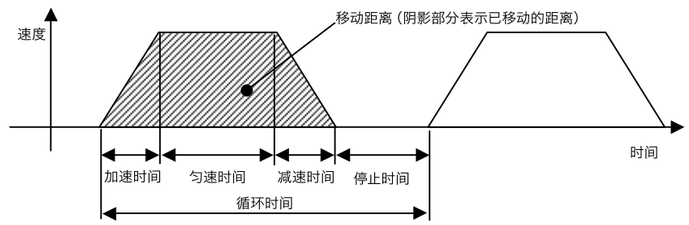
1. 构造:

工件部分的质量	$W_A = 2$ [kg] (含传送带)
滑轮直径	$P_D = 0.05$ [m]
滑轮质量	$W_P = 0.5$ [kg] (可用生产厂家产品目录的数值或计算)
构造部分的效率	$B_\eta = 0.8$
连轴器的惯量	$J_C = 0$ (电机轴直接连接)
皮带机械惯量	J_B
滑轮惯性	J_P



2. 运转模式

加速时间	$t_a = 0.1$ [s]
匀速时间	$t_b = 0.8$ [s]
减速时间	$t_d = 0.1$ [s]
循环时间	$t_c = 2$ [s]
移动距离	1 [m]



3. 负载部分的惯量

$$J_L = J_C + J_B + J_P$$
$$= J_C + \frac{1}{4} W_A \times P_D^2 + \frac{1}{8} W_P \times P_D^2 \times 2$$
$$= 0 + \frac{1}{4}\times2\times0.05^2 + \frac{1}{8}\times0.5\times0.05^2\times2$$
$$= 0.00156 = 15.6\times10^{-4} \text{ [kg·m²]}$$

4. 预选电机　若选750 W, 则　$J_M = 0.87\times10^{-4}$ [kg·m²]

5. 惯量比　$J_L/J_M = 15.6\times10^{-4}/0.87\times10^{-4}$
$= 17.9$倍 < 20倍以下

选定示例

6. 最高速度（Vmax）

$$\frac{1}{2} \times \text{加速时间} \times V\max + \text{匀速时间} \times V\max + \frac{1}{2} \times \text{减速时间} \times V\max = \text{移动距离}$$

$$\frac{1}{2} \times 0.1 \times V\max + 0.8 \times V\max + \frac{1}{2} \times 0.1 \times V\max = 1$$

$$0.9 \times V\max = 1$$

$$V\max = 1/0.9 = 1.111\ [m/s]$$

7. 转速　要换算成N [r/min]，滑轮转1圈: $\pi \times P_D = 0.157$ [m]

$$N = 1.111/0.157 = 7.08\ [r/s]$$

$$= 7.08 \times 60 = 424.8\ [r/min] < 3000\ [r/min]$$ （750 W电机的额定转速）

8. 计算转矩

移动转矩

$$T_f = \frac{P_D}{2\eta}(\mu g W_A + F) = \frac{0.05}{2 \times 0.8}(0.1 \times 9.8 \times 3 + 0)$$

$$= 0.061\ [N \cdot m]$$

加速时转矩

$$T_a = \frac{(J_L + J_M) \times 2\pi N\ [r/s]}{\text{加速时间}\ [s]} + \text{移动转矩}$$

$$= \frac{(15.6 \times 10^{-4} + 0.87 \times 10^{-4}) \times 2\pi \times 7.08}{0.1} + 0.061$$

$$= 0.751 + 0.061 = 0.812\ [N \cdot m]$$

减速时转矩

$$T_d = \frac{(J_L + J_M) \times 2\pi N\ [r/s]}{\text{减速时间}\ [s]} - \text{移动转矩}$$

$$= \frac{(15.6 \times 10^{-4} + 0.87 \times 10^{-4}) \times 2\pi \times 7.08}{0.1} - 0.061$$

$$= 0.751 - 0.061 = 0.69\ [N \cdot m]$$

9. 确认最大转矩

加速时转矩　$T_a = 0.812\ [N \cdot m] < 7.1\ [N \cdot m]$ （750 W电机的最大转矩）

10. 确认有效转矩

$$T_{rms} = \sqrt{\frac{T_a^2 \times t_a + T_f^2 \times t_b + T_d^2 \times t_d}{t_c}}$$

$$= \sqrt{\frac{0.812^2 \times 0.1 + 0.061^2 \times 0.8 + 0.69^2 \times 0.1}{2}}$$

$$= 0.241\ [N \cdot m] < 2.4\ [N \cdot m]$$ （750 W电机的额定转矩）

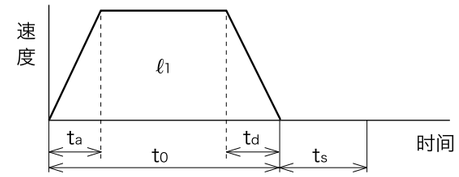
11. 根据上述计算可选750 W电视。

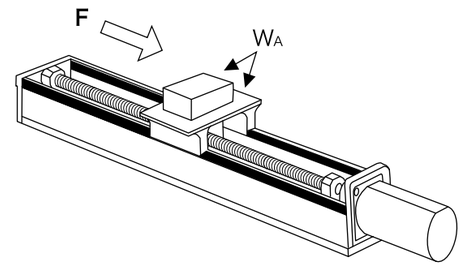
电机选定委托1: 滚珠丝杠驱动

1. 驱动构造和运转数据

① 每1次的工件移动量	ℓ_1:	mm
② 所花时间	t_0:	s
（如有需要请填写③④项）		
③ 加速时间	t_a:	s
④ 减速时间	t_d:	s
⑤ 停止时间	t_s:	s
⑥ 最大进给速度	v:	mm/s
⑦ 施加的外力	F:	N
⑧ 工件的停止精度	±	mm
⑨ 滑台工件的总重量	W_A:	kg
⑩ 电源电压		V
⑪ 滚珠丝杠的轴径		mm
⑫ 滚珠丝杠的总长		mm
⑬ 滚珠丝杠的螺距		mm

运转模式





⑭ 移动方向（水平、垂直等）

2. 其它数据

（关于其它详细结构，如有指定事项请填入下栏。）

公司名称:

部门:

姓名:

地址:

TEL:

FAX:

E-mail:

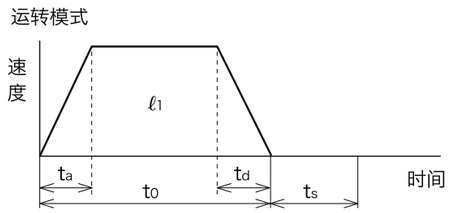
电机选定委托单

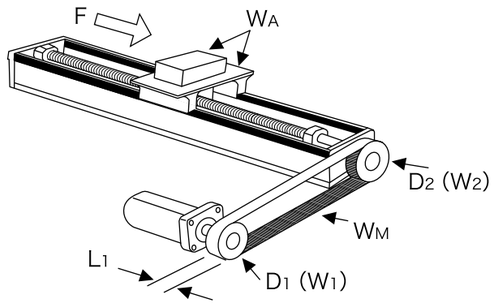
电机选定委托2：同步齿形滑轮＋滚珠丝杠驱动

1．驱动构造和运转数据

① 每1次的工件移动量	ℓ_1: mm	⑮ 滑轮直径	电机侧滑轮 D_1: mm / 电机反侧滑轮 D_2: mm
② 所花时间	t_0: s	⑯ 滑轮重量	W_1: kg / W_2: kg
（如有需要请填写③④项）		（或⑰、⑱）	
③ 加速时间	t_a: s	⑰ 滑轮宽度	L_1: mm
④ 减速时间	t_d: s	⑱ 滑轮材质	
⑤ 停止时间	t_s: s	⑲ 传送带重量	W_M: kg
⑥ 最大进给速度	V: mm/s		
⑦ 施加的外力	F: N		
⑧ 工件的停止精度	± mm		
⑨ 滑台工件的总重量	W_A: kg		
⑩ 电源电压	V		
⑪ 滚珠丝杠的轴径	mm		
⑫ 滚珠丝杠的总长	mm		
⑬ 滚珠丝杠的螺距	mm		
⑭ 移动方向（水平、垂直等）			

运转模式





2．其它数据

（关于其它详细结构，如有指定事项请填入下栏。）

公司名称:

部门:

姓名:

地址:

TEL:

FAX:

E-mail:

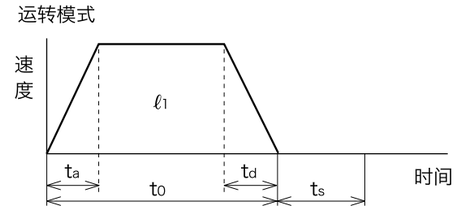
电机选定委托单

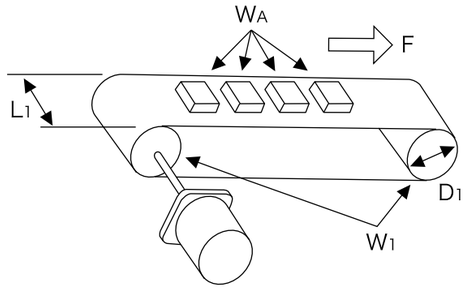
电机选定委托3：传送带驱动

1．驱动构造和运转数据

① 每1次的工件移动量	ℓ_1: mm		
② 所花时间	t_0: s		
（如有需要请填写③④项）			
③ 加速时间	t_a: s		
④ 减速时间	t_d: s		
⑤ 停止时间	t_s: s		
⑥ 最大进给速度	V: mm/s		
⑦ 施加的外力	F: N		
⑧ 工件的停止精度	± mm		
⑨ 工件的总重量	W_A: kg		
⑩ 电源电压	V		
⑪ 传送带重量	W_M: kg		
⑫ 驱动滑轮直径	D_1: mm		
⑬ 驱动滑轮总重量	W_1: kg		

运转模式





（或⑭、⑮）

⑭ 滑轮宽度	L_1: mm
⑮ 滑轮材质	
⑯ 移动方向（水平、垂直等）	

2．其它数据

（关于其它详细结构，如有指定事项请填入下栏。）

公司名称:

部门:

姓名:

地址:

TEL:

FAX:

E-mail:

电机选定委托单

电机选定委托4：同步齿形滑轮+传送带驱动

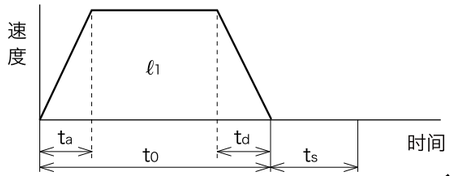
1．驱动构造和运转数据

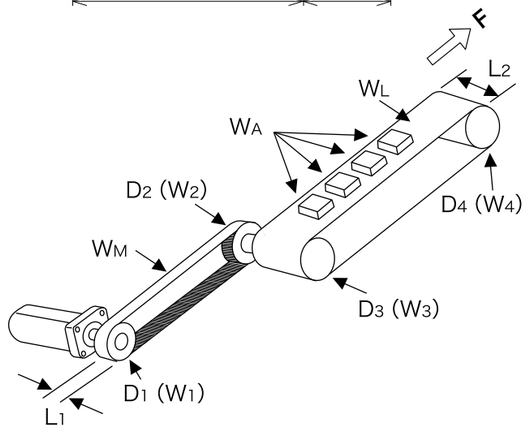
① 每1次的工件移动量	ℓ_1:	mm
② 所花的时间	t_0:	s
（如有需要请填写③④项）		
③ 加速时间	t_a:	s
④ 减速时间	t_d:	s
⑤ 停止时间	t_s:	s
⑥ 最大进给速度	V:	mm/s
⑦ 施加的外力	F:	N
⑧ 工件的停止精度	±	mm
⑨ 工件的总重量	W_A:	kg
⑩ 电源电压		V
⑪ 电机侧传送带重量	W_M:	kg

	电机侧滑轮		电机反侧滑轮	
⑫ 滑轮直径	D_1:	mm	D_2:	mm
⑬ 滑轮重量	W_1:	kg	W_2:	kg
（或⑭, ⑮）				
⑭ 滑轮宽度	L_1:	mm		
⑮ 滑轮材质				

	电机侧滑轮		电机反侧滑轮	
⑯ 滑轮直径	D_3:	mm	D_4:	mm
⑰ 滑轮重量	W_3:	kg	W_4:	kg
（或⑱、⑲）				
⑱ 滑轮宽度	L_2:	mm		
⑲ 滑轮材质				
⑳ 传送带重量	W_M:	kg		
㉑ 移动方向（水平、垂直等）				

运转模式





2．其它数据

（关于其它详细结构，如有指定事项请填入下栏。）

	公司名称:
	部门:
	姓名:
	地址:
	TEL:
	FAX:
	E-mail:

电机选定委托单

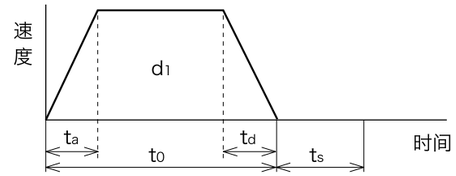
电机选定委托5：转台驱动

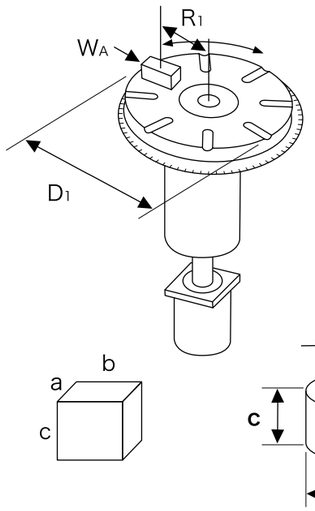
1．驱动构造和运转数据

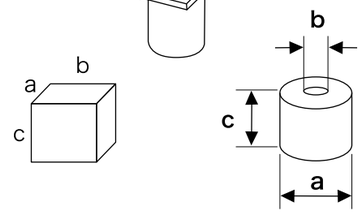
① 每1次的工件移动量	d_1:	deg
② 所花的时间	t_0:	s
（如有需要请填写③④项）		
③ 加速时间	t_a:	s
④ 减速时间	t_d:	s
⑤ 停止时间	t_s:	s
⑥ 转台最高转速	v:	deg/s
（或）	V:	r/s
⑦ 工件的停止精度	±	deg
⑧ 单个工件的重量	W_A:	kg
⑨ 工件重心处的驱动半径	R_1:	mm
⑩ 转台半径	D_1:	mm
⑪ 转台质量	W_1:	kg
⑫ 转台支撑部直径	T_1:	mm
⑬ 电源电压		V

	（棱柱形）		（圆柱形）	
⑭ 工件尺寸	a:	mm	a:	mm
	b:	mm	b:	mm
	c:	mm	c:	mm
⑮ 工件数量		个		

运转模式







2．其它数据

（关于其它详细结构，如有指定事项请填入下栏。）

	公司名称:
	部门:
	姓名:
	地址:
	TEL:
	FAX:
	E-mail:

电机选定委托单

电机选定委托6：同步齿形滑轮+转台驱动

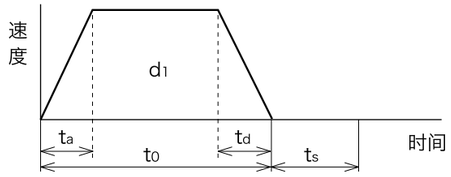
1．驱动构造和运转数据

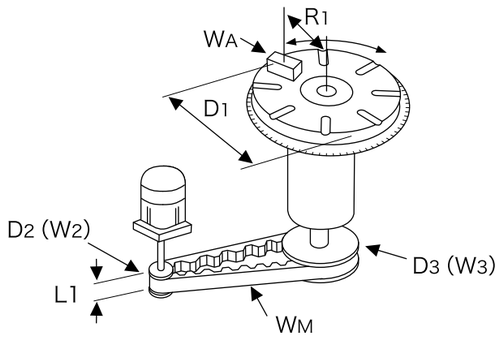
① 每1次的工件移动量	d_1:	deg
② 所花的时间	t_0:	s
（如有需要请填写③④项）		
③ 加速时间	t_a:	s
④ 减速时间	t_d:	s
⑤ 停止时间	t_s:	s
⑥ 转台最高转速	v:	deg/s
（或）	V:	r/s
⑦ 工件的停止精度	±	deg
⑧ 单个工件的重量	W_A:	kg
⑨ 工件重心处的驱动半径	R_1:	mm
⑩ 转台直径	D_1:	mm
⑪ 转台质量	W_1:	kg
⑫ 转台支撑部直径	T_1:	mm
⑬ 电源电压		V

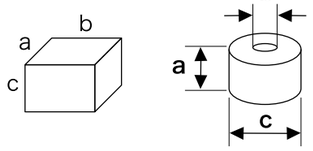
	（棱柱形）	（圆柱形）
⑭ 工件尺寸	a: mm	a: mm
	b: mm	b: mm
	c: mm	c: mm
⑮ 工件数量		个

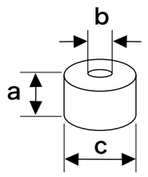
	（电机侧滑轮）	（电机反侧滑轮）
⑯ 滑轮直径	D_2: mm	D_3: mm
⑰ 滑轮重量	W_2: kg	W_3: kg
（或⑱、⑲）		
⑱ 滑轮宽度	L_1: mm	
⑲ 滑轮材质		
⑳ 传送带重量	W_M: kg	

转运模式









2．其它数据

（关于其它详细结构，如有指定事项请填入下栏。）

	公司名称:
	部门:
	姓名:
	地址:
	TEL:
	FAX:
	E-mail:

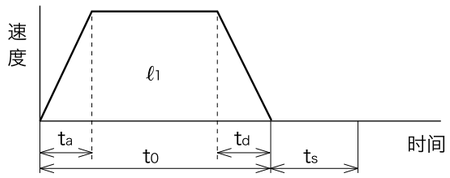
电机选定委托单

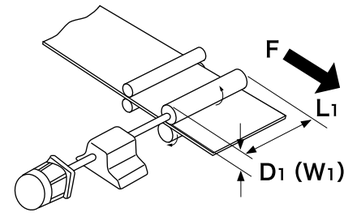
电机选定委托7：辊式送料机驱动

1．驱动构造和运转数据

① 每1次的工件移动量	ℓ_1:	mm
② 所花的时间	t_0:	s
（如有需要请填写③④项）		
③ 加速时间	t_a:	s
④ 减速时间	t_d:	s
⑤ 停止时间	t_s:	s
⑥ 最大进给速度	v:	mm/s
⑦ 拉拽板材的力	F:	N
⑧ 工件的停止精度	±	mm
⑨ 辊筒数量		个
⑩ 电源电压		V
⑪ 辊筒直径	D_1:	mm
⑫ 一个辊筒的质量	W_1:	kg

转运模式





（或⑬、⑭）

⑬ 辊筒宽度	L_1:	mm
⑭ 辊筒材质		

2．其它数据

（关于其它详细结构，如有指定事项请填入下栏。）

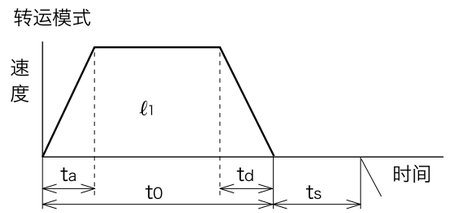
	公司名称:
	部门:
	姓名:
	地址:
	TEL:
	FAX:
	E-mail:

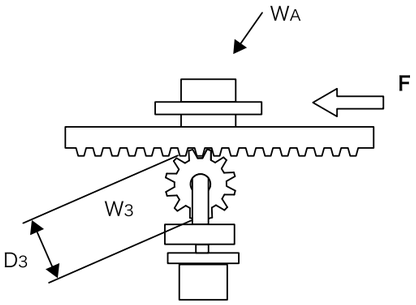
电机选定委托单

电机选定委托8：齿条＆齿轮驱动

1．驱动构造和运转数据

① 每1次的工件移动量	ℓ_1:	mm
② 所花时间	to:	s
（如有需要请填写③④项）		
③ 加速时间	ta:	s
④ 减速时间	td:	s
⑤ 停止时间	ts:	s
⑥ 最大进给速度	V:	mm/s
⑦ 施加的外力	F:	N
⑧ 工件的停止精度	±	mm
⑨ 运转部分总重量	WA:	kg
⑩ 电源电压		V
⑪ 齿轮直径	D3:	mm
⑫ 齿轮质量	W3:	kg
⑬ 移动方向（水平、垂直等）		





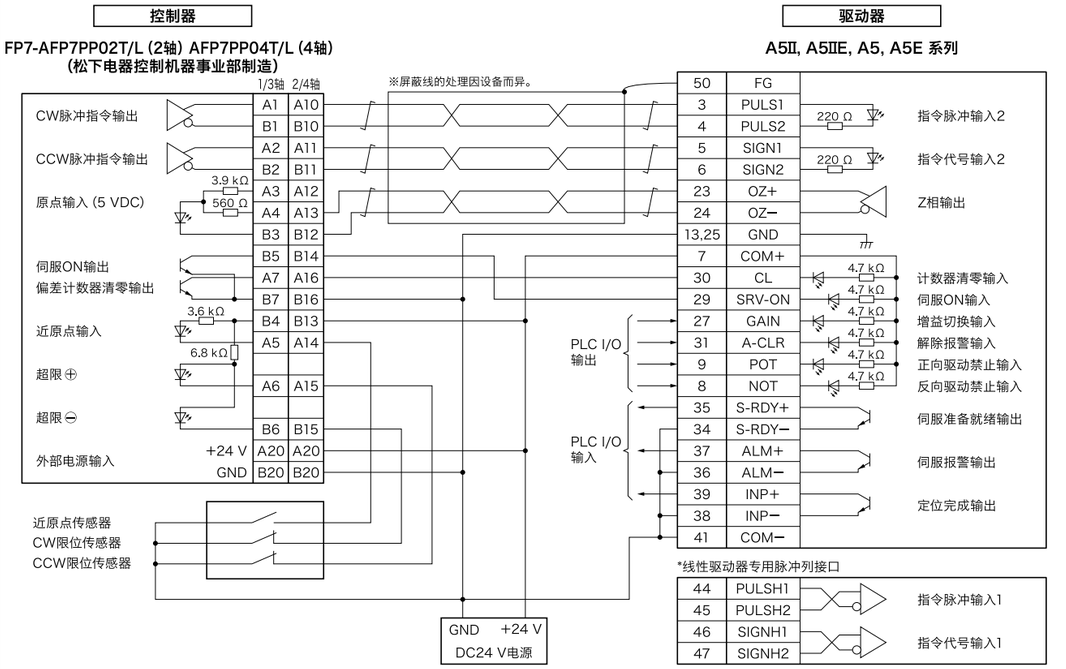
2．其它数据

（关于其它详细结构，如有指定事项请填入下栏。）

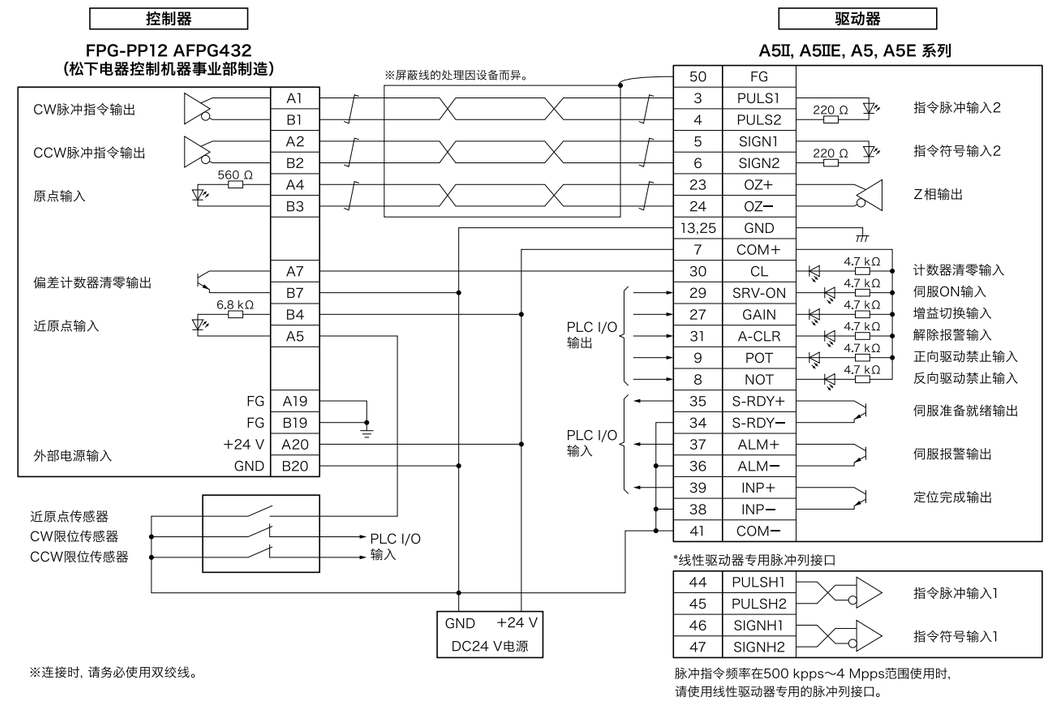
	公司名称:
	部门:
	姓名:
	地址:
	TEL:
	FAX:
	E-mail:

与各公司的可编程控制器的连接

与FP7-AFP7PP02T/L（2轴）AFP7PP04T/L（4轴）（松下电器控制机器事业部制造）的连接

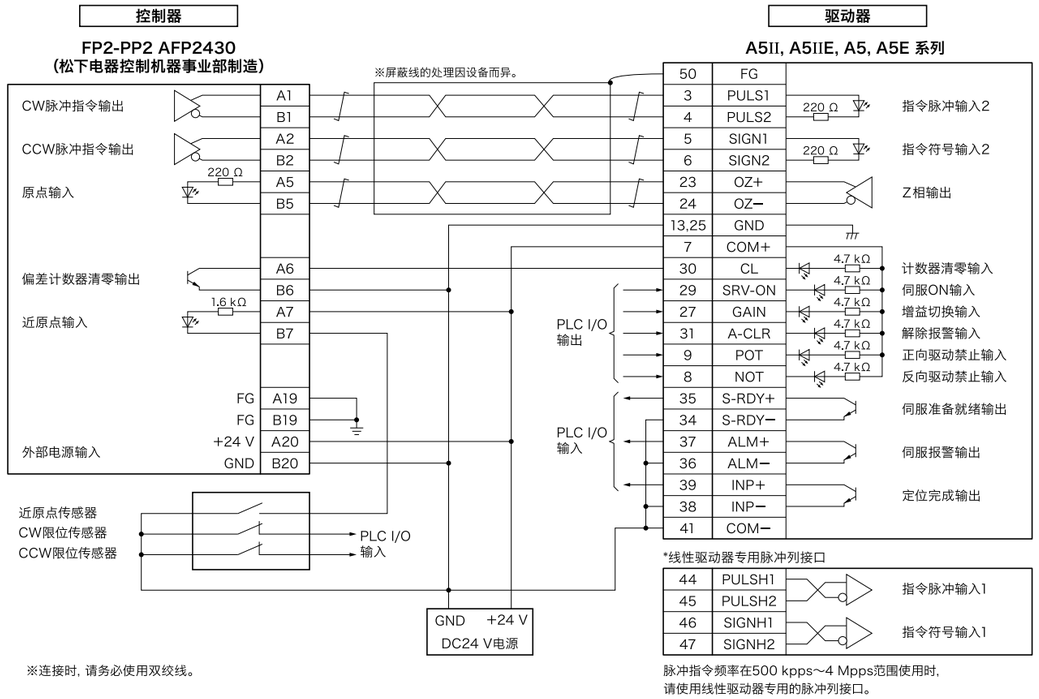


与FPG-PP12 AFPG432（松下电器控制机器事业部制造）的连接

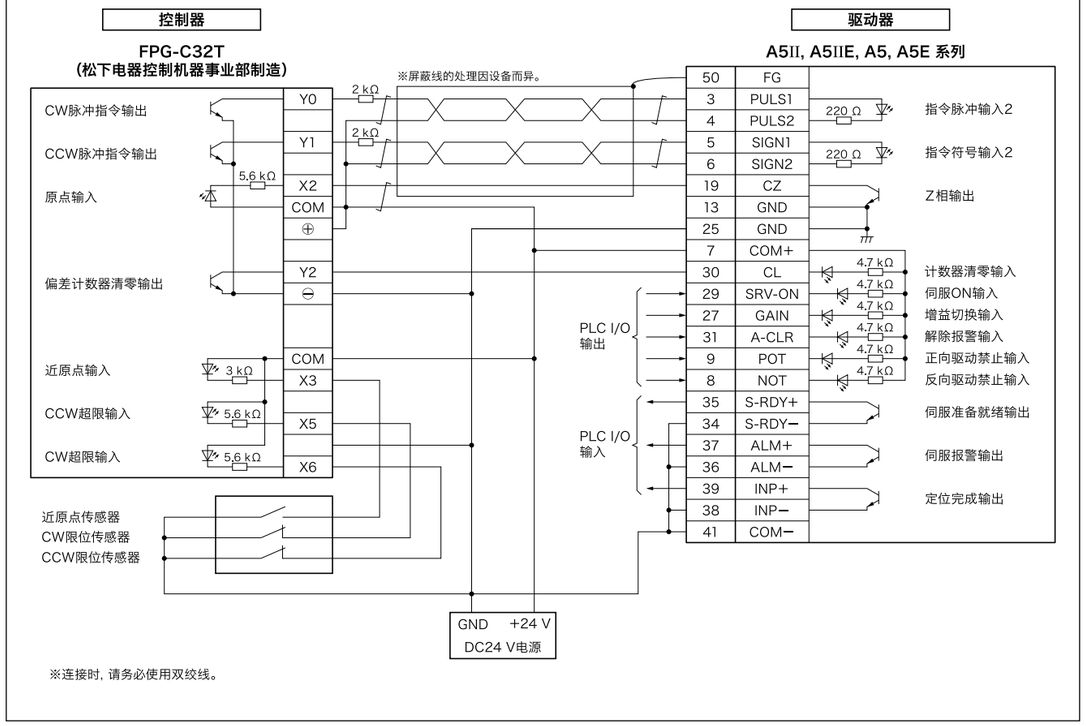


与各公司的可编程控制器的连接

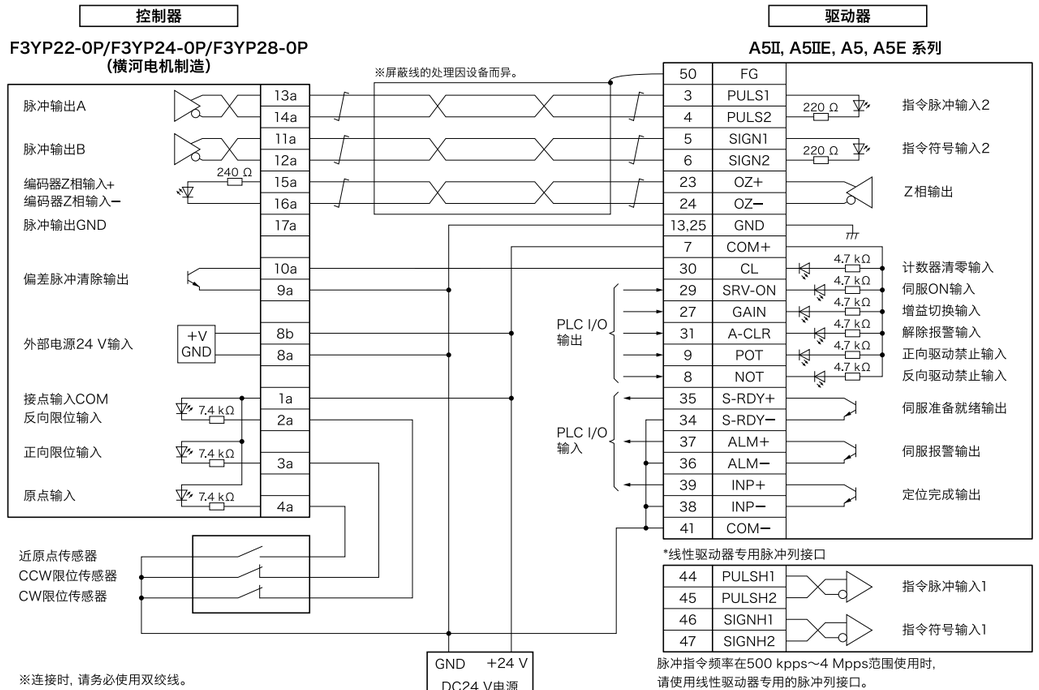
与FP2-PP2 AFP2430 (松下电器控制机器事业部制造) 的连接



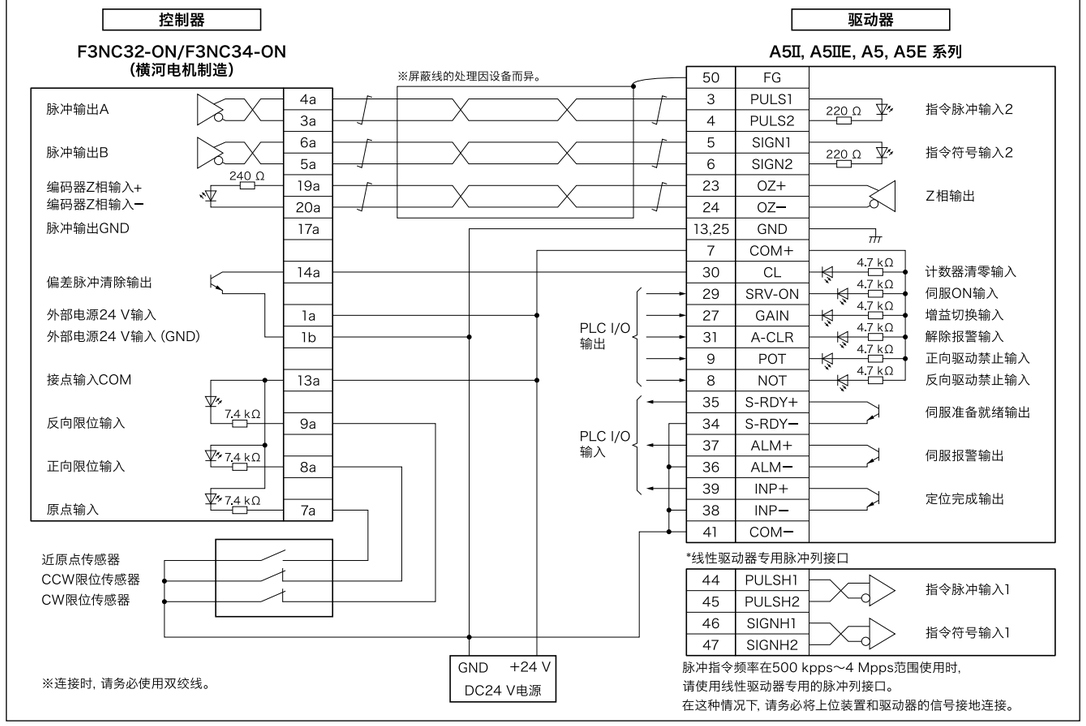
与FPG-C32T (松下电器控制机器事业部制造) 的连接



与F3YP22-0P/F3YP24-0P/F3YP28-0P (横河电机制造) 的连接

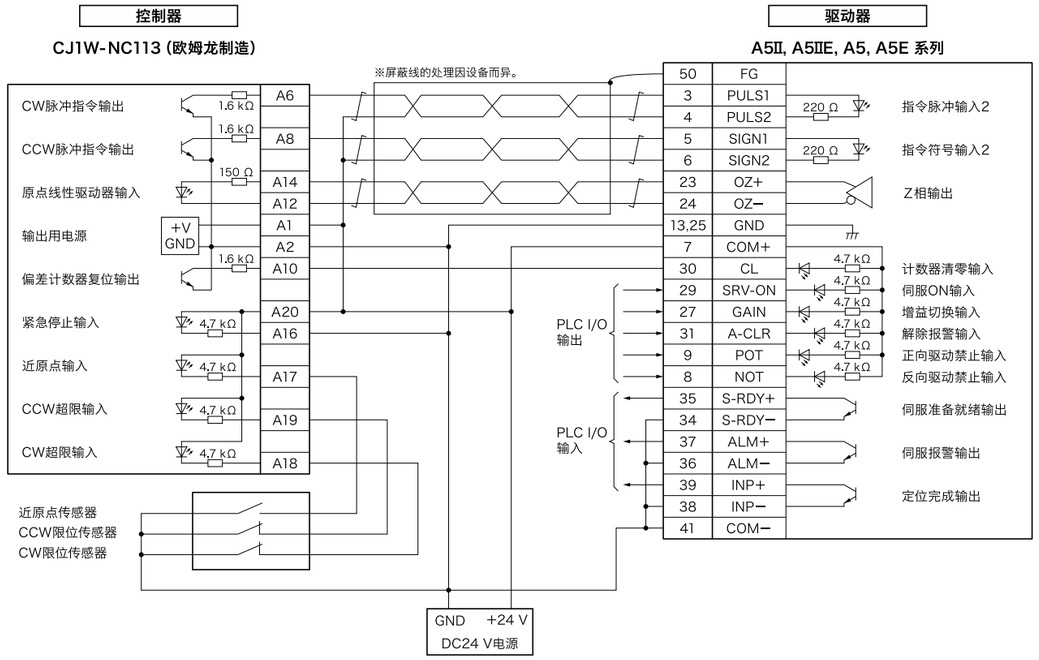


与F3NC32-ON/F3NC34-ON (横河电机制造) 的连接



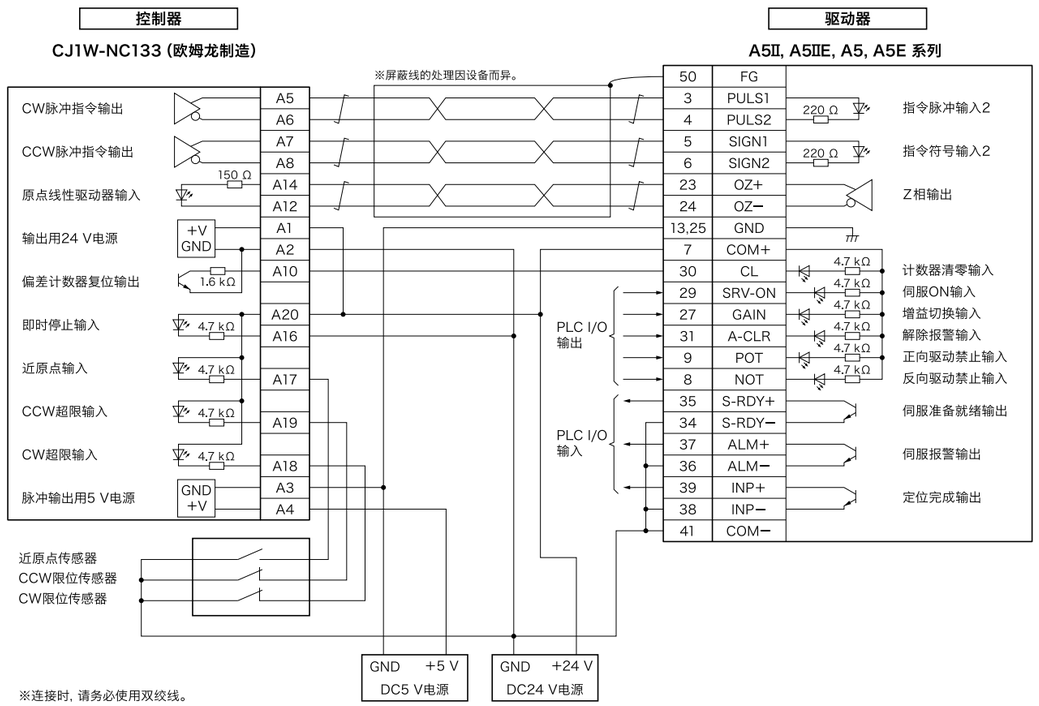
与各公司的可编程控制器的连接

与CJ1W-NC113 (欧姆龙制造) 的连接



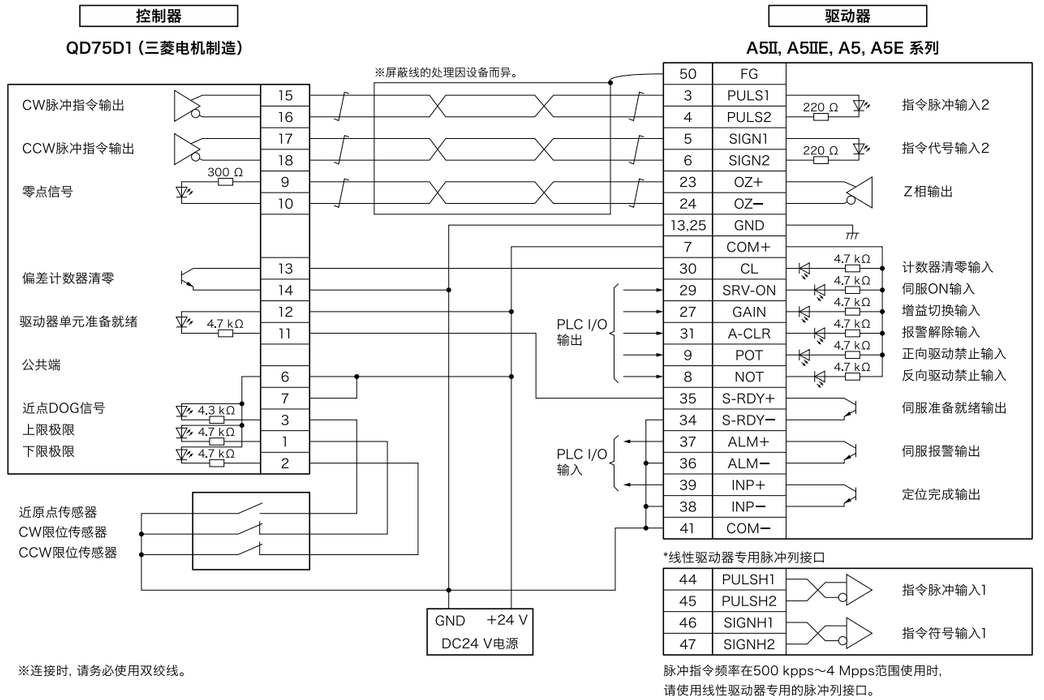
※连接时，请务必使用双绞线。

与CJ1W-NC133 (欧姆龙制造) 的连接



※连接时，请务必使用双绞线。

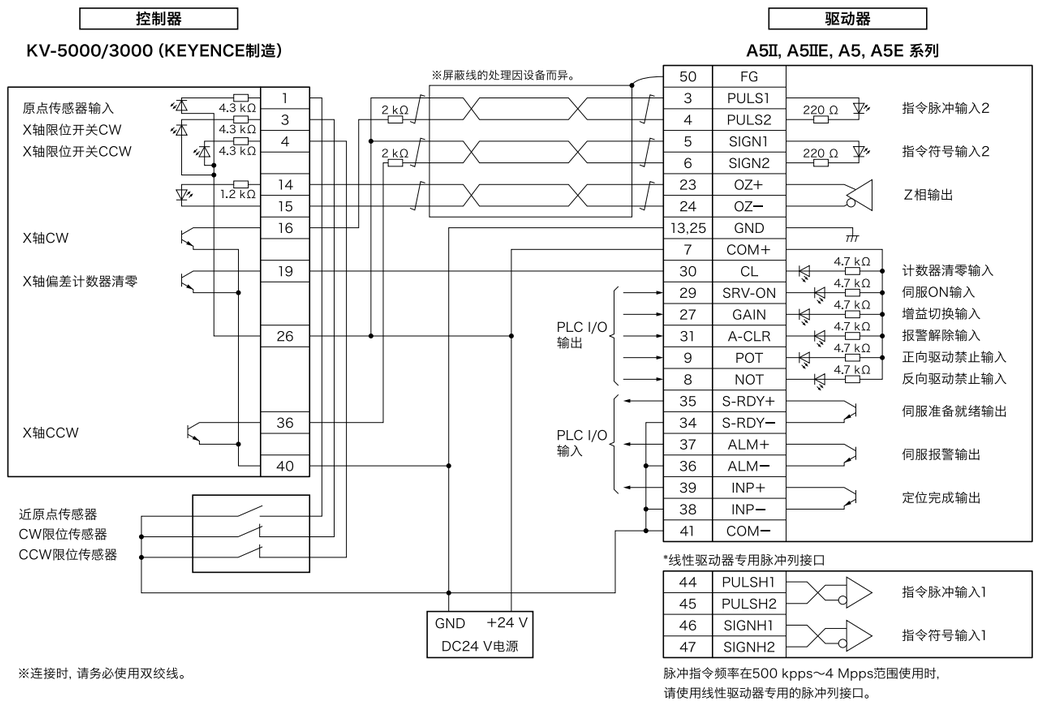
与QD75D1 (三菱电机制造) 的连接



※连接时，请务必使用双绞线。

脉冲指令频率在500 kpps～4 Mpps范围使用时，
请使用线性驱动器专用的脉冲列接口。

与KV-5000/3000 (KEYENCE制造) 的连接



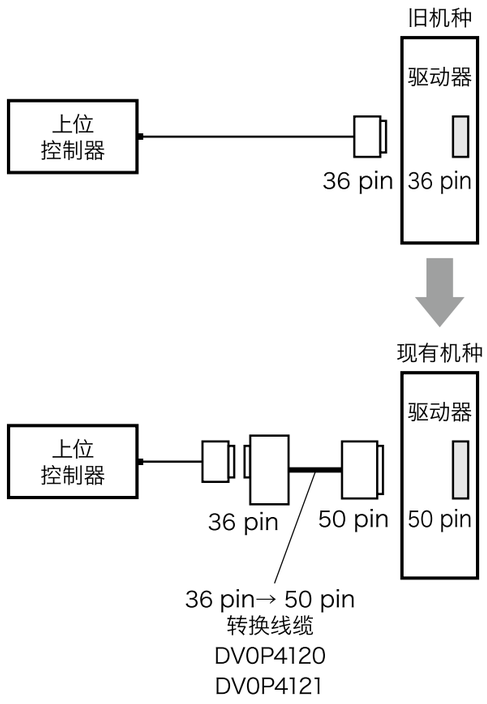
※连接时，请务必使用双绞线。

脉冲指令频率在500 kpps～4 Mpps范围使用时，
请使用线性驱动器专用的脉冲列接口。

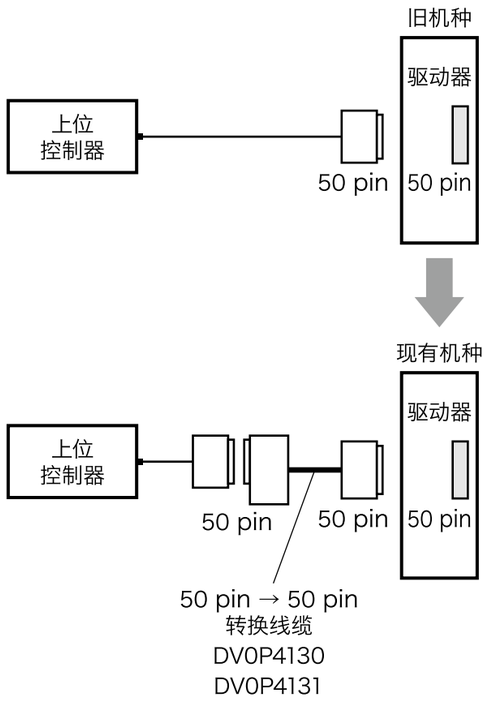
从伺服驱动器旧机种到 MINAS A5Ⅱ, A5 系列的替换

驱动器旧机种（MINAS X,XX,V 系列）转换为 A5Ⅱ, A5 系列的时候，使用接口转换连接器会更方便转换。

〈36 pin → 50 pin〉



〈50 pin → 50 pin〉



与旧机种使用的控制模式相比软线缆有所不同，请注意线缆的选择。

旧机种	控制模式	转换线缆型号	变换接线表
X 系列 XX 系列 (36 pin)	位置 / 速度控制	DV0P4120	P.280
	转矩控制	DV0P4121	
V 系列 (50 pin)	位置控制	DV0P4130	P.281
	速度控制	DV0P4131	
	转矩控制	DV0P4132	P.282

※ 线缆的外形尺寸请参见 P.197。

转换接线表

旧机种侧 pin No.	DV0P4120			DV0P4121		
	现有机种侧 pinNo.	信号名称	标识	现有机种侧 pin No.	信号名称	标识
1	23	脉冲输出Z相输出	OZ+	23	脉冲输出Z相输出	OZ+
2	24	脉冲输出Z相输出	OZ -	24	脉冲输出Z相输出	OZ -
3	13	信号接地	GND	13	信号接地	GND
4	19	脉冲输出Z相输出	CZ	19	脉冲输出Z相输出	CZ
5	4	指令脉冲输入2	PULS2	4	指令脉冲输入2	PULS2
6	3	指令脉冲输入2	PULS1	3	指令脉冲输入2	PULS1
7	6	指令脉冲符号输入2	SIGN2	6	指令脉冲符号输入2	SIGN2
8	5	指令脉冲符号输入2	SIGN1	5	指令脉冲符号输入2	SIGN1
9	33	指令脉冲输入禁止输入	INH	33	指令脉冲输入禁止输入	INH
10	26	零速钳位输入	ZEROSPD	26	零速钳位输入	ZEROSPD
11	7	控制用电源(+)	COM+	7	控制用电源(+)	COM+
12	29	伺服ON输入	SRV-ON	29	伺服ON输入	SRV-ON
13	30	偏差计数器清零输入	CL	30	偏差计数器清零输入	CL
14	14	速度指令输入	SPR	NC		
15	15	信号接地	GND	15	信号接地	GND
16	43	速度监视输出	SP	43	速度监视输入	SP
17	25	信号接地	GND	25	信号接地	GND
18	50	外壳接地	FG	50	外壳接地	FG
19	21	脉冲输出A相输出	OA+	21	脉冲输出A相输出	OA+
20	22	脉冲输出A相输出	OA-	22	脉冲输出A相输出	OA-
21	48	脉冲输出B相输出	OB+	48	脉冲输出B相输出	OB+
22	49	脉冲输出B相输出	OB -	49	脉冲输出B相输出	OB -
23	NC			NC		
24	NC			NC		
25	39	定位完成输出 速度到达输出	COIN+ AT-SPEED+	39	定位完成输出 速度到达输出	COIN+ AT-SPEED+
26	37	伺服报警输出	ALM+	37	伺服报警输出	ALM+
27	35	伺服准备就绪输出	S-RDY+	35	伺服准备就绪	S-RDY+
28	34	定位完成输出(-) 速度到达输出(-)	COIN - AT-SPEED -	34	定位完成输出(-) 速度到达输出(-)	COIN - AT-SPEED -
	36	伺服报警输出(-)	ALM -	36	伺服报警输出(-)	ALM -
	38	伺服准备就绪输出(-)	S-RDY -	38	伺服准备就绪输出(-)	S-RDY -
	41	控制用电源(-)	COM -	41	控制用电源(-)	COM -
29	8	CW驱动禁止输入	CWL	8	CW驱动禁止输入	CWL
30	9	CCW驱动禁止输入	CCWL	9	CCW驱动禁止输入	CCWL
31	31	解除报警输入	A-CLR	31	解除报警输入	A-CLR
32	32	控制模式切换输入	C-MODE	32	控制模式切换输入	C-MODE
33	18	CW方向转矩限制输入	CWTL	18	CW方向转矩限制输入	CWTL
34	16	CCW方向转矩限制输入	CCWTL	14	转矩指令输入	TRQR
35	17	信号接地	GND	17	信号接地	GND
36	42	转矩监视输出	IM	42	转矩监视输出	IM

※ 标有“NC”的 pin 不作任何连接。

从伺服驱动器旧机种到 MINAS A5Ⅱ, A5 系列的替换

旧机种侧 pin No.	DV0P4130			DV0P4131		
	现有机种侧 pin No.	信号名称	标识	现有机种侧 pin No.	信号名称	标识
1	8	CW驱动禁止输入	CWL	8	CW驱动禁止输入	CWL
2	9	CCW驱动禁止输入	CCWL	9	CCW驱动禁止输入	CCWL
3	3	指令脉冲输入2	PULS1	NC		
4	4	指令脉冲输入2	PULS2	NC		
5	5	指令脉冲符号输入2	SIGN1	NC		
6	6	指令脉冲符号输入2	SIGN2	NC		
7	7	控制用电源(+)	COM+	7	控制用电源(+)	COM+
8	NC			NC		
9	NC			NC		
10	NC			NC		
11	11	外部制动器解除输出	BRK-OFF+	11	外部制动器解除输出	BRK-OFF+
12	12	零速检测输出	ZSP	12	零速检测输出	ZSP
13	13	转矩限制输出	TLC	13	转矩限制输出	TLC
14	NC			14	速度指令输入	SPR
15	15	信号接地	GND	15	信号接地	GND
16	16	CCW方向转矩限制输入	CCWTL	16	CCW方向转矩限制输入	CCWTL
17	17	信号接地	GND	17	信号接地	GND
18	18	CW方向转矩限制输入	CWTL	18	CW方向转矩限制输入	CWTL
19	19	脉冲输出Z相输出	CZ	19	脉冲输出Z相输出	CZ
20	NC			NC		
21	21	脉冲输出A相输出	OA+	21	脉冲输出A相输出	OA+
22	22	脉冲输出A相输出	OA-	22	脉冲输出A相输出	OA-
23	23	脉冲输出Z相输出	OZ+	23	脉冲输出Z相输出	OZ+
24	24	脉冲输出Z相输出	OZ-	24	脉冲输出Z相输出	OZ-
25	50	外壳接地	FG	50	外壳接地	FG
26	26	零速钳位输入	ZEROSPD	26	零速钳位输入	ZEROSPD
27	27	增益切换输入	GAIN	27	增益切换输入	GAIN
28	NC			33	内部指令速度选择1输入	INTSPD1
29	29	伺服ON输入	SRV-ON	29	伺服ON输入	SRV-ON
30	30	偏差计数器清零输入	CL	NC		
31	31	解除报警输入	A-CLR	31	解除报警输入	A-CLR
32	32	控制模式切换输入	C-MODE	32	控制模式切换输入	C-MODE
33	33	指令脉冲输入禁止输入	INH	NC		
34	NC			NC		
35	35	伺服准备就绪输出	S-RDY+	35	伺服准备就绪输出	S-RDY+
36	NC			NC		
37	37	伺服报警输出	ALM+	37	伺服报警输出	ALM+
38	NC			NC		
39	39	定位完成输出	COIN+	39	速度到达输出	AT-SPEED+
40	40	转矩限制信号输出	TLC	40	转矩限制信号输出	TLC
41	10	外部制动器解除输出(-)	BRK-OFF -	10	外部制动器解除输出(-)	BRK-OFF -
	34	定位完成输出(-)	COIN -	34	速度到达输出(-)	AT-SPEED -
	36	伺服报警输出(-)	ALM -	36	伺服报警输出(-)	ALM -
	38	伺服准备就绪输出(-)	S-RDY -	38	伺服准备就绪输出(-)	S-RDY -
	41	控制用电源(-)	COM -	41	控制用电源(-)	COM -
42	42	转矩监视输出	IM	42	转矩监视输出	IM
43	43	速度监视输出	SP	43	速度监视输出	SP
44	25	信号接地	GND	25	信号接地	GND
45	25	信号接地	GND	25	信号接地	GND
46	25	信号接地	GND	25	信号接地	GND
47	NC			NC		
48	48	脉冲输出B相输出	OB+	48	脉冲输出B相输出	OB+
49	49	脉冲输出B相输出	OB -	49	脉冲输出B相输出	OB -
50	50	外壳接地	FG	50	外壳接地	FG

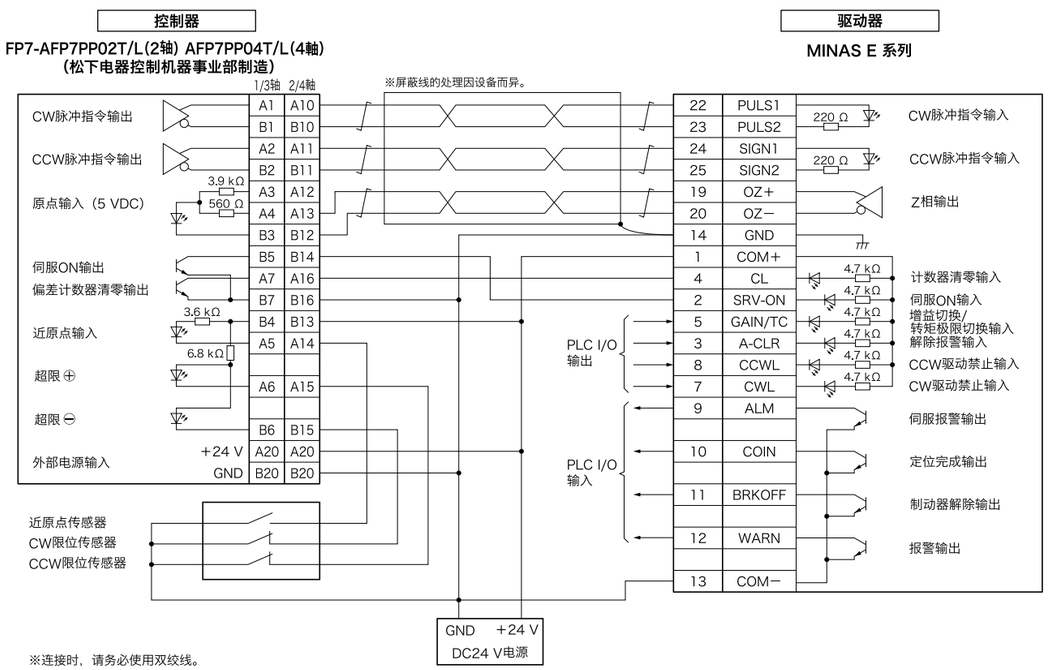
※ 标有“NC”的 pin 不作任何连接。

旧机种侧 pin No.	DV0P4132		
	现有机种侧 pin No.	信号名称	标识
1	8	CW驱动禁止输入	CWL
2	9	CCW驱动禁止输入	CCWL
3	NC		
4	NC		
5	NC		
6	NC		
7	7	控制用电源(+)	COM+
8	NC		
9	NC		
10	NC		
11	11	外部制动器解除输出	BRK-OFF+
12	12	零速检测输出	ZSP
13	13	转矩限制输出	TLC
14	NC		
15	15	信号接地	GND
16	16	转矩指令输入	TRQR
17	17	信号接地	GND
18	18	CW方向转矩限制输入	CWTL
19	19	脉冲输出Z相输出	CZ
20	NC		
21	21	脉冲输出A相输出	OA+
22	22	脉冲输出A相输出	OA-
23	23	脉冲输出Z相输出	OZ+
24	24	脉冲输出Z相输出	OZ-
25	50	外壳接地	FG
26	26	零速钳位输入	ZEROSPD
27	27	增益切换输入	GAIN
28	NC		
29	29	伺服ON输入	SRV-ON
30	NC		
31	31	解除报警输入	A-CLR
32	32	控制模式切换输入	C-MODE
33	NC		
34	NC		
35	35	伺服准备就绪输出	S-RDY+
36	NC		
37	37	伺服报警输出	ALM+
38	NC		
39	39	速度到达输出	AT-SPEED+
40	40	转矩限制信号输出	TLC
41	10	外部制动器解除输出(-)	BRK-OFF -
	34	速度到达输出(-)	AT-SPEED -
	36	伺服报警输出(-)	ALM -
	38	伺服准备就绪输出(-)	S-RDY -
	41	控制用电源(-)	COM -
42	42	转矩监视输出	IM
43	43	速度监视输出	SP
44	25	信号接地	GND
45	25	信号接地	GND
46	25	信号接地	GND
47	NC		
48	48	脉冲输出B相输出	OB+
49	49	脉冲输出B相输出	OB -
50	50	外壳接地	FG

※ 标有“NC”的 pin 不作任何连接。

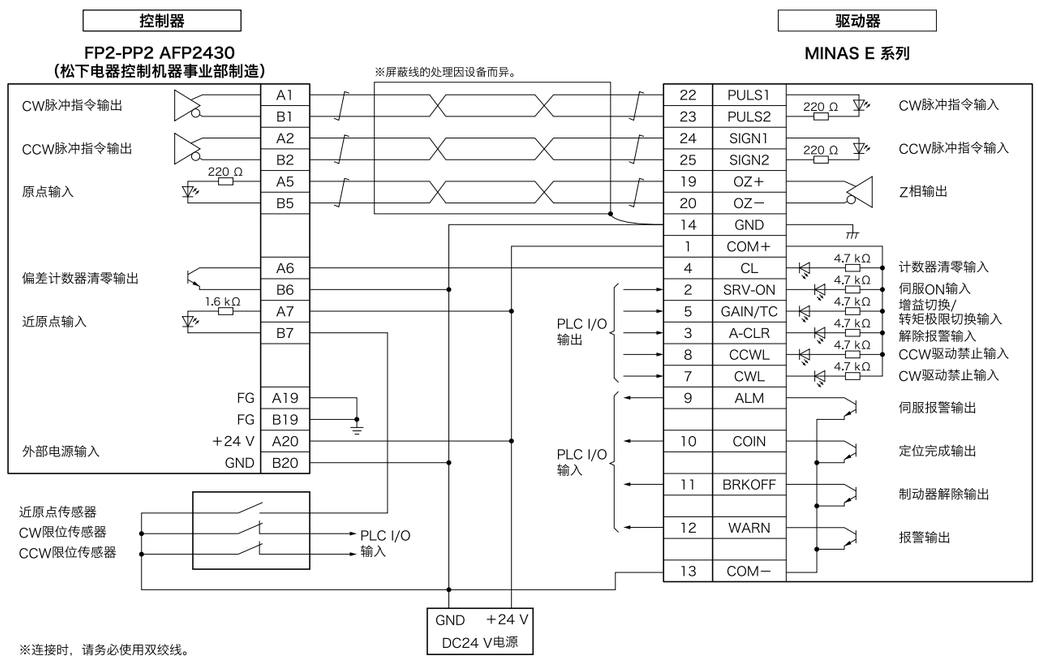
与各公司可编程控制器的连接

与FP7-AFP7PP02T/L(2轴) AFP7PP04T/L(4轴)(松下电器控制机器事业部制造) 的连接



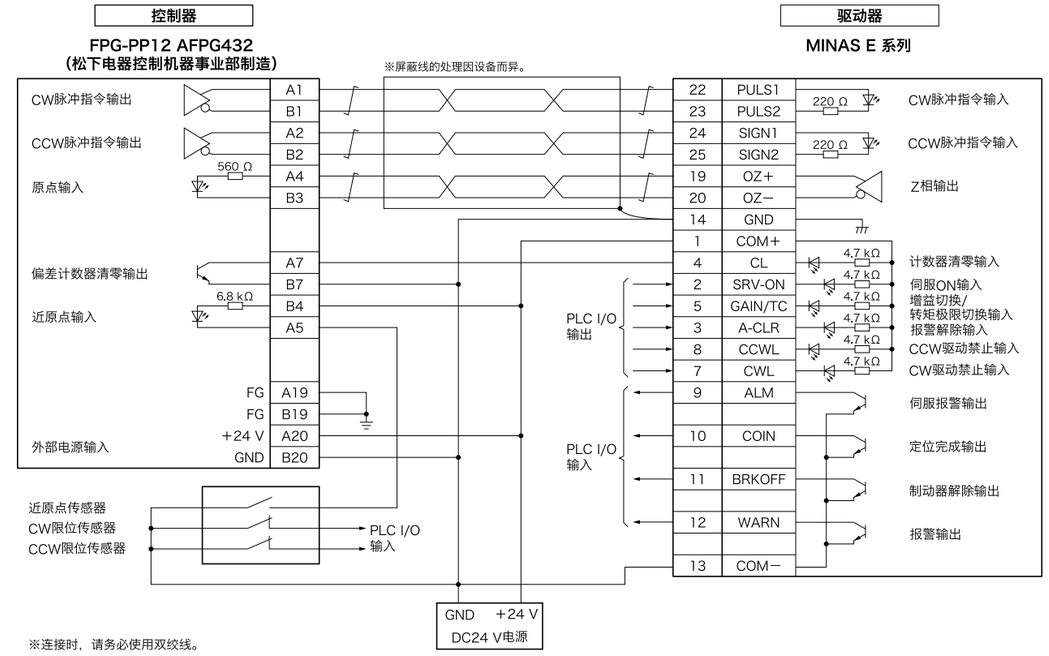
※连接时，请务必使用双绞线。

与FP2-PP2 AFP2430（松下电器控制机器事业部制造）的连接



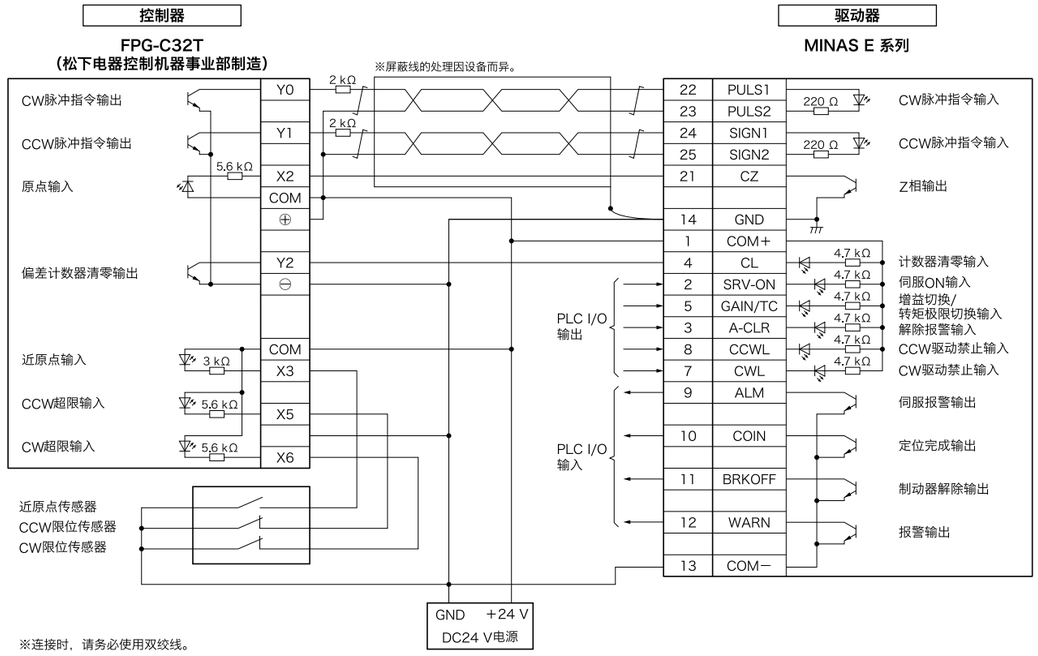
※连接时，请务必使用双绞线。

与FPG-PP12 AFPG432（松下电器控制机器事业部制造）的连接



※连接时，请务必使用双绞线。

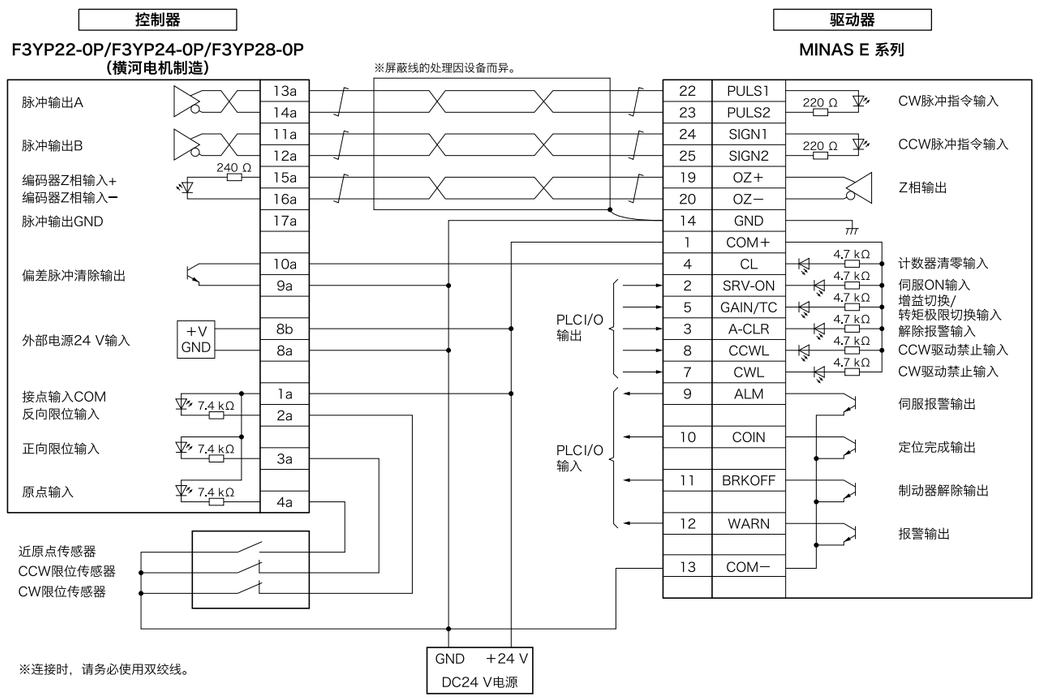
与FPG-C32T（松下电器控制机器事业部制造）的连接



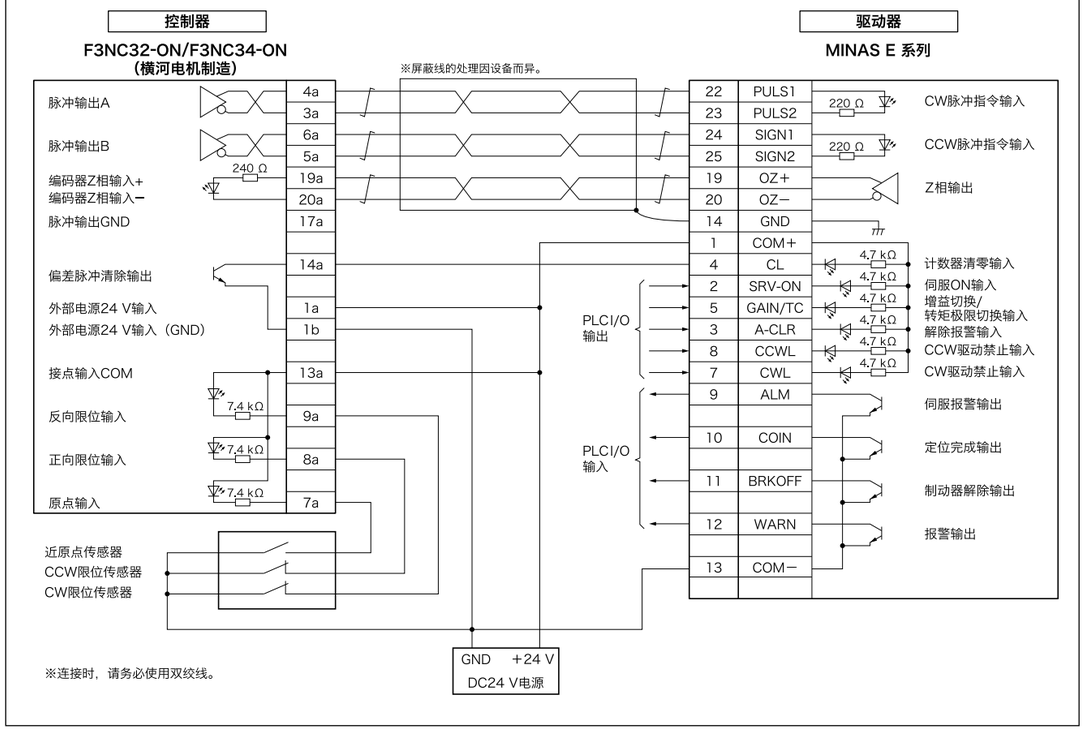
※连接时，请务必使用双绞线。

与各公司可编程控制器的连接

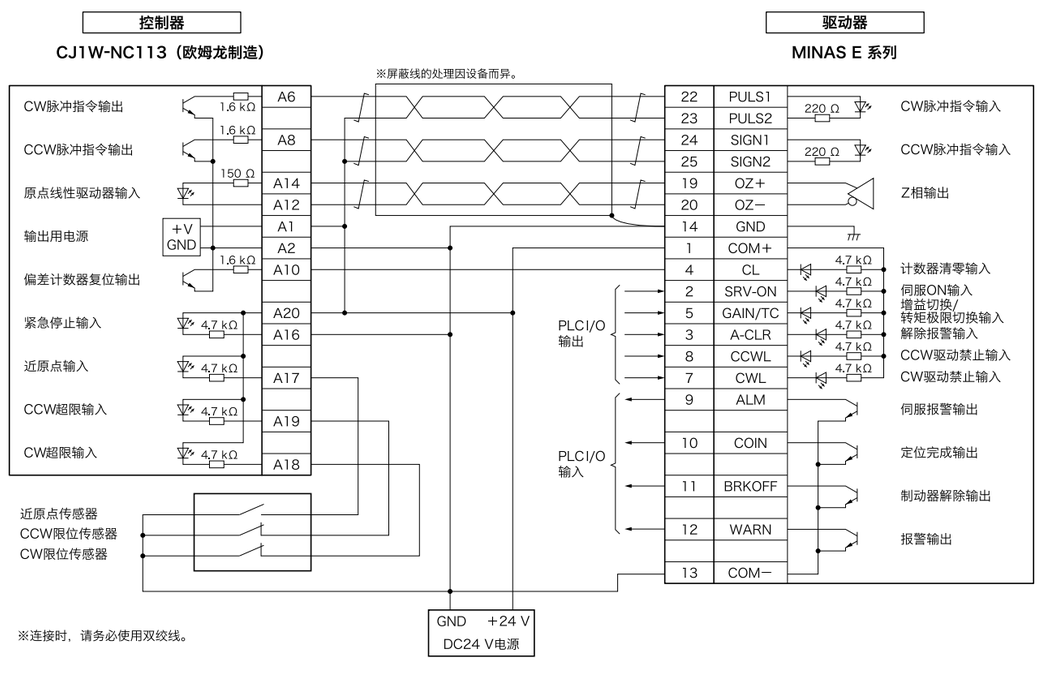
与F3YP22-0P/F3YP24-0P/F3YP28-0P（横河电机制造）的连接



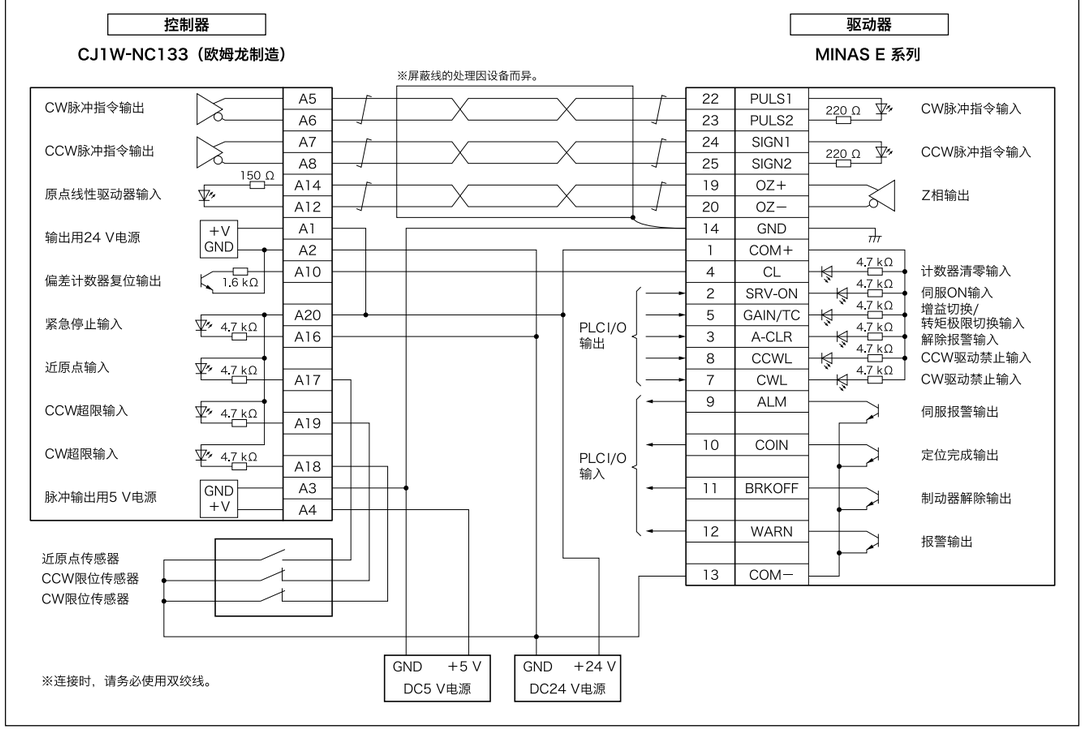
与F3NC32-ON/F3NC34-ON（横河电机制造）的连接



与CJ1W-NC113（欧姆龙制造）的连接



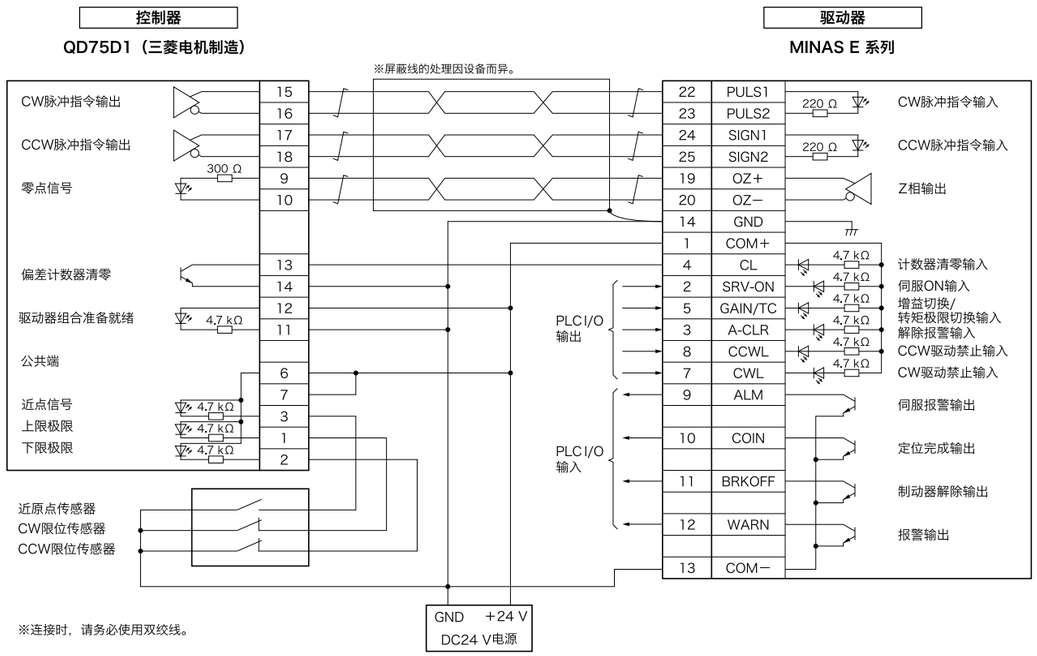
与CJ1W-NC133（欧姆龙制造）的连接



控制器与驱动器的连接

与各公司可编程控制器的连接

与QD75D1（三菱电机制造）的连接



DV0P		
型 号	名 称	页码
DV0P0770	外部设备连接用连接器配套元件	240
DV0P0800	接口用线缆	241
DV0P1450	浪涌吸收器（三相）	253,256
DV0P1460	信号线用噪音滤波器	254,256
DV0P1960	通信线缆	241
DV0P220	电抗器	209
DV0P221	电抗器	209
DV0P222	电抗器	209
DV0P223	电抗器	209
DV0P224	电抗器	209
DV0P225	电抗器	209
DV0P227	电抗器	209
DV0P228	电抗器	209
DV0P2870	驱动器电源连接用连接器配套元件	239
DV0P2890	外置再生电阻器	242
DV0P2891	外置再生电阻器	242
DV0P2990	绝对式编码器用电源	207
DV0P3410	噪音滤波器	251
DV0P3670	电机和编码器连接用连接器配套元件	239
DV0P3680	技术参考（日）	—
DV0P3700	技术参考（英）	—
DV0P37300	线缆配套元件（3 m）	238
DV0P3811	DIN 导轨安装组合	242
DV0P39200	线缆配套元件（5 m）	238
DV0P4120	接口转换线缆	197
DV0P4121	接口转换线缆	197
DV0P4130	接口转换线缆	197
DV0P4131	接口转换线缆	197
DV0P4132	接口转换线缆	197
DV0P4160	噪音滤波器	256
DV0P4170	噪音滤波器	250
DV0P4190	浪涌吸收器（单相）	253,256
DV0P4220	噪音滤波器	250
DV0P4280	再生电阻　50 Ω 25 W	210
DV0P4281	再生电阻　100 Ω 25 W	210
DV0P4282	再生电阻　25 Ω 50 W	210
DV0P4283	再生电阻　50 Ω 50 W	210
DV0P4284	再生电阻　30 Ω 100 W	210
DV0P4285	再生电阻　20 Ω 130 W	210
DV0P4290	电机・编码器连接用连接器配套元件	202
DV0P4310	电机・编码器连接用连接器配套元件	204
DV0P4320	电机・编码器连接用连接器配套元件	204
DV0P4330	电机・编码器连接用连接器配套元件	205
DV0P4340	电机・编码器连接用连接器配套元件	205
DV0P4350	接口连接用连接器配套元件	198
DV0P4360	接口用线缆	197
DV0P4380	电机・编码器连接用连接器配套元件	202
DV0P4420	控制器	241
DV0P4430	绝对式编码器用电源盒	207
DV0P4460	安装支持软件“PANATERM”	236
DV0PM20010	编码器用连接器	199
DV0PM20024	通信用连接器（RS485,232）	198
DV0PM20025	安全装置用连接器	198
DV0PM20026	外部标尺连接用连接器	199
DV0PM20027	安装金属架 A 型	208
DV0PM20028	安装金属架 B 型	208
DV0PM20029	安装金属架 C 型	208
DV0PM20030	安装金属架 D 型	208
DV0PM20031	模拟监视器信号用连接器	199
DV0PM20032	电源输入用连接器（A ～ D 型单列型）	200
DV0PM20033	电源输入用连接器（A ～ D 型双列型）	200
DV0PM20034	电机连接用连接器　A ～ D 型	201
DV0PM20035	电机・编码器连接用连接器配套元件	203
DV0PM20036	电机・编码器连接用连接器配套元件	203
DV0PM20037	电机・编码器连接用连接器配套元件	204
DV0PM20038	电机・编码器连接用连接器配套元件	204
DV0PM20039	电机・编码器连接用连接器配套元件	205
DV0PM20040	制动器连接用连接器配套元件	206
DV0PM20042	噪音滤波器	250
DV0PM20043	噪音滤波器	250

DV0P		
型 号	名 称	页码
DV0PM20044	电源输入用连接器配套元件（E 型）	200
DV0PM20045	再生电阻连接用连接器配套元件（E 型 200 V／400 V 用）	201
DV0PM20046	电机连接用连接器配套元件（E 型 200 V／400 V 用）	201
DV0PM20047	电抗器	209
DV0PM20048	外部再生电阻器：120 Ω 240 W	210
DV0PM20049	外部再生电阻器：80 Ω 450 W	210
DV0PM20050	浪涌吸收器（3 相）	253
DV0PM20051	电源输入用连接器配套元件（D 型 400 V 用）	200
DV0PM20052	电源输入用连接器配套元件（E 型 400 V 用）	200
DV0PM20053	电源输入用连接器配套元件（D,E 型 400 V 用）	201
DV0PM20054	电机连接用连接器配套元件（D 型 400 V 用 ）	201
DV0PM20055	再生电阻连接用连接器配套元件（D 型 400 V 用）	201
DV0PM20056	电机・编码器连接用连接器配套元件	206
DV0PM20057	电机・编码器连接用连接器配套元件	206
DV0PM20058	再生电阻　3.3 Ω 780 W	210
DV0PM20059	外部再生电阻器器：13.3 Ω 1140 W	210

MADHT		
型 号	名 称	页码
MADHT1105	A5 系列驱动器：A 型	29,42
MADHT1105E	A5E 系列驱动器：A 型	31,42
MADHT1107	A5 系列驱动器：A 型	29,42
MADHT1107E	A5E 系列驱动器：A 型	31,42
MADHT1505	A5 系列驱动器：A 型	29,42
MADHT1505E	A5E 系列驱动器：A 型	31,42
MADHT1507	A5 系列驱动器：A 型	29,42
MADHT1507E	A5E 系列驱动器：A 型	31,42

MADKT		
型 号	名 称	页码
MADKT1105	A5Ⅱ 系列驱动器：A 型	29,42
MADKT1105E	A5ⅡE 系列驱动器：A 型	31,42
MADKT1107	A5Ⅱ 系列驱动器：A 型	29,42
MADKT1107E	A5ⅡE 系列驱动器：A 型	31,42
MADKT1505	A5Ⅱ 系列驱动器：A 型	29,42
MADKT1505E	A5ⅡE 系列驱动器：A 型	31,42
MADKT1507	A5Ⅱ 系列驱动器：A 型	29,42
MADKT1507E	A5ⅡE 系列驱动器：A 型	31,42

MBDHT		
型 号	名 称	页码
MBDHT2110	A5 系列驱动器：B 型	29,42
MBDHT2110E	A5E 系列驱动器：B 型	31,42
MBDHT2510	A5 系列驱动器：B 型	29,42
MBDHT2510E	A5E 系列驱动器：B 型	31,42

MBDKT		
型 号	名 称	页码
MBDKT2110	A5Ⅱ 系列驱动器：B 型	29,42
MBDKT2110E	A5ⅡE 系列驱动器：B 型	31,42
MBDKT2510	A5Ⅱ 系列驱动器：B 型	29,42
MBDKT2510E	A5ⅡE 系列驱动器：B 型	31,42

MCDHT		
型 号	名 称	页码
MCDHT3120	A5 系列驱动器：C 型	29,43
MCDHT3120E	A5E 系列驱动器：C 型	31,43
MCDHT3520	A5 系列驱动器：C 型	29,43
MCDHT3520E	A5E 系列驱动器：C 型	31,43

MCDKT		
型 号	名 称	页码
MCDKT3120	A5Ⅱ 系列驱动器：C 型	29,43
MCDKT3120E	A5ⅡE 系列驱动器：C 型	31,43

索　引
（按字母顺序排列）

MCDKT		
型　号	名　称	页码
MCDKT3520	A5Ⅱ 系列驱动器：C 型	29,43
MCDKT3520E	A5Ⅱ E 系列驱动器：C 型	31,43

MDDHT		
型　号	名　称	页码
MDDHT2407	A5 系列驱动器：D 型	29,44
MDDHT2407E	A5E 系列驱动器：D 型	31,44
MDDHT2412	A5 系列驱动器：D 型	29,44
MDDHT2412E	A5E 系列驱动器：D 型	31,44
MDDHT3420	A5 系列驱动器：D 型	29,44
MDDHT3420E	A5E 系列驱动器：D 型	31,44
MDDHT3530	A5 系列驱动器：D 型	29,44
MDDHT3530E	A5E 系列驱动器：D 型	31,44
MDDHT5540	A5 系列驱动器：D 型	29,44
MDDHT5540E	A5E 系列驱动器：D 型	31,44

MDDKT		
型　号	名　称	页码
MDDKT2407	A5Ⅱ 系列驱动器：D 型	29,44
MDDKT2407E	A5Ⅱ E 系列驱动器：D 型	31,44
MDDKT2412	A5Ⅱ 系列驱动器：D 型	29,44
MDDKT2412E	A5Ⅱ E 系列驱动器：D 型	31,44
MDDKT3420	A5Ⅱ 系列驱动器：D 型	29,44
MDDKT3420E	A5Ⅱ E 系列驱动器：D 型	31,44
MDDKT3530	A5Ⅱ 系列驱动器：D 型	29,44
MDDKT3530E	A5Ⅱ E 系列驱动器：D 型	31,44
MDDKT5540	A5Ⅱ 系列驱动器：D 型	29,44
MDDKT5540E	A5Ⅱ E 系列驱动器：D 型	31,44

MDME〈中惯量〉		
型　号	名　称	页码
MDME044G1C	MDME 400 W 增量式编码器	111
MDME044G1D	MDME 400 W 增量式编码器	111
MDME044G1G	MDME 400 W 增量式编码器	111
MDME044G1H	MDME 400 W 增量式编码器	111
MDME044GCC	MDME 400 W 增量式编码器	111
MDME044GCD	MDME 400 W 增量式编码器	111
MDME044GCG	MDME 400 W 增量式编码器	111
MDME044GCH	MDME 400 W 增量式编码器	111
MDME044S1C	MDME 400 W 绝对式编码器	111
MDME044S1D	MDME 400 W 绝对式编码器	111
MDME044S1G	MDME 400 W 绝对式编码器	111
MDME044S1H	MDME 400 W 绝对式编码器	111
MDME044SCC	MDME 400 W 绝对式编码器	111
MDME044SCD	MDME 400 W 绝对式编码器	111
MDME044SCG	MDME 400 W 绝对式编码器	111
MDME044SCH	MDME 400 W 绝对式编码器	111
MDME064G1C	MDME 600 W 增量式编码器	112
MDME064G1D	MDME 600 W 增量式编码器	112
MDME064G1G	MDME 600 W 增量式编码器	112
MDME064G1H	MDME 600 W 增量式编码器	112
MDME064GCC	MDME 600 W 增量式编码器	112
MDME064GCD	MDME 600 W 增量式编码器	112
MDME064GCG	MDME 600 W 增量式编码器	112
MDME064GCH	MDME 600 W 增量式编码器	112
MDME064S1C	MDME 600 W 绝对式编码器	112
MDME064S1D	MDME 600 W 绝对式编码器	112
MDME064S1G	MDME 600 W 绝对式编码器	112
MDME064S1H	MDME 600 W 绝对式编码器	112
MDME064SCC	MDME 600 W 绝对式编码器	112
MDME064SCD	MDME 600 W 绝对式编码器	112
MDME064SCG	MDME 600 W 绝对式编码器	112
MDME064SCH	MDME 600 W 绝对式编码器	112
MDME102G1C	MDME 1.0 kW 增量式编码器	80
MDME102G1D	MDME 1.0 kW 增量式编码器	80
MDME102G1G	MDME 1.0 kW 增量式编码器	80
MDME102G1H	MDME 1.0 kW 增量式编码器	80
MDME102GCC	MDME 1.0 kW 增量式编码器	80
MDME102GCCM	MDME 1.0 kW 增量式编码器	164
MDME102GCD	MDME 1.0 kW 增量式编码器	80
MDME102GCDM	MDME 1.0 kW 增量式编码器	164
MDME102GCG	MDME 1.0 kW 增量式编码器	80

MDME〈中惯量〉		
型　号	名　称	页码
MDME102GCGM	MDME 1.0 kW 增量式编码器	164
MDME102GCH	MDME 1.0 kW 增量式编码器	80
MDME102GCHM	MDME 1.0 kW 增量式编码器	164
MDME102S1C	MDME 1.0 kW 绝对式编码器	80
MDME102S1D	MDME 1.0 kW 绝对式编码器	80
MDME102S1G	MDME 1.0 kW 绝对式编码器	80
MDME102S1H	MDME 1.0 kW 绝对式编码器	80
MDME102SCC	MDME 1.0 kW 绝对式编码器	80
MDME102SCCM	MDME 1.0 kW 绝对式编码器	164
MDME102SCD	MDME 1.0 kW 绝对式编码器	80
MDME102SCDM	MDME 1.0 kW 绝对式编码器	164
MDME102SCG	MDME 1.0 kW 绝对式编码器	80
MDME102SCGM	MDME 1.0 kW 绝对式编码器	164
MDME102SCH	MDME 1.0 kW 绝对式编码器	80
MDME102SCHM	MDME 1.0 kW 绝对式编码器	164
MDME104G1C	MDME 1.0 kW 增量式编码器	113
MDME104G1D	MDME 1.0 kW 增量式编码器	113
MDME104G1G	MDME 1.0 kW 增量式编码器	113
MDME104G1H	MDME 1.0 kW 增量式编码器	113
MDME104GCC	MDME 1.0 kW 增量式编码器	113
MDME104GCD	MDME 1.0 kW 增量式编码器	113
MDME104GCG	MDME 1.0 kW 增量式编码器	113
MDME104GCH	MDME 1.0 kW 增量式编码器	113
MDME104S1C	MDME 1.0 kW 绝对式编码器	113
MDME104S1D	MDME 1.0 kW 绝对式编码器	113
MDME104S1G	MDME 1.0 kW 绝对式编码器	113
MDME104S1H	MDME 1.0 kW 绝对式编码器	113
MDME104SCC	MDME 1.0 kW 绝对式编码器	113
MDME104SCD	MDME 1.0 kW 绝对式编码器	113
MDME104SCG	MDME 1.0 kW 绝对式编码器	113
MDME104SCH	MDME 1.0 kW 绝对式编码器	113
MDME152G1C	MDME 1.5 kW 增量式编码器	81
MDME152G1D	MDME 1.5 kW 增量式编码器	81
MDME152G1G	MDME 1.5 kW 增量式编码器	81
MDME152G1H	MDME 1.5 kW 增量式编码器	81
MDME152GCC	MDME 1.5 kW 增量式编码器	81
MDME152GCCM	MDME 1.5 kW 增量式编码器	165
MDME152GCD	MDME 1.5 kW 增量式编码器	81
MDME152GCDM	MDME 1.5 kW 增量式编码器	165
MDME152GCG	MDME 1.5 kW 增量式编码器	81
MDME152GCGM	MDME 1.5 kW 增量式编码器	165
MDME152GCH	MDME 1.5 kW 增量式编码器	81
MDME152GCHM	MDME 1.5 kW 增量式编码器	165
MDME152S1C	MDME 1.5 kW 绝对式编码器	81
MDME152S1D	MDME 1.5 kW 绝对式编码器	81
MDME152S1G	MDME 1.5 kW 绝对式编码器	81
MDME152S1H	MDME 1.5 kW 绝对式编码器	81
MDME152SCC	MDME 1.5 kW 绝对式编码器	81
MDME152SCCM	MDME 1.5 kW 绝对式编码器	165
MDME152SCD	MDME 1.5 kW 绝对式编码器	81
MDME152SCDM	MDME 1.5 kW 绝对式编码器	165
MDME152SCG	MDME 1.5 kW 绝对式编码器	81
MDME152SCGM	MDME 1.5 kW 绝对式编码器	165
MDME152SCH	MDME 1.5 kW 绝对式编码器	81
MDME152SCHM	MDME 1.5 kW 绝对式编码器	165
MDME154G1C	MDME 1.5 kW 增量式编码器	114
MDME154G1D	MDME 1.5 kW 增量式编码器	114
MDME154G1G	MDME 1.5 kW 增量式编码器	114
MDME154G1H	MDME 1.5 kW 增量式编码器	114
MDME154GCC	MDME 1.5 kW 增量式编码器	114
MDME154GCD	MDME 1.5 kW 增量式编码器	114
MDME154GCG	MDME 1.5 kW 增量式编码器	114
MDME154GCH	MDME 1.5 kW 增量式编码器	114
MDME154S1C	MDME 1.5 kW 绝对式编码器	114
MDME154S1D	MDME 1.5 kW 绝对式编码器	114
MDME154S1G	MDME 1.5 kW 绝对式编码器	114
MDME154S1H	MDME 1.5 kW 绝对式编码器	114
MDME154SCC	MDME 1.5 kW 绝对式编码器	114
MDME154SCD	MDME 1.5 kW 绝对式编码器	114
MDME154SCG	MDME 1.5 kW 绝对式编码器	114
MDME154SCH	MDME 1.5 kW 绝对式编码器	114
MDME202G1C	MDME 2.0 kW 增量式编码器	82

MDME〈中惯量〉		
型　号	名称	页码
MDME202G1D	MDME 2.0 kW 增量式编码器	82
MDME202G1G	MDME 2.0 kW 增量式编码器	82
MDME202G1H	MDME 2.0 kW 增量式编码器	82
MDME202GCC	MDME 2.0 kW 增量式编码器	82
MDME202GCCM	MDME 2.0 kW 增量式编码器	166
MDME202GCD	MDME 2.0 kW 增量式编码器	82
MDME202GCDM	MDME 2.0 kW 增量式编码器	166
MDME202GCG	MDME 2.0 kW 增量式编码器	82
MDME202GCGM	MDME 2.0 kW 增量式编码器	166
MDME202GCH	MDME 2.0 kW 增量式编码器	82
MDME202GCHM	MDME 2.0 kW 增量式编码器	166
MDME202S1C	MDME 2.0 kW 绝对式编码器	82
MDME202S1D	MDME 2.0 kW 绝对式编码器	82
MDME202S1G	MDME 2.0 kW 绝对式编码器	82
MDME202S1H	MDME 2.0 kW 绝对式编码器	82
MDME202SCC	MDME 2.0 kW 绝对式编码器	82
MDME202SCCM	MDME 2.0 kW 绝对式编码器	166
MDME202SCD	MDME 2.0 kW 绝对式编码器	82
MDME202SCDM	MDME 2.0 kW 绝对式编码器	166
MDME202SCG	MDME 2.0 kW 绝对式编码器	82
MDME202SCGM	MDME 2.0 kW 绝对式编码器	166
MDME202SCH	MDME 2.0 kW 绝对式编码器	82
MDME202SCHM	MDME 2.0 kW 绝对式编码器	166
MDME204G1C	MDME 2.0 kW 增量式编码器	115
MDME204G1D	MDME 2.0 kW 增量式编码器	115
MDME204G1G	MDME 2.0 kW 增量式编码器	115
MDME204G1H	MDME 2.0 kW 增量式编码器	115
MDME204GCC	MDME 2.0 kW 增量式编码器	115
MDME204GCD	MDME 2.0 kW 增量式编码器	115
MDME204GCG	MDME 2.0 kW 增量式编码器	115
MDME204GCH	MDME 2.0 kW 增量式编码器	115
MDME204S1C	MDME 2.0 kW 绝对式编码器	115
MDME204S1D	MDME 2.0 kW 绝对式编码器	115
MDME204S1G	MDME 2.0 kW 绝对式编码器	115
MDME204S1H	MDME 2.0 kW 绝对式编码器	115
MDME204SCC	MDME 2.0 kW 绝对式编码器	115
MDME204SCD	MDME 2.0 kW 绝对式编码器	115
MDME204SCG	MDME 2.0 kW 绝对式编码器	115
MDME204SCH	MDME 2.0 kW 绝对式编码器	115
MDME302G1C	MDME 3.0 kW 增量式编码器	83
MDME302G1D	MDME 3.0 kW 增量式编码器	83
MDME302G1G	MDME 3.0 kW 增量式编码器	83
MDME302G1H	MDME 3.0 kW 增量式编码器	83
MDME302GCC	MDME 3.0 kW 增量式编码器	83
MDME302GCCM	MDME 3.0 kW 增量式编码器	167
MDME302GCD	MDME 3.0 kW 增量式编码器	83
MDME302GCDM	MDME 3.0 kW 增量式编码器	167
MDME302GCG	MDME 3.0 kW 增量式编码器	83
MDME302GCGM	MDME 3.0 kW 增量式编码器	167
MDME302GCH	MDME 3.0 kW 增量式编码器	83
MDME302GCHM	MDME 3.0 kW 增量式编码器	167
MDME302S1C	MDME 3.0 kW 绝对式编码器	83
MDME302S1D	MDME 3.0 kW 绝对式编码器	83
MDME302S1G	MDME 3.0 kW 绝对式编码器	83
MDME302S1H	MDME 3.0 kW 绝对式编码器	83
MDME302SCC	MDME 3.0 kW 绝对式编码器	83
MDME302SCCM	MDME 3.0 kW 绝对式编码器	167
MDME302SCD	MDME 3.0 kW 绝对式编码器	83
MDME302SCDM	MDME 3.0 kW 绝对式编码器	167
MDME302SCG	MDME 3.0 kW 绝对式编码器	83
MDME302SCGM	MDME 3.0 kW 绝对式编码器	167
MDME302SCH	MDME 3.0 kW 绝对式编码器	83
MDME302SCHM	MDME 3.0 kW 绝对式编码器	167
MDME304G1C	MDME 3.0 kW 增量式编码器	116
MDME304G1D	MDME 3.0 kW 增量式编码器	116
MDME304G1G	MDME 3.0 kW 增量式编码器	116
MDME304G1H	MDME 3.0 kW 增量式编码器	116
MDME304GCC	MDME 3.0 kW 增量式编码器	116
MDME304GCD	MDME 3.0 kW 增量式编码器	116
MDME304GCG	MDME 3.0 kW 增量式编码器	116
MDME304GCH	MDME 3.0 kW 增量式编码器	116
MDME304S1C	MDME 3.0 kW 绝对式编码器	116

MDME〈中惯量〉		
型　号	名　称	页码
MDME304S1D	MDME 3.0 kW 绝对式编码器	116
MDME304S1G	MDME 3.0 kW 绝对式编码器	116
MDME304S1H	MDME 3.0 kW 绝对式编码器	116
MDME304SCC	MDME 3.0 kW 绝对式编码器	116
MDME304SCD	MDME 3.0 kW 绝对式编码器	116
MDME304SCG	MDME 3.0 kW 绝对式编码器	116
MDME304SCH	MDME 3.0 kW 绝对式编码器	116
MDME402G1C	MDME 4.0 kW 增量式编码器	84
MDME402G1D	MDME 4.0 kW 增量式编码器	84
MDME402G1G	MDME 4.0 kW 增量式编码器	84
MDME402G1H	MDME 4.0 kW 增量式编码器	84
MDME402GCC	MDME 4.0 kW 增量式编码器	84
MDME402GCCM	MDME 4.0 kW 增量式编码器	168
MDME402GCD	MDME 4.0 kW 增量式编码器	84
MDME402GCDM	MDME 4.0 kW 增量式编码器	168
MDME402GCG	MDME 4.0 kW 增量式编码器	84
MDME402GCGM	MDME 4.0 kW 增量式编码器	168
MDME402GCH	MDME 4.0 kW 增量式编码器	84
MDME402GCHM	MDME 4.0 kW 增量式编码器	168
MDME402S1C	MDME 4.0 kW 绝对式编码器	84
MDME402S1D	MDME 4.0 kW 绝对式编码器	84
MDME402S1G	MDME 4.0 kW 绝对式编码器	84
MDME402S1H	MDME 4.0 kW 绝对式编码器	84
MDME402SCC	MDME 4.0 kW 绝对式编码器	84
MDME402SCCM	MDME 4.0 kW 绝对式编码器	168
MDME402SCD	MDME 4.0 kW 绝对式编码器	84
MDME402SCDM	MDME 4.0 kW 绝对式编码器	168
MDME402SCG	MDME 4.0 kW 绝对式编码器	84
MDME402SCGM	MDME 4.0 kW 绝对式编码器	168
MDME402SCH	MDME 4.0 kW 绝对式编码器	84
MDME402SCHM	MDME 4.0 kW 绝对式编码器	168
MDME404G1C	MDME 4.0 kW 增量式编码器	117
MDME404G1D	MDME 4.0 kW 增量式编码器	117
MDME404G1G	MDME 4.0 kW 增量式编码器	117
MDME404G1H	MDME 4.0 kW 增量式编码器	117
MDME404GCC	MDME 4.0 kW 增量式编码器	117
MDME404GCD	MDME 4.0 kW 增量式编码器	117
MDME404GCG	MDME 4.0 kW 增量式编码器	117
MDME404GCH	MDME 4.0 kW 增量式编码器	117
MDME404S1C	MDME 4.0 kW 绝对式编码器	117
MDME404S1D	MDME 4.0 kW 绝对式编码器	117
MDME404S1G	MDME 4.0 kW 绝对式编码器	117
MDME404S1H	MDME 4.0 kW 绝对式编码器	117
MDME404SCC	MDME 4.0 kW 绝对式编码器	117
MDME404SCD	MDME 4.0 kW 绝对式编码器	117
MDME404SCG	MDME 4.0 kW 绝对式编码器	117
MDME404SCH	MDME 4.0 kW 绝对式编码器	117
MDME502G1C	MDME 5.0 kW 增量式编码器	85
MDME502G1D	MDME 5.0 kW 增量式编码器	85
MDME502G1G	MDME 5.0 kW 增量式编码器	85
MDME502G1H	MDME 5.0 kW 增量式编码器	85
MDME502GCC	MDME 5.0 kW 增量式编码器	85
MDME502GCCM	MDME 5.0 kW 增量式编码器	169
MDME502GCD	MDME 5.0 kW 增量式编码器	85
MDME502GCDM	MDME 5.0 kW 增量式编码器	169
MDME502GCG	MDME 5.0 kW 增量式编码器	85
MDME502GCGM	MDME 5.0 kW 增量式编码器	169
MDME502GCH	MDME 5.0 kW 增量式编码器	85
MDME502GCHM	MDME 5.0 kW 增量式编码器	169
MDME502S1C	MDME 5.0 kW 绝对式编码器	85
MDME502S1D	MDME 5.0 kW 绝对式编码器	85
MDME502S1G	MDME 5.0 kW 绝对式编码器	85
MDME502S1H	MDME 5.0 kW 绝对式编码器	85
MDME502SCC	MDME 5.0 kW 绝对式编码器	85
MDME502SCCM	MDME 5.0 kW 绝对式编码器	169
MDME502SCD	MDME 5.0 kW 绝对式编码器	85
MDME502SCDM	MDME 5.0 kW 绝对式编码器	169
MDME502SCG	MDME 5.0 kW 绝对式编码器	85
MDME502SCGM	MDME 5.0 kW 绝对式编码器	169
MDME502SCH	MDME 5.0 kW 绝对式编码器	85
MDME502SCHM	MDME 5.0 kW 绝对式编码器	169
MDME504G1C	MDME 5.0 kW 增量式编码器	118

索 引
（按字母顺序排列）

MDME〈中惯量〉

型 号	名 称	页码
MDME504G1D	MDME 5.0 kW 增量式编码器	118
MDME504G1G	MDME 5.0 kW 增量式编码器	118
MDME504G1H	MDME 5.0 kW 增量式编码器	118
MDME504GCC	MDME 5.0 kW 增量式编码器	118
MDME504GCD	MDME 5.0 kW 增量式编码器	118
MDME504GCG	MDME 5.0 kW 增量式编码器	118
MDME504GCH	MDME 5.0 kW 增量式编码器	118
MDME504S1C	MDME 5.0 kW 绝对式编码器	118
MDME504S1D	MDME 5.0 kW 绝对式编码器	118
MDME504S1G	MDME 5.0 kW 绝对式编码器	118
MDME504S1H	MDME 5.0 kW 绝对式编码器	118
MDME504SCC	MDME 5.0 kW 绝对式编码器	118
MDME504SCD	MDME 5.0 kW 绝对式编码器	118
MDME504SCG	MDME 5.0 kW 绝对式编码器	118
MDME504SCH	MDME 5.0 kW 绝对式编码器	118
MDME752G1C	MDME 7.5 kW 增量式编码器	86
MDME752G1D	MDME 7.5 kW 增量式编码器	86
MDME752G1G	MDME 7.5 kW 增量式编码器	86
MDME752G1H	MDME 7.5 kW 增量式编码器	86
MDME752S1C	MDME 7.5 kW 绝对式编码器	86
MDME752S1D	MDME 7.5 kW 绝对式编码器	86
MDME752S1G	MDME 7.5 kW 绝对式编码器	86
MDME752S1H	MDME 7.5 kW 绝对式编码器	86
MDME754G1C	MDME 7.5 kW 增量式编码器	119
MDME754G1D	MDME 7.5 kW 增量式编码器	119
MDME754G1G	MDME 7.5 kW 增量式编码器	119
MDME754G1H	MDME 7.5 kW 增量式编码器	119
MDME754S1C	MDME 7.5 kW 绝对式编码器	119
MDME754S1D	MDME 7.5 kW 绝对式编码器	119
MDME754S1G	MDME 7.5 kW 绝对式编码器	119
MDME754S1H	MDME 7.5 kW 绝对式编码器	119
MDMEC12G1C	MDME 11.0 kW 增量式编码器	87
MDMEC12G1D	MDME 11.0 kW 增量式编码器	87
MDMEC12G1G	MDME 11.0 kW 增量式编码器	87
MDMEC12G1H	MDME 11.0 kW 增量式编码器	87
MDMEC12S1C	MDME 11.0 kW 绝对式编码器	87
MDMEC12S1D	MDME 11.0 kW 绝对式编码器	87
MDMEC12S1G	MDME 11.0 kW 绝对式编码器	87
MDMEC12S1H	MDME 11.0 kW 绝对式编码器	87
MDMEC14G1C	MDME 11.0 kW 增量式编码器	120
MDMEC14G1D	MDME 11.0 kW 增量式编码器	120
MDMEC14G1G	MDME 11.0 kW 增量式编码器	120
MDMEC14G1H	MDME 11.0 kW 增量式编码器	120
MDMEC14S1C	MDME 11.0 kW 绝对式编码器	120
MDMEC14S1D	MDME 11.0 kW 绝对式编码器	120
MDMEC14S1G	MDME 11.0 kW 绝对式编码器	120
MDMEC14S1H	MDME 11.0 kW 绝对式编码器	120
MDMEC52G1C	MDME 15.0 kW 增量式编码器	88
MDMEC52G1D	MDME 15.0 kW 增量式编码器	88
MDMEC52G1G	MDME 15.0 kW 增量式编码器	88
MDMEC52G1H	MDME 15.0 kW 增量式编码器	88
MDMEC52S1C	MDME 15.0 kW 绝对式编码器	88
MDMEC52S1D	MDME 15.0 kW 绝对式编码器	88
MDMEC52S1G	MDME 15.0 kW 绝对式编码器	88
MDMEC52S1H	MDME 15.0 kW 绝对式编码器	88
MDMEC54G1C	MDME 15.0 kW 增量式编码器	121
MDMEC54G1D	MDME 15.0 kW 增量式编码器	121
MDMEC54G1G	MDME 15.0 kW 增量式编码器	121
MDMEC54G1H	MDME 15.0 kW 增量式编码器	121
MDMEC54S1C	MDME 15.0 kW 绝对式编码器	121
MDMEC54S1D	MDME 15.0 kW 绝对式编码器	121
MDMEC54S1G	MDME 15.0 kW 绝对式编码器	121
MDMEC54S1H	MDME 15.0 kW 绝对式编码器	121

MEDHT

型 号	名 称	页码
MEDHT4430	A5 系列驱动器：E 型	29,45
MEDHT4430E	A5E 系列驱动器：E 型	31,45
MEDHT7364	A5 系列驱动器：E 型	29,44
MEDHT7364E	A5E 系列驱动器：E 型	31,44

MEDKT

型 号	名 称	页码
MEDKT4430	A5Ⅱ 系列驱动器：E 型	29,45
MEDKT4430E	A5Ⅱ E 系列驱动器：E 型	31,45
MEDKT7364	A5Ⅱ 系列驱动器：E 型	29,44
MEDKT7364E	A5Ⅱ E 系列驱动器：E 型	31,44

MFDHT

型 号	名 称	页码
MFDHT5440	A5 系列驱动器：F 型	29,45
MFDHT5440E	A5E 系列驱动器：F 型	31,45
MFDHTA390	A5 系列驱动器：F 型	29,45
MFDHTA390E	A5E 系列驱动器：F 型	31,45
MFDHTA464	A5 系列驱动器：F 型	29,45
MFDHTA464E	A5E 系列驱动器：F 型	31,45
MFDHTB3A2	A5 系列驱动器：F 型	29,45
MFDHTB3A2E	A5E 系列驱动器：F 型	31,45

MFDKT

型 号	名 称	页码
MFDKT5440	A5Ⅱ 系列驱动器：F 型	29,45
MFDKT5440E	A5Ⅱ E 系列驱动器：F 型	31,45
MFDKTA390	A5Ⅱ 系列驱动器：F 型	29,45
MFDKTA390E	A5Ⅱ E 系列驱动器：F 型	31,45
MFDKTA464	A5Ⅱ 系列驱动器：F 型	29,45
MFDKTA464E	A5Ⅱ E 系列驱动器：F 型	31,45
MFDKTB3A2	A5Ⅱ 系列驱动器：F 型	29,45
MFDKTB3A2E	A5Ⅱ E 系列驱动器：F 型	31,45

MFECA

型 号	名 称	页码
MFECA0030EAD	编码器线缆（无电池盒）	188
MFECA0030EAE	编码器线缆（有电池盒）	188
MFECA0030EAM	编码器线缆（无电池盒）	188,238
MFECA0030ESD	编码器线缆（无电池盒）	189
MFECA0030ESE	编码器线缆（有电池盒）	190
MFECA0030ETD	编码器线缆（无电池盒）	190
MFECA0030ETE	编码器线缆（有电池盒）	190
MFECA0030MJD	编码器线缆（无电池盒）	189
MFECA0030MJE	编码器线缆（有电池盒）	189
MFECA0030MKD	编码器线缆（无电池盒）	189
MFECA0030MKE	编码器线缆（有电池盒）	189
MFECA0030TJD	编码器线缆（无电池盒）	189
MFECA0030TJE	编码器线缆（有电池盒）	189
MFECA0030TKD	编码器线缆（无电池盒）	189
MFECA0030TKE	编码器线缆（有电池盒）	189
MFECA0050EAD	编码器线缆（无电池盒）	188
MFECA0050EAE	编码器线缆（有电池盒）	188
MFECA0050EAM	编码器线缆（无电池盒）	188,238
MFECA0050ESD	编码器线缆（无电池盒）	189
MFECA0050ESE	编码器线缆（有电池盒）	190
MFECA0050ETD	编码器线缆（无电池盒）	190
MFECA0050ETE	编码器线缆（有电池盒）	190
MFECA0050MJD	编码器线缆（无电池盒）	189
MFECA0050MJE	编码器线缆（有电池盒）	189
MFECA0050MKD	编码器线缆（无电池盒）	189
MFECA0050MKE	编码器线缆（有电池盒）	189
MFECA0050TJD	编码器线缆（无电池盒）	189
MFECA0050TJE	编码器线缆（有电池盒）	189
MFECA0050TKD	编码器线缆（无电池盒）	189
MFECA0050TKE	编码器线缆（有电池盒）	189
MFECA0100EAD	编码器线缆（无电池盒）	188
MFECA0100EAE	编码器线缆（有电池盒）	188
MFECA0100EAM	编码器线缆（无电池盒）	188,238
MFECA0100ESD	编码器线缆（无电池盒）	189
MFECA0100ESE	编码器线缆（有电池盒）	190
MFECA0100ETD	编码器线缆（无电池盒）	190
MFECA0100ETE	编码器线缆（有电池盒）	190
MFECA0100MJD	编码器线缆（无电池盒）	189
MFECA0100MJE	编码器线缆（有电池盒）	189
MFECA0100MKD	编码器线缆（无电池盒）	189
MFECA0100MKE	编码器线缆（有电池盒）	189
MFECA0100TJD	编码器线缆（无电池盒）	189
MFECA0100TJE	编码器线缆（有电池盒）	189

MFECA

型 号	名 称	页码
MFECA0100TKD	编码器线缆（无电池盒）	189
MFECA0100TKE	编码器线缆（有电池盒）	189
MFECA0200EAD	编码器线缆（无电池盒）	188
MFECA0200EAE	编码器线缆（有电池盒）	188
MFECA0200EAM	编码器线缆（无电池盒）	188,238
MFECA0200ESD	编码器线缆（无电池盒）	189
MFECA0200ESE	编码器线缆（有电池盒）	190
MFECA0200ETD	编码器线缆（无电池盒）	190
MFECA0200ETE	编码器线缆（有电池盒）	190
MFECA0200MJD	编码器线缆（无电池盒）	189
MFECA0200MJE	编码器线缆（有电池盒）	189
MFECA0200MKD	编码器线缆（无电池盒）	189
MFECA0200MKE	编码器线缆（有电池盒）	189
MFECA0200TJD	编码器线缆（无电池盒）	189
MFECA0200TJE	编码器线缆（有电池盒）	189
MFECA0200TKD	编码器线缆（无电池盒）	189
MFECA0200TKE	编码器线缆（有电池盒）	189

MFMCA

型 号	名 称	页码
MFMCA0030AEB	电机线缆	238
MFMCA0030EED	电机线缆（无制动器）	191
MFMCA0030NJD	电机线缆（无制动器）	191
MFMCA0030NKD	电机线缆（无制动器）	191
MFMCA0030RJD	电机线缆（无制动器）	191
MFMCA0030RKD	电机线缆（无制动器）	191
MFMCA0032ECD	电机线缆（无制动器）	191
MFMCA0032FCD	电机线缆（有制动器）	194
MFMCA0033ECT	电机线缆（无制动器）	193
MFMCA0033FCT	电机线缆（有制动器）	195
MFMCA0050AEB	电机线缆	238
MFMCA0050EED	电机线缆（无制动器）	191
MFMCA0050NJD	电机线缆（无制动器）	191
MFMCA0050NKD	电机线缆（无制动器）	191
MFMCA0050RJD	电机线缆（无制动器）	191
MFMCA0050RKD	电机线缆（无制动器）	191
MFMCA0052ECD	电机线缆（无制动器）	191
MFMCA0052FCD	电机线缆（有制动器）	194
MFMCA0053ECT	电机线缆（无制动器）	193
MFMCA0053FCT	电机线缆（有制动器）	195
MFMCA0100AEB	电机线缆	238
MFMCA0100EED	电机线缆（无制动器）	191
MFMCA0100NJD	电机线缆（无制动器）	191
MFMCA0100NKD	电机线缆（无制动器）	191
MFMCA0100RJD	电机线缆（无制动器）	191
MFMCA0100RKD	电机线缆（无制动器）	191
MFMCA0102ECD	电机线缆（无制动器）	191
MFMCA0102FCD	电机线缆（有制动器）	194
MFMCA0103ECT	电机线缆（无制动器）	193
MFMCA0103FCT	电机线缆（有制动器）	195
MFMCA0200AEB	电机线缆	238
MFMCA0200EED	电机线缆（无制动器）	191
MFMCA0200NJD	电机线缆（无制动器）	191
MFMCA0200NKD	电机线缆（无制动器）	191
MFMCA0200RJD	电机线缆（无制动器）	191
MFMCA0200RKD	电机线缆（无制动器）	191
MFMCA0202ECD	电机线缆（无制动器）	191
MFMCA0202FCD	电机线缆（有制动器）	194
MFMCA0203ECT	电机线缆（无制动器）	193
MFMCA0203FCT	电机线缆（有制动器）	195

MFMCB

型 号	名 称	页码
MFMCB0030GET	制动器线缆	196,238
MFMCB0030PJT	制动器线缆	196
MFMCB0030PKT	制动器线缆	196
MFMCB0030SJT	制动器线缆	196
MFMCB0030SKT	制动器线缆	196
MFMCB0050GET	制动器线缆	196,238
MFMCB0050PJT	制动器线缆	196
MFMCB0050PKT	制动器线缆	196
MFMCB0050SJT	制动器线缆	196

MFMCB

型号	名 称	页码
MFMCB0050SKT	制动器线缆	196
MFMCB0100GET	制动器线缆	196,238
MFMCB0100PJT	制动器线缆	196
MFMCB0100PKT	制动器线缆	196
MFMCB0100SJT	制动器线缆	196
MFMCB0100SKT	制动器线缆	196
MFMCB0200GET	制动器线缆	196,238
MFMCB0200PJT	制动器线缆	196
MFMCB0200PKT	制动器线缆	196
MFMCB0200SJT	制动器线缆	196
MFMCB0200SKT	制动器线缆	196

MFMCD

型号	名 称	页码
MFMCD0032ECD	电机线缆（无制动器）	192
MFMCD0033ECT	电机线缆（无制动器）	193
MFMCD0052ECD	电机线缆（无制动器）	192
MFMCD0053ECT	电机线缆（无制动器）	193
MFMCD0102ECD	电机线缆（无制动器）	192
MFMCD0103ECT	电机线缆（无制动器）	193
MFMCD0202ECD	电机线缆（无制动器）	192
MFMCD0203ECT	电机线缆（无制动器）	193

MFMCE

型号	名 称	页码
MFMCE0032ECD	电机线缆（无制动器）	192
MFMCE0032FCD	电机线缆（有制动器）	194
MFMCE0052ECD	电机线缆（无制动器）	192
MFMCE0052FCD	电机线缆（有制动器）	194
MFMCE0102ECD	电机线缆（无制动器）	192
MFMCE0102FCD	电机线缆（有制动器）	194
MFMCE0202ECD	电机线缆（无制动器）	192
MFMCE0202FCD	电机线缆（有制动器）	194

MFMCF

型号	名 称	页码
MFMCF0032ECD	电机线缆（无制动器）	192
MFMCF0052ECD	电机线缆（无制动器）	192
MFMCF0102ECD	电机线缆（无制动器）	192
MFMCF0202ECD	电机线缆（无制动器）	192

MFME〈中惯量〉

型号	名 称	页码
MFME152G1C	MFME 1.5 kW 增量式编码器	89
MFME152G1D	MFME 1.5 kW 增量式编码器	89
MFME152G1G	MFME 1.5 kW 增量式编码器	89
MFME152G1H	MFME 1.5 kW 增量式编码器	89
MFME152S1C	MFME 1.5 kW 绝对式编码器	89
MFME152S1D	MFME 1.5 kW 绝对式编码器	89
MFME152S1G	MFME 1.5 kW 绝对式编码器	89
MFME152S1H	MFME 1.5 kW 绝对式编码器	89
MFME154G1C	MFME 1.5 kW 增量式编码器	122
MFME154G1D	MFME 1.5 kW 增量式编码器	122
MFME154G1G	MFME 1.5 kW 增量式编码器	122
MFME154G1H	MFME 1.5 kW 增量式编码器	122
MFME154S1C	MFME 1.5 kW 绝对式编码器	122
MFME154S1D	MFME 1.5 kW 绝对式编码器	122
MFME154S1G	MFME 1.5 kW 绝对式编码器	122
MFME154S1H	MFME 1.5 kW 绝对式编码器	122
MFME252G1C	MFME 2.5 kW 增量式编码器	90
MFME252G1D	MFME 2.5 kW 增量式编码器	90
MFME252G1G	MFME 2.5 kW 增量式编码器	90
MFME252G1H	MFME 2.5 kW 增量式编码器	90
MFME252S1C	MFME 2.5 kW 绝对式编码器	90
MFME252S1D	MFME 2.5 kW 绝对式编码器	90
MFME252S1G	MFME 2.5 kW 绝对式编码器	90
MFME252S1H	MFME 2.5 kW 绝对式编码器	90
MFME254G1C	MFME 2.5 kW 增量式编码器	123
MFME254G1D	MFME 2.5 kW 增量式编码器	123
MFME254G1G	MFME 2.5 kW 增量式编码器	123
MFME254G1H	MFME 2.5 kW 增量式编码器	123
MFME254S1C	MFME 2.5 kW 绝对式编码器	123

索　引
（按字母顺序排列）

MFME〈中惯量〉

型　号	名　称	页码
MFME254S1D	MFME 2.5 kW 绝对式编码器	123
MFME254S1G	MFME 2.5 kW 绝对式编码器	123
MFME254S1H	MFME 2.5 kW 绝对式编码器	123
MFME452G1C	MFME 4.5 kW 增量式编码器	91
MFME452G1D	MFME 4.5 kW 增量式编码器	91
MFME452G1G	MFME 4.5 kW 增量式编码器	91
MFME452G1H	MFME 4.5 kW 增量式编码器	91
MFME452S1C	MFME 4.5 kW 绝对式编码器	91
MFME452S1D	MFME 4.5 kW 绝对式编码器	91
MFME452S1G	MFME 4.5 kW 绝对式编码器	91
MFME452S1H	MFME 4.5 kW 绝对式编码器	91
MFME454G1C	MFME 4.5 kW 增量式编码器	124
MFME454G1D	MFME 4.5 kW 增量式编码器	124
MFME454G1G	MFME 4.5 kW 增量式编码器	124
MFME454G1H	MFME 4.5 kW 增量式编码器	124
MFME454S1C	MFME 4.5 kW 绝对式编码器	124
MFME454S1D	MFME 4.5 kW 绝对式编码器	124
MFME454S1G	MFME 4.5 kW 绝对式编码器	124
MFME454S1H	MFME 4.5 kW 绝对式编码器	124

MGDHT

型　号	名　称	页码
MGDHTB4A2	A5 系列驱动器：G 型	29,46
MGDHTC3B4	A5 系列驱动器：G 型	29,46

MGDKT

型　号	名　称	页码
MGDKTB4A2	A5Ⅱ 系列驱动器：G 型	29,46
MGDKTC3B4	A5Ⅱ 系列驱动器：G 型	29,46

MGME〈中惯量〉

型　号	名　称	页码
MGME092G1C	MGME 0.9 kW 增量式编码器	92
MGME092G1D	MGME 0.9 kW 增量式编码器	92
MGME092G1G	MGME 0.9 kW 增量式编码器	92
MGME092G1H	MGME 0.9 kW 增量式编码器	92
MGME092GCC	MGME 0.9 kW 增量式编码器	92
MGME092GCCM	MGME 0.9 kW 增量式编码器	170
MGME092GCD	MGME 0.9 kW 增量式编码器	92
MGME092GCDM	MGME 0.9 kW 增量式编码器	170
MGME092GCG	MGME 0.9 kW 增量式编码器	92
MGME092GCGM	MGME 0.9 kW 增量式编码器	170
MGME092GCH	MGME 0.9 kW 增量式编码器	92
MGME092GCHM	MGME 0.9 kW 增量式编码器	170
MGME092S1C	MGME 0.9 kW 绝对式编码器	92
MGME092S1D	MGME 0.9 kW 绝对式编码器	92
MGME092S1G	MGME 0.9 kW 绝对式编码器	92
MGME092S1H	MGME 0.9 kW 绝对式编码器	92
MGME092SCC	MGME 0.9 kW 绝对式编码器	92
MGME092SCCM	MGME 0.9 kW 绝对式编码器	170
MGME092SCD	MGME 0.9 kW 绝对式编码器	92
MGME092SCDM	MGME 0.9 kW 绝对式编码器	170
MGME092SCG	MGME 0.9 kW 绝对式编码器	92
MGME092SCGM	MGME 0.9 kW 绝对式编码器	170
MGME092SCH	MGME 0.9 kW 绝对式编码器	92
MGME092SCHM	MGME 0.9 kW 绝对式编码器	170
MGME094G1C	MGME 0.9 kW 增量式编码器	125
MGME094G1D	MGME 0.9 kW 增量式编码器	125
MGME094G1G	MGME 0.9 kW 增量式编码器	125
MGME094G1H	MGME 0.9 kW 增量式编码器	125
MGME094GCC	MGME 0.9 kW 增量式编码器	125
MGME094GCD	MGME 0.9 kW 增量式编码器	125
MGME094GCG	MGME 0.9 kW 增量式编码器	125
MGME094GCH	MGME 0.9 kW 增量式编码器	125
MGME094S1C	MGME 0.9 kW 绝对式编码器	125
MGME094S1D	MGME 0.9 kW 绝对式编码器	125
MGME094S1G	MGME 0.9 kW 绝对式编码器	125
MGME094S1H	MGME 0.9 kW 绝对式编码器	125
MGME094SCC	MGME 0.9 kW 绝对式编码器	125
MGME094SCD	MGME 0.9 kW 绝对式编码器	125
MGME094SCG	MGME 0.9 kW 绝对式编码器	125
MGME094SCH	MGME 0.9 kW 绝对式编码器	125

MGME〈中惯量〉

型　号	名　称	页码
MGME202G1C	MGME 2.0 kW 增量式编码器	93
MGME202G1D	MGME 2.0 kW 增量式编码器	93
MGME202G1G	MGME 2.0 kW 增量式编码器	93
MGME202G1H	MGME 2.0 kW 增量式编码器	93
MGME202GCC	MGME 2.0 kW 增量式编码器	93
MGME202GCCM	MGME 2.0 kW 增量式编码器	171
MGME202GCD	MGME 2.0 kW 增量式编码器	93
MGME202GCDM	MGME 2.0 kW 增量式编码器	171
MGME202GCG	MGME 2.0 kW 增量式编码器	93
MGME202GCGM	MGME 2.0 kW 增量式编码器	171
MGME202GCH	MGME 2.0 kW 增量式编码器	93
MGME202GCHM	MGME 2.0 kW 增量式编码器	171
MGME202S1C	MGME 2.0 kW 绝对式编码器	93
MGME202S1D	MGME 2.0 kW 绝对式编码器	93
MGME202S1G	MGME 2.0 kW 绝对式编码器	93
MGME202S1H	MGME 2.0 kW 绝对式编码器	93
MGME202SCC	MGME 2.0 kW 绝对式编码器	93
MGME202SCCM	MGME 2.0 kW 绝对式编码器	171
MGME202SCD	MGME 2.0 kW 绝对式编码器	93
MGME202SCDM	MGME 2.0 kW 绝对式编码器	171
MGME202SCG	MGME 2.0 kW 绝对式编码器	93
MGME202SCGM	MGME 2.0 kW 绝对式编码器	171
MGME202SCH	MGME 2.0 kW 绝对式编码器	93
MGME202SCHM	MGME 2.0 kW 绝对式编码器	171
MGME204G1C	MGME 2.0 kW 增量式编码器	126
MGME204G1D	MGME 2.0 kW 增量式编码器	126
MGME204G1G	MGME 2.0 kW 增量式编码器	126
MGME204G1H	MGME 2.0 kW 增量式编码器	126
MGME204GCC	MGME 2.0 kW 增量式编码器	126
MGME204GCD	MGME 2.0 kW 增量式编码器	126
MGME204GCG	MGME 2.0 kW 增量式编码器	126
MGME204GCH	MGME 2.0 kW 增量式编码器	126
MGME204S1C	MGME 2.0 kW 绝对式编码器	126
MGME204S1D	MGME 2.0 kW 绝对式编码器	126
MGME204S1G	MGME 2.0 kW 绝对式编码器	126
MGME204S1H	MGME 2.0 kW 绝对式编码器	126
MGME204SCC	MGME 2.0 kW 绝对式编码器	126
MGME204SCD	MGME 2.0 kW 绝对式编码器	126
MGME204SCG	MGME 2.0 kW 绝对式编码器	126
MGME204SCH	MGME 2.0 kW 绝对式编码器	126
MGME302G1C	MGME 3.0 kW 增量式编码器	94
MGME302G1D	MGME 3.0 kW 增量式编码器	94
MGME302G1G	MGME 3.0 kW 增量式编码器	94
MGME302G1H	MGME 3.0 kW 增量式编码器	94
MGME302GCC	MGME 3.0 kW 增量式编码器	94
MGME302GCCM	MGME 3.0 kW 增量式编码器	172
MGME302GCD	MGME 3.0 kW 增量式编码器	94
MGME302GCDM	MGME 3.0 kW 增量式编码器	172
MGME302GCG	MGME 3.0 kW 增量式编码器	94
MGME302GCGM	MGME 3.0 kW 增量式编码器	172
MGME302GCH	MGME 3.0 kW 增量式编码器	94
MGME302GCHM	MGME 3.0 kW 增量式编码器	172
MGME302S1C	MGME 3.0 kW 绝对式编码器	94
MGME302S1D	MGME 3.0 kW 绝对式编码器	94
MGME302S1G	MGME 3.0 kW 绝对式编码器	94
MGME302S1H	MGME 3.0 kW 绝对式编码器	94
MGME302SCC	MGME 3.0 kW 绝对式编码器	94
MGME302SCCM	MGME 3.0 kW 绝对式编码器	172
MGME302SCD	MGME 3.0 kW 绝对式编码器	94
MGME302SCDM	MGME 3.0 kW 绝对式编码器	172
MGME302SCG	MGME 3.0 kW 绝对式编码器	94
MGME302SCGM	MGME 3.0 kW 绝对式编码器	172
MGME302SCH	MGME 3.0 kW 绝对式编码器	94
MGME302SCHM	MGME 3.0 kW 绝对式编码器	172
MGME304G1C	MGME 3.0 kW 增量式编码器	127
MGME304G1D	MGME 3.0 kW 增量式编码器	127
MGME304G1G	MGME 3.0 kW 增量式编码器	127
MGME304G1H	MGME 3.0 kW 增量式编码器	127
MGME304GCC	MGME 3.0 kW 增量式编码器	127
MGME304GCD	MGME 3.0 kW 增量式编码器	127
MGME304GCG	MGME 3.0 kW 增量式编码器	127
MGME304GCH	MGME 3.0 kW 增量式编码器	127

MGME〈中惯量〉

型　号	名　称	页码
MGME304S1C	MGME 3.0 kW 绝对式编码器	127
MGME304S1D	MGME 3.0 kW 绝对式编码器	127
MGME304S1G	MGME 3.0 kW 绝对式编码器	127
MGME304S1H	MGME 3.0 kW 绝对式编码器	127
MGME304SCC	MGME 3.0 kW 绝对式编码器	127
MGME304SCD	MGME 3.0 kW 绝对式编码器	127
MGME304SCG	MGME 3.0 kW 绝对式编码器	127
MGME304SCH	MGME 3.0 kW 绝对式编码器	127
MGME452G1C	MGME 4.5 kW 增量式编码器	95
MGME452G1D	MGME 4.5 kW 增量式编码器	95
MGME452G1G	MGME 4.5 kW 增量式编码器	95
MGME452G1H	MGME 4.5 kW 增量式编码器	95
MGME452S1C	MGME 4.5 kW 绝对式编码器	95
MGME452S1D	MGME 4.5 kW 绝对式编码器	95
MGME452S1G	MGME 4.5 kW 绝对式编码器	95
MGME452S1H	MGME 4.5 kW 绝对式编码器	95
MGME454G1C	MGME 4.5 kW 增量式编码器	128
MGME454G1D	MGME 4.5 kW 增量式编码器	128
MGME454G1G	MGME 4.5 kW 增量式编码器	128
MGME454G1H	MGME 4.5 kW 增量式编码器	128
MGME454S1C	MGME 4.5 kW 绝对式编码器	128
MGME454S1D	MGME 4.5 kW 绝对式编码器	128
MGME454S1G	MGME 4.5 kW 绝对式编码器	128
MGME454S1H	MGME 4.5 kW 绝对式编码器	128
MGME602G1C	MGME 6.0 kW 增量式编码器	96
MGME602G1D	MGME 6.0 kW 增量式编码器	96
MGME602G1G	MGME 6.0 kW 增量式编码器	96
MGME602G1H	MGME 6.0 kW 增量式编码器	96
MGME602S1C	MGME 6.0 kW 绝对式编码器	96
MGME602S1D	MGME 6.0 kW 绝对式编码器	96
MGME602S1G	MGME 6.0 kW 绝对式编码器	96
MGME602S1H	MGME 6.0 kW 绝对式编码器	96
MGME604G1C	MGME 6.0 kW 增量式编码器	129
MGME604G1D	MGME 6.0 kW 增量式编码器	129
MGME604G1G	MGME 6.0 kW 增量式编码器	129
MGME604G1H	MGME 6.0 kW 增量式编码器	129
MGME604S1C	MGME 6.0 kW 绝对式编码器	129
MGME604S1D	MGME 6.0 kW 绝对式编码器	129
MGME604S1G	MGME 6.0 kW 绝对式编码器	129
MGME604S1H	MGME 6.0 kW 绝对式编码器	129

MHDHT

型　号	名　称	页码
MHDHTB4A2	A5 系列驱动器：H 型	29,47
MHDHTC3B4	A5 系列驱动器：H 型	29,47

MHDKT

型　号	名　称	页码
MHDKTB4A2	A5Ⅱ 系列驱动器：H 型	29,47
MHDKTC3B4	A5Ⅱ 系列驱动器：H 型	29,47

MHMD〈高惯量〉

型　号	名　称	页码
MHMD021G1A	MHMD 200 W 增量式编码器	59
MHMD021G1B	MHMD 200 W 增量式编码器	59
MHMD021G1C	MHMD 200 W 增量式编码器	59
MHMD021G1D	MHMD 200 W 增量式编码器	59
MHMD021G1N	MHMD 200 W 增量式编码器	59
MHMD021G1P	MHMD 200 W 增量式编码器	59
MHMD021G1Q	MHMD 200 W 增量式编码器	59
MHMD021G1R	MHMD 200 W 增量式编码器	59
MHMD021G1S	MHMD 200 W 增量式编码器	59
MHMD021G1T	MHMD 200 W 增量式编码器	59
MHMD021G1U	MHMD 200 W 增量式编码器	59
MHMD021G1V	MHMD 200 W 增量式编码器	59
MHMD021S1A	MHMD 200 W 绝对式编码器	59
MHMD021S1B	MHMD 200 W 绝对式编码器	59
MHMD021S1C	MHMD 200 W 绝对式编码器	59
MHMD021S1D	MHMD 200 W 绝对式编码器	59
MHMD021S1N	MHMD 200 W 绝对式编码器	59
MHMD021S1P	MHMD 200 W 绝对式编码器	59
MHMD021S1Q	MHMD 200 W 绝对式编码器	59
MHMD021S1R	MHMD 200 W 绝对式编码器	59
MHMD021S1S	MHMD 200 W 绝对式编码器	59
MHMD021S1T	MHMD 200 W 绝对式编码器	59
MHMD021S1U	MHMD 200 W 绝对式编码器	59
MHMD021S1V	MHMD 200 W 绝对式编码器	59
MHMD022G1A	MHMD 200 W 增量式编码器	60
MHMD022G1B	MHMD 200 W 增量式编码器	60
MHMD022G1C	MHMD 200 W 增量式编码器	60
MHMD022G1D	MHMD 200 W 增量式编码器	60
MHMD022G1N	MHMD 200 W 增量式编码器	60
MHMD022G1P	MHMD 200 W 增量式编码器	60
MHMD022G1Q	MHMD 200 W 增量式编码器	60
MHMD022G1R	MHMD 200 W 增量式编码器	60
MHMD022G1S	MHMD 200 W 增量式编码器	60
MHMD022G1T	MHMD 200 W 增量式编码器	60
MHMD022G1U	MHMD 200 W 增量式编码器	60
MHMD022G1V	MHMD 200 W 增量式编码器	60
MHMD022S1A	MHMD 200 W 绝对式编码器	60
MHMD022S1B	MHMD 200 W 绝对式编码器	60
MHMD022S1C	MHMD 200 W 绝对式编码器	60
MHMD022S1D	MHMD 200 W 绝对式编码器	60
MHMD022S1N	MHMD 200 W 绝对式编码器	60
MHMD022S1P	MHMD 200 W 绝对式编码器	60
MHMD022S1Q	MHMD 200 W 绝对式编码器	60
MHMD022S1R	MHMD 200 W 绝对式编码器	60
MHMD022S1S	MHMD 200 W 绝对式编码器	60
MHMD022S1T	MHMD 200 W 绝对式编码器	60
MHMD022S1U	MHMD 200 W 绝对式编码器	60
MHMD022S1V	MHMD 200 W 绝对式编码器	60
MHMD041G1A	MHMD 400 W 增量式编码器	61
MHMD041G1B	MHMD 400 W 增量式编码器	61
MHMD041G1C	MHMD 400 W 增量式编码器	61
MHMD041G1D	MHMD 400 W 增量式编码器	61
MHMD041G1N	MHMD 400 W 增量式编码器	61
MHMD041G1P	MHMD 400 W 增量式编码器	61
MHMD041G1Q	MHMD 400 W 增量式编码器	61
MHMD041G1R	MHMD 400 W 增量式编码器	61
MHMD041G1S	MHMD 400 W 增量式编码器	61
MHMD041G1T	MHMD 400 W 增量式编码器	61
MHMD041G1U	MHMD 400 W 增量式编码器	61
MHMD041G1V	MHMD 400 W 增量式编码器	61
MHMD041S1A	MHMD 400 W 绝对式编码器	61
MHMD041S1B	MHMD 400 W 绝对式编码器	61
MHMD041S1C	MHMD 400 W 绝对式编码器	61
MHMD041S1D	MHMD 400 W 绝对式编码器	61
MHMD041S1N	MHMD 400 W 绝对式编码器	61
MHMD041S1P	MHMD 400 W 绝对式编码器	61
MHMD041S1Q	MHMD 400 W 绝对式编码器	61
MHMD041S1R	MHMD 400 W 绝对式编码器	61
MHMD041S1S	MHMD 400 W 绝对式编码器	61
MHMD041S1T	MHMD 400 W 绝对式编码器	61
MHMD041S1U	MHMD 400 W 绝对式编码器	61
MHMD041S1V	MHMD 400 W 绝对式编码器	61
MHMD042G1A	MHMD 400 W 增量式编码器	62
MHMD042G1B	MHMD 400 W 增量式编码器	62
MHMD042G1C	MHMD 400 W 增量式编码器	62
MHMD042G1D	MHMD 400 W 增量式编码器	62
MHMD042G1N	MHMD 400 W 增量式编码器	62
MHMD042G1P	MHMD 400 W 增量式编码器	62
MHMD042G1Q	MHMD 400 W 增量式编码器	62
MHMD042G1R	MHMD 400 W 增量式编码器	62
MHMD042G1S	MHMD 400 W 增量式编码器	62
MHMD042G1T	MHMD 400 W 增量式编码器	62
MHMD042G1U	MHMD 400 W 增量式编码器	62
MHMD042G1V	MHMD 400 W 增量式编码器	62
MHMD042S1A	MHMD 400 W 绝对式编码器	62
MHMD042S1B	MHMD 400 W 绝对式编码器	62
MHMD042S1C	MHMD 400 W 绝对式编码器	62
MHMD042S1D	MHMD 400 W 绝对式编码器	62
MHMD042S1N	MHMD 400 W 绝对式编码器	62
MHMD042S1P	MHMD 400 W 绝对式编码器	62
MHMD042S1Q	MHMD 400 W 绝对式编码器	62

索　引
（按字母顺序排列）

MHMD〈高惯量〉

型　号	名　称	页码
MHMD042S1R	MHMD 400 W 绝对式编码器	62
MHMD042S1S	MHMD 400 W 绝对式编码器	62
MHMD042S1T	MHMD 400 W 绝对式编码器	62
MHMD042S1U	MHMD 400 W 绝对式编码器	62
MHMD042S1V	MHMD 400 W 绝对式编码器	62
MHMD082G1A	MHMD 750 W 增量式编码器	63
MHMD082G1B	MHMD 750 W 增量式编码器	63
MHMD082G1C	MHMD 750 W 增量式编码器	63
MHMD082G1D	MHMD 750 W 增量式编码器	63
MHMD082G1N	MHMD 750 W 增量式编码器	63
MHMD082G1P	MHMD 750 W 增量式编码器	63
MHMD082G1Q	MHMD 750 W 增量式编码器	63
MHMD082G1R	MHMD 750 W 增量式编码器	63
MHMD082G1S	MHMD 750 W 增量式编码器	63
MHMD082G1T	MHMD 750 W 增量式编码器	63
MHMD082G1U	MHMD 750 W 增量式编码器	63
MHMD082G1V	MHMD 750 W 增量式编码器	63
MHMD082S1A	MHMD 750 W 绝对式编码器	63
MHMD082S1B	MHMD 750 W 绝对式编码器	63
MHMD082S1C	MHMD 750 W 绝对式编码器	63
MHMD082S1D	MHMD 750 W 绝对式编码器	63
MHMD082S1N	MHMD 750 W 绝对式编码器	63
MHMD082S1P	MHMD 750 W 绝对式编码器	63
MHMD082S1Q	MHMD 750 W 绝对式编码器	63
MHMD082S1R	MHMD 750 W 绝对式编码器	63
MHMD082S1S	MHMD 750 W 绝对式编码器	63
MHMD082S1T	MHMD 750 W 绝对式编码器	63
MHMD082S1U	MHMD 750 W 绝对式编码器	63
MHMD082S1V	MHMD 750 W 绝对式编码器	63

MHMD 带减速器〈高惯量〉

型　号	名　称	页码
MHMD021G31N	MHMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,149
MHMD021G32N	MHMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,149
MHMD021G33N	MHMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,149
MHMD021G34N	MHMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,149
MHMD021G41N	MHMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,149
MHMD021G42N	MHMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,149
MHMD021G43N	MHMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,149
MHMD021G44N	MHMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,149
MHMD021S31N	MHMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,149
MHMD021S32N	MHMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,149
MHMD021S33N	MHMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,149
MHMD021S34N	MHMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,149
MHMD021S41N	MHMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,149
MHMD021S42N	MHMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,149
MHMD021S43N	MHMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,149
MHMD021S44N	MHMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,149
MHMD022G31N	MHMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,149
MHMD022G32N	MHMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,149
MHMD022G33N	MHMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,149
MHMD022G34N	MHMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,149
MHMD022G41N	MHMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,149
MHMD022G42N	MHMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,149
MHMD022G43N	MHMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,149
MHMD022G44N	MHMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,149
MHMD022S31N	MHMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,149
MHMD022S32N	MHMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,149
MHMD022S33N	MHMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,149
MHMD022S34N	MHMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,149
MHMD022S41N	MHMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,149
MHMD022S42N	MHMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,149
MHMD022S43N	MHMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,149
MHMD022S44N	MHMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,149
MHMD041G31N	MHMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,149
MHMD041G32N	MHMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,149
MHMD041G33N	MHMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,149
MHMD041G34N	MHMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,149
MHMD041G41N	MHMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,149
MHMD041G42N	MHMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,149
MHMD041G43N	MHMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,149
MHMD041G44N	MHMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,149

MHMD 带减速器〈高惯量〉

型　号	名　称	页码
MHMD041S31N	MHMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,149
MHMD041S32N	MHMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,149
MHMD041S33N	MHMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,149
MHMD041S34N	MHMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,149
MHMD041S41N	MHMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,149
MHMD041S42N	MHMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,149
MHMD041S43N	MHMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,149
MHMD041S44N	MHMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,149
MHMD042G31N	MHMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,149
MHMD042G32N	MHMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,149
MHMD042G33N	MHMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,149
MHMD042G34N	MHMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,149
MHMD042G41N	MHMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,149
MHMD042G42N	MHMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,149
MHMD042G43N	MHMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,149
MHMD042G44N	MHMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,149
MHMD042S31N	MHMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,149
MHMD042S32N	MHMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,149
MHMD042S33N	MHMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,149
MHMD042S34N	MHMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,149
MHMD042S41N	MHMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,149
MHMD042S42N	MHMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,149
MHMD042S43N	MHMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,149
MHMD042S44N	MHMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,149
MHMD082G31N	MHMD 带减速器 750 W 增量式编码器	141,149
MHMD082G32N	MHMD 带减速器 750 W 增量式编码器	141,149
MHMD082G33N	MHMD 带减速器 750 W 增量式编码器	141,149
MHMD082G34N	MHMD 带减速器 750 W 增量式编码器	141,149
MHMD082G41N	MHMD 带减速器 750 W 增量式编码器	141,149
MHMD082G42N	MHMD 带减速器 750 W 增量式编码器	141,149
MHMD082G43N	MHMD 带减速器 750 W 增量式编码器	141,149
MHMD082G44N	MHMD 带减速器 750 W 增量式编码器	141,149
MHMD082S31N	MHMD 带减速器 750 W 绝对式编码器	141,149
MHMD082S32N	MHMD 带减速器 750 W 绝对式编码器	141,149
MHMD082S33N	MHMD 带减速器 750 W 绝对式编码器	141,149
MHMD082S34N	MHMD 带减速器 750 W 绝对式编码器	141,149
MHMD082S41N	MHMD 带减速器 750 W 绝对式编码器	141,149
MHMD082S42N	MHMD 带减速器 750 W 绝对式编码器	141,149
MHMD082S43N	MHMD 带减速器 750 W 绝对式编码器	141,149
MHMD082S44N	MHMD 带减速器 750 W 绝对式编码器	141,149

MHME〈高惯量〉

型　号	名　称	页码
MHME102G1C	MHME 1.0 kW 增量式编码器	97
MHME102G1D	MHME 1.0 kW 增量式编码器	97
MHME102G1G	MHME 1.0 kW 增量式编码器	97
MHME102G1H	MHME 1.0 kW 增量式编码器	97
MHME102GCC	MHME 1.0 kW 增量式编码器	97
MHME102GCCM	MHME 1.0 kW 增量式编码器	176
MHME102GCD	MHME 1.0 kW 增量式编码器	97
MHME102GCDM	MHME 1.0 kW 增量式编码器	176
MHME102GCG	MHME 1.0 kW 增量式编码器	97
MHME102GCGM	MHME 1.0 kW 增量式编码器	176
MHME102GCH	MHME 1.0 kW 增量式编码器	97
MHME102GCHM	MHME 1.0 kW 增量式编码器	176
MHME102S1C	MHME 1.0 kW 绝对式编码器	97
MHME102S1D	MHME 1.0 kW 绝对式编码器	97
MHME102S1G	MHME 1.0 kW 绝对式编码器	97
MHME102S1H	MHME 1.0 kW 绝对式编码器	97
MHME102SCC	MHME 1.0 kW 绝对式编码器	97
MHME102SCCM	MHME 1.0 kW 绝对式编码器	176
MHME102SCD	MHME 1.0 kW 绝对式编码器	97
MHME102SCDM	MHME 1.0 kW 绝对式编码器	176
MHME102SCG	MHME 1.0 kW 绝对式编码器	97
MHME102SCGM	MHME 1.0 kW 绝对式编码器	176
MHME102SCH	MHME 1.0 kW 绝对式编码器	97
MHME102SCHM	MHME 1.0 kW 绝对式编码器	176
MHME104G1C	MHME 1.0 kW 增量式编码器	130
MHME104G1D	MHME 1.0 kW 增量式编码器	130
MHME104G1G	MHME 1.0 kW 增量式编码器	130
MHME104G1H	MHME 1.0 kW 增量式编码器	130
MHME104GCC	MHME 1.0 kW 增量式编码器	130

MHME〈高惯量〉

型　号	名　称	页码
MHME104GCD	MHME 1.0 kW 增量式编码器	130
MHME104GCG	MHME 1.0 kW 增量式编码器	130
MHME104GCH	MHME 1.0 kW 增量式编码器	130
MHME104S1C	MHME 1.0 kW 绝对式编码器	130
MHME104S1D	MHME 1.0 kW 绝对式编码器	130
MHME104S1G	MHME 1.0 kW 绝对式编码器	130
MHME104S1H	MHME 1.0 kW 绝对式编码器	130
MHME104SCC	MHME 1.0 kW 绝对式编码器	130
MHME104SCD	MHME 1.0 kW 绝对式编码器	130
MHME104SCG	MHME 1.0 kW 绝对式编码器	130
MHME104SCH	MHME 1.0 kW 绝对式编码器	130
MHME152G1C	MHME 1.5 kW 增量式编码器	98
MHME152G1D	MHME 1.5 kW 增量式编码器	98
MHME152G1G	MHME 1.5 kW 增量式编码器	98
MHME152G1H	MHME 1.5 kW 增量式编码器	98
MHME152GCC	MHME 1.5 kW 增量式编码器	98
MHME152GCCM	MHME 1.5 kW 增量式编码器	177
MHME152GCD	MHME 1.5 kW 增量式编码器	98
MHME152GCDM	MHME 1.5 kW 增量式编码器	177
MHME152GCG	MHME 1.5 kW 增量式编码器	98
MHME152GCGM	MHME 1.5 kW 增量式编码器	177
MHME152GCH	MHME 1.5 kW 增量式编码器	98
MHME152GCHM	MHME 1.5 kW 增量式编码器	177
MHME152S1C	MHME 1.5 kW 绝对式编码器	98
MHME152S1D	MHME 1.5 kW 绝对式编码器	98
MHME152S1G	MHME 1.5 kW 绝对式编码器	98
MHME152S1H	MHME 1.5 kW 绝对式编码器	98
MHME152SCC	MHME 1.5 kW 绝对式编码器	98
MHME152SCCM	MHME 1.5 kW 绝对式编码器	177
MHME152SCD	MHME 1.5 kW 绝对式编码器	98
MHME152SCDM	MHME 1.5 kW 绝对式编码器	177
MHME152SCG	MHME 1.5 kW 绝对式编码器	98
MHME152SCGM	MHME 1.5 kW 绝对式编码器	177
MHME152SCH	MHME 1.5 kW 绝对式编码器	98
MHME152SCHM	MHME 1.5 kW 绝对式编码器	177
MHME154G1C	MHME 1.5 kW 增量式编码器	131
MHME154G1D	MHME 1.5 kW 增量式编码器	131
MHME154G1G	MHME 1.5 kW 增量式编码器	131
MHME154G1H	MHME 1.5 kW 增量式编码器	131
MHME154GCC	MHME 1.5 kW 增量式编码器	131
MHME154GCD	MHME 1.5 kW 增量式编码器	131
MHME154GCG	MHME 1.5 kW 增量式编码器	131
MHME154GCH	MHME 1.5 kW 增量式编码器	131
MHME154S1C	MHME 1.5 kW 绝对式编码器	131
MHME154S1D	MHME 1.5 kW 绝对式编码器	131
MHME154S1G	MHME 1.5 kW 绝对式编码器	131
MHME154S1H	MHME 1.5 kW 绝对式编码器	131
MHME154SCC	MHME 1.5 kW 绝对式编码器	131
MHME154SCD	MHME 1.5 kW 绝对式编码器	131
MHME154SCG	MHME 1.5 kW 绝对式编码器	131
MHME154SCH	MHME 1.5 kW 绝对式编码器	131
MHME202G1C	MHME 2.0 kW 增量式编码器	99
MHME202G1D	MHME 2.0 kW 增量式编码器	99
MHME202G1G	MHME 2.0 kW 增量式编码器	99
MHME202G1H	MHME 2.0 kW 增量式编码器	99
MHME202GCC	MHME 2.0 kW 增量式编码器	99
MHME202GCCM	MHME 2.0 kW 增量式编码器	178
MHME202GCD	MHME 2.0 kW 增量式编码器	99
MHME202GCDM	MHME 2.0 kW 增量式编码器	178
MHME202GCG	MHME 2.0 kW 增量式编码器	99
MHME202GCGM	MHME 2.0 kW 增量式编码器	178
MHME202GCH	MHME 2.0 kW 增量式编码器	99
MHME202GCHM	MHME 2.0 kW 增量式编码器	178
MHME202S1C	MHME 2.0 kW 绝对式编码器	99
MHME202S1D	MHME 2.0 kW 绝对式编码器	99
MHME202S1G	MHME 2.0 kW 绝对式编码器	99
MHME202S1H	MHME 2.0 kW 绝对式编码器	99
MHME202SCC	MHME 2.0 kW 绝对式编码器	99
MHME202SCCM	MHME 2.0 kW 绝对式编码器	178
MHME202SCD	MHME 2.0 kW 绝对式编码器	99
MHME202SCDM	MHME 2.0 kW 绝对式编码器	178
MHME202SCG	MHME 2.0 kW 绝对式编码器	99

MHME〈高惯量〉

型　号	名　称	页码
MHME202SCGM	MHME 2.0 kW 绝对式编码器	178
MHME202SCH	MHME 2.0 kW 绝对式编码器	99
MHME202SCHM	MHME 2.0 kW 绝对式编码器	178
MHME204G1C	MHME 2.0 kW 增量式编码器	132
MHME204G1D	MHME 2.0 kW 增量式编码器	132
MHME204G1G	MHME 2.0 kW 增量式编码器	132
MHME204G1H	MHME 2.0 kW 增量式编码器	132
MHME204GCC	MHME 2.0 kW 增量式编码器	132
MHME204GCD	MHME 2.0 kW 增量式编码器	132
MHME204GCG	MHME 2.0 kW 增量式编码器	132
MHME204GCH	MHME 2.0 kW 增量式编码器	132
MHME204S1C	MHME 2.0 kW 绝对式编码器	132
MHME204S1D	MHME 2.0 kW 绝对式编码器	132
MHME204S1G	MHME 2.0 kW 绝对式编码器	132
MHME204S1H	MHME 2.0 kW 绝对式编码器	132
MHME204SCC	MHME 2.0 kW 绝对式编码器	132
MHME204SCD	MHME 2.0 kW 绝对式编码器	132
MHME204SCG	MHME 2.0 kW 绝对式编码器	132
MHME204SCH	MHME 2.0 kW 绝对式编码器	132
MHME302G1C	MHME 3.0 kW 增量式编码器	100
MHME302G1D	MHME 3.0 kW 增量式编码器	100
MHME302G1G	MHME 3.0 kW 增量式编码器	100
MHME302G1H	MHME 3.0 kW 增量式编码器	100
MHME302GCC	MHME 3.0 kW 增量式编码器	100
MHME302GCCM	MHME 3.0 kW 增量式编码器	179
MHME302GCD	MHME 3.0 kW 增量式编码器	100
MHME302GCDM	MHME 3.0 kW 增量式编码器	179
MHME302GCG	MHME 3.0 kW 增量式编码器	100
MHME302GCGM	MHME 3.0 kW 增量式编码器	179
MHME302GCH	MHME 3.0 kW 增量式编码器	100
MHME302GCHM	MHME 3.0 kW 增量式编码器	179
MHME302S1C	MHME 3.0 kW 绝对式编码器	100
MHME302S1D	MHME 3.0 kW 绝对式编码器	100
MHME302S1G	MHME 3.0 kW 绝对式编码器	100
MHME302S1H	MHME 3.0 kW 绝对式编码器	100
MHME302SCC	MHME 3.0 kW 绝对式编码器	100
MHME302SCCM	MHME 3.0 kW 绝对式编码器	179
MHME302SCD	MHME 3.0 kW 绝对式编码器	100
MHME302SCDM	MHME 3.0 kW 绝对式编码器	179
MHME302SCG	MHME 3.0 kW 绝对式编码器	100
MHME302SCGM	MHME 3.0 kW 绝对式编码器	179
MHME302SCH	MHME 3.0 kW 绝对式编码器	100
MHME302SCHM	MHME 3.0 kW 绝对式编码器	179
MHME304G1C	MHME 3.0 kW 增量式编码器	133
MHME304G1D	MHME 3.0 kW 增量式编码器	133
MHME304G1G	MHME 3.0 kW 增量式编码器	133
MHME304G1H	MHME 3.0 kW 增量式编码器	133
MHME304GCC	MHME 3.0 kW 增量式编码器	133
MHME304GCD	MHME 3.0 kW 增量式编码器	133
MHME304GCG	MHME 3.0 kW 增量式编码器	133
MHME304GCH	MHME 3.0 kW 增量式编码器	133
MHME304S1C	MHME 3.0 kW 绝对式编码器	133
MHME304S1D	MHME 3.0 kW 绝对式编码器	133
MHME304S1G	MHME 3.0 kW 绝对式编码器	133
MHME304S1H	MHME 3.0 kW 绝对式编码器	133
MHME304SCC	MHME 3.0 kW 绝对式编码器	133
MHME304SCD	MHME 3.0 kW 绝对式编码器	133
MHME304SCG	MHME 3.0 kW 绝对式编码器	133
MHME304SCH	MHME 3.0 kW 绝对式编码器	133
MHME402G1C	MHME 4.0 kW 增量式编码器	101
MHME402G1D	MHME 4.0 kW 增量式编码器	101
MHME402G1G	MHME 4.0 kW 增量式编码器	101
MHME402G1H	MHME 4.0 kW 增量式编码器	101
MHME402GCC	MHME 4.0 kW 增量式编码器	101
MHME402GCCM	MHME 4.0 kW 增量式编码器	180
MHME402GCD	MHME 4.0 kW 增量式编码器	101
MHME402GCDM	MHME 4.0 kW 增量式编码器	180
MHME402GCG	MHME 4.0 kW 增量式编码器	101
MHME402GCGM	MHME 4.0 kW 增量式编码器	180
MHME402GCH	MHME 4.0 kW 增量式编码器	101
MHME402GCHM	MHME 4.0 kW 增量式编码器	180
MHME402S1C	MHME 4.0 kW 绝对式编码器	101

索　引
（按字母顺序排列）

MHME〈高惯量〉

型　号	名　称	页码
MHME402S1D	MHME 4.0 kW 绝对式编码器	101
MHME402S1G	MHME 4.0 kW 绝对式编码器	101
MHME402S1H	MHME 4.0 kW 绝对式编码器	101
MHME402SCC	MHME 4.0 kW 绝对式编码器	101
MHME402SCCM	MHME 4.0 kW 绝对式编码器	180
MHME402SCD	MHME 4.0 kW 绝对式编码器	101
MHME402SCDM	MHME 4.0 kW 绝对式编码器	180
MHME402SCG	MHME 4.0 kW 绝对式编码器	101
MHME402SCGM	MHME 4.0 kW 绝对式编码器	180
MHME402SCH	MHME 4.0 kW 绝对式编码器	101
MHME402SCHM	MHME 4.0 kW 绝对式编码器	180
MHME404G1C	MHME 4.0 kW 增量式编码器	134
MHME404G1D	MHME 4.0 kW 增量式编码器	134
MHME404G1G	MHME 4.0 kW 增量式编码器	134
MHME404G1H	MHME 4.0 kW 增量式编码器	134
MHME404GCC	MHME 4.0 kW 增量式编码器	134
MHME404GCD	MHME 4.0 kW 增量式编码器	134
MHME404GCG	MHME 4.0 kW 增量式编码器	134
MHME404GCH	MHME 4.0 kW 增量式编码器	134
MHME404S1C	MHME 4.0 kW 绝对式编码器	134
MHME404S1D	MHME 4.0 kW 绝对式编码器	134
MHME404S1G	MHME 4.0 kW 绝对式编码器	134
MHME404S1H	MHME 4.0 kW 绝对式编码器	134
MHME404SCC	MHME 4.0 kW 绝对式编码器	134
MHME404SCD	MHME 4.0 kW 绝对式编码器	134
MHME404SCG	MHME 4.0 kW 绝对式编码器	134
MHME404SCH	MHME 4.0 kW 绝对式编码器	134
MHME502G1C	MHME 5.0 kW 增量式编码器	102
MHME502G1D	MHME 5.0 kW 增量式编码器	102
MHME502G1G	MHME 5.0 kW 增量式编码器	102
MHME502G1H	MHME 5.0 kW 增量式编码器	102
MHME502GCC	MHME 5.0 kW 增量式编码器	102
MHME502GCCM	MHME 5.0 kW 增量式编码器	181
MHME502GCD	MHME 5.0 kW 增量式编码器	102
MHME502GCDM	MHME 5.0 kW 增量式编码器	181
MHME502GCG	MHME 5.0 kW 增量式编码器	102
MHME502GCGM	MHME 5.0 kW 增量式编码器	181
MHME502GCH	MHME 5.0 kW 增量式编码器	102
MHME502GCHM	MHME 5.0 kW 增量式编码器	181
MHME502S1C	MHME 5.0 kW 绝对式编码器	102
MHME502S1D	MHME 5.0 kW 绝对式编码器	102
MHME502S1G	MHME 5.0 kW 绝对式编码器	102
MHME502S1H	MHME 5.0 kW 绝对式编码器	102
MHME502SCC	MHME 5.0 kW 绝对式编码器	102
MHME502SCCM	MHME 5.0 kW 绝对式编码器	181
MHME502SCD	MHME 5.0 kW 绝对式编码器	102
MHME502SCDM	MHME 5.0 kW 绝对式编码器	181
MHME502SCG	MHME 5.0 kW 绝对式编码器	102
MHME502SCGM	MHME 5.0 kW 绝对式编码器	181
MHME502SCH	MHME 5.0 kW 绝对式编码器	102
MHME502SCHM	MHME 5.0 kW 绝对式编码器	181
MHME504G1C	MHME 5.0 kW 增量式编码器	135
MHME504G1D	MHME 5.0 kW 增量式编码器	135
MHME504G1G	MHME 5.0 kW 增量式编码器	135
MHME504G1H	MHME 5.0 kW 增量式编码器	135
MHME504GCC	MHME 5.0 kW 增量式编码器	135
MHME504GCD	MHME 5.0 kW 增量式编码器	135
MHME504GCG	MHME 5.0 kW 增量式编码器	135
MHME504GCH	MHME 5.0 kW 增量式编码器	135
MHME504S1C	MHME 5.0 kW 绝对式编码器	135
MHME504S1D	MHME 5.0 kW 绝对式编码器	135
MHME504S1G	MHME 5.0 kW 绝对式编码器	135
MHME504S1H	MHME 5.0 kW 绝对式编码器	135
MHME504SCC	MHME 5.0 kW 绝对式编码器	135
MHME504SCD	MHME 5.0 kW 绝对式编码器	135
MHME504SCG	MHME 5.0 kW 绝对式编码器	135
MHME504SCH	MHME 5.0 kW 绝对式编码器	135
MHME752G1C	MHME 7.5 kW 增量式编码器	103
MHME752G1D	MHME 7.5 kW 增量式编码器	103
MHME752G1G	MHME 7.5 kW 增量式编码器	103
MHME752G1H	MHME 7.5 kW 增量式编码器	103
MHME752S1C	MHME 7.5 kW 绝对式编码器	103

MHME〈高惯量〉

型　号	名　称	页码
MHME752S1D	MHME 7.5 kW 绝对式编码器	103
MHME752S1G	MHME 7.5 kW 绝对式编码器	103
MHME752S1H	MHME 7.5 kW 绝对式编码器	103
MHME754G1C	MHME 7.5 kW 增量式编码器	136
MHME754G1D	MHME 7.5 kW 增量式编码器	136
MHME754G1G	MHME 7.5 kW 增量式编码器	136
MHME754G1H	MHME 7.5 kW 增量式编码器	136
MHME754S1C	MHME 7.5 kW 绝对式编码器	136
MHME754S1D	MHME 7.5 kW 绝对式编码器	136
MHME754S1G	MHME 7.5 kW 绝对式编码器	136
MHME754S1H	MHME 7.5 kW 绝对式编码器	136

MHMJ〈高惯量〉

型　号	名　称	页码
MHMJ022G1A	MHMJ 200 W 增量式编码器	173
MHMJ022G1B	MHMJ 200 W 增量式编码器	173
MHMJ022G1C	MHMJ 200 W 增量式编码器	173
MHMJ022G1D	MHMJ 200 W 增量式编码器	173
MHMJ022G1S	MHMJ 200 W 增量式编码器	173
MHMJ022G1T	MHMJ 200 W 增量式编码器	173
MHMJ022G1U	MHMJ 200 W 增量式编码器	173
MHMJ022G1V	MHMJ 200 W 增量式编码器	173
MHMJ022S1A	MHMJ 200 W 绝对式编码器	173
MHMJ022S1B	MHMJ 200 W 绝对式编码器	173
MHMJ022S1C	MHMJ 200 W 绝对式编码器	173
MHMJ022S1D	MHMJ 200 W 绝对式编码器	173
MHMJ022S1S	MHMJ 200 W 绝对式编码器	173
MHMJ022S1T	MHMJ 200 W 绝对式编码器	173
MHMJ022S1U	MHMJ 200 W 绝对式编码器	173
MHMJ022S1V	MHMJ 200 W 绝对式编码器	173
MHMJ042G1A	MHMJ 400 W 增量式编码器	174
MHMJ042G1B	MHMJ 400 W 增量式编码器	174
MHMJ042G1C	MHMJ 400 W 增量式编码器	174
MHMJ042G1D	MHMJ 400 W 增量式编码器	174
MHMJ042G1S	MHMJ 400 W 增量式编码器	174
MHMJ042G1T	MHMJ 400 W 增量式编码器	174
MHMJ042G1U	MHMJ 400 W 增量式编码器	174
MHMJ042G1V	MHMJ 400 W 增量式编码器	174
MHMJ042S1A	MHMJ 400 W 绝对式编码器	174
MHMJ042S1B	MHMJ 400 W 绝对式编码器	174
MHMJ042S1C	MHMJ 400 W 绝对式编码器	174
MHMJ042S1D	MHMJ 400 W 绝对式编码器	174
MHMJ042S1S	MHMJ 400 W 绝对式编码器	174
MHMJ042S1T	MHMJ 400 W 绝对式编码器	174
MHMJ042S1U	MHMJ 400 W 绝对式编码器	174
MHMJ042S1V	MHMJ 400 W 绝对式编码器	174
MHMJ082G1A	MHMJ 750 W 增量式编码器	175
MHMJ082G1B	MHMJ 750 W 增量式编码器	175
MHMJ082G1C	MHMJ 750 W 增量式编码器	175
MHMJ082G1D	MHMJ 750 W 增量式编码器	175
MHMJ082G1S	MHMJ 750 W 增量式编码器	175
MHMJ082G1T	MHMJ 750 W 增量式编码器	175
MHMJ082G1U	MHMJ 750 W 增量式编码器	175
MHMJ082G1V	MHMJ 750 W 增量式编码器	175
MHMJ082S1A	MHMJ 750 W 绝对式编码器	175
MHMJ082S1B	MHMJ 750 W 绝对式编码器	175
MHMJ082S1C	MHMJ 750 W 绝对式编码器	175
MHMJ082S1D	MHMJ 750 W 绝对式编码器	175
MHMJ082S1S	MHMJ 750 W 绝对式编码器	175
MHMJ082S1T	MHMJ 750 W 绝对式编码器	175
MHMJ082S1U	MHMJ 750 W 绝对式编码器	175
MHMJ082S1V	MHMJ 750 W 绝对式编码器	175

MKDET

型　号	名　称	页码
MKDET1105P	E 系列驱动器：K 型	223,226
MKDET1110P	E 系列驱动器：K 型	223,226
MKDET1310P	E 系列驱动器：K 型	223,226
MKDET1505P	E 系列驱动器：K 型	223,226

MLDET

型　号	名　称	页码
MLDET2110P	E 系列驱动器：L 型	223,226
MLDET2210P	E 系列驱动器：L 型	223,226
MLDET2310P	E 系列驱动器：L 型	223,226
MLDET2510P	E 系列驱动器：L 型	223,226

MSMD〈低惯量〉

型　号	名　称	页码
MSMD011G1A	MSMD 100 W 增量式编码器	51
MSMD011G1B	MSMD 100 W 增量式编码器	51
MSMD011G1C	MSMD 100 W 增量式编码器	51
MSMD011G1D	MSMD 100 W 增量式编码器	51
MSMD011G1N	MSMD 100 W 增量式编码器	51
MSMD011G1P	MSMD 100 W 增量式编码器	51
MSMD011G1Q	MSMD 100 W 增量式编码器	51
MSMD011G1R	MSMD 100 W 增量式编码器	51
MSMD011G1S	MSMD 100 W 增量式编码器	51
MSMD011G1T	MSMD 100 W 增量式编码器	51
MSMD011G1U	MSMD 100 W 增量式编码器	51
MSMD011G1V	MSMD 100 W 增量式编码器	51
MSMD011S1A	MSMD 100 W 绝对式编码器	51
MSMD011S1B	MSMD 100 W 绝对式编码器	51
MSMD011S1C	MSMD 100 W 绝对式编码器	51
MSMD011S1D	MSMD 100 W 绝对式编码器	51
MSMD011S1N	MSMD 100 W 绝对式编码器	51
MSMD011S1P	MSMD 100 W 绝对式编码器	51
MSMD011S1Q	MSMD 100 W 绝对式编码器	51
MSMD011S1R	MSMD 100 W 绝对式编码器	51
MSMD011S1S	MSMD 100 W 绝对式编码器	51
MSMD011S1T	MSMD 100 W 绝对式编码器	51
MSMD011S1U	MSMD 100 W 绝对式编码器	51
MSMD011S1V	MSMD 100 W 绝对式编码器	51
MSMD012G1A	MSMD 100 W 增量式编码器	52
MSMD012G1B	MSMD 100 W 增量式编码器	52
MSMD012G1C	MSMD 100 W 增量式编码器	52
MSMD012G1D	MSMD 100 W 增量式编码器	52
MSMD012G1N	MSMD 100 W 增量式编码器	52
MSMD012G1P	MSMD 100 W 增量式编码器	52
MSMD012G1Q	MSMD 100 W 增量式编码器	52
MSMD012G1R	MSMD 100 W 增量式编码器	52
MSMD012G1S	MSMD 100 W 增量式编码器	52
MSMD012G1T	MSMD 100 W 增量式编码器	52
MSMD012G1U	MSMD 100 W 增量式编码器	52
MSMD012G1V	MSMD 100 W 增量式编码器	52
MSMD012S1A	MSMD 100 W 绝对式编码器	52
MSMD012S1B	MSMD 100 W 绝对式编码器	52
MSMD012S1C	MSMD 100 W 绝对式编码器	52
MSMD012S1D	MSMD 100 W 绝对式编码器	52
MSMD012S1N	MSMD 100 W 绝对式编码器	52
MSMD012S1P	MSMD 100 W 绝对式编码器	52
MSMD012S1Q	MSMD 100 W 绝对式编码器	52
MSMD012S1R	MSMD 100 W 绝对式编码器	52
MSMD012S1S	MSMD 100 W 绝对式编码器	52
MSMD012S1T	MSMD 100 W 绝对式编码器	52
MSMD012S1U	MSMD 100 W 绝对式编码器	52
MSMD012S1V	MSMD 100 W 绝对式编码器	52
MSMD021G1A	MSMD 200 W 增量式编码器	53
MSMD021G1B	MSMD 200 W 增量式编码器	53
MSMD021G1C	MSMD 200 W 增量式编码器	53
MSMD021G1D	MSMD 200 W 增量式编码器	53
MSMD021G1N	MSMD 200 W 增量式编码器	53
MSMD021G1P	MSMD 200 W 增量式编码器	53
MSMD021G1Q	MSMD 200 W 增量式编码器	53
MSMD021G1R	MSMD 200 W 增量式编码器	53
MSMD021G1S	MSMD 200 W 增量式编码器	53
MSMD021G1T	MSMD 200 W 增量式编码器	53
MSMD021G1U	MSMD 200 W 增量式编码器	53
MSMD021G1V	MSMD 200 W 增量式编码器	53
MSMD021S1A	MSMD 200 W 绝对式编码器	53
MSMD021S1B	MSMD 200 W 绝对式编码器	53
MSMD021S1C	MSMD 200 W 绝对式编码器	53
MSMD021S1D	MSMD 200 W 绝对式编码器	53
MSMD021S1N	MSMD 200 W 绝对式编码器	53

MSMD〈低惯量〉

型　号	名　称	页码
MSMD021S1P	MSMD 200 W 绝对式编码器	53
MSMD021S1Q	MSMD 200 W 绝对式编码器	53
MSMD021S1R	MSMD 200 W 绝对式编码器	53
MSMD021S1S	MSMD 200 W 绝对式编码器	53
MSMD021S1T	MSMD 200 W 绝对式编码器	53
MSMD021S1U	MSMD 200 W 绝对式编码器	53
MSMD021S1V	MSMD 200 W 绝对式编码器	53
MSMD022G1A	MSMD 200 W 增量式编码器	54
MSMD022G1B	MSMD 200 W 增量式编码器	54
MSMD022G1C	MSMD 200 W 增量式编码器	54
MSMD022G1D	MSMD 200 W 增量式编码器	54
MSMD022G1N	MSMD 200 W 增量式编码器	54
MSMD022G1P	MSMD 200 W 增量式编码器	54
MSMD022G1Q	MSMD 200 W 增量式编码器	54
MSMD022G1R	MSMD 200 W 增量式编码器	54
MSMD022G1S	MSMD 200 W 增量式编码器	54
MSMD022G1T	MSMD 200 W 增量式编码器	54
MSMD022G1U	MSMD 200 W 增量式编码器	54
MSMD022G1V	MSMD 200 W 增量式编码器	54
MSMD022S1A	MSMD 200 W 绝对式编码器	54
MSMD022S1B	MSMD 200 W 绝对式编码器	54
MSMD022S1C	MSMD 200 W 绝对式编码器	54
MSMD022S1D	MSMD 200 W 绝对式编码器	54
MSMD022S1N	MSMD 200 W 绝对式编码器	54
MSMD022S1P	MSMD 200 W 绝对式编码器	54
MSMD022S1Q	MSMD 200 W 绝对式编码器	54
MSMD022S1R	MSMD 200 W 绝对式编码器	54
MSMD022S1S	MSMD 200 W 绝对式编码器	54
MSMD022S1T	MSMD 200 W 绝对式编码器	54
MSMD022S1U	MSMD 200 W 绝对式编码器	54
MSMD022S1V	MSMD 200 W 绝对式编码器	54
MSMD041G1A	MSMD 400 W 增量式编码器	55
MSMD041G1B	MSMD 400 W 增量式编码器	55
MSMD041G1C	MSMD 400 W 增量式编码器	55
MSMD041G1D	MSMD 400 W 增量式编码器	55
MSMD041G1N	MSMD 400 W 增量式编码器	55
MSMD041G1P	MSMD 400 W 增量式编码器	55
MSMD041G1Q	MSMD 400 W 增量式编码器	55
MSMD041G1R	MSMD 400 W 增量式编码器	55
MSMD041G1S	MSMD 400 W 增量式编码器	55
MSMD041G1T	MSMD 400 W 增量式编码器	55
MSMD041G1U	MSMD 400 W 增量式编码器	55
MSMD041G1V	MSMD 400 W 增量式编码器	55
MSMD041S1A	MSMD 400 W 绝对式编码器	55
MSMD041S1B	MSMD 400 W 绝对式编码器	55
MSMD041S1C	MSMD 400 W 绝对式编码器	55
MSMD041S1D	MSMD 400 W 绝对式编码器	55
MSMD041S1N	MSMD 400 W 绝对式编码器	55
MSMD041S1P	MSMD 400 W 绝对式编码器	55
MSMD041S1Q	MSMD 400 W 绝对式编码器	55
MSMD041S1R	MSMD 400 W 绝对式编码器	55
MSMD041S1S	MSMD 400 W 绝对式编码器	55
MSMD041S1T	MSMD 400 W 绝对式编码器	55
MSMD041S1U	MSMD 400 W 绝对式编码器	55
MSMD041S1V	MSMD 400 W 绝对式编码器	55
MSMD042G1A	MSMD 400 W 增量式编码器	56
MSMD042G1B	MSMD 400 W 增量式编码器	56
MSMD042G1C	MSMD 400 W 增量式编码器	56
MSMD042G1D	MSMD 400 W 增量式编码器	56
MSMD042G1N	MSMD 400 W 增量式编码器	56
MSMD042G1P	MSMD 400 W 增量式编码器	56
MSMD042G1Q	MSMD 400 W 增量式编码器	56
MSMD042G1R	MSMD 400 W 增量式编码器	56
MSMD042G1S	MSMD 400 W 增量式编码器	56
MSMD042G1T	MSMD 400 W 增量式编码器	56
MSMD042G1U	MSMD 400 W 增量式编码器	56
MSMD042G1V	MSMD 400 W 增量式编码器	56
MSMD042S1A	MSMD 400 W 绝对式编码器	56
MSMD042S1B	MSMD 400 W 绝对式编码器	56
MSMD042S1C	MSMD 400 W 绝对式编码器	56
MSMD042S1D	MSMD 400 W 绝对式编码器	56
MSMD042S1N	MSMD 400 W 绝对式编码器	56

索　引
（按字母顺序排列）

MSMD〈低惯量〉

型　号	名　称	页码
MSMD042S1P	MSMD 400 W 绝对式编码器	56
MSMD042S1Q	MSMD 400 W 绝对式编码器	56
MSMD042S1R	MSMD 400 W 绝对式编码器	56
MSMD042S1S	MSMD 400 W 绝对式编码器	56
MSMD042S1T	MSMD 400 W 绝对式编码器	56
MSMD042S1U	MSMD 400 W 绝对式编码器	56
MSMD042S1V	MSMD 400 W 绝对式编码器	56
MSMD082G1A	MSMD 750 W 增量式编码器	57
MSMD082G1B	MSMD 750 W 增量式编码器	57
MSMD082G1C	MSMD 750 W 增量式编码器	57
MSMD082G1D	MSMD 750 W 增量式编码器	57
MSMD082G1N	MSMD 750 W 增量式编码器	57
MSMD082G1P	MSMD 750 W 增量式编码器	57
MSMD082G1Q	MSMD 750 W 增量式编码器	57
MSMD082G1R	MSMD 750 W 增量式编码器	57
MSMD082G1S	MSMD 750 W 增量式编码器	57
MSMD082G1T	MSMD 750 W 增量式编码器	57
MSMD082G1U	MSMD 750 W 增量式编码器	57
MSMD082G1V	MSMD 750 W 增量式编码器	57
MSMD082S1A	MSMD 750 W 绝对式编码器	57
MSMD082S1B	MSMD 750 W 绝对式编码器	57
MSMD082S1C	MSMD 750 W 绝对式编码器	57
MSMD082S1D	MSMD 750 W 绝对式编码器	57
MSMD082S1N	MSMD 750 W 绝对式编码器	57
MSMD082S1P	MSMD 750 W 绝对式编码器	57
MSMD082S1Q	MSMD 750 W 绝对式编码器	57
MSMD082S1R	MSMD 750 W 绝对式编码器	57
MSMD082S1S	MSMD 750 W 绝对式编码器	57
MSMD082S1T	MSMD 750 W 绝对式编码器	57
MSMD082S1U	MSMD 750 W 绝对式编码器	57
MSMD082S1V	MSMD 750 W 绝对式编码器	57
MSMD5AZG1A	MSMD 50 W 增量式编码器	49,50
MSMD5AZG1B	MSMD 50 W 增量式编码器	49,50
MSMD5AZG1C	MSMD 50 W 增量式编码器	49,50
MSMD5AZG1D	MSMD 50 W 增量式编码器	49,50
MSMD5AZG1N	MSMD 50 W 增量式编码器	49,50
MSMD5AZG1P	MSMD 50 W 增量式编码器	49,50
MSMD5AZG1Q	MSMD 50 W 增量式编码器	49,50
MSMD5AZG1R	MSMD 50 W 增量式编码器	49,50
MSMD5AZG1S	MSMD 50 W 增量式编码器	49,50
MSMD5AZG1T	MSMD 50 W 增量式编码器	49,50
MSMD5AZG1U	MSMD 50 W 增量式编码器	49,50
MSMD5AZG1V	MSMD 50 W 增量式编码器	49,50
MSMD5AZS1A	MSMD 50 W 绝对式编码器	49,50
MSMD5AZS1B	MSMD 50 W 绝对式编码器	49,50
MSMD5AZS1C	MSMD 50 W 绝对式编码器	49,50
MSMD5AZS1D	MSMD 50 W 绝对式编码器	49,50
MSMD5AZS1N	MSMD 50 W 绝对式编码器	49,50
MSMD5AZS1P	MSMD 50 W 绝对式编码器	49,50
MSMD5AZS1Q	MSMD 50 W 绝对式编码器	49,50
MSMD5AZS1R	MSMD 50 W 绝对式编码器	49,50
MSMD5AZS1S	MSMD 50 W 绝对式编码器	49,50
MSMD5AZS1T	MSMD 50 W 绝对式编码器	49,50
MSMD5AZS1U	MSMD 50 W 绝对式编码器	49,50
MSMD5AZS1V	MSMD 50 W 绝对式编码器	49,50

MSMD 带减速器〈低惯量〉

型　号	名　称	页码
MSMD011G31N	MSMD 带减速器 100 W 增量式编码器	141,148
MSMD011G32N	MSMD 带减速器 100 W 增量式编码器	141,148
MSMD011G33N	MSMD 带减速器 100 W 增量式编码器	141,148
MSMD011G34N	MSMD 带减速器 100 W 增量式编码器	141,148
MSMD011G41N	MSMD 带减速器 100 W 增量式编码器	141,148
MSMD011G42N	MSMD 带减速器 100 W 增量式编码器	141,148
MSMD011G43N	MSMD 带减速器 100 W 增量式编码器	141,148
MSMD011G44N	MSMD 带减速器 100 W 增量式编码器	141,148
MSMD011S31N	MSMD 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,148
MSMD011S32N	MSMD 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,148
MSMD011S33N	MSMD 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,148
MSMD011S34N	MSMD 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,148
MSMD011S41N	MSMD 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,148
MSMD011S42N	MSMD 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,148

MSMD 带减速器〈低惯量〉

型　号	名　称	页码
MSMD011S43N	MSMD 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,148
MSMD011S44N	MSMD 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,148
MSMD012G31N	MSMD 带减速器 100 W 增量式编码器	141,148
MSMD012G32N	MSMD 带减速器 100 W 增量式编码器	141,148
MSMD012G33N	MSMD 带减速器 100 W 增量式编码器	141,148
MSMD012G34N	MSMD 带减速器 100 W 增量式编码器	141,148
MSMD012G41N	MSMD 带减速器 100 W 增量式编码器	141,148
MSMD012G42N	MSMD 带减速器 100 W 增量式编码器	141,148
MSMD012G43N	MSMD 带减速器 100 W 增量式编码器	141,148
MSMD012G44N	MSMD 带减速器 100 W 增量式编码器	141,148
MSMD012S31N	MSMD 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,148
MSMD012S32N	MSMD 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,148
MSMD012S33N	MSMD 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,148
MSMD012S34N	MSMD 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,148
MSMD012S41N	MSMD 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,148
MSMD012S42N	MSMD 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,148
MSMD012S43N	MSMD 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,148
MSMD012S44N	MSMD 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,148
MSMD021G31N	MSMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,148
MSMD021G32N	MSMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,148
MSMD021G33N	MSMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,148
MSMD021G34N	MSMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,148
MSMD021G41N	MSMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,148
MSMD021G42N	MSMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,148
MSMD021G43N	MSMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,148
MSMD021G44N	MSMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,148
MSMD021S31N	MSMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,148
MSMD021S32N	MSMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,148
MSMD021S33N	MSMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,148
MSMD021S34N	MSMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,148
MSMD021S41N	MSMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,148
MSMD021S42N	MSMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,148
MSMD021S43N	MSMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,148
MSMD021S44N	MSMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,148
MSMD022G31N	MSMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,148
MSMD022G32N	MSMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,148
MSMD022G33N	MSMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,148
MSMD022G34N	MSMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,148
MSMD022G41N	MSMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,148
MSMD022G42N	MSMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,148
MSMD022G43N	MSMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,148
MSMD022G44N	MSMD 带减速器 200 W 增量式编码器	141,148
MSMD022S31N	MSMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,148
MSMD022S32N	MSMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,148
MSMD022S33N	MSMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,148
MSMD022S34N	MSMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,148
MSMD022S41N	MSMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,148
MSMD022S42N	MSMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,148
MSMD022S43N	MSMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,148
MSMD022S44N	MSMD 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,148
MSMD041G31N	MSMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,148
MSMD041G32N	MSMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,148
MSMD041G33N	MSMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,148
MSMD041G34N	MSMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,148
MSMD041G41N	MSMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,148
MSMD041G42N	MSMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,148
MSMD041G43N	MSMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,148
MSMD041G44N	MSMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,148
MSMD041S31N	MSMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,148
MSMD041S32N	MSMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,148
MSMD041S33N	MSMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,148
MSMD041S34N	MSMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,148
MSMD041S41N	MSMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,148
MSMD041S42N	MSMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,148
MSMD041S43N	MSMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,148
MSMD041S44N	MSMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,148
MSMD042G31N	MSMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,148
MSMD042G32N	MSMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,148
MSMD042G33N	MSMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,148
MSMD042G34N	MSMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,148
MSMD042G41N	MSMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,148
MSMD042G42N	MSMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,148

MSMD 带减速器〈低惯量〉

型　号	名　称	页码
MSMD042G43N	MSMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,148
MSMD042G44N	MSMD 带减速器 400 W 增量式编码器	141,148
MSMD042S31N	MSMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,148
MSMD042S32N	MSMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,148
MSMD042S33N	MSMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,148
MSMD042S34N	MSMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,148
MSMD042S41N	MSMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,148
MSMD042S42N	MSMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,148
MSMD042S43N	MSMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,148
MSMD042S44N	MSMD 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,148
MSMD082G31N	MSMD 带减速器 750 W 增量式编码器	141,148
MSMD082G32N	MSMD 带减速器 750 W 增量式编码器	141,148
MSMD082G33N	MSMD 带减速器 750 W 增量式编码器	141,148
MSMD082G34N	MSMD 带减速器 750 W 增量式编码器	141,148
MSMD082G41N	MSMD 带减速器 750 W 增量式编码器	141,148
MSMD082G42N	MSMD 带减速器 750 W 增量式编码器	141,148
MSMD082G43N	MSMD 带减速器 750 W 增量式编码器	141,148
MSMD082G44N	MSMD 带减速器 750 W 增量式编码器	141,148
MSMD082S31N	MSMD 带减速器 750 W 绝对式编码器	141,148
MSMD082S32N	MSMD 带减速器 750 W 绝对式编码器	141,148
MSMD082S33N	MSMD 带减速器 750 W 绝对式编码器	141,148
MSMD082S34N	MSMD 带减速器 750 W 绝对式编码器	141,148
MSMD082S41N	MSMD 带减速器 750 W 绝对式编码器	141,148
MSMD082S42N	MSMD 带减速器 750 W 绝对式编码器	141,148
MSMD082S43N	MSMD 带减速器 750 W 绝对式编码器	141,148
MSMD082S44N	MSMD 带减速器 750 W 绝对式编码器	141,148

MSME〈低惯量〉

型　号	名　称	页码
MSME011G1A	MSME 100 W 增量式编码器	67
MSME011G1B	MSME 100 W 增量式编码器	67
MSME011G1C	MSME 100 W 增量式编码器	67
MSME011G1D	MSME 100 W 增量式编码器	67
MSME011G1N	MSME 100 W 增量式编码器	67
MSME011G1P	MSME 100 W 增量式编码器	67
MSME011G1Q	MSME 100 W 增量式编码器	67
MSME011G1R	MSME 100 W 增量式编码器	67
MSME011G1S	MSME 100 W 增量式编码器	67
MSME011G1T	MSME 100 W 增量式编码器	67
MSME011G1U	MSME 100 W 增量式编码器	67
MSME011G1V	MSME 100 W 增量式编码器	67
MSME011S1A	MSME 100 W 绝对式编码器	67
MSME011S1B	MSME 100 W 绝对式编码器	67
MSME011S1C	MSME 100 W 绝对式编码器	67
MSME011S1D	MSME 100 W 绝对式编码器	67
MSME011S1N	MSME 100 W 绝对式编码器	67
MSME011S1P	MSME 100 W 绝对式编码器	67
MSME011S1Q	MSME 100 W 绝对式编码器	67
MSME011S1R	MSME 100 W 绝对式编码器	67
MSME011S1S	MSME 100 W 绝对式编码器	67
MSME011S1T	MSME 100 W 绝对式编码器	67
MSME011S1U	MSME 100 W 绝对式编码器	67
MSME011S1V	MSME 100 W 绝对式编码器	67
MSME012G1A	MSME 100 W 增量式编码器	68
MSME012G1B	MSME 100 W 增量式编码器	68
MSME012G1C	MSME 100 W 增量式编码器	68
MSME012G1D	MSME 100 W 增量式编码器	68
MSME012G1N	MSME 100 W 增量式编码器	68
MSME012G1P	MSME 100 W 增量式编码器	68
MSME012G1Q	MSME 100 W 增量式编码器	68
MSME012G1R	MSME 100 W 增量式编码器	68
MSME012G1S	MSME 100 W 增量式编码器	68
MSME012G1T	MSME 100 W 增量式编码器	68
MSME012G1U	MSME 100 W 增量式编码器	68
MSME012G1V	MSME 100 W 增量式编码器	68
MSME012S1A	MSME 100 W 绝对式编码器	68
MSME012S1B	MSME 100 W 绝对式编码器	68
MSME012S1C	MSME 100 W 绝对式编码器	68
MSME012S1D	MSME 100 W 绝对式编码器	68
MSME012S1N	MSME 100 W 绝对式编码器	68
MSME012S1P	MSME 100 W 绝对式编码器	68
MSME012S1Q	MSME 100 W 绝对式编码器	68

MSME〈低惯量〉

型　号	名　称	页码
MSME012S1R	MSME 100 W 绝对式编码器	68
MSME012S1S	MSME 100 W 绝对式编码器	68
MSME012S1T	MSME 100 W 绝对式编码器	68
MSME012S1U	MSME 100 W 绝对式编码器	68
MSME012S1V	MSME 100 W 绝对式编码器	68
MSME021G1A	MSME 200 W 增量式编码器	69
MSME021G1B	MSME 200 W 增量式编码器	69
MSME021G1C	MSME 200 W 增量式编码器	69
MSME021G1D	MSME 200 W 增量式编码器	69
MSME021G1N	MSME 200 W 增量式编码器	69
MSME021G1P	MSME 200 W 增量式编码器	69
MSME021G1Q	MSME 200 W 增量式编码器	69
MSME021G1R	MSME 200 W 增量式编码器	69
MSME021G1S	MSME 200 W 增量式编码器	69
MSME021G1T	MSME 200 W 增量式编码器	69
MSME021G1U	MSME 200 W 增量式编码器	69
MSME021G1V	MSME 200 W 增量式编码器	69
MSME021S1A	MSME 200 W 绝对式编码器	69
MSME021S1B	MSME 200 W 绝对式编码器	69
MSME021S1C	MSME 200 W 绝对式编码器	69
MSME021S1D	MSME 200 W 绝对式编码器	69
MSME021S1N	MSME 200 W 绝对式编码器	69
MSME021S1P	MSME 200 W 绝对式编码器	69
MSME021S1Q	MSME 200 W 绝对式编码器	69
MSME021S1R	MSME 200 W 绝对式编码器	69
MSME021S1S	MSME 200 W 绝对式编码器	69
MSME021S1T	MSME 200 W 绝对式编码器	69
MSME021S1U	MSME 200 W 绝对式编码器	69
MSME021S1V	MSME 200 W 绝对式编码器	69
MSME022G1A	MSME 200 W 增量式编码器	70
MSME022G1B	MSME 200 W 增量式编码器	70
MSME022G1C	MSME 200 W 增量式编码器	70
MSME022G1D	MSME 200 W 增量式编码器	70
MSME022G1N	MSME 200 W 增量式编码器	70
MSME022G1P	MSME 200 W 增量式编码器	70
MSME022G1Q	MSME 200 W 增量式编码器	70
MSME022G1R	MSME 200 W 增量式编码器	70
MSME022G1S	MSME 200 W 增量式编码器	70
MSME022G1T	MSME 200 W 增量式编码器	70
MSME022G1U	MSME 200 W 增量式编码器	70
MSME022G1V	MSME 200 W 增量式编码器	70
MSME022S1A	MSME 200 W 绝对式编码器	70
MSME022S1B	MSME 200 W 绝对式编码器	70
MSME022S1C	MSME 200 W 绝对式编码器	70
MSME022S1D	MSME 200 W 绝对式编码器	70
MSME022S1N	MSME 200 W 绝对式编码器	70
MSME022S1P	MSME 200 W 绝对式编码器	70
MSME022S1Q	MSME 200 W 绝对式编码器	70
MSME022S1R	MSME 200 W 绝对式编码器	70
MSME022S1S	MSME 200 W 绝对式编码器	70
MSME022S1T	MSME 200 W 绝对式编码器	70
MSME022S1U	MSME 200 W 绝对式编码器	70
MSME022S1V	MSME 200 W 绝对式编码器	70
MSME041G1A	MSME 400 W 增量式编码器	71
MSME041G1B	MSME 400 W 增量式编码器	71
MSME041G1C	MSME 400 W 增量式编码器	71
MSME041G1D	MSME 400 W 增量式编码器	71
MSME041G1N	MSME 400 W 增量式编码器	71
MSME041G1P	MSME 400 W 增量式编码器	71
MSME041G1Q	MSME 400 W 增量式编码器	71
MSME041G1R	MSME 400 W 增量式编码器	71
MSME041G1S	MSME 400 W 增量式编码器	71
MSME041G1T	MSME 400 W 增量式编码器	71
MSME041G1U	MSME 400 W 增量式编码器	71
MSME041G1V	MSME 400 W 增量式编码器	71
MSME041S1A	MSME 400 W 绝对式编码器	71
MSME041S1B	MSME 400 W 绝对式编码器	71
MSME041S1C	MSME 400 W 绝对式编码器	71
MSME041S1D	MSME 400 W 绝对式编码器	71
MSME041S1N	MSME 400 W 绝对式编码器	71
MSME041S1P	MSME 400 W 绝对式编码器	71
MSME041S1Q	MSME 400 W 绝对式编码器	71

索　引
（按字母顺序排列）

MSME〈低惯量〉		
型　号	名　称	页码
MSME041S1R	MSME 400 W 绝对式编码器	71
MSME041S1S	MSME 400 W 绝对式编码器	71
MSME041S1T	MSME 400 W 绝对式编码器	71
MSME041S1U	MSME 400 W 绝对式编码器	71
MSME041S1V	MSME 400 W 绝对式编码器	71
MSME042G1A	MSME 400 W 增量式编码器	72
MSME042G1B	MSME 400 W 增量式编码器	72
MSME042G1C	MSME 400 W 增量式编码器	72
MSME042G1D	MSME 400 W 增量式编码器	72
MSME042G1N	MSME 400 W 增量式编码器	72
MSME042G1P	MSME 400 W 增量式编码器	72
MSME042G1Q	MSME 400 W 增量式编码器	72
MSME042G1R	MSME 400 W 增量式编码器	72
MSME042G1S	MSME 400 W 增量式编码器	72
MSME042G1T	MSME 400 W 增量式编码器	72
MSME042G1U	MSME 400 W 增量式编码器	72
MSME042G1V	MSME 400 W 增量式编码器	72
MSME042S1A	MSME 400 W 绝对式编码器	72
MSME042S1B	MSME 400 W 绝对式编码器	72
MSME042S1C	MSME 400 W 绝对式编码器	72
MSME042S1D	MSME 400 W 绝对式编码器	72
MSME042S1N	MSME 400 W 绝对式编码器	72
MSME042S1P	MSME 400 W 绝对式编码器	72
MSME042S1Q	MSME 400 W 绝对式编码器	72
MSME042S1R	MSME 400 W 绝对式编码器	72
MSME042S1S	MSME 400 W 绝对式编码器	72
MSME042S1T	MSME 400 W 绝对式编码器	72
MSME042S1U	MSME 400 W 绝对式编码器	72
MSME042S1V	MSME 400 W 绝对式编码器	72
MSME082G1A	MSME 750 W 增量式编码器	73
MSME082G1B	MSME 750 W 增量式编码器	73
MSME082G1C	MSME 750 W 增量式编码器	73
MSME082G1D	MSME 750 W 增量式编码器	73
MSME082G1N	MSME 750 W 增量式编码器	73
MSME082G1P	MSME 750 W 增量式编码器	73
MSME082G1Q	MSME 750 W 增量式编码器	73
MSME082G1R	MSME 750 W 增量式编码器	73
MSME082G1S	MSME 750 W 增量式编码器	73
MSME082G1T	MSME 750 W 增量式编码器	73
MSME082G1U	MSME 750 W 增量式编码器	73
MSME082G1V	MSME 750 W 增量式编码器	73
MSME082S1A	MSME 750 W 绝对式编码器	73
MSME082S1B	MSME 750 W 绝对式编码器	73
MSME082S1C	MSME 750 W 绝对式编码器	73
MSME082S1D	MSME 750 W 绝对式编码器	73
MSME082S1N	MSME 750 W 绝对式编码器	73
MSME082S1P	MSME 750 W 绝对式编码器	73
MSME082S1Q	MSME 750 W 绝对式编码器	73
MSME082S1R	MSME 750 W 绝对式编码器	73
MSME082S1S	MSME 750 W 绝对式编码器	73
MSME082S1T	MSME 750 W 绝对式编码器	73
MSME082S1U	MSME 750 W 绝对式编码器	73
MSME082S1V	MSME 750 W 绝对式编码器	73
MSME084G1C	MSME 750 W 增量式编码器	104
MSME084G1D	MSME 750 W 增量式编码器	104
MSME084G1G	MSME 750 W 增量式编码器	104
MSME084G1H	MSME 750 W 增量式编码器	104
MSME084GCC	MSME 750 W 增量式编码器	104
MSME084GCD	MSME 750 W 增量式编码器	104
MSME084GCG	MSME 750 W 增量式编码器	104
MSME084GCH	MSME 750 W 增量式编码器	104
MSME084S1C	MSME 750 W 绝对式编码器	104
MSME084S1D	MSME 750 W 绝对式编码器	104
MSME084S1G	MSME 750 W 绝对式编码器	104
MSME084S1H	MSME 750 W 绝对式编码器	104
MSME084SCC	MSME 750 W 绝对式编码器	104
MSME084SCD	MSME 750 W 绝对式编码器	104
MSME084SCG	MSME 750 W 绝对式编码器	104
MSME084SCH	MSME 750 W 绝对式编码器	104
MSME102G1C	MSME 1.0 kW 增量式编码器	74
MSME102G1D	MSME 1.0 kW 增量式编码器	74
MSME102G1G	MSME 1.0 kW 增量式编码器	74

MSME〈低惯量〉		
型　号	名　称	页码
MSME102G1H	MSME 1.0 kW 增量式编码器	74
MSME102GCC	MSME 1.0 kW 增量式编码器	74
MSME102GCCM	MSME 1.0 kW 增量式编码器	158
MSME102GCD	MSME 1.0 kW 增量式编码器	74
MSME102GCDM	MSME 1.0 kW 增量式编码器	158
MSME102GCG	MSME 1.0 kW 增量式编码器	74
MSME102GCGM	MSME 1.0 kW 增量式编码器	158
MSME102GCH	MSME 1.0 kW 增量式编码器	74
MSME102GCHM	MSME 1.0 kW 增量式编码器	158
MSME102S1C	MSME 1.0 kW 绝对式编码器	74
MSME102S1D	MSME 1.0 kW 绝对式编码器	74
MSME102S1G	MSME 1.0 kW 绝对式编码器	74
MSME102S1H	MSME 1.0 kW 绝对式编码器	74
MSME102SCC	MSME 1.0 kW 绝对式编码器	74
MSME102SCCM	MSME 1.0 kW 绝对式编码器	158
MSME102SCD	MSME 1.0 kW 绝对式编码器	74
MSME102SCDM	MSME 1.0 kW 绝对式编码器	158
MSME102SCG	MSME 1.0 kW 绝对式编码器	74
MSME102SCGM	MSME 1.0 kW 绝对式编码器	158
MSME102SCH	MSME 1.0 kW 绝对式编码器	74
MSME102SCHM	MSME 1.0 kW 绝对式编码器	158
MSME104G1C	MSME 1.0 kW 增量式编码器	105
MSME104G1D	MSME 1.0 kW 增量式编码器	105
MSME104G1G	MSME 1.0 kW 增量式编码器	105
MSME104G1H	MSME 1.0 kW 增量式编码器	105
MSME104GCC	MSME 1.0 kW 增量式编码器	105
MSME104GCD	MSME 1.0 kW 增量式编码器	105
MSME104GCG	MSME 1.0 kW 增量式编码器	105
MSME104GCH	MSME 1.0 kW 增量式编码器	105
MSME104S1C	MSME 1.0 kW 绝对式编码器	105
MSME104S1D	MSME 1.0 kW 绝对式编码器	105
MSME104S1G	MSME 1.0 kW 绝对式编码器	105
MSME104S1H	MSME 1.0 kW 绝对式编码器	105
MSME104SCC	MSME 1.0 kW 绝对式编码器	105
MSME104SCD	MSME 1.0 kW 绝对式编码器	105
MSME104SCG	MSME 1.0 kW 绝对式编码器	105
MSME104SCH	MSME 1.0 kW 绝对式编码器	105
MSME152G1C	MSME 1.5 kW 增量式编码器	75
MSME152G1D	MSME 1.5 kW 增量式编码器	75
MSME152G1G	MSME 1.5 kW 增量式编码器	75
MSME152G1H	MSME 1.5 kW 增量式编码器	75
MSME152GCC	MSME 1.5 kW 增量式编码器	75
MSME152GCCM	MSME 1.5 kW 增量式编码器	159
MSME152GCD	MSME 1.5 kW 增量式编码器	75
MSME152GCDM	MSME 1.5 kW 增量式编码器	159
MSME152GCG	MSME 1.5 kW 增量式编码器	75
MSME152GCGM	MSME 1.5 kW 增量式编码器	159
MSME152GCH	MSME 1.5 kW 增量式编码器	75
MSME152GCHM	MSME 1.5 kW 增量式编码器	159
MSME152S1C	MSME 1.5 kW 绝对式编码器	75
MSME152S1D	MSME 1.5 kW 绝对式编码器	75
MSME152S1G	MSME 1.5 kW 绝对式编码器	75
MSME152S1H	MSME 1.5 kW 绝对式编码器	75
MSME152SCC	MSME 1.5 kW 绝对式编码器	75
MSME152SCCM	MSME 1.5 kW 绝对式编码器	159
MSME152SCD	MSME 1.5 kW 绝对式编码器	75
MSME152SCDM	MSME 1.5 kW 绝对式编码器	159
MSME152SCG	MSME 1.5 kW 绝对式编码器	75
MSME152SCGM	MSME 1.5 kW 绝对式编码器	159
MSME152SCH	MSME 1.5 kW 绝对式编码器	75
MSME152SCHM	MSME 1.5 kW 绝对式编码器	159
MSME154G1C	MSME 1.5 kW 增量式编码器	106
MSME154G1D	MSME 1.5 kW 增量式编码器	106
MSME154G1G	MSME 1.5 kW 增量式编码器	106
MSME154G1H	MSME 1.5 kW 增量式编码器	106
MSME154GCC	MSME 1.5 kW 增量式编码器	106
MSME154GCD	MSME 1.5 kW 增量式编码器	106
MSME154GCG	MSME 1.5 kW 增量式编码器	106
MSME154GCH	MSME 1.5 kW 增量式编码器	106
MSME154S1C	MSME 1.5 kW 绝对式编码器	106
MSME154S1D	MSME 1.5 kW 绝对式编码器	106
MSME154S1G	MSME 1.5 kW 绝对式编码器	106

MSME〈低惯量〉		
型　号	名　称	页码
MSME154S1H	MSME 1.5 kW 绝对式编码器	106
MSME154SCC	MSME 1.5 kW 绝对式编码器	106
MSME154SCD	MSME 1.5 kW 绝对式编码器	106
MSME154SCG	MSME 1.5 kW 绝对式编码器	106
MSME154SCH	MSME 1.5 kW 绝对式编码器	106
MSME202G1C	MSME 2.0 kW 增量式编码器	76
MSME202G1D	MSME 2.0 kW 增量式编码器	76
MSME202G1G	MSME 2.0 kW 增量式编码器	76
MSME202G1H	MSME 2.0 kW 增量式编码器	76
MSME202GCC	MSME 2.0 kW 增量式编码器	76
MSME202GCCM	MSME 2.0 kW 增量式编码器	160
MSME202GCD	MSME 2.0 kW 增量式编码器	76
MSME202GCDM	MSME 2.0 kW 增量式编码器	160
MSME202GCG	MSME 2.0 kW 增量式编码器	76
MSME202GCGM	MSME 2.0 kW 增量式编码器	160
MSME202GCH	MSME 2.0 kW 增量式编码器	76
MSME202GCHM	MSME 2.0 kW 增量式编码器	160
MSME202S1C	MSME 2.0 kW 绝对式编码器	76
MSME202S1D	MSME 2.0 kW 绝对式编码器	76
MSME202S1G	MSME 2.0 kW 绝对式编码器	76
MSME202S1H	MSME 2.0 kW 绝对式编码器	76
MSME202SCC	MSME 2.0 kW 绝对式编码器	76
MSME202SCCM	MSME 2.0 kW 绝对式编码器	160
MSME202SCD	MSME 2.0 kW 绝对式编码器	76
MSME202SCDM	MSME 2.0 kW 绝对式编码器	160
MSME202SCG	MSME 2.0 kW 绝对式编码器	76
MSME202SCGM	MSME 2.0 kW 绝对式编码器	160
MSME202SCH	MSME 2.0 kW 绝对式编码器	76
MSME202SCHM	MSME 2.0 kW 绝对式编码器	160
MSME204G1C	MSME 2.0 kW 增量式编码器	107
MSME204G1D	MSME 2.0 kW 增量式编码器	107
MSME204G1G	MSME 2.0 kW 增量式编码器	107
MSME204G1H	MSME 2.0 kW 增量式编码器	107
MSME204GCC	MSME 2.0 kW 增量式编码器	107
MSME204GCD	MSME 2.0 kW 增量式编码器	107
MSME204GCG	MSME 2.0 kW 增量式编码器	107
MSME204GCH	MSME 2.0 kW 增量式编码器	107
MSME204S1C	MSME 2.0 kW 绝对式编码器	107
MSME204S1D	MSME 2.0 kW 绝对式编码器	107
MSME204S1G	MSME 2.0 kW 绝对式编码器	107
MSME204S1H	MSME 2.0 kW 绝对式编码器	107
MSME204SCC	MSME 2.0 kW 绝对式编码器	107
MSME204SCD	MSME 2.0 kW 绝对式编码器	107
MSME204SCG	MSME 2.0 kW 绝对式编码器	107
MSME204SCH	MSME 2.0 kW 绝对式编码器	107
MSME302G1C	MSME 3.0 kW 增量式编码器	77
MSME302G1D	MSME 3.0 kW 增量式编码器	77
MSME302G1G	MSME 3.0 kW 增量式编码器	77
MSME302G1H	MSME 3.0 kW 增量式编码器	77
MSME302GCC	MSME 3.0 kW 增量式编码器	77
MSME302GCCM	MSME 3.0 kW 增量式编码器	161
MSME302GCD	MSME 3.0 kW 增量式编码器	77
MSME302GCDM	MSME 3.0 kW 增量式编码器	161
MSME302GCG	MSME 3.0 kW 增量式编码器	77
MSME302GCGM	MSME 3.0 kW 增量式编码器	161
MSME302GCH	MSME 3.0 kW 增量式编码器	77
MSME302GCHM	MSME 3.0 kW 增量式编码器	161
MSME302S1C	MSME 3.0 kW 绝对式编码器	77
MSME302S1D	MSME 3.0 kW 绝对式编码器	77
MSME302S1G	MSME 3.0 kW 绝对式编码器	77
MSME302S1H	MSME 3.0 kW 绝对式编码器	77
MSME302SCC	MSME 3.0 kW 绝对式编码器	77
MSME302SCCM	MSME 3.0 kW 绝对式编码器	161
MSME302SCD	MSME 3.0 kW 绝对式编码器	77
MSME302SCDM	MSME 3.0 kW 绝对式编码器	161
MSME302SCG	MSME 3.0 kW 绝对式编码器	77
MSME302SCGM	MSME 3.0 kW 绝对式编码器	161
MSME302SCH	MSME 3.0 kW 绝对式编码器	77
MSME302SCHM	MSME 3.0 kW 绝对式编码器	161
MSME304G1C	MSME 3.0 kW 增量式编码器	108
MSME304G1D	MSME 3.0 kW 增量式编码器	108
MSME304G1G	MSME 3.0 kW 增量式编码器	108

MSME〈低惯量〉		
型　号	名　称	页码
MSME304G1H	MSME 3.0 kW 增量式编码器	108
MSME304GCC	MSME 3.0 kW 增量式编码器	108
MSME304GCD	MSME 3.0 kW 增量式编码器	108
MSME304GCG	MSME 3.0 kW 增量式编码器	108
MSME304GCH	MSME 3.0 kW 增量式编码器	108
MSME304S1C	MSME 3.0 kW 绝对式编码器	108
MSME304S1D	MSME 3.0 kW 绝对式编码器	108
MSME304S1G	MSME 3.0 kW 绝对式编码器	108
MSME304S1H	MSME 3.0 kW 绝对式编码器	108
MSME304SCC	MSME 3.0 kW 绝对式编码器	108
MSME304SCD	MSME 3.0 kW 绝对式编码器	108
MSME304SCG	MSME 3.0 kW 绝对式编码器	108
MSME304SCH	MSME 3.0 kW 绝对式编码器	108
MSME402G1C	MSME 4.0 kW 增量式编码器	78
MSME402G1D	MSME 4.0 kW 增量式编码器	78
MSME402G1G	MSME 4.0 kW 增量式编码器	78
MSME402G1H	MSME 4.0 kW 增量式编码器	78
MSME402GCC	MSME 4.0 kW 增量式编码器	78
MSME402GCCM	MSME 4.0 kW 增量式编码器	162
MSME402GCD	MSME 4.0 kW 增量式编码器	78
MSME402GCDM	MSME 4.0 kW 增量式编码器	162
MSME402GCG	MSME 4.0 kW 增量式编码器	78
MSME402GCGM	MSME 4.0 kW 增量式编码器	162
MSME402GCH	MSME 4.0 kW 增量式编码器	78
MSME402GCHM	MSME 4.0 kW 增量式编码器	162
MSME402S1C	MSME 4.0 kW 绝对式编码器	78
MSME402S1D	MSME 4.0 kW 绝对式编码器	78
MSME402S1G	MSME 4.0 kW 绝对式编码器	78
MSME402S1H	MSME 4.0 kW 绝对式编码器	78
MSME402SCC	MSME 4.0 kW 绝对式编码器	78
MSME402SCCM	MSME 4.0 kW 绝对式编码器	162
MSME402SCD	MSME 4.0 kW 绝对式编码器	78
MSME402SCDM	MSME 4.0 kW 绝对式编码器	162
MSME402SCG	MSME 4.0 kW 绝对式编码器	78
MSME402SCGM	MSME 4.0 kW 绝对式编码器	162
MSME402SCH	MSME 4.0 kW 绝对式编码器	78
MSME402SCHM	MSME 4.0 kW 绝对式编码器	162
MSME404G1C	MSME 4.0 kW 增量式编码器	109
MSME404G1D	MSME 4.0 kW 增量式编码器	109
MSME404G1G	MSME 4.0 kW 增量式编码器	109
MSME404G1H	MSME 4.0 kW 增量式编码器	109
MSME404GCC	MSME 4.0 kW 增量式编码器	109
MSME404GCD	MSME 4.0 kW 增量式编码器	109
MSME404GCG	MSME 4.0 kW 增量式编码器	109
MSME404GCH	MSME 4.0 kW 增量式编码器	109
MSME404S1C	MSME 4.0 kW 绝对式编码器	109
MSME404S1D	MSME 4.0 kW 绝对式编码器	109
MSME404S1G	MSME 4.0 kW 绝对式编码器	109
MSME404S1H	MSME 4.0 kW 绝对式编码器	109
MSME404SCC	MSME 4.0 kW 绝对式编码器	109
MSME404SCD	MSME 4.0 kW 绝对式编码器	109
MSME404SCG	MSME 4.0 kW 绝对式编码器	109
MSME404SCH	MSME 4.0 kW 绝对式编码器	109
MSME502G1C	MSME 5.0 kW 增量式编码器	79
MSME502G1D	MSME 5.0 kW 增量式编码器	79
MSME502G1G	MSME 5.0 kW 增量式编码器	79
MSME502G1H	MSME 5.0 kW 增量式编码器	79
MSME502GCC	MSME 5.0 kW 增量式编码器	79
MSME502GCCM	MSME 5.0 kW 增量式编码器	163
MSME502GCD	MSME 5.0 kW 增量式编码器	79
MSME502GCDM	MSME 5.0 kW 增量式编码器	163
MSME502GCG	MSME 5.0 kW 增量式编码器	79
MSME502GCGM	MSME 5.0 kW 增量式编码器	163
MSME502GCH	MSME 5.0 kW 增量式编码器	79
MSME502GCHM	MSME 5.0 kW 增量式编码器	163
MSME502S1C	MSME 5.0 kW 绝对式编码器	79
MSME502S1D	MSME 5.0 kW 绝对式编码器	79
MSME502S1G	MSME 5.0 kW 绝对式编码器	79
MSME502S1H	MSME 5.0 kW 绝对式编码器	79
MSME502SCC	MSME 5.0 kW 绝对式编码器	79
MSME502SCCM	MSME 5.0 kW 绝对式编码器	163
MSME502SCD	MSME 5.0 kW 绝对式编码器	79

索 引
（按字母顺序排列）

MSME〈低惯量〉

型 号	名 称	页码
MSME502SCDM	MSME 5.0 kW 绝对式编码器	163
MSME502SCG	MSME 5.0 kW 绝对式编码器	79
MSME502SCGM	MSME 5.0 kW 绝对式编码器	163
MSME502SCH	MSME 5.0 kW 绝对式编码器	79
MSME502SCHM	MSME 5.0 kW 绝对式编码器	163
MSME504G1C	MSME 5.0 kW 增量式编码器	110
MSME504G1D	MSME 5.0 kW 增量式编码器	110
MSME504G1G	MSME 5.0 kW 增量式编码器	110
MSME504G1H	MSME 5.0 kW 增量式编码器	110
MSME504GCC	MSME 5.0 kW 增量式编码器	110
MSME504GCD	MSME 5.0 kW 增量式编码器	110
MSME504GCG	MSME 5.0 kW 增量式编码器	110
MSME504GCH	MSME 5.0 kW 增量式编码器	110
MSME504S1C	MSME 5.0 kW 绝对式编码器	110
MSME504S1D	MSME 5.0 kW 绝对式编码器	110
MSME504S1G	MSME 5.0 kW 绝对式编码器	110
MSME504S1H	MSME 5.0 kW 绝对式编码器	110
MSME504SCC	MSME 5.0 kW 绝对式编码器	110
MSME504SCD	MSME 5.0 kW 绝对式编码器	110
MSME504SCG	MSME 5.0 kW 绝对式编码器	110
MSME504SCH	MSME 5.0 kW 绝对式编码器	110
MSME5AZG1A	MSME 50 W 增量式编码器	65,66
MSME5AZG1B	MSME 50 W 增量式编码器	65,66
MSME5AZG1C	MSME 50 W 增量式编码器	65,66
MSME5AZG1D	MSME 50 W 增量式编码器	65,66
MSME5AZG1N	MSME 50 W 增量式编码器	65,66
MSME5AZG1P	MSME 50 W 增量式编码器	65,66
MSME5AZG1Q	MSME 50 W 增量式编码器	65,66
MSME5AZG1R	MSME 50 W 增量式编码器	65,66
MSME5AZG1S	MSME 50 W 增量式编码器	65,66
MSME5AZG1T	MSME 50 W 增量式编码器	65,66
MSME5AZG1U	MSME 50 W 增量式编码器	65,66
MSME5AZG1V	MSME 50 W 增量式编码器	65,66
MSME5AZS1A	MSME 50 W 绝对式编码器	65,66
MSME5AZS1B	MSME 50 W 绝对式编码器	65,66
MSME5AZS1C	MSME 50 W 绝对式编码器	65,66
MSME5AZS1D	MSME 50 W 绝对式编码器	65,66
MSME5AZS1N	MSME 50 W 绝对式编码器	65,66
MSME5AZS1P	MSME 50 W 绝对式编码器	65,66
MSME5AZS1Q	MSME 50 W 绝对式编码器	65,66
MSME5AZS1R	MSME 50 W 绝对式编码器	65,66
MSME5AZS1S	MSME 50 W 绝对式编码器	65,66
MSME5AZS1T	MSME 50 W 绝对式编码器	65,66
MSME5AZS1U	MSME 50 W 绝对式编码器	65,66
MSME5AZS1V	MSME 50 W 绝对式编码器	65,66

MSME 带减速器〈低惯量〉

型 号	名 称	页码
MSME011G31N	MSME 带减速器 100 W 增量式编码器	141,147
MSME011G32N	MSME 带减速器 100 W 增量式编码器	141,147
MSME011G33N	MSME 带减速器 100 W 增量式编码器	141,147
MSME011G34N	MSME 带减速器 100 W 增量式编码器	141,147
MSME011G41N	MSME 带减速器 100 W 增量式编码器	141,147
MSME011G42N	MSME 带减速器 100 W 增量式编码器	141,147
MSME011G43N	MSME 带减速器 100 W 增量式编码器	141,147
MSME011G44N	MSME 带减速器 100 W 增量式编码器	141,147
MSME011S31N	MSME 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,147
MSME011S32N	MSME 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,147
MSME011S33N	MSME 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,147
MSME011S34N	MSME 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,147
MSME011S41N	MSME 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,147
MSME011S42N	MSME 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,147
MSME011S43N	MSME 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,147
MSME011S44N	MSME 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,147
MSME012G31N	MSME 带减速器 100 W 增量式编码器	141,147
MSME012G32N	MSME 带减速器 100 W 增量式编码器	141,147
MSME012G33N	MSME 带减速器 100 W 增量式编码器	141,147
MSME012G34N	MSME 带减速器 100 W 增量式编码器	141,147
MSME012G41N	MSME 带减速器 100 W 增量式编码器	141,147
MSME012G42N	MSME 带减速器 100 W 增量式编码器	141,147
MSME012G43N	MSME 带减速器 100 W 增量式编码器	141,147
MSME012G44N	MSME 带减速器 100 W 增量式编码器	141,147

MSME 带减速器〈低惯量〉

型 号	名 称	页码
MSME012S31N	MSME 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,147
MSME012S32N	MSME 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,147
MSME012S33N	MSME 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,147
MSME012S34N	MSME 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,147
MSME012S41N	MSME 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,147
MSME012S42N	MSME 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,147
MSME012S43N	MSME 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,147
MSME012S44N	MSME 带减速器 100 W 绝对式编码器	141,147
MSME021G31N	MSME 带减速器 200 W 增量式编码器	141,147
MSME021G32N	MSME 带减速器 200 W 增量式编码器	141,147
MSME021G33N	MSME 带减速器 200 W 增量式编码器	141,147
MSME021G34N	MSME 带减速器 200 W 增量式编码器	141,147
MSME021G41N	MSME 带减速器 200 W 增量式编码器	141,147
MSME021G42N	MSME 带减速器 200 W 增量式编码器	141,147
MSME021G43N	MSME 带减速器 200 W 增量式编码器	141,147
MSME021G44N	MSME 带减速器 200 W 增量式编码器	141,147
MSME021S31N	MSME 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,147
MSME021S32N	MSME 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,147
MSME021S33N	MSME 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,147
MSME021S34N	MSME 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,147
MSME021S41N	MSME 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,147
MSME021S42N	MSME 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,147
MSME021S43N	MSME 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,147
MSME021S44N	MSME 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,147
MSME022G31N	MSME 带减速器 200 W 增量式编码器	141,147
MSME022G32N	MSME 带减速器 200 W 增量式编码器	141,147
MSME022G33N	MSME 带减速器 200 W 增量式编码器	141,147
MSME022G34N	MSME 带减速器 200 W 增量式编码器	141,147
MSME022G41N	MSME 带减速器 200 W 增量式编码器	141,147
MSME022G42N	MSME 带减速器 200 W 增量式编码器	141,147
MSME022G43N	MSME 带减速器 200 W 增量式编码器	141,147
MSME022G44N	MSME 带减速器 200 W 增量式编码器	141,147
MSME022S31N	MSME 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,147
MSME022S32N	MSME 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,147
MSME022S33N	MSME 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,147
MSME022S34N	MSME 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,147
MSME022S41N	MSME 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,147
MSME022S42N	MSME 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,147
MSME022S43N	MSME 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,147
MSME022S44N	MSME 带减速器 200 W 绝对式编码器	141,147
MSME041G31N	MSME 带减速器 400 W 增量式编码器	141,147
MSME041G32N	MSME 带减速器 400 W 增量式编码器	141,147
MSME041G33N	MSME 带减速器 400 W 增量式编码器	141,147
MSME041G34N	MSME 带减速器 400 W 增量式编码器	141,147
MSME041G41N	MSME 带减速器 400 W 增量式编码器	141,147
MSME041G42N	MSME 带减速器 400 W 增量式编码器	141,147
MSME041G43N	MSME 带减速器 400 W 增量式编码器	141,147
MSME041G44N	MSME 带减速器 400 W 增量式编码器	141,147
MSME041S31N	MSME 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,147
MSME041S32N	MSME 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,147
MSME041S33N	MSME 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,147
MSME041S34N	MSME 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,147
MSME041S41N	MSME 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,147
MSME041S42N	MSME 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,147
MSME041S43N	MSME 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,147
MSME041S44N	MSME 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,147
MSME042G31N	MSME 带减速器 400 W 增量式编码器	141,147
MSME042G32N	MSME 带减速器 400 W 增量式编码器	141,147
MSME042G33N	MSME 带减速器 400 W 增量式编码器	141,147
MSME042G34N	MSME 带减速器 400 W 增量式编码器	141,147
MSME042G41N	MSME 带减速器 400 W 增量式编码器	141,147
MSME042G42N	MSME 带减速器 400 W 增量式编码器	141,147
MSME042G43N	MSME 带减速器 400 W 增量式编码器	141,147
MSME042G44N	MSME 带减速器 400 W 增量式编码器	141,147
MSME042S31N	MSME 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,147
MSME042S32N	MSME 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,147
MSME042S33N	MSME 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,147
MSME042S34N	MSME 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,147
MSME042S41N	MSME 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,147
MSME042S42N	MSME 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,147
MSME042S43N	MSME 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,147
MSME042S44N	MSME 带减速器 400 W 绝对式编码器	141,147

MSME 带减速器〈低惯量〉

型 号	名 称	页码
MSME082G31N	MSME 带减速器 750 W 增量式编码器	141,147
MSME082G32N	MSME 带减速器 750 W 增量式编码器	141,147
MSME082G33N	MSME 带减速器 750 W 增量式编码器	141,147
MSME082G34N	MSME 带减速器 750 W 增量式编码器	141,147
MSME082G41N	MSME 带减速器 750 W 增量式编码器	141,147
MSME082G42N	MSME 带减速器 750 W 增量式编码器	141,147
MSME082G43N	MSME 带减速器 750 W 增量式编码器	141,147
MSME082G44N	MSME 带减速器 750 W 增量式编码器	141,147
MSME082S31N	MSME 带减速器 750 W 绝对式编码器	141,147
MSME082S32N	MSME 带减速器 750 W 绝对式编码器	141,147
MSME082S33N	MSME 带减速器 750 W 绝对式编码器	141,147
MSME082S34N	MSME 带减速器 750 W 绝对式编码器	141,147
MSME082S41N	MSME 带减速器 750 W 绝对式编码器	141,147
MSME082S42N	MSME 带减速器 750 W 绝对式编码器	141,147
MSME082S43N	MSME 带减速器 750 W 绝对式编码器	141,147
MSME082S44N	MSME 带减速器 750 W 绝对式编码器	141,147

MSMJ〈低惯量〉

型 号	名 称	页码
MSMJ022G1A	MSMJ 200 W 增量式编码器	155
MSMJ022G1B	MSMJ 200 W 增量式编码器	155
MSMJ022G1C	MSMJ 200 W 增量式编码器	155
MSMJ022G1D	MSMJ 200 W 增量式编码器	155
MSMJ022G1S	MSMJ 200 W 增量式编码器	155
MSMJ022G1T	MSMJ 200 W 增量式编码器	155
MSMJ022G1U	MSMJ 200 W 增量式编码器	155
MSMJ022G1V	MSMJ 200 W 增量式编码器	155
MSMJ022S1A	MSMJ 200 W 绝对式编码器	155
MSMJ022S1B	MSMJ 200 W 绝对式编码器	155
MSMJ022S1C	MSMJ 200 W 绝对式编码器	155
MSMJ022S1D	MSMJ 200 W 绝对式编码器	155
MSMJ022S1S	MSMJ 200 W 绝对式编码器	155
MSMJ022S1T	MSMJ 200 W 绝对式编码器	155
MSMJ022S1U	MSMJ 200 W 绝对式编码器	155
MSMJ022S1V	MSMJ 200 W 绝对式编码器	155
MSMJ042G1A	MSMJ 400 W 增量式编码器	156
MSMJ042G1B	MSMJ 400 W 增量式编码器	156
MSMJ042G1C	MSMJ 400 W 增量式编码器	156
MSMJ042G1D	MSMJ 400 W 增量式编码器	156
MSMJ042G1S	MSMJ 400 W 增量式编码器	156
MSMJ042G1T	MSMJ 400 W 增量式编码器	156
MSMJ042G1U	MSMJ 400 W 增量式编码器	156
MSMJ042G1V	MSMJ 400 W 增量式编码器	156
MSMJ042S1A	MSMJ 400 W 绝对式编码器	156
MSMJ042S1B	MSMJ 400 W 绝对式编码器	156
MSMJ042S1C	MSMJ 400 W 绝对式编码器	156
MSMJ042S1D	MSMJ 400 W 绝对式编码器	156
MSMJ042S1S	MSMJ 400 W 绝对式编码器	156
MSMJ042S1T	MSMJ 400 W 绝对式编码器	156
MSMJ042S1U	MSMJ 400 W 绝对式编码器	156
MSMJ042S1V	MSMJ 400 W 绝对式编码器	156
MSMJ082G1A	MSMJ 750 W 增量式编码器	157
MSMJ082G1B	MSMJ 750 W 增量式编码器	157
MSMJ082G1C	MSMJ 750 W 增量式编码器	157
MSMJ082G1D	MSMJ 750 W 增量式编码器	157
MSMJ082G1S	MSMJ 750 W 增量式编码器	157
MSMJ082G1T	MSMJ 750 W 增量式编码器	157
MSMJ082G1U	MSMJ 750 W 增量式编码器	157
MSMJ082G1V	MSMJ 750 W 增量式编码器	157
MSMJ082S1A	MSMJ 750 W 绝对式编码器	157
MSMJ082S1B	MSMJ 750 W 绝对式编码器	157
MSMJ082S1C	MSMJ 750 W 绝对式编码器	157
MSMJ082S1D	MSMJ 750 W 绝对式编码器	157
MSMJ082S1S	MSMJ 750 W 绝对式编码器	157
MSMJ082S1T	MSMJ 750 W 绝对式编码器	157
MSMJ082S1U	MSMJ 750 W 绝对式编码器	157
MSMJ082S1V	MSMJ 750 W 绝对式编码器	157

MUMA 电机〈低惯量〉

型 号	名 称	页码
MUMA011P1S	MUMA 100 W 增量式编码器	227,231
MUMA011P1T	MUMA 100 W 增量式编码器	227,231

MUMA 电机〈低惯量〉

型 号	名 称	页码
MUMA012P1S	MUMA 100 W 增量式编码器	229,231
MUMA012P1T	MUMA 100 W 增量式编码器	229,231
MUMA021P1S	MUMA 200 W 增量式编码器	227,231
MUMA021P1T	MUMA 200 W 增量式编码器	227,231
MUMA022P1S	MUMA 200 W 增量式编码器	229,231
MUMA022P1T	MUMA 200 W 增量式编码器	229,231
MUMA042P1S	MUMA 400 W 增量式编码器	229,231
MUMA042P1T	MUMA 400 W 增量式编码器	229,231
MUMA5AZP1S	MUMA 50 W 增量式编码器	227,229,231
MUMA5AZP1T	MUMA 50 W 增量式编码器	227,229,231

MUMA 带减速器电机〈低惯量〉

型 号	名 称	页码
MUMA011P31N	MUMA 带减速器 100 W 增量式编码器	232,235
MUMA011P32N	MUMA 带减速器 100 W 增量式编码器	232,235
MUMA011P34N	MUMA 带减速器 100 W 增量式编码器	232,235
MUMA011P41N	MUMA 带减速器 100 W 增量式编码器	232,235
MUMA011P42N	MUMA 带减速器 100 W 增量式编码器	232,235
MUMA011P44N	MUMA 带减速器 100 W 增量式编码器	232,235
MUMA012P31N	MUMA 带减速器 100 W 增量式编码器	232,235
MUMA012P32N	MUMA 带减速器 100 W 增量式编码器	232,235
MUMA012P34N	MUMA 带减速器 100 W 增量式编码器	232,235
MUMA012P41N	MUMA 带减速器 100 W 增量式编码器	232,235
MUMA012P42N	MUMA 带减速器 100 W 增量式编码器	232,235
MUMA012P44N	MUMA 带减速器 100 W 增量式编码器	232,235
MUMA021P31N	MUMA 带减速器 200 W 增量式编码器	232,235
MUMA021P32N	MUMA 带减速器 200 W 增量式编码器	232,235
MUMA021P34N	MUMA 带减速器 200 W 增量式编码器	232,235
MUMA021P41N	MUMA 带减速器 200 W 增量式编码器	232,235
MUMA021P42N	MUMA 带减速器 200 W 增量式编码器	232,235
MUMA021P44N	MUMA 带减速器 200 W 增量式编码器	232,235
MUMA022P31N	MUMA 带减速器 200 W 增量式编码器	232,235
MUMA022P32N	MUMA 带减速器 200 W 增量式编码器	232,235
MUMA022P34N	MUMA 带减速器 200 W 增量式编码器	232,235
MUMA022P41N	MUMA 带减速器 200 W 增量式编码器	232,235
MUMA022P42N	MUMA 带减速器 200 W 增量式编码器	232,235
MUMA022P44N	MUMA 带减速器 200 W 增量式编码器	232,235
MUMA042P31N	MUMA 带减速器 400 W 增量式编码器	232,235
MUMA042P32N	MUMA 带减速器 400 W 增量式编码器	232,235
MUMA042P34N	MUMA 带减速器 400 W 增量式编码器	232,235
MUMA042P41N	MUMA 带减速器 400 W 增量式编码器	232,235
MUMA042P42N	MUMA 带减速器 400 W 增量式编码器	232,235
MUMA042P44N	MUMA 带减速器 400 W 增量式编码器	232,235

[Panasonic Sales Office of Motors]

（2013年9月现在）

Country	Company Name	City	Address	TEL / FAX
North America	Panasonic Electric Works, a subsidiary of Panasonic North America (PEWA)	New Jersey	Two Riverfront Plaza, 7th Floor Newark, NJ 07102-5490 U.S.A	1-800-228-2350
Brazil	Panasonic Electric Works Corporation of America Brazil Rep. Office	Sao Paulo	Rua Cubatao, 320- 8 andar-Paraiso, CEP 04013-001 Sao Paulo-SP	+55-11-3889-4006 +55-11-3889-4103
Spain	Panasonic Electric Works Espana S.A.	Madrid	Barajas Park, San Severo 20, 28042 Madrid, Spain	+34-91-329-3875 +34-91-329-2976
Germany	Panasonic Industrial Devices Sales Europe GmbH	Munich	Hans-Pinsel-Strasse 2・D - 85540 Haar・Germany	+49-89-46-159-0 +49-89-46-159-212
Italy	Panasonic Electric Works Italia srl	Verona	Via del Commercio 3-5 (Z.I.Ferlina), 37012 Bussolengo (VR), Italy	+39-045-6752711 +39-045-6700444
Russia	Electroprivod Ltd. (*Distributors)	St.Petersburg	Office 316, litera 43, Polustrovskiy avenue, Saint-Petersburg, Russia.	+ 7-812-703-09-81 + 7-812-493-27-26
			Website: http://www.electroprivod.ru	
China	Panasonic Shun Hing Industrial Devices Sales (Hong Kong) Co.,Ltd.(PSIDSHK)	Hong kong	Level 33, Office Tower, Langham Place, 8 Argyle Street, Mongkok, Kin.,Hong Kong	+852-2529-7322 +852-2598-9743
	Panasonic Industrial Devices Sales (China) Co.,Ltd. (PIDSCN)	Shanghai	Floor 7, China Insurance Building, 166 East Road LuJiaZui PuDong New District, Shanghai, China	+86-21-3855-2442 +86-21-3855-2375
	Panasonic SH Industrial Devices Sales (Shenzhen) Co.,Ltd. (PSIDSSZN)	Shenzhen	8/F, Tower Three, Kerry Plaza, 1-1 Zhongxinsi Road, Futian District, Shenzhen, China	+86-755-8255-8551 +86-755-8255-8668
India	Panasonic Industrial Devices Sales India (PIDSIN) (A division company of Panasonic India Pvt Ltd.)	Haryana	7th Floor, ABW Tower, IFFCO Chowk, MG Road, Sector 25, Gurgaon-122 001, Haryana, India	+91-124-4596600 +91-124-4596625
	Lubi Electronics (*Distributors)	Gandhinagar/ Ahmedabad	Sardar Patel Ring Road, Nr. Bright School, Nana Chiloda. Dist.: Gandhinagar - 382 325. Gujarat, India	+91-79-39845300 +91-79-39845599
			http://www.lubielectronics.com	
	Luna Bearings, Automation & Power Transmission (*Distributors)	Mumbai	59, Bibijan Street, 2nd Floor, Mumbai- 400 003, India	+91-22-40786110 +91-22-23455052 +91-22-23427773
			http://www.lunabearings.com	
	Vashi Electricals Pvt. Ltd. (*Distributors)	Mumbai	A/6, Plot No.74, Shree Ganesh Complex, Behind Gupta Compound, Dapode Road, Mankoli Naka, Tal: Bhiwandi- 421305, Mah - India	+91-2522-661600 +91-2522-661620 +91-2522-661634 +91-2522-661669
			http://www.vashielectricals.com	
Korea	Panasonic Industrial Devices Sales Korea Co., Ltd. (PIDSKR)	Seoul	14F, West-gate Bldg, 332 Migeun-dong, Seodaemun-gu, Seoul, 120-020, Korea	+82-2-795-9600 +82-2-795-1542

Country	Company Name	City	Address	TEL / FAX
Taiwan	Panasonic Industrial Devices Sales Taiwan Co.,Ltd.	Taipei	12F, No.9, SongGao Rd., Taipei 110, Taiwan, R.O.C.	+886-2-2757-1900 +886-2-2757-1977
Singapore	Panasonic Industrial Devices Sales Asia Pte. Ltd.	Singapore	300 Beach Road #16-01 The Concourse Singapore 199555	+65-6390-3718 +65-6390-3801
	Intermech Machinery Pte Ltd. (*Distributors)	Singapore	2 Woodlands Sector 1 #03-25, Woodlands Spectrum 1 Singapore 738068	+65-6751-5088 +65-6759-2122
			Website: http://www.intermech.com.sg	
Malaysia	Panasonic Industrial Devices Sales Asia Pte. Ltd.	Singapore	300 Beach Road #16-01 The Concourse Singapore 199555	+65-6390-3718 +65-6390-3801
	Panamech Machinery Sdn Bhd (*Distributors)	Kuala Lumpur	No.14, Lorong Sanggul 1C, Bandar Puteri, 41200 Klang, Selangor Darul Ehsan	+60-3-5161-7876 +60-3-5161-7136
			Website: http://www.panamech.com.my	
	Panamech (PG) Sdn Bhd (*Distributors)	Penang	Sri Relau Komplex, Unit 1-3-11, Persiaran Bukit Jambul 1, 11900 Penang	+60-4-643-8266 +60-4-645-1639
			Website: http://www.panamech.com.my	
Thailand	Panasonic Industrial Devices Sales Asia Pte. Ltd.	Singapore	300 Beach Road #16-01 The Concourse Singapore 199555	+65-6390-3718 +65-6390-3801
	Premier Automation Center Co.,Ltd. (*Distributors)	Bangkok	73 Soi Ladkrabang 30 Ladkrabang Ladkrabang Bangkok 10520	+66-2181-2299 +66-2181-2288
			Website: http://www.premier-ac.co.th	
	Plenty Island (Thai) Co.,Ltd. (*Distributors)	Bangkok	3 Soi Charoenrat 10, Charoenrat Road., Bangkhlo, Bangkhorlaem, Bangkok 10120	+66-2291-9933 +66-2291-2065
			Website: http://www.plenty.co.th	
	Seng Charoen Muang Co.,Ltd. (*Distributors)	Bangkok	12/349 Moo 15, Bangkaew, Bangplee, Samutprakam 10540	+66-2397-9577 +66-2361-8207
			Website: http://www.sengscm.com	
Indonesia	Panasonic Industrial Devices Sales Asia Pte. Ltd.	Singapore	300 Beach Road #16-01 The Concourse Singapore 199555	+65-6390-3718 +65-6390-3801
	PT. Handal Yesindo Sejahtera (*Distributors)	Surabaya	Jl. Raya Kutisari 8A, Surabaya, Indonesia	+62-31-843-8844 +62-31-841-4333
			Website: http://www.handalyesindo.com	
	PT.Riasarana Electrindo (*Distributors)	Jakarta	Jl. Prof. Dr. Latumenten Grogol Permai blok D No. 8-15 Jakarta 11460, Indonesia	+62-21-564-9178 +62-21-566-7405
			Website: http://www.risacorps.com	